

Grundlagen der Algebra

Goethe–Universität Frankfurt — Sommersemester 2019
für Bachelor und L3

JAKOB STIX

ZUSAMMENFASSUNG. — Die Vorlesung behandelt grundlegend die Theorie zu den algebraischen Grundbegriffen Gruppe, Ring und Körper. Thema sind insbesondere euklidische Ringe, der Satz zur eindeutigen Faktorisierung in Primfaktoren in Hauptidealringen, die Jordannormalform für lineare Abbildungen, Isomorphiesätze für Gruppen und Ringe, der Chinesische Restsatz, Gruppenoperationen, Beispiele von endlichen Gruppen, etc.

INHALTSVERZEICHNIS

Einführung	2
Literatur	5
Teil 1. Gruppen	6
1. Gruppen und Homomorphismen	6
2. Untergruppen	12
3. Ordnung und zyklische Gruppen	21
4. Der Satz von Lagrange	30
5. Quotienten und Isomorphiesätze	35
Teil 2. Ringe	45
6. Ringe	45
7. Ideale und Quotienten	59
8. Hauptidealringe	65
9. Arithmetik in Hauptidealringen	69
10. Der Chinesische Restsatz	75
Teil 3. Moduln	86
11. Grundlagen zu Moduln	86
12. Moduln über Hauptidealringen	96
Teil 4. Gruppenoperationen	104
13. Geometrie von Gruppenoperationen	104
14. Operationen von Gruppen auf Gruppen	115
15. Fixpunkte	129
16. Sylow-Sätze	133
Teil 5. Appendix	137
Anhang A. Der Quotientenkörper	137
Anhang B. Euklidische und nicht-euklidische Hauptidealringe	138
Anhang C. Der Elementarteilersatz	139
Anhang D. Das semi-direkte Produkt	144

EINFÜHRUNG

Wir motivieren zunächst aus der Arithmetik der Zahlen verschiedene algebraische Strukturen. Ich gehe davon aus, daß aus der Linearen Algebra 1 die Grundbegriffe Gruppe, Ring und Körper bereits mit Definition und ersten Beispielen bekannt sind.

0.1. Ein Panorama algebraischer Strukturen. Entsprechend des zeitlichen Ablaufs des Erwerbs arithmetischer Fähigkeiten bei Kindern beobachten wir eine Hierarchie algebraischer Strukturen, mit der wir eine Menge ausstatten können.

Halbgruppe. Zunächst lernen wir die **natürlichen Zahlen**

$$\mathbb{N} = \{1, 2, 3, 4, \dots\}$$

zum Zählen und Abzählen kennen. Diese verstehen wir mit der Addition und erhalten, was wir eine **Halbgruppe** nennen.

Genaugenommen ziehen wir uns hier wie Münchhausen am eigenen Schopf aus dem Sumpf. Was die natürlichen Zahlen genau sind, erfordert zum Beispiel die Peano-Axiome, deren Modell die natürlichen Zahlen sind. Die Peano-Axiome sind bereits so kompliziert, daß Kurt Gödel¹ mit seinem Unvollständigkeitssatz zeigen konnte, daß die Widerspruchsfreiheit der darauf basierenden Arithmetik nicht innerhalb dieser Arithmetik gezeigt werden kann.

Beispielsweise beruht das Prinzip der vollständigen Induktion auf einem Axiom der Peano-Axiome², ist also ein mathematisches Schlußfolgerungsprinzip, das nicht bewiesen werden kann, sondern das in die Grundlagen der Arithmetik der natürlichen Zahlen hineindefiniert wird.

Monoid. Dann erfindet man die **Null** 0, mit der Eigenschaft, daß für alle $n \in \mathbb{N}$ gilt

$$0 + n = n = n + 0.$$

Die neue Menge

$$\mathbb{N}_0 = \{0\} \cup \mathbb{N} = \{0, 1, 2, 3, 4, \dots\}$$

mit Addition und dem ausgezeichneten Element $0 \in \mathbb{N}_0$ bildet die Struktur eines **Monoids**.

Gruppe. In dem Bestreben, die Addition in jedem Fall umkehren zu können, erweitert man \mathbb{N}_0 zu den **ganzen Zahlen**

$$\mathbb{Z} = \{\dots, -4, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4, \dots\}.$$

Die ganzen Zahlen mit der Addition bilden eine **Gruppe**. Das ausgezeichnete Element 0 ist nun durch die verlangten Eigenschaften eindeutig bestimmt.

Ring. Jetzt kommt eine echte Innovation. Mit der Multiplikation betritt eine zweite Verknüpfung die Bühne. Dieselbe Menge \mathbb{Z} , jetzt aber mit Addition und Multiplikation, die sich wie gewohnt nach dem Distributivgesetz vertragen, bildet einen **Ring**. Von einem Ring verlangen wir sofort, daß er eine **Eins** 1 hat mit der Eigenschaft, daß für alle Zahlen n gilt

$$1 \cdot n = n = n \cdot 1.$$

Weitere Beispiele von Ringen sind gegeben durch Funktionen auf Mengen mit punktweiser Addition und Multiplikation. Der moderne Standpunkt identifiziert alle (kommutativen) Ringe als Ringe von strukturerhaltenden Funktionen auf strukturierten Mengen. Beispielsweise gibt es in der Funktionalanalysis das Theorem von Gelfand über C*-Algebren, das jede solche C*-Algebra A mit dem Ring der stetigen Funktionen auf dem Spektrum von A identifiziert.

¹Kurt Gödel, 1906–1978, österreichischer Mathematiker.

²Das Prinzip der vollständigen Induktion: Eine Menge M natürlicher Zahlen, welche die 1 und mit jeder Zahl n deren Nachfolger $n + 1$ enthält, besteht aus allen natürlichen Zahlen, also $M = \mathbb{N}$.

In der algebraischen Geometrie definiert man ganz abstrakt das Spektrum $\text{Spec}(R)$ eines Rings R . Dies liefert einen Raumbegriff, so daß genau R der Ring der Funktionen auf dem Spektrum wird. Für \mathbb{Z} ist dies die Menge der Primzahlen und 0

$$\text{Spec}(\mathbb{Z}) = \{(0), (2), (3), (5), (7), \dots, (p), \dots\},$$

wobei die Klammern die entsprechenden Primideale bezeichnen.

Wie ist nun eine natürliche Zahl eine Funktion auf Primzahlen aufzufassen? Der Wert von $n \in \mathbb{Z}$ bei der Primzahl p ist definiert als $n \pmod{p}$. Beispiel: 32 hat den Wert 4 bei 7. Und was ist der Wert von n bei (0)? Das ist nichts anderes als n aufgefaßt als rationale Zahl!

Körper. Genauso, wie man die Addition mittels Subtraktion umkehren möchte, soll nun auch die Multiplikation umkehrbar sein. Dieser Schritt ist schon komplizierter und gelingt nur partiell. Man kann nur durch eine Zahl a dividieren, welche die Kürzungsregel befolgt:

$$ax = ay \implies x = y.$$

Für $a = 0$ schlägt dies fehl. Wenn man für \mathbb{Z} die Multiplikation mit allen Zahlen $a \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$ umkehrbar macht, gelangt man zu den Brüchen, also dem Körper \mathbb{Q} der **rationalen Zahlen**. Als Besonderheit der Konstruktion von Brüchen können mehrere Symbole die gleiche Zahl beschreiben: etwa $22/7 = 66/21$. Außerdem muß man argumentieren, daß der Übergang von \mathbb{Z} nach \mathbb{Q} die bereits eingeführte Ringstruktur nicht zerstört. Ein Körper soll einfach nur ein Ring sein, bei dem für alle von 0 verschiedenen Zahlen die Multiplikation mit diesen umkehrbar ist.

Vollständiger Körper. Jetzt kommt ein nicht-algebraischer Schritt, der Übergang von \mathbb{Q} nach den **reellen Zahlen** \mathbb{R} durch Vervollständigung bezüglich Cauchy-Folgen bezüglich des reellen Absolutbetrags

$$|x| = \begin{cases} x & x \geq 0 \\ -x & x < 0 \end{cases}$$

wie in der Analysis üblich. Dies ist aber nicht der einzige sinnvolle Abstands begriff auf der Menge der rationalen Zahlen. Zu jeder Primzahl p gibt es einen solchen, für den man \mathbb{Q} zu den p -adischen Zahlen vervollständigen kann.

Algebraisch abgeschlossener Körper. Über den reellen Zahlen zeigt der Zwischenwertsatz der Analysis, daß jedes Polynom ungeraden Grades eine reelle Nullstelle haben muß. Sei etwa das Polynom

$$f(X) = X^n + a_1 X^{n-1} + \dots + a_n$$

mit $n \in \mathbb{N}$ ungerade und $a_i \in \mathbb{R}$ für alle $1 \leq i \leq n$ gegeben. Dann dominiert X^n in $f(x)$ für große $|x| \gg 0$, womit $f(x)$ mal positive und mal negative Werte annimmt. Der Zwischenwertsatz besagt, daß dann $f(x)$ auch alle Werte dazwischen annimmt, so zum Beispiel die 0.

Quadratische Gleichungen wie etwa

$$X^2 + 1 = 0$$

haben keine reelle Lösung. Hier stellt der Absolutbetrag auf \mathbb{R} Bedingungen, die der Gleichung zuwiderlaufen: der Ausdruck $X^2 + 1$ ist stets positiv.

Eine Lösung erhält man wieder dadurch, daß man den Rechenbereich von \mathbb{R} nach den **komplexen Zahlen** \mathbb{C} durch Hinzufügen einer neuen Zahl i erweitert. Dabei erfüllt die neue Zahl i definitionsgemäß die zu lösende Gleichung und fügt sich ansonsten dahingehend ein, daß die erweiterte Struktur eine Körpererweiterung von \mathbb{R} wird, und zwar minimal mit der Eigenschaft, auch i zu enthalten.

Jetzt geschieht ein Wunder. Durch Hinzunahme einer einzigen Zahl i und dem Abschließen unter Körperoperationen (dazu reichen \mathbb{R} -Linearkombinationen von 1 und i) wird aus \mathbb{R} ein Körper $\mathbb{C} = \mathbb{R} \oplus \mathbb{R} \cdot i$, der immer noch vollständig bezüglich Cauchy-Folgen zum natürlich erweiterten Abstands begriff

$$|(a + bi) - (c + di)|^2 = |a - c|^2 + |b - d|^2$$

ist und in dem jede Polynomgleichung (sogar mit Koeffizienten aus \mathbb{C}) lösbar ist (Fundamentalsatz der Algebra). Man sagt, \mathbb{C} ist vollständig und algebraisch abgeschlossen.

0.2. Nicht-kommutative Strukturen. Die in den vorherigen Abschnitten skizzierten algebraischen Strukturen sind sämtlich kommutativ: es kommt auf die Reihenfolge der Addition oder Multiplikation nicht an. Dies ist für einige Anwendungen zu einfach. Schon in der Linearen Algebra 1 trifft man nicht-kommutative Beispiele:

Symmetrische Gruppe. Zu $n \in \mathbb{N}$ gibt es die **symmetrische Gruppe** S_n aller Permutationen der Menge $\{1, 2, \dots, n\}$, welche für $n \geq 3$ nicht-kommutativ ist.

Allgemeine lineare Gruppe. Zu einem Vektorraum V über einem Körper K gibt es die Gruppe der invertierbaren linearen Selbstabbildungen $V \rightarrow V$, auch **allgemeine lineare Gruppe von V** genannt und mit $\text{GL}(V)$ bezeichnet. Ist $\dim(V) = n$, so kann man nach Wahl einer Basis \mathcal{B} und der damit einhergehenden Koordinatenwahl

$$\kappa_{\mathcal{B}} : V \xrightarrow{\sim} K^n$$

jede invertierbare lineare Selbstabbildung $f \in \text{GL}(V)$ durch eine $n \times n$ -Matrix $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(f) \in M_n(K)$ mit Einträgen aus K beschreiben. Die Zuordnung

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} : \text{GL}(V) \xrightarrow{\sim} \text{GL}_n(K)$$

ist bijektiv zu Matrizen mit invertierbarer (von 0 verschiedener) Determinante und übersetzt die Komposition linearer Abbildungen in Matrizenmultiplikation.

Die Symmetrie des Quadrats. Wir betrachten in der Ebene \mathbb{R}^2 das durch die Ecken $\begin{pmatrix} \pm 1 \\ \pm 1 \end{pmatrix}$ definierte Quadrat \square . Welche linearen Selbstabbildungen des \mathbb{R}^2 führen \square in sich über? Sicherlich die Drehung um $\pi/2$, die Matrixmultiplikation mit

$$D = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

und die Spiegelung an der x -Achse, die Matrixmultiplikation mit

$$S = \begin{pmatrix} 1 & \\ & -1 \end{pmatrix}.$$

Damit führen auch beliebig iterierte Kompositionen (also Matrixmultiplikationen) von D und S das Quadrat \square in sich über. Alle diese bilden eine Gruppe von Matrizen in $\text{GL}_2(\mathbb{R})$, die Diedergruppe D_4 aus 8 Elementen (das muß man sich und werden wir uns überlegen). In dieser Beschreibung kommt die Gruppe natürlich mit einer Interpretation als lineare Transformationen eines Vektorraumes daher. Das nennt man eine lineare Darstellung der Gruppe.

Die D_4 ist nicht kommutativ, wie man schon an

$$DS = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \\ & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \\ & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = SD$$

sieht. (Man überlege sich zur Übung, welche Transformationen des Quadrats durch DS und durch SD gegeben sind.)

Matrizenring. Sei $n \in \mathbb{N}$ und K ein Körper. Die Menge aller quadratischen Matrizen $M_n(K) = M_{n \times n}(K)$ mit Einträgen aus einem Körper K ist eine abelsche Gruppe bezüglich der Addition. Es ist $M_n(K)$ sogar ein K -Vektorraum, aber das soll uns hier einmal nicht interessieren. Die Matrizenmultiplikation definiert eine weitere Verknüpfung, die bezüglich der Addition distributiv ist und aus $M_n(K)$ einen Ring macht. Für $n \geq 2$ ist die Multiplikation dieses Rings nicht kommutativ.

0.3. Operationen. Die Beispiele im vorherigen Abschnitt haben die folgende Gemeinsamkeit. Die algebraische Struktur tritt nicht solitär abstrakt auf, sondern als Gruppe/Ring strukturerehaltender Selbstabbildungen eines einfacheren Objekts:

- S_n permutiert die Menge $\{1, 2, \dots, n\}$,
- $GL(V)$ permutiert den Vektorraum V , und zwar K -linear,
- $M_n(K)$ umfaßt alle K -linearen Selbstabbildungen des K -Vektorraums K^n .

Diese Beziehung wird in beide Richtungen ausgenutzt. Durch die Operation auf einem einfacheren Objekt versteht man sowohl die Gruppe oder den Ring als auch das einfachere Objekt besser.

0.4. Literatur. Die folgenden Lehrbücher werden für die Vorlesung empfohlen.

LITERATUR

- [Ar93] Michael Artin, *Algebra*, Übersetzung des englischen Originals von 1991 durch Annette A'Campo, Birkhäuser Advanced Texts: Basler Lehrbücher, Birkhäuser Verlag, Basel, 1993, xiv+705 Seiten.
- [Bo08] Siegfried Bosch, *Lineare Algebra*, Springer-Lehrbuch, 4. überarbeitete Auflage, 2008, x+297 Seiten.
- [MK13] Kurt Meyberg und Christian Karpfinger, *Algebra: Gruppen – Ringe – Körper*, Springer Spektrum, 2013, xi+386 Seiten.

Teil 1. Gruppen

1. GRUPPEN UND HOMOMORPHISMEN

1.1. **Definition und erste Beispiele.** Wir beginnen mit der grundlegenden Definition.

Definition 1.1. Eine **Gruppe** ist ein Paar (G, \circ) bestehend aus einer Menge G und einer Verknüpfung

$$\circ : G \times G \rightarrow G,$$

geschrieben als $(g, h) \mapsto g \circ h$, mit den folgenden Eigenschaften.

(i) Die Verknüpfung ist **assoziativ**: für alle $g, h, k \in G$ gilt:

$$g \circ (h \circ k) = (g \circ h) \circ k.$$

Die Klammerung legt die Reihenfolge fest, in der die Verknüpfungen auszuführen sind.

(ii) Es gibt ein Element $e \in G$, **neutrales Element** genannt, so daß für alle $g \in G$

$$g \circ e = g = e \circ g.$$

(iii) Zu jedem $g \in G$ gibt es ein $h \in G$, **inverses Element** oder das **Inverse** genannt, so daß

$$g \circ h = e = h \circ g.$$

Notation 1.2. Wir vereinfachen sofort die Notation und unsere Vorstellung, was eine Gruppe ist.

- (1) Bei einer Gruppe (G, \circ) denkt man zuerst an die zugrundeliegende Menge G und sodann an die auf G definierte Verknüpfung. Um die Notation zu verkürzen und damit knapp und übersichtlicher zu halten, sagen wir „Sei G eine Gruppe . . .“, wenn wir in Wahrheit die Menge zusammen mit der Verknüpfung meinen. In der Regel ist die gemeinte Verknüpfung die offensichtliche Verknüpfung und es entstehen keine Mißverständnisse.
- (2) Um die Verknüpfung zweier Gruppenelemente g und h zu bezeichnen, sind verschiedenste Notationen gebräuchlich, etwa

$$gh, g + h, g * h, g \circ h, \dots$$

Bemerkung 1.3. (1) Die Assoziativität sorgt dafür, daß für $g_1, \dots, g_r \in G$ das Element

$$g_1 g_2 \dots g_r \in G$$

als Ergebnis von $r - 1$ Verknüpfungen benachbarter Elemente unabhängig von der vorhandenen Wahl ist. Das ist unmittelbar klar, muß aber, wie alle Dinge die *offensichtlich* sind, bewiesen werden. Das gelingt durch vollständige Induktion nach der Länge r , aber damit wollen wir uns nicht aufhalten und überlassen das als Übungsaufgabe.

- (2) Man kann die Axiome einer Gruppe abschwächen und zu einem äquivalenten Begriff kommen, wenn man nur die Existenz eines linksneutralen Elements und eines Linksinversen verlangt. Die Liste der Eigenschaften in Definition 1.1 ist aber diejenige, die man mit einer Gruppe verbinden sollte, und daher sprechen wir die Definition derart aus.

Beispiel 1.4. Beispiele für Gruppen sind bereits bekannt. Die wichtigsten in der linearen Algebra aufgetretenen Gruppen sind die folgenden.

- (1) Die ganzen Zahlen \mathbb{Z} mit Addition bilden eine Gruppe.
- (2) Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl. Die symmetrische Gruppe

$$S_n$$

ist die Menge aller Permutationen (bijektiven Selbstabbildungen) der Menge $\{1, \dots, n\}$ mit der Komposition von Permutationen als Verknüpfung. Die symmetrische Gruppe ist nichts weiter als die volle Gruppe der Symmetrien der unstrukturierten Menge von n Elementen.

- (3) Sei K ein Körper und V ein K -Vektorraum. Dann ist die Menge

$$\text{GL}(V)$$

der bijektiven linearen Abbildungen $f : V \rightarrow V$ die **allgemeine³ lineare Gruppe** von V . Die Gruppenverknüpfung hier ist wieder die Komposition und $\text{GL}(V)$ ist die volle Gruppe der Symmetrien der Menge V , welche die K -lineare Vektorraumstruktur erhalten.

Speziell für $V = K^n$ setzen wir

$$\text{GL}_n(K) = \text{GL}(K^n) = \{A \in M_n(K) ; \det(A) \neq 0\},$$

beschrieben durch invertierbare $n \times n$ -Matrizen mit Einträgen aus K .

- (4) Sei K ein Körper. Die **multiplikative Gruppe** von K ist die Teilmenge

$$K^\times = K \setminus \{0\}$$

mit der Multiplikation als Verknüpfung. Es ist geradezu die Definition eines Körpers: ein Ring K , für den $(K \setminus \{0\}, \cdot)$ eine Gruppe bildet.

- (5) Die kleinste Gruppe ist $G = \{e\}$ mit der einzig möglichen Verknüpfung $ee = e$. Diese Gruppe nennt man die **triviale Gruppe**.

Bemerkung 1.5. Man sollte der Versuchung widerstehen, eine (endliche) Gruppe durch ihre Verknüpfungstafel, also eine Tabelle, welche die Werte gh mit $g, h \in G$ angibt, verstehen zu wollen. Zum Beispiel für eine Gruppe mit zwei Elementen $G = \{e, g\}$:

	e	g
e	e	g
g	g	e

Die dargestellte Information ist vollständig, aber auch vollständig nutzlos zum Verständnis. Wenigstens kann man sich mit diesem Beispiel leicht davon überzeugen, daß es im Wesentlichen (bis auf Bezeichnungen) nur eine Gruppe mit zwei Elementen gibt. Eine nützliche Beschreibung dieser Gruppe bekommt man als Gruppe

$$\{1, -1\}$$

etwa als Teilmenge von \mathbb{R} mit der Multiplikation als Verknüpfung. Dabei ist $e = 1$ und $g = -1$.

Definition 1.6. Zwei Elemente g, h einer Gruppe G **kommutieren (miteinander)**, wenn

$$gh = hg.$$

Kommutieren in einer Gruppe alle Elemente miteinander, dann spricht man von einer **kommutativen** oder **abelschen⁴** Gruppe.

Beispiel 1.7. Auch Beispiele abelscher Gruppen sind bereits bekannt.

- (1) Die ganzen Zahlen $(\mathbb{Z}, +)$ sind eine abelsche Gruppe.
 (2) Sei $n \in \mathbb{Z}$. Wir erinnern daran, daß wir für $a, b \in \mathbb{Z}$ sagen „ a ist kongruent zu b modulo n “ mit Notation $a \equiv b \pmod{n}$, wenn es ein $k \in \mathbb{Z}$ gibt mit $a - b = kn$. Die Relation *kongruent modulo n* ist eine Äquivalenzrelation auf \mathbb{Z} . Die Restklassen modulo n bilden mit der auf Vertretern der Restklassen definierten Addition eine abelsche Gruppe

$$\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}.$$

Darin bezeichnen wir mit $[a]$ die Restklasse $a + n\mathbb{Z}$ zum Vertreter $a \in \mathbb{Z}$.

Das spezielle Beispiel $n = 12$ zusammen mit der *modularen Arithmetik* modulo 12 lernt jedes Kind zusammen mit der Uhr in der Regel spätestens in der Grundschule.

- (3) Sei K ein Körper und sei V ein K -Vektorraum. Dann ist V mit der Addition aus der Vektorraumstruktur eine abelsche Gruppe $(V, +)$.

³Englisch: general linear group, daher GL.

⁴Niels Henrik Abel, 1802–1829, norwegischer Mathematiker.

Bemerkung 1.8. (1) Die Kommutativität sorgt dafür, daß in einer kommutativen Gruppe G für $g_1, \dots, g_n \in G$ das Element

$$g_1 g_2 \dots g_n \in G$$

unabhängig von der Reihenfolge ist: Für jede Permutation $\sigma \in S_n$ gilt

$$g_1 g_2 \dots g_n = g_{\sigma(1)} g_{\sigma(2)} \dots g_{\sigma(n)}.$$

(2) Es gibt einen Struktursatz für endlich erzeugte abelsche Gruppen. Dieser benutzt weniger Methoden der Gruppentheorie, sondern solche der kommutativen Algebra, wie sie im Kapitel über Ringe und Moduln behandelt werden, und wird daher erst später behandelt.

Definition 1.9. (1) Das **direkte Produkt** zweier Gruppen G_1 und G_2 ist die Gruppe

$$G_1 \times G_2 = \{(g_1, g_2) ; g_1 \in G_1, g_2 \in G_2\}$$

mit komponentenweiser Komposition als Verknüpfung.

(2) Das **direkte Produkt** einer Menge G_i von Gruppen für $i \in I$ ist die Gruppe

$$\prod_{i \in I} G_i = \{(g_i)_{i \in I} ; g_i \in G_i \text{ für alle } i \in I\}$$

mit komponentenweiser Komposition als Verknüpfung.

Bemerkung 1.10. Das direkte Produkt zweier Gruppen ist ein Spezialfall der allgemeinen Konstruktion für $I = \{1, 2\}$. Das neutrale Element in $\prod_{i \in I} G_i$ ist

$$(e_i)_{i \in I}$$

wobei $e_i \in G_i$ das neutrale Element ist. Die Komposition zweier Elemente ist

$$(g_i)_{i \in I} (h_i)_{i \in I} = (g_i h_i)_{i \in I}.$$

Das Inverse von $(g_i)_{i \in I}$ ist

$$(g_i)_{i \in I}^{-1} = (g_i^{-1})_{i \in I}.$$

1.2. Elementare Folgerungen. Die Definition einer Gruppe hat einige unmittelbare Konsequenzen für neutrale und inverse Elemente.

Proposition 1.11. *In jeder Gruppe ist das neutrale Element eindeutig.*

Beweis. Seien e und e' neutrale Elemente einer Gruppe G . Dann gilt

$$e = e e' = e'. \quad \square$$

Notation 1.12. Das nach Proposition 1.11 eindeutige neutrale Element $e \in G$ wird oft mit 1 oder 0 bezeichnet je nachdem, ob man bei der Verknüpfung an eine Multiplikation oder eine Addition denkt. Beispielsweise ist $1 \in \text{GL}_n(K)$ eine Kurznotation für die Einheitsmatrix. Dies ist nur eine Sprechweise und bedeutet sonst nichts.

Proposition 1.13. *In jeder Gruppe ist das Inverse eines Elements eindeutig.*

Genauer: sei $g \in G$ ein Element einer Gruppe G und $h \in G$ mit

$$hg = e,$$

dann ist h das Inverse von g . Hier bezeichnet e das neutrale Element von G .

Beweis. Sei k ein Inverses zu g . Dies existiert nach den Gruppenaxiomen. Dann gilt

$$h = h e = h(gk) = (hg)k = ek = k.$$

Also ist $h = k$ ein Inverses.

Dasselbe Argument zeigt auch die Eindeutigkeit: sind h und k Inverse zu g , dann gilt $hg = e$, man kann k wie im obigen Argument wählen und schließt auf $h = k$. \square

Notation 1.14. Das nach Proposition 1.13 eindeutige Inverse zu einem Element $g \in G$ wird mit

$$g^{-1}$$

bezeichnet, sofern die Verknüpfung multiplikativ geschrieben wird. Wird die Verknüpfung additiv geschrieben, wie das bei abelschen Gruppen üblich ist, so verwenden wir für das Inverse zu g die Notation $-g$.

Proposition 1.15. *Für Elemente g, h einer Gruppe gilt*

- (1) $(gh)^{-1} = h^{-1}g^{-1}$,
- (2) $(g^{-1})^{-1} = g$.

Beweis. (1) Wir berechnen

$$(h^{-1}g^{-1})(gh) = h^{-1}(g^{-1}g)h = h^{-1}h = e.$$

und schließen nach Proposition 1.13, daß $h^{-1}g^{-1}$ das Inverse zu gh ist.

(2) Es gilt $g(g^{-1}) = e$, somit ist g Inverses zu g^{-1} . Die Eindeutigkeit des Inversen nach Proposition 1.13 zeigt $g = (g^{-1})^{-1}$. □

1.3. Gruppenhomomorphismen. Um Gruppen besser zu verstehen, braucht man einen Begriffsapparat für den Vergleich von Gruppen: strukturerhaltende Abbildungen.

Definition 1.16. Ein **Gruppenhomomorphismus** (oder **Homomorphismus von Gruppen**) ist eine Abbildung

$$f : G \rightarrow H$$

von einer Gruppe G nach einer Gruppe H mit der Eigenschaft, daß für alle $a, b \in G$ gilt:

$$f(ab) = f(a)f(b).$$

Beispiel 1.17. Auch für Gruppenhomomorphismen kennen wir bereits einige Beispiele.

(1) Die Determinante ist ein Gruppenhomomorphismus

$$\det : \text{GL}_n(K) \rightarrow K^\times.$$

(2) Das aus der linearen Algebra bekannte Signum einer Permutation ist ein Gruppenhomomorphismus

$$\text{sign} : S_n \rightarrow \{\pm 1\}.$$

Das Signum einer Transposition $\tau \in S_n$ ist $\text{sign}(\tau) = -1$. Weil jede Permutation $\sigma \in S_n$ als Komposition von Transpositionen τ_i geschrieben werden kann, etwa

$$\sigma = \tau_1 \cdots \tau_s,$$

legt die Homomorphie das Signum dadurch eindeutig fest:

$$\text{sign}(\sigma) = \text{sign}(\tau_1) \cdots \text{sign}(\tau_s) = (-1)^s.$$

Es gibt somit höchstens einen Homomorphismus $\text{sign} : S_n \rightarrow \{\pm 1\}$ mit dem Wert -1 auf den Transpositionen.

Die Existenz des Signum ist eine nichttriviale Sache: Die Anzahl an Transpositionen, die man für eine Permutation braucht, ist modulo 2 unabhängig von der Wahl der Transpositionen.

Am einfachsten⁵ sieht man die Existenz des Signum über die Determinante der Permutationsmatrizen ein. Sei $\sigma \in S_n$. Dann ist $P_\sigma \in \text{GL}_n(\mathbb{Q})$ die Matrix, deren j -te Spalte $e_{\sigma(j)}$ ist. Es gilt also

$$P_\sigma(e_j) = e_{\sigma(j)},$$

⁵Hier droht ein Zirkelschluß, denn oft wird die Existenz der Determinante durch eine Formel bewiesen, die das Signum der Permutationen benötigt.

die Permutationsmatrix permutiert die Standardbasis wie dies σ vorschreibt. Daher gilt für $\sigma, \pi \in S_n$:

$$P_{\sigma\pi} = P_\sigma P_\pi,$$

denn für alle $j = 1, \dots, n$ gilt

$$P_{\sigma\pi}(e_j) = e_{\sigma\pi(j)} = e_{\sigma(\pi(j))} = P_\sigma(e_{\pi(j)}) = P_\sigma(P_\pi(e_j)) = (P_\sigma \circ P_\pi)(e_j).$$

Die Zuordnung $\rho(\sigma) = P_\sigma$ ist ein Gruppenhomomorphismus

$$\rho : S_n \rightarrow \text{GL}_n(\mathbb{Q}),$$

den wir die **Permutationsdarstellung** von S_n nennen.

Das Signum bekommen wir nun als Komposition

$$\text{sign}(\sigma) = \det(\rho(\sigma)).$$

In der Tat ist dies ein Gruppenhomomorphismus und nimmt auf Transpositionen nach Eigenschaft der Determinante den Wert -1 an.

- (3) Sei $n \in \mathbb{Z}$. Die Addition auf $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ ist gerade so gemacht, daß die Restklassenabbildung

$$\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, \quad a \mapsto a + n\mathbb{Z}$$

ein Gruppenhomomorphismus ist.

- (4) Sei $f : V \rightarrow W$ eine lineare Abbildung von K -Vektorräumen. Dann ist f ein Gruppenhomomorphismus der zugrundeliegenden abelschen Gruppen $(V, +)$ und $(W, +)$.
 (5) Sei I eine Menge und sei G_i eine Gruppe für $i \in I$. Sei $n \in I$ ein Element. Die Projektion auf die n -te Koordinate des Produkts

$$p_n : \prod_{i \in I} G_i \rightarrow G_n$$

ist der Gruppenhomomorphismus mit $p_n((g_i)_{i \in I}) = g_n$. Die Homomorphieeigenschaft folgt sofort aus der Definition des Produkts, weil die Gruppenverknüpfung im Produkt komponentenweise erklärt ist.

Lemma 1.18. *Sei G eine Gruppe. Das neutrale Element von G ist das einzige Element $g \in G$ mit $gg = g$.*

Beweis. Sei $e \in G$ das neutrale Element. Dann gilt $ee = e$. Für die umgekehrte Richtung betrachten wir ein $g \in G$ mit $gg = g$. Dann ist

$$e = g^{-1}g = g^{-1}(gg) = (g^{-1}g)g = eg = g. \quad \square$$

Lemma 1.19. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus.*

- (1) *Es gilt*

$$f(e_G) = e_H,$$

wobei e_G das neutrale Element in G und e_H das in H bezeichne.

- (2) *Für alle $g \in G$ gilt*

$$f(g^{-1}) = f(g)^{-1}.$$

Beweis. (1) Aus $f(e_G) = f(e_G e_G) = f(e_G) f(e_G)$ folgt $f(e_G) = e_H$ nach Lemma 1.18.

(2) Sei nun wieder $e \in G$ das neutrale Element. Wegen (1) gilt für $g \in G$

$$f(g) f(g^{-1}) = f(gg^{-1}) = f(e) = e.$$

Daraus folgt mit Proposition 1.13 die Behauptung. □

Definition 1.20. Ein **Isomorphismus** (von Gruppen) ist ein bijektiver Gruppenhomomorphismus, und ein **Automorphismus** (von Gruppen) ist ein Isomorphismus $G \rightarrow G$.

Zwei Gruppen G und H heißen **isomorph**, wenn es einen Isomorphismus $G \rightarrow H$ zwischen ihnen gibt. Als Notation verwenden wir $G \simeq H$.

Beispiel 1.21. Die positiven reellen Zahlen $\mathbb{R}_{>0} \subseteq \mathbb{R}^\times$ bilden mit Multiplikation eine Gruppe. Die Exponentialfunktion nimmt nur Werte in $\mathbb{R}_{>0}$ an und liefert einen Gruppenhomomorphismus

$$\exp : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_{>0},$$

denn für alle $x, y \in \mathbb{R}$ gilt

$$\exp(x + y) = \exp(x) \exp(y).$$

Dies ist sogar ein Isomorphismus. Die Umkehrabbildung ist der natürliche Logarithmus.

Proposition 1.22. *Es gilt:*

- (1) *Die Komposition von Gruppenhomomorphismen ist wieder ein Gruppenhomomorphismus.*
- (2) *Die Identität ist ein Gruppenhomomorphismus.*
- (3) *Ein bijektiver Gruppenhomomorphismus hat eine links- und rechtsinverse Abbildung bezüglich der Komposition, welche selbst Gruppenhomomorphismus ist.*

Beweis. (1) Seien $g : G \rightarrow H$ und $f : H \rightarrow K$ Gruppenhomomorphismen. Dann gilt für alle $a, b \in G$ für $h = f \circ g$, daß

$$h(ab) = f(g(ab)) = f(g(a)g(b)) = f(g(a))f(g(b)) = h(a)h(b),$$

und damit ist h auch ein Gruppenhomomorphismus.

Aussage (2) ist trivial.

(3) Sei $f : G \rightarrow H$ bijektiver Gruppenhomomorphismus. Dann gibt es $f^{-1} : H \rightarrow G$ als Mengenabbildung mit der Eigenschaft $f \circ f^{-1} = \text{id}_H$ und $f^{-1} \circ f = \text{id}_G$. Es bleibt zu zeigen, daß f^{-1} ein Gruppenhomomorphismus ist. Dazu benutzen wir die Bijektivität von f und beschreiben zwei beliebige Elemente $x, y \in H$ durch $a, b \in G$ als $x = f(a)$, $y = f(b)$. Wir rechnen nun

$$f^{-1}(xy) = f^{-1}(f(a)f(b)) = f^{-1}(f(ab)) = ab = f^{-1}(x)f^{-1}(y),$$

und dies weist f^{-1} als Gruppenhomomorphismus aus. □

Korollar 1.23. *Die Menge $\text{Aut}(G)$ aller Automorphismen einer Gruppe G ist bezüglich der Komposition eine Gruppe.* □

Beispiel 1.24. Sei p eine Primzahl und $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ der Körper mit p Elementen. Sei n eine natürliche Zahl. Die Skalarmultiplikation auf dem \mathbb{F}_p -Vektorraum \mathbb{F}_p^n wird schon durch die Addition der zugrundeliegenden abelschen Gruppe erklärt. Genauer, sei $v \in \mathbb{F}_p^n$ ein Vektor, und sei der Skalar $\alpha \in \mathbb{F}_p$ repräsentiert durch $a \in \mathbb{N}$, dann ist αv durch

$$\alpha v = \underbrace{v + \dots + v}_{a\text{-mal}}$$

erklärt. Dies hat zur Folge, daß \mathbb{F}_p -lineare Abbildungen von \mathbb{F}_p -Vektorräumen dasselbe sind wie Gruppenhomomorphismen der zugrundeliegenden abelschen Gruppen. Die Verträglichkeit mit der Skalarmultiplikation ist automatisch. Daraus folgt

$$\text{Aut}(\mathbb{F}_p^n) = \text{GL}_n(\mathbb{F}_p).$$

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §1

Übungsaufgabe 1.1. Zeigen Sie, daß in einer Gruppe G für Elemente $g_1, \dots, g_r \in G$ die Verknüpfung

$$g_1 \dots g_r$$

von der konkret gewählten Klammerung unabhängig ist.

Übungsaufgabe 1.2. Seien g_1, \dots, g_n Elemente einer kommutativen Gruppe G . Zeigen Sie, daß für jede Permutation $\sigma \in S_n$ gilt:

$$g_1 g_2 \dots g_r = g_{\sigma(1)} g_{\sigma(2)} \dots g_{\sigma(n)}.$$

Übungsaufgabe 1.3. Sei $G = \{e, g\}$ eine Gruppe mit genau zwei Elementen: mit neutralem Element e und $g \neq e$.

- (a) Zeigen Sie, daß dann $gg = e$ gelten muß.
- (b) Finden Sie einen Isomorphismus $G \simeq \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

Bemerkung: Sie zeigen hier, daß es bis auf Isomorphismus genau eine Gruppe mit zwei Elementen gibt. Darüberhinaus ist selbst der Isomorphismus zwischen zwei Gruppen der Ordnung 2 eindeutig.

Übungsaufgabe 1.4. In der Regel gilt für Elemente $g, h \in G$ und $n \in \mathbb{Z}$ nicht

$$(gh)^n = g^n h^n.$$

Finden Sie ein Beispiel. Zeigen Sie, wenn dies für $n = -1$ und g, h gilt, dann kommutieren g, h , und dann gilt die Gleichung bereits für alle $n \in \mathbb{Z}$.

Übungsaufgabe 1.5. Sei G eine Gruppe und $\mu : G \times G \rightarrow G$ die Komposition. Zeigen Sie, daß μ genau dann ein Gruppenhomomorphismus ist, wenn G abelsch ist.

Übungsaufgabe 1.6. Sei G eine endliche Gruppe. Zeigen Sie, daß dann auch $\text{Aut}(G)$ eine endliche Gruppe ist.

2. UNTERGRUPPEN

In diesem Kapitel betrachten wir Teilmengen einer Gruppe, die selbst mit der gegebenen Gruppenverknüpfung Gruppen sind.

2.1. Das Untergruppenkriterium. Ein erstes Verständnis einer Gruppe erlangt man durch das Studium ihrer inneren Struktur, etwa ihrer Untergruppen.

Definition 2.1. Eine **Untergruppe** einer Gruppe G ist eine Teilmenge $U \subseteq G$, so daß für alle $g, h \in U$ auch $gh \in U$ und U mit der Einschränkung

$$\begin{aligned} U \times U &\rightarrow U \\ (g, h) &\mapsto gh \end{aligned}$$

der Verknüpfung von G selbst eine Gruppe ist.

Bemerkung 2.2. Der zweite Teil der Definition ist nur aufgrund des ersten Teils wohldefiniert: die Einschränkung der Verknüpfung auf $U \times U \subseteq G \times G$ ist nur dann eine Verknüpfung auf U , also mit Werten in U , wenn man dies zuerst gefordert hat.

Notation 2.3. Wir werden eine Untergruppe U einer Gruppe G oft durch $U < G$ oder $U \leq G$ bezeichnen. Diese Notation ist aber nicht allgemeingültiger Standard.

Beispiel 2.4. (1) Die positiven reellen Zahlen mit Multiplikation bilden eine Untergruppe

$$\mathbb{R}_{>0} \subseteq \mathbb{R}^\times.$$

(2) Sei $n \in \mathbb{Z}$. Die Menge $n\mathbb{Z}$ der durch n teilbaren ganzen Zahlen ist eine Untergruppe

$$n\mathbb{Z} = \{a \in \mathbb{Z} ; a = nx \text{ für ein } x \in \mathbb{Z}\} \subseteq \mathbb{Z}.$$

- (3) In jeder Gruppe G sind die triviale Gruppe $\{e\}$ und die ganze Gruppe G Untergruppen.
- (4) Die Teilmenge

$$\{\pm 1\} \subset \mathbb{Q}^\times$$

ist eine Untergruppe (das ist gerade \mathbb{Z}^\times , vgl Kapitel §6).

- (5) Die rationalen Matrizen $\text{GL}_n(\mathbb{Q}) \subseteq \text{GL}_n(\mathbb{R})$ sind eine Untergruppe. Allgemeiner haben wir für eine beliebige Körpererweiterung $K \subseteq L$ die Untergruppe

$$\text{GL}_n(K) \subseteq \text{GL}_n(L).$$

- (6) Die orthogonale Gruppe

$$O_n(K) = \{A \in M_n(K) ; A^t A = \mathbf{1}_n\}$$

ist eine Untergruppe von $GL_n(K)$.

- (7) Die Menge $\text{Aff}^1(K) = K^\times \times K$ kann man als invertierbare affin-lineare Transformationen des 1-dimensionalen Vektorraums K begreifen. Ein $(a, b) \in \text{Aff}^1(K)$ beschreibt

$$x \mapsto ax + b.$$

Die Komposition von Abbildungen definiert eine Verknüpfung auf $\text{Aff}^1(K)$:

$$(ax + b) \circ (cx + d) = (a(cx + d) + b) = acx + ad + b,$$

also

$$(a, b)(c, d) := (ac, ad + b).$$

Dies ist die affin-lineare Gruppe in Dimension 1 (Übung!). Die Teilmengen

$$U = \{(a, 0) ; a \in K^\times\}$$

ist eine Untergruppe isomorph zu K^\times und

$$V = \{(0, b) ; b \in K\}$$

ist eine Untergruppe isomorph zu $(K, +)$.

- (8) Die Menge $\text{Aff}^n(K) = GL_n(K) \times K^n$ kann man als invertierbare affin-lineare Transformationen Vektorraums K^n begreifen. Ein $(A, b) \in \text{Aff}^n(K)$ beschreibt

$$x \mapsto Ax + b.$$

Die Komposition von Abbildungen definiert eine Verknüpfung auf $\text{Aff}^n(K)$:

$$(Ax + b) \circ (Cx + d) = (A(Cx + d) + b) = ACx + Ad + b,$$

also

$$(A, b)(C, d) := (AC, Ad + b).$$

Dies ist die affin-lineare Gruppe in Dimension n (Übung!). Die Teilmengen

$$U = \{(A, 0) ; A \in GL_n(K)\}$$

ist eine Untergruppe isomorph zu $GL_n(K)$ und

$$V = \{(0, b) ; b \in K^n\}$$

ist eine Untergruppe isomorph zu $(K^n, +)$.

- (9) Sei K ein Körper, sei V ein K -Vektorraum und sei $U \subseteq V$ ein Untervektorraum. Dann ist $(U, +)$ eine Untergruppe von $(V, +)$.

Lemma 2.5. Sei $U \leq G$ eine Untergruppe.

- (1) Das neutrale Element von G ist auch das neutrale Element von U .
- (2) Sei $u \in U$ und u^{-1} das zu u in G inverse Element. Dann ist $u^{-1} \in U$ und in U das zu u inverse Element.

Beweis. (1) Sei $\varepsilon \in U$ neutrales Element für die Gruppe U . Aus $\varepsilon\varepsilon = \varepsilon$ in U folgt mit Lemma 1.18, daß ε auch neutrales Element von G ist.

(2) Sei $u \in U$ beliebig, u^{-1} das inverse Element in G und $v \in U$ das inverse Element in U . Dann gilt (mit (1))

$$u^{-1} = u^{-1}e = u^{-1}(uv) = (u^{-1}u)v = ev = v \in U. \quad \square$$

Notation 2.6. Für Teilmengen $A, B \subseteq G$ einer Gruppe G und ein Element $g \in G$ vereinbaren wir die Notationen

$$\begin{aligned} AB &:= \{ab ; a \in A, b \in B\}, \\ gA &:= \{ga ; a \in A\}, \\ Ag &:= \{ag ; a \in A\}, \\ A^{-1} &:= \{a^{-1} ; a \in A\}. \end{aligned}$$

Analog zum Unterraumkriterium für Untervektorräume gibt es wie folgt ein Kriterium zum Nachweis, ob eine Teilmenge eine Untergruppe ist.

Proposition 2.7 (Untergruppenkriterium). *Sei U eine Teilmenge einer Gruppe G . Es bezeichne $e \in G$ das neutrale Element. Dann sind äquivalent:*

- (a) U ist Untergruppe.
- (b) Es gilt $e \in U$, sowie $UU \subseteq U$ und $U^{-1} \subseteq U$.
- (c) U ist nicht leer und für alle $u, v \in U$ folgt $uv^{-1} \in U$.

Beweis. Wir zeigen im Ringschluß $(a) \implies (b) \implies (c) \implies (a)$.

$(a) \implies (b)$: Es gelte Aussage (a). Dann enthält U das neutrale Element nach Lemma 2.5. Und per Definition gilt $UU \subseteq U$. Nach Lemma 2.5 sind das Inverse in G und das Inverse in U für $u \in U$ dasselbe. Also folgt, daß auch $U^{-1} \subseteq U$.

$(b) \implies (c)$: Es gelte Aussage (b). Wegen $e \in U$ ist U nicht leer. Weiter schließen wir für beliebige $u, v \in U$ auf

$$uv^{-1} \in uU^{-1} \subseteq uU \subseteq UU \subseteq U,$$

also gilt Aussage (c).

$(c) \implies (a)$: Es gelte Aussage (c). Da U nicht leer ist, gibt es ein $u \in U$. Damit auch

$$e = uu^{-1} \in U.$$

Für ein beliebiges $v \in U$ gilt dann

$$v^{-1} = ev^{-1} \in U,$$

somit $U^{-1} \subseteq U$. Damit folgt für beliebige $u, v \in U$, daß

$$uv = u(v^{-1})^{-1} \in U.$$

Die nun wohldefinierte Einschränkung $U \times U \rightarrow U$ der Verknüpfung $G \times G \rightarrow G$ ist weiterhin assoziativ, besitzt ein neutrales Element, da wir schon $e \in U$ gelernt haben, und jedes $u \in U$ hat Inverse in U , da wir $U^{-1} \subseteq U$ verifiziert haben. Damit ist U eine Untergruppe. \square

Für die Gruppe $(\mathbb{Z}, +)$ haben wir einen vollständigen Überblick über alle Untergruppen.

Satz 2.8 (Die Untergruppen von \mathbb{Z}). *Jede Untergruppe von \mathbb{Z} ist von der Form*

$$n\mathbb{Z} = \{na ; a \in \mathbb{Z}\}$$

für ein eindeutiges $n \in \mathbb{N}_0$.

Beweis. Die Teilmengen $n\mathbb{Z}$ erfüllen das Kriterium aus Proposition 2.7, denn mit $na, nb \in n\mathbb{Z}$ ist auch

$$na + (-nb) = n(a - b) \in n\mathbb{Z}.$$

Daher ist $n\mathbb{Z}$ Untergruppe.

Sei also umgekehrt $U \subseteq \mathbb{Z}$ eine Untergruppe. Wir betrachten die positiven Elemente in U :

$$P = \{g \in U ; g > 0\}.$$

Dann gilt $U = P \cup \{0\} \cup -P$, wobei $-P$ die additiven Inversen zu den Elementen aus P enthält. Entweder gilt $P = \emptyset$, und dann ist $U = \{0\} = 0\mathbb{Z}$. Oder es gilt $P \neq \emptyset$, und dann gibt⁶ es ein minimales Element in P

$$n = \min P.$$

Mit $n \in U$ ist auch $n + n = 2n, n + n + n = 3n, \dots \in U$, insgesamt gilt sicher

$$n\mathbb{Z} \subseteq U.$$

Wir zeigen nun die umgekehrte Inklusion. Sei dazu $g \in U$ beliebig. Division mit Rest von g durch n liefert $q, r \in \mathbb{Z}$ mit $0 \leq r < n$ und

$$g = qn + r.$$

Mit g ist auch $r = g - nq \in U$. Wenn $r > 0$ gelten würde, dann wäre $r \in P$, was der Konstruktion von n als Minimum von P widerspricht. Daher muß $r = 0$ und damit $g = nq \in n\mathbb{Z}$ gelten. Dies zeigt $U \subseteq n\mathbb{Z}$ und damit $U = n\mathbb{Z}$. \square

Lemma–Definition 2.9. Das **Zentrum** einer Gruppe G ist die Untergruppe

$$Z(G) = \{g \in G ; \text{ für alle } h \in G \text{ gilt } gh = hg\}$$

derjenigen Elemente, die mit allen Gruppenelementen kommutieren.

Beweis. Wir müssen zeigen, daß $Z(G)$ eine Untergruppe ist. Dies folgt sofort aus dem Untergruppenkriterium Proposition 2.7.

Wegen $1 \in Z(G)$ ist das Zentrum nicht leer. Wenn $a, b \in Z(G)$, dann gilt für alle $x \in G$:

$$(ab)x = a(bx) = a(xb) = (ax)b = (xa)b = x(ab),$$

also auch $ab \in Z(G)$. Weiter gilt auch $a^{-1} \in Z(G)$, denn

$$a^{-1}x = a^{-1}x(aa^{-1}) = a^{-1}(xa)a^{-1} = a^{-1}(ax)a^{-1} = (a^{-1}a)xa^{-1} = xa^{-1}. \quad \square$$

Beispiel 2.10. (1) Das Zentrum einer abelschen Gruppe A ist $Z(A) = A$.

(2) Sei $n \geq 3$. Dann ist das Zentrum der symmetrischen Gruppe $Z(S_n) = 1$ die triviale Gruppe. Das ist hier eine Übungsaufgabe und wird später als Korollar bewiesen.

(3) Sei K ein Körper und $n \geq 1$. Das Zentrum von $\text{GL}_n(K)$ besteht genau aus den Diagonalmatrizen mit konstanter Diagonale aus K^\times . Als Gruppe ist das Zentrum isomorph zu K^\times via $K^\times \rightarrow Z(\text{GL}_n(K))$ definiert durch $\lambda \mapsto \lambda \cdot \mathbf{1}_n$.

2.2. Homomorphismen und Untergruppen.

Proposition 2.11. Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus und $U \subseteq G$ und $V \subseteq H$ Untergruppen. Dann sind $f^{-1}(V) \subseteq G$ und $f(U) \subseteq H$ Untergruppen.

Beweis. Dies folgt sofort aus dem Untergruppenkriterium Proposition 2.7. Wir behandeln zuerst $f^{-1}(V)$. Aus $f(1) = 1 \in V$ folgt $1 \in f^{-1}(V)$ ist nicht leer. Aus $a, b \in f^{-1}(V)$ folgen

$$f(ab) = f(a)f(b) \in V,$$

$$f(a^{-1}) = f(a)^{-1} \in V,$$

also $ab, a^{-1} \in f^{-1}(V)$. Damit ist $f^{-1}(V)$ eine Untergruppe von G .

Nun behandeln wir $f(U)$. Wegen $1 \in U$ folgt $1 = f(1) \in f(U)$. Zu $a, b \in f(U)$ gibt es $x, y \in U$ mit $a = f(x), b = f(y)$. Dann gelten

$$ab = f(x)f(y) = f(xy) \in f(U),$$

$$a^{-1} = f(x)^{-1} = f(x^{-1}) \in f(U),$$

⁶Das ist nicht so trivial, wie es scheint. Die Existenz eines minimalen Elements in einer nichtleeren Teilmenge von \mathbb{N} nennt man die Eigenschaft der *Wohlordnung*. Dies ist eine Eigenschaft der natürlichen Zahlen, die aus den Peano Axiomen folgt, und zwar insbesondere aus dem Induktionsaxiom. Man kann das Axiom der vollständigen Induktion ersetzen durch (1) \mathbb{N} ist wohlgeordnet und (2) jede natürlichen Zahl $\neq 0$ hat einen Vorgänger.

so daß $f(U)$ nach dem Untergruppenkriterium Proposition 2.7 eine Untergruppe in H ist. \square

Definition 2.12. Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus.

(1) Der **Kern** von f ist die Untergruppe von G

$$\ker(f) = \{g \in G ; f(g) = 1\} = f^{-1}(1).$$

(2) Das **Bild** von f ist die Untergruppe von H

$$\operatorname{im}(f) = \{h \in H ; \text{ es gibt ein } g \in G \text{ mit } f(g) = h\} = f(G).$$

Kern und Bild sind Untergruppen nach Proposition 2.11.

Beispiel 2.13. (1) Der **Einheitskreis** $S^1 = \{z \in \mathbb{C}^\times ; |z| = 1\} \subseteq \mathbb{C}^\times$ ist der Kern des Betragshomomorphismus

$$|\cdot| : \mathbb{C}^\times \rightarrow \mathbb{R}^\times, \quad z \mapsto |z|$$

und damit eine Untergruppe. Das Bild ist die Gruppe $\mathbb{R}_{>0}$ der positiven reellen Zahlen mit Multiplikation.

(2) Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl. Die **alternierende Gruppe**

$$A_n = \{\sigma \in S_n ; \operatorname{sign}(\sigma) = 1\}$$

ist der Kern des Signum-Homomorphismus und damit eine Untergruppe von S_n .

(3) Sei $n \in \mathbb{N}$ und sei K ein Körper. Die **spezielle lineare Gruppe** der Dimension n

$$\operatorname{SL}_n(K) = \{A \in \operatorname{GL}_n(K) ; \det(A) = 1\}$$

ist der Kern des Homomorphismus Determinante $\det : \operatorname{GL}_n(K) \rightarrow K^\times$. Aus

$$\det \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} = \lambda$$

folgt $\operatorname{im}(\det) = K^\times$.

Die folgende Proposition ist analog zu einer Aussage über lineare Abbildungen.

Proposition 2.14. *Der Gruppenhomomorphismus $f : G \rightarrow H$ ist injektiv genau dann, wenn*

$$\ker(f) = \{1\}.$$

Beweis. Wenn f injektiv ist, dann folgt aus $g \in \ker(f)$, also $f(g) = 1 = f(1)$ bereits $g = 1$. Somit gilt $\ker(f) = \{1\}$.

Sei umgekehrt $\ker(f) = \{1\}$. Seien $a, b \in G$ mit $f(a) = f(b)$. Dann ist $ab^{-1} \in \ker(f)$, weil $f(ab^{-1}) = f(a)f(b)^{-1} = 1$. Damit folgt $ab^{-1} = 1$, also $a = b$ und f ist injektiv. \square

Proposition 2.15. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus. Die Abbildungen $U \mapsto f(U)$ und $V \mapsto f^{-1}(V)$ sind zueinander inverse Bijektionen der Mengen von Untergruppen*

$$\{U \subseteq G ; \ker(f) \subseteq U\} \xrightarrow{\sim} \{V \subseteq H ; V \subseteq f(G)\}.$$

Beweis. Nach Proposition 2.11 sind $U \mapsto f(U)$ und $V \mapsto f^{-1}(V)$ wohldefiniert, d.h., die Bild- bzw. Urbildmenge ist eine Untergruppe der geforderten Form.

Sei $V \subseteq f(G)$ eine Untergruppe von H . Dann ist

$$f(f^{-1}(V)) = V,$$

weil dies bereits für eine Teilmenge von $f(G)$ gilt. Die Bedingung $V \subseteq f(G)$ sorgt dafür, daß jedes Element von V auch im Bild von $f^{-1}(V)$ enthalten ist.

Sei $U \subseteq G$ eine Untergruppe mit $\ker(f) \subseteq U$. Dann ist per Definition

$$U \subseteq f^{-1}(f(U)).$$

Es bleibt zu zeigen, daß jedes $x \in f^{-1}(f(U))$ aus U kommt. Wegen $f(x) \in f(U)$ gibt es $a \in U$ mit $f(x) = f(a)$. Dann ist $xa^{-1} \in \ker(f)$ und somit wegen $\ker(f) \subseteq U$ auch

$$x = (xa^{-1})a \in U. \quad \square$$

Bemerkung 2.16. Der Gruppenhomomorphismus $f : G \rightarrow H$ bildet G nach H wie im Diagramm

$$\begin{array}{ccccc} \{e\} & \subseteq & \ker(f) & \subseteq & G \\ & & \downarrow & & \searrow f \\ & & \{e\} & \subseteq & \text{im}(f) \subseteq H \end{array}$$

ab. Dabei zeigt Proposition 2.14, daß bezüglich Untergruppen zwischen $\ker(f)$ und G das „gleiche“ passiert, wie zwischen $\{e\}$ und $\text{im}(f)$.

2.3. Schnitt, Vereinigung und Erzeuger. Untergruppen vertragen sich mit Schnitten.

Lemma 2.17. Sei G eine Gruppe, I eine Menge und für jedes $i \in I$ eine Untergruppe $U_i \leq G$ gegeben. Dann ist der Schnitt eine Untergruppe von G :

$$U = \bigcap_{i \in I} U_i = \{g \in G ; g \in U_i \text{ für alle } i \in I\}.$$

Beweis. Wir weisen Proposition 2.7(c) nach. Zuerst enthält jede Untergruppe U_i das neutrale Element $e \in G$. Daher ist $e \in U$ und U nicht leer.

Für $u, v \in U$ gilt $u, v \in U_i$ für alle i . Damit nach Proposition 2.7(c) auch $uv^{-1} \in U_i$, und somit $uv^{-1} \in U$. (Hier ist wesentlich, daß das Inverse v^{-1} in allen Untergruppen U_i dasselbe Element ist, denn es stimmt mit dem Inversen aus G überein.) \square

Bemerkung 2.18. Lemma 2.17 funktioniert auch im Fall einer leeren Indexmenge $I = \emptyset$. Die Bedingung $g \in U_i$ für alle $i \in I$ ist dann eine leere Bedingung, denn es gibt keine Untergruppe, die das Element g einschränken könnte. Daher ist in diesem Fall der Schnitt gleich G selbst.

Bei der Vereinigung ist die Situation spezieller.

Lemma 2.19. Sei G eine Gruppe, und für jedes $i \in \mathbb{N}$ eine Untergruppe $U_i \leq G$ gegeben, so daß diese eine aufsteigende Kette

$$U_1 \subseteq U_2 \subseteq U_3 \subseteq \dots \subseteq U_i \subseteq U_{i+1} \subseteq \dots$$

bilden. Dann ist die Vereinigung eine Untergruppe von G :

$$U = \bigcup_{i \in \mathbb{N}} U_i.$$

Beweis. Wir weisen Proposition 2.7(c) nach. Zuerst ist U nicht leer, denn das neutrale Element von G ist in U_i (sogar für jedes i).

Für $u, v \in U$ gibt es $i, j \in \mathbb{N}$ mit $u \in U_i$ und $v \in U_j$. Wenn $k \geq \max\{i, j\}$, dann ist $u, v \in U_k$, also $uv \in U_k \subseteq U$ und $u^{-1} \in U_k \subseteq U$. \square

Definition 2.20. Sei G eine Gruppe und $S \subseteq G$ eine Teilmenge. Die **von S erzeugte Untergruppe** $\langle S \rangle \subseteq G$ ist definiert über die folgenden zwei Eigenschaften:

- (i) $\langle S \rangle \subseteq G$ ist eine Untergruppe von G , die S enthält,
- (ii) jede Untergruppe $U \subseteq G$ mit $S \subseteq U$, enthält auch $\langle S \rangle$.

Die Elemente von S heißen **Erzeuger** von $\langle S \rangle$.

Sei $T \subseteq G$ eine Teilmenge. Wir definieren $T^0 = \{1\}$ und für alle $n \geq 1$ rekursiv

$$T^n := T \cdot T^{n-1} = \{t_1 \cdot \dots \cdot t_n ; t_i \in T \text{ für alle } i = 1, \dots, n\} = \underbrace{T \cdot \dots \cdot T}_{n\text{-mal}}.$$

Proposition 2.21. *Sei G eine Gruppe und $S \subseteq G$ eine Teilmenge. Dann ist $\langle S \rangle$ wohldefiniert und hat die folgenden zwei Beschreibungen (mit $T = S \cup S^{-1}$):*

$$\langle S \rangle = \bigcap_{S \subseteq U, U \subseteq G \text{ Untergrp.}} U = \bigcup_{n \geq 0} T^n.$$

Beweis. Wir müssen zeigen, daß es eine Untergruppe $\langle S \rangle$ mit den in der Definition geforderten Eigenschaften gibt. Sei

$$H = \bigcap_{S \subseteq U, U \subseteq G \text{ Untergrp.}} U.$$

Der Schnitt H ist als Schnitt von Untergruppen nach Lemma 2.17 selbst eine Untergruppe. Offensichtlich gilt $S \subseteq H$. Es ist über jede Untergruppe U , die S enthält, zu schneiden, also gilt $H \subseteq U$. Damit erfüllt H die Forderungen für $\langle S \rangle$.

Angenommen, H und H' erfüllen die Forderungen aus Definition 2.20. Dann ist $S \subseteq H$ wegen (i), und somit folgt aus (ii) auch $H' \subseteq H$. Gleiches gilt mit vertauschten Rollen, also $H = H'$. Die Gruppe $\langle S \rangle$ ist somit eindeutig durch (i) und (ii) beschrieben.

Wir zeigen nun die zweite Beschreibung. Die Menge

$$H = \bigcup_{n \geq 0} T^n$$

ist nicht leer (wegen der Konvention für T^0) und abgeschlossen unter der Gruppenverknüpfung

$$T^n \cdot T^m = T^{n+m}.$$

Da $T = S \cup S^{-1} = (S^{-1} \cup S)^{-1} = T^{-1}$ und

$$(g_1 \cdot \dots \cdot g_n)^{-1} = g_n^{-1} \cdot \dots \cdot g_1^{-1}$$

ist $(T^n)^{-1} \subseteq T^n$ und H auch abgeschlossen unter Inversenbildung. Damit ist H nach Proposition 2.7 eine Untergruppe. Die Forderungen (i) und (ii) aus Definition 2.20 sind von H offensichtlich erfüllt. Aufgrund der Eindeutigkeit gilt dann auch $H = \langle S \rangle$. \square

Definition 2.22. Ein **Erzeugendensystem** für eine Gruppe G ist eine Teilmenge $S \subseteq G$ mit

$$\langle S \rangle = G.$$

Kann man für G eine endliche Menge S finden mit $G = \langle S \rangle$, dann nennt man G endlich erzeugt.

Beispiel 2.23. (1) Sei $n \in \mathbb{Z}$. Dann ist $\langle n \rangle = n\mathbb{Z}$.

(2) Wir betrachten nun die Menge $S = \{15, 21\}$ in der Gruppe \mathbb{Z} . Die Gruppe $\langle 15, 21 \rangle$ enthält auch

$$6 = 21 - 15$$

und daher

$$3 = 15 - 6 - 6.$$

Wegen $3 \in \langle 15, 21 \rangle$ folgt

$$3\mathbb{Z} = \langle 3 \rangle \subseteq \langle 15, 21 \rangle \subseteq 3\mathbb{Z},$$

also Gleichheit $\langle 15, 21 \rangle = 3\mathbb{Z}$. Die vorgeführte Rechnung ist nichts anderes als der euklidische Algorithmus, siehe Kapitel 10.2.

(3) Allgemeiner gibt es zu $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{Z}$ nach Satz 2.8 ein eindeutiges $d \geq 0$ mit

$$\langle a_1, \dots, a_n \rangle = d\mathbb{Z}.$$

Dieses d ist der größte gemeinsame Teiler der a_1, \dots, a_n , siehe Kapitel 10.1.

- (4) In der Theorie der Determinante nutzt man aus, daß die Antisymmetrie bezüglich Vertauschung von Spalten zur allgemeinen Symmetrie mit Vorzeichen durch $\text{sign}(\sigma)$ für beliebige Elemente $\sigma \in S_n$ der symmetrischen Gruppe führt. Das begründet man damit, daß man jede Permutation als Komposition von Zweivertauschungen (Transpositionen) schreiben kann (man denke an den Sortieralgorithmus Bubblesort). Die Menge der Transpositionen in S_n ist ein Erzeugendensystem von S_n .

Beispiel 2.24. Der klassische Rubik's Cube mit der Kantenlänge aus 3 Elementarwürfeln hat auf seinen 6 Flächen insgesamt $6 \cdot 3^2 = 54$ Farbkacheln. Als Spielzug kann man eine Vierteldrehung einer jeder der 6 Seitenflächen des Würfels ausführen (eine Drehung einer Mittelebene entspricht der Drehung beider dazu parallelen Seitenflächen in die entgegengesetzte Richtung). Ein solcher Spielzug permutiert die 54 Farbkacheln auf eine charakteristische Weise: jeder Spielzug entspricht einer Permutation in S_{54} . Wir definieren, jeweils als Vierteldrehung im Uhrzeigersinn (bei Beobachtungsrichtung von Außen auf die entsprechende Seite), der Seitenflächen L(inks), R(echts), V(orne), H(inten), O(ben) und U(unten) Elemente

$$L, R, V, H, O, U \in S_{54}.$$

Die Inversen Permutationen

$$L^{-1}, R^{-1}, V^{-1}, H^{-1}, O^{-1}, U^{-1} \in S_{54}$$

entsprechen den Vierteldrehungen um die jeweilige Seitenfläche in Richtung entgegen dem Uhrzeigersinn. Die Gruppe des $3 \times 3 \times 3$ Rubik's Cube ist

$$\mathcal{R}_3 := \langle L, R, V, H, O, U \rangle \subseteq S_{54}.$$

Jede Abfolge von Spielzügen hat einen Effekt auf die 54 Farbkacheln, der durch ein Gruppenelement aus \mathcal{R}_3 beschrieben wird. Ein den Regeln entsprechend verdrehter Würfel entspricht einem Element $g \in \mathcal{R}_3$, welcher die Züge in aufmultiplizierter Form enthält, die bei der Verdrehung aus dem gelösten Originalzustand benutzt wurden. Eine Lösung entsteht durch eine Abfolge von Drehungen

$$X_1, \dots, X_n$$

mit für alle $i = 1, \dots, n$

$$X_i \in \{L, R, V, H, O, U, L^{-1}, R^{-1}, V^{-1}, H^{-1}, O^{-1}, U^{-1}\}$$

so daß

$$X_n X_{n-1} \cdots X_1 g = \text{id} \in S_{54}$$

das neutrale Element wird.

Die Anzahl der Stellungen, in die man einen klassische Rubik's Cube verdrehen kann ist nichts anderes als die Ordnung

$$|\mathcal{R}_3|.$$

Die Beschreibung von \mathcal{R}_3 als Untergruppe von S_{54} ist noch relativ grob. So berücksichtigen wir nicht die Geometrie des Problems: es gibt Mitten-, Kanten-, und Eckwürfel, die von den Spielzügen in ebensolche transformiert werden, und die Farbkacheln in Blöcken zu 1, 2 und 3 beieinander halten. Eine präzisere Beschreibung erlaubt die Bestimmung der Ordnung von \mathcal{R}_3 .

Bemerkung 2.25. Ist zu einer Gruppe G ein Erzeugendensystem $S \subseteq G$ gegeben, dann stellt sich als nächstes die Frage nach einer vollständigen Liste von **Relationen**, das ist eine ausreichende Liste von Wörtern aus $T = S \cup S^{-1}$, die in G alle zum neutralen Element verknüpfen und erklären können, wenn zwei Wörter in G zum gleichen Element komponieren.

Hier treffen wir auf das Wortproblem, das da fragt, ob ein Wort im Alphabet $T = S \cup S^{-1}$ mittels einer Liste von Relationen R als zum trivialen Element in G komponierend erkannt

werden kann. Im Jahr 1952 wurde von Nowikow⁷ (und unabhängig davon von Boone) bewiesen, daß das Wortproblem keine algorithmische Lösung erlaubt.

Das Verständnis von Gruppen muß also auf einem anderen Wege angestrebt werden.

Proposition 2.26. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus und $S \subseteq G$ eine Teilmenge. Dann ist*

$$f(\langle S \rangle) = \langle f(S) \rangle.$$

Beweis. Das ist trivial in der Beschreibung $\langle S \rangle = \bigcup_{n \geq 0} T^n$ mit $T = S \cup S^{-1}$:

$$f(T) = f(S) \cup f(S)^{-1}, \quad f(T^n) = (f(T))^n. \quad \square$$

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §2

Übungsaufgabe 2.1 (Quaternionen). Sei $\mathbb{H} \subseteq M_2(\mathbb{C})$ die Menge der Matrizen

$$\begin{pmatrix} z & -\bar{w} \\ w & \bar{z} \end{pmatrix}$$

mit $z, w \in \mathbb{C}$ beliebig. Zeigen Sie, daß $\mathbb{H}^\times = \mathbb{H} \setminus \{0\}$ eine Untergruppe von $GL_2(\mathbb{C})$ ist.

Übungsaufgabe 2.2 (Quaternionengruppe). Wir betrachten die Teilmenge $Q_8 \subseteq \mathbb{H}^\times$ derjenigen Quaternionen

$$\begin{pmatrix} z & -\bar{w} \\ w & \bar{z} \end{pmatrix}$$

mit $z = 0$ und $w \in \{\pm 1, \pm i\}$ oder $w = 0$ und $z \in \{\pm 1, \pm i\}$. Zeigen Sie, daß Q_8 eine Untergruppe aus 8 Elementen ist, die von Elementen

$$i := \begin{pmatrix} i & \\ & -i \end{pmatrix}, \quad j := \begin{pmatrix} & 1 \\ -1 & \end{pmatrix}, \quad k := \begin{pmatrix} & i \\ i & \end{pmatrix}.$$

erzeugt wird, wobei

$$i^2 = j^2 = k^2 = \begin{pmatrix} -1 & \\ & -1 \end{pmatrix}$$

und

$$ij = k.$$

Bestimmen Sie die Ordnung der Elemente von Q_8 .

Übungsaufgabe 2.3. Sei $G = G_1 \times G_2$ das Produkt zweier Gruppen G_1 und G_2 . Zeigen Sie, daß

$$Z(G) = Z(G_1) \times Z(G_2).$$

Übungsaufgabe 2.4. Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl und K ein Körper. Bestimmen Sie das Zentrum von $GL_n(K)$.

Übungsaufgabe 2.5. Sei $n \geq 1$. Wir definieren die Abbildung $(-)^{\dagger} : GL_n(K) \rightarrow GL_n(K)$ durch

$$A^{\dagger} := (A^{-1})^t.$$

Zeigen Sie, daß es sich um einen Automorphismus von $GL_n(K)$ handelt und bestimmen Sie seine Ordnung als Element von $\text{Aut}(GL_n(K))$.

⁷Pjotr Sergejewitsch Nowikow, 1901–1975, russischer Mathematiker.

Übungsaufgabe 2.6. Unter $SL_2(\mathbb{Z})$ verstehen wir die Teilmenge von $SL_2(\mathbb{R})$ bestehend aus Matrizen mit Einträgen aus \mathbb{Z} :

$$SL_2(\mathbb{Z}) = \left\{ A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} ; \det(A) = 1, a, b, c, d \in \mathbb{Z} \right\}.$$

Zeigen Sie, daß $SL_2(\mathbb{Z})$ eine Untergruppe ist und von den beiden Matrizen

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

erzeugt wird.

Übungsaufgabe 2.7. Seien $f_1 : G_1 \rightarrow H$ und $f_2 : G_2 \rightarrow H$ Gruppenhomomorphismen. Das Faserprodukt von G_1 und G_2 über H (entlang der Gruppenhomomorphismen f_1 und f_2) ist die Untergruppe von $G_1 \times G_2$ gegeben durch

$$G_1 \times_H G_2 := \{(g_1, g_2) \in G_1 \times G_2 ; f_1(g_1) = f_2(g_2)\}.$$

- (a) Zeigen Sie, daß $G_1 \times_H G_2$ wie behauptet eine Untergruppe von $G_1 \times G_2$ ist.
- (b) Zeigen Sie, daß die Projektionen $\text{pr}_i : G_1 \times_H G_2 \rightarrow G_i$ definiert durch $\text{pr}_i(g_1, g_2) = g_i$ Gruppenhomomorphismen sind.
- (c) Sei T eine Gruppe und seien $\varphi_i : T \rightarrow G_i$ für $i = 1, 2$ Gruppenhomomorphismen mit $f_1 \circ \varphi_1 = f_2 \circ \varphi_2$ als Gruppenhomomorphismen $T \rightarrow H$. Zeigen Sie, daß es genau einen Gruppenhomomorphismus $\varphi : T \rightarrow G_1 \times_H G_2$ gibt mit $\varphi_i = \text{pr}_i \circ \varphi$ für $i = 1, 2$.

Übungsaufgabe 2.8. Sei $n \geq 1$ und sei K ein Körper. Zeigen Sie, daß die Menge aller Elementarmatrizen $E_{ij}(\alpha)$ (auf der Diagonale 1 und genau ein von Null verschiedener Eintrag α abseits der Diagonale an Position (i, j)) mit $i \neq j$ die Gruppe $SL_n(K)$ erzeugt.

Tipp: Denken Sie an das Gaußsche Eliminationsverfahren. Des weiteren ist die folgenden Rechnungen hilfreich

$$\begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -a^{-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & a \\ -a^{-1} & 0 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 0 & a \\ -a^{-1} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & b \\ -b^{-1} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -a/b & \\ & -b/a \end{pmatrix}.$$

3. ORDNUNG UND ZYKLISCHE GRUPPEN

In diesem Kapitel betrachten wir Potenzen eines Gruppenelements. Dies führt zum Begriff der Ordnung des Elements und der vom Element erzeugten Untergruppe.

3.1. Die Potenzen eines Elements. In multiplikativer Schreibweise kann man Gruppenelemente potenzieren.

Definition 3.1. Sei $g \in G$ ein Element einer Gruppe G mit neutralem Element 1. Wir setzen $g^0 = 1$ und dann für $n \geq 1$ rekursiv

$$g^n = g^{n-1} \cdot g,$$

$$g^{-n} = g^{-(n-1)} \cdot g^{-1}.$$

Die Notation g^{-1} ist doppelt, aber konsistent definiert. Für $n \geq 1$ ergibt sich

$$g^n = \underbrace{g \cdot \dots \cdot g}_{n\text{-mal}} \quad \text{und} \quad g^{-n} = \underbrace{g^{-1} \cdot \dots \cdot g^{-1}}_{n\text{-mal}}.$$

Lemma 3.2. Sei $g \in G$ ein Gruppenelement. Für alle $n \in \mathbb{Z}$ gilt

$$g^{n+1} = g^n \cdot g.$$

Beweis. Für $n \geq 0$ gilt dies per Definition. Für $n < 0$ setzen wir $n = -m$ mit $m > 0$ und rechnen

$$g^{n+1} = g^{-(m-1)} = g^{-(m-1)} \cdot (g^{-1} \cdot g) = (g^{-(m-1)} \cdot g^{-1}) \cdot g = g^{-m} \cdot g = g^n \cdot g. \quad \square$$

Die üblichen Potenzregeln mit fester Basis gelten, denn diese spiegeln nur die Abzählkombinatorik von Faktoren wider.

Proposition 3.3 (Potenzgesetze). *Sei $g \in G$ ein Gruppenelement und $n, m \in \mathbb{Z}$. Dann gelten*

- (1) $g^0 = 1$ und $g^1 = g$,
- (2) $g^n \cdot g^m = g^{n+m}$,
- (3) $g^{-n} = (g^n)^{-1}$,
- (4) $(g^n)^m = g^{nm}$.

Beweis. Das ist trivial. Formal gelingt der Beweis am besten durch Fallunterscheidung nach den Vorzeichen von n und m sowie durch vollständige Induktion. Die Aussage (1) folgt direkt aus der Definition.

Wir beweisen (2) per Induktion nach $|m|$. Der Induktionsanfang hat $m = 0$ und gilt trivialerweise: $g^n \cdot g^0 = g^n \cdot 1 = g^n = g^{n+0}$. Wir nehmen nun an, daß (2) in allen Fällen mit kleinerem $|m|$ gilt. Es gibt nun zwei Fälle je nach Vorzeichen von m :

- $m \geq 1$. Wir verwenden die Induktionsannahme für n und $m - 1$:

$$g^n \cdot g^{m-1} = g^{n+m-1}$$

Dann rechnen wir mit Lemma 3.2

$$g^n \cdot g^m = g^n \cdot (g^{m-1} \cdot g) = (g^n \cdot g^{m-1}) \cdot g = g^{n+m-1} \cdot g = g^{n+m}.$$

- $m \leq -1$. Wir verwenden die Induktionsannahme für n und $m + 1$:

$$g^n \cdot g^{m+1} = g^{n+m+1}$$

Dann rechnen wir mit Lemma 3.2

$$(g^n \cdot g^m) \cdot g = g^n \cdot (g^m \cdot g) = g^n \cdot g^{m+1} = g^{n+m+1} = g^{n+m} \cdot g.$$

Durch Multiplikation mit g^{-1} von rechts ergibt sich die Behauptung.

Jetzt beweisen wir (3). Nach Proposition 1.13 reicht die Rechnung (mittels (2))

$$g^{-n} \cdot g^n = g^{-n+n} = g^0 = 1.$$

Aussage (4) beweisen wir zunächst per Induktion nach m für $m \geq 0$. Der Fall $m = 0$ ist trivial und die Rechnung

$$(g^n)^{m+1} = (g^n)^m \cdot g^n = g^{nm} \cdot g^n = g^{nm+n} = g^{n(m+1)}$$

zeigt den Induktionsschritt.

Der Fall $m < 0$ wird durch zweimaliges Anwenden von (3) auf den Fall $m > 0$ zurückgeführt:

$$(g^n)^m = ((g^n)^{-m})^{-1} = (g^{-nm})^{-1} = g^{nm}. \quad \square$$

Korollar 3.4. *Sei G eine Gruppe und $g \in G$ ein Element. Die Abbildung*

$$\varphi : \mathbb{Z} \rightarrow G, \quad \varphi(a) = g^a$$

ist ein Gruppenhomomorphismus.

Beweis. Das ist genau das Potenzgesetz $\varphi(n+m) = g^{n+m} = g^n \cdot g^m = \varphi(n)\varphi(m)$ von Proposition 3.3 (2). \square

Bemerkung 3.5. Man beachte hingegen, daß in der Regel für $g, h \in G$ und $n \in \mathbb{Z}$

$$(gh)^n \neq g^n h^n.$$

Per Induktion nach n zeigt man: aus $gh = hg$ folgt $(gh)^n = g^n h^n$ für alle $n \in \mathbb{Z}$.

Bemerkung 3.6. In einer abelschen Gruppe A verwenden wir für $a \in A$ und $n \in \mathbb{Z}$ anstelle der Potenzschreibweise a^n die additive Notation

$$na := a^n.$$

Damit ist für $n \geq 1$

$$na = \underbrace{a + \dots + a}_{n\text{-mal}} \quad \text{und} \quad (-n)a = \underbrace{(-a) + \dots + (-a)}_{n\text{-mal}}.$$

In der Notation halten wir uns an Punkt- vor Strichrechnung und sparen so Klammern.

Proposition 3.3 übersetzt sich in die erwarteten Assoziativ- und Distributivgesetze: für alle $a, b \in A$ und $n, m \in \mathbb{Z}$ gilt

$$\begin{aligned} (n \cdot m)a &= n(ma), \\ (-n)a &= -(na) \\ (n + m)a &= na + ma. \end{aligned}$$

Da A kommutativ ist, gilt zudem auch noch das andere Distributivgesetz

$$n(a + b) = na + nb.$$

3.2. Die Ordnung. Die Ordnung eines Elements g gibt Auskunft über die Periode der Wiederholungen in der Folge $(g^n)_{n \geq 0}$ der Potenzen.

Definition 3.7. Die **Ordnung** eines Elements g einer Gruppe G ist

$$\text{ord}(g) := \begin{cases} \min\{n \in \mathbb{N}, n > 0 ; g^n = 1\} & \text{falls es ein } n > 0 \text{ gibt mit } g^n = 1, \\ \infty & \text{sonst.} \end{cases}$$

Wenn $\text{ord}(g) = \infty$ gilt, so hat g **unendliche Ordnung**, andernfalls hat g **endliche Ordnung**.

Beispiel 3.8. (1) Betrachten wir das Element $1 \in \mathbb{Z}$. Dann ist für $n \in \mathbb{Z}$

$$n \cdot 1 = n,$$

also hat 1 unendliche Ordnung: $\text{ord}(1) = \infty$.

(2) Betrachten wir das Element $[1] \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$. Dann ist für alle $m \in \mathbb{Z}$

$$m \cdot [1] = [m],$$

also $\text{ord}([1]) = n$.

(3) Betrachten wir das Element $\sigma \in S_n$, das die Elemente $1, 2, \dots, n$ zyklisch permutiert:

$$\sigma(i) \equiv i + 1 \pmod{n},$$

oder als Permutation in Form einer Wertetabelle:

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & n-1 & n \\ 2 & 3 & \dots & n & 1 \end{pmatrix}.$$

Dann gilt für alle $i \in \{1, \dots, n\}$

$$\sigma^r(i) \equiv i + r \pmod{n}$$

und somit $\text{ord}(\sigma) = n$.

(4) Für $\varphi \in \mathbb{R}$ betrachte die Matrix

$$D_\varphi = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) & -\sin(\varphi) \\ \sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix}$$

in $\text{GL}_2(\mathbb{R})$, welche eine Drehung um den Winkel φ beschreibt. Die Additionstheoreme für Sinus und Cosinus sind gerade äquivalent zur Matrixgleichung

$$D_\varphi D_\psi = D_{\varphi+\psi}.$$

Die Zuordnung $\varphi \mapsto D_\varphi$ beschreibt daher einen Gruppenhomomorphismus

$$(\mathbb{R}, +) \rightarrow \mathrm{GL}_2(\mathbb{R}).$$

Sei $n \in \mathbb{N}$ und speziell $\varphi = \frac{2\pi}{n}$. Dann ist in $\mathrm{GL}_2(\mathbb{R})$

$$(D_{2\pi/n})^n = D_{2\pi} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

aber $(D_{2\pi/n})^m = D_{2\pi m/n} \neq \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ für alle $0 < m < n$. Das Element $D_{2\pi/n}$ hat also die Ordnung n .

(5) Sei K ein Körper und $A \in \mathrm{GL}_n(K)$ die Matrix (der Rest wird mit 0 aufgefüllt)

$$A = \begin{pmatrix} & & & 1 \\ & & & \\ & & & \\ 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & & 1 \end{pmatrix}.$$

Dies beschreibt die lineare Abbildung, welche auf der Standardbasis (e_1, \dots, e_n) durch

$$Ae_i = e_{i+1}$$

(mit dem Index modulo n) wirkt. Es gilt

$$\mathrm{ord}(A) = n,$$

wie man aus $A^r e_i = e_{i+r}$ (mit dem Index modulo n) sofort sieht.

Der Beweis von Satz 2.8 über die Klassifikation der Untergruppen von \mathbb{Z} übersetzt sich in die folgende Charakterisierung der Ordnung eines Elements.

Proposition 3.9. *Sei G eine Gruppe und $g \in G$ ein Element. Sei $\varphi : \mathbb{Z} \rightarrow G$ die Abbildung $\varphi(a) = g^a$ aus Korollar 3.4. Dann gilt*

$$\ker(\varphi) = \begin{cases} \mathrm{ord}(g)\mathbb{Z} & \text{falls } g \text{ endliche Ordnung hat,} \\ \{0\} & \text{falls } g \text{ unendliche Ordnung hat.} \end{cases}$$

Beweis. Der Kern $\ker(\varphi)$ ist eine Untergruppe von \mathbb{Z} . Als solche hat $\ker(\varphi)$ die Form $n\mathbb{Z}$ für ein eindeutiges $n \geq 0$. Dieser Erzeuger wird im Beweis von Satz 2.8 genau so bestimmt, wie in Definition 3.7 die Ordnung von g im endlichen Fall:

$$n \in \ker(\varphi) \iff \varphi(n) = 1 \iff g^n = 1. \quad \square$$

Korollar 3.10. *Sei $g \in G$ und $m \in \mathbb{Z}$ mit $g^m = 1$. Dann ist $m = 0$, wenn $\mathrm{ord}(g) = \infty$, oder ein Vielfaches der Ordnung $\mathrm{ord}(g)$, wenn g endliche Ordnung hat.*

Beweis. Das folgt sofort aus der Beschreibung von $\ker(\varphi)$ im Beweis von Proposition 3.9. \square

Korollar 3.11. *Sei $g \in G$ ein Element endlicher Ordnung $\mathrm{ord}(g) = n$. Dann gilt*

$$g^a = g^b \iff a \equiv b \pmod{n}.$$

Beweis. Wegen $g^{a-b} = g^a \cdot (g^b)^{-1} = 1$ folgt $a - b \in \ker(\varphi)$ mit φ wie in Proposition 3.9. Aus $\ker(\varphi) = n\mathbb{Z}$ folgt die Behauptung. \square

Bemerkung 3.12. Sei G eine Gruppe und $g \in G$ ein Element. Das Bild der Abbildung $\varphi(a) = g^a$ aus Korollar 3.4 besteht aus den Potenzen von g . Nach Proposition 2.21 ist dies auch genau die von g in G erzeugte Untergruppe. Damit gilt

$$\langle g \rangle = \mathrm{im}(\varphi) = \{g^a ; a \in \mathbb{Z}\}.$$

Definition 3.13. Die **Ordnung** einer Gruppe G ist die Mächtigkeit (die Anzahl der Elemente)

$$|G|$$

der zugrundeliegenden Menge G .

Beispiel 3.14. (1) Die Gruppe $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ hat die Ordnung

$$|\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}| = n,$$

denn durch $\{0, \dots, n-1\}$ wird ein vollständiges Vertretersystem für die Äquivalenzklassen modulo n beschrieben.

(2) Sind G und H endliche Gruppen, so ist $G \times H$ endlich und $|G \times H| = |G| \cdot |H|$.

Proposition 3.15 (Zwei Bedeutungen von Ordnung). *Sei G eine Gruppe und $g \in G$ ein Element. Dann hat die Untergruppe $\langle g \rangle$ die Ordnung $|\langle g \rangle| = \text{ord}(g)$, genauer gilt:*

(1) Sei $\text{ord}(g) = n$ endlich. Dann gilt $|\langle g \rangle| = n = \text{ord}(g)$ und

$$\langle g \rangle = \{g^0 = 1, g, g^2, \dots, g^{n-1}\}.$$

(2) Sei $\text{ord}(g) = \infty$ unendlich. Dann gilt für alle $a, b \in \mathbb{Z}$, daß aus $g^a = g^b$ bereits $a = b$ folgt, und $|\langle g \rangle| = \text{ord}(g)$ ist unendlich.

Beweis. (1) Sei $\text{ord}(g) = n$ endlich. Mittels Division mit Rest kann man jede ganze Zahl a als $a = qn + r$ mit $0 \leq r < n$ schreiben. Dann ist

$$g^a = g^{qn+r} = (g^n)^q \cdot g^r = g^r.$$

Damit hat $\langle g \rangle$ die angegebenen Elemente. Es bleibt zu zeigen, daß keine zwei g^a und g^b mit $0 \leq a < b \leq n-1$ gleich sind. Aber aus $g^a = g^b$ folgt $b-a \in n\mathbb{Z}$ sofort aus Korollar 3.11 und das widerspricht $0 < b-a < n$.

(2) Angenommen $g^a = g^b$ mit ganzen Zahlen $a \neq b$. Dann ist oBdA $b > a$ und damit $g^{b-a} = 1$ im Widerspruch zur Definition von $\text{ord}(g) = \infty$. \square

3.3. Zyklische Gruppen. Die arithmetisch einfachsten Gruppen sind die zyklischen Gruppen.

Definition 3.16. Eine **zyklische Gruppe** ist eine Gruppe G , für die es ein Element $g \in G$ gibt mit

$$G = \langle g \rangle.$$

Man sagt, g ist ein **Erzeuger** und G wird von g erzeugt.

Beispiel 3.17. Die wichtigsten Beispiele von Erzeugern in Gruppen sind die folgenden.

(1) Die Gruppe \mathbb{Z} wird von $1 \in \mathbb{Z}$ erzeugt und ist somit zyklisch. Auch $-1 \in \mathbb{Z}$ ist ein Erzeuger, und es gibt keinen weiteren Erzeuger für \mathbb{Z} .

(2) Sei n eine natürliche Zahl. Dann ist die Restklasse von 1 in $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ ein Erzeuger. Zum Beispiel überlege man sich, daß 1 ein Erzeuger von \mathbb{Z} ist, und wegen des surjektiven Gruppenhomomorphismus $\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ auch das Bild ein Erzeuger von $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$. Damit ist

$$\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$$

eine zyklische Gruppe, und zwar der Ordnung n .

(3) Verschiedene Elemente einer Gruppe können diese erzeugen. Zum Beispiel wird $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$ sowohl von der Restklasse $[1]$ als auch von $[2]$ erzeugt.

(4) In der Gruppe $G = \mathbb{R}_{>0}$ der positiven reellen Zahlen mit der Multiplikation als Verknüpfung ist für jedes feste $a \neq 1$ jedes $x \in G$ von der Form $x = a^t$ für ein geeignetes t . Trotzdem ist $\mathbb{R}_{>0}$ nicht zyklisch, denn wir benötigen $t = \log(x)/\log(a)$ und das ist in der Regel nur in \mathbb{R} und nicht in \mathbb{Z} . Die Untergruppe $\langle a \rangle$ enthält nur die ganzzahligen Potenzen a^n mit $n \in \mathbb{Z}$. Also ist $\langle a \rangle \neq \mathbb{R}_{>0}$.

Satz 3.18 (Struktursatz für zyklische Gruppen). *Sei G eine zyklische Gruppe. Dann gilt*

$$G \simeq \begin{cases} \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} & \text{wenn } |G| = n \text{ endlich ist,} \\ \mathbb{Z} & \text{wenn } |G| = \infty. \end{cases}$$

Beweis. Da G zyklisch ist, gibt es $g \in G$ mit $G = \langle g \rangle$. Sei $\varphi : \mathbb{Z} \rightarrow G$ der durch $\varphi(a) = g^a$ definierte Gruppenhomomorphismus.

Wenn $\text{ord}(g) = |G|$ unendlich ist, dann ist $\ker(\varphi) = \{0\}$ nach Proposition 3.9, also φ injektiv nach Proposition 2.14. Da φ sowieso surjektiv ist, handelt es sich bei φ um einen Isomorphismus.

Sei nun $\text{ord}(g) = n$ endlich. Dann definiert nach Korollar 3.11

$$\bar{\varphi} : \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \rightarrow \langle g \rangle, \quad \bar{\varphi}([a]) = g^a$$

eine wohldefinierte Abbildung. Diese ist offensichtlich surjektiv und ebenso nach Korollar 3.11 injektiv. Somit ist $\bar{\varphi}$ der gesuchte Isomorphismus $G \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$. \square

Bemerkung 3.19. Satz 3.18 kann man später leichter als Anwendung des Homomorphiesatz, Satz 5.15 bekommen.

Wenn man sich in einer Gruppe nur für die Potenzen eines Elements g interessiert, dann besagt Satz 3.18 angewandt auf $\langle g \rangle$, daß man so tun kann, als ob man in einem der beiden Fälle ist: \mathbb{Z} mit $g = 1$ oder $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ für ein $n > 0$ und $g = [1]$.

Bemerkung 3.20. Sei p eine Primzahl. Die multiplikative Gruppe \mathbb{F}_p^\times des Körpers mit p Elementen ist eine zyklische Gruppe. Dieses erstaunliche und nichttriviale Resultat (uniform in p) ist ein grundlegendes Ergebnis der elementaren Zahlentheorie. Ein $w \in \mathbb{Z}$, dessen Restklasse $[w] \in \mathbb{F}_p^\times$ ein Erzeuger ist, wird Primitivwurzel genannt. Zu so einer Primitivwurzel gehört ein Isomorphismus (die Notation ist rein suggestiv und hat nichts mit dem Logarithmus reeller Zahlen zu tun!)

$$\log_w : \mathbb{F}_p^\times \xrightarrow{\sim} \mathbb{Z}/(p-1)\mathbb{Z},$$

der durch die Gleichung

$$w^{\log_w(a)} \equiv a \pmod{p} \quad \text{für alle } a \in \mathbb{F}_p^\times$$

bestimmt ist. Dieser Isomorphismus wird **diskreter Logarithmus** genannt, weil er invers zum Exponentialhomomorphismus $n \mapsto w^n$ ist. Die Wette, daß $\log_w(a)$ teuer zu berechnen ist, bildet die Grundlage für die RSA-Verschlüsselung.

3.4. Zyklenschreibweise. Zyklen sind besonders einfache Elemente der symmetrischen Gruppe.

Definition 3.21. Ein **Zykel** in der Gruppe S_n ist eine Permutation $\sigma \in S_n$ der folgenden Form. Es gibt eine Teilmenge, die **Trägermenge** des Zyklus,

$$A = \{a_1, \dots, a_r\} \subseteq \{1, \dots, n\}$$

mit $r \geq 2$ Elementen, so daß $\sigma(b) = b$ für alle $b \notin A$ und

$$\sigma(a_i) = a_{i+1},$$

wobei wir die Indizes modulo r betrachten. Die Zahl $r = |A|$ heißt **Länge des Zyklus**, der dann auch **r -Zykel** genannt wird. Eine **Transposition** ist ein Zykel der Länge 2.

Als Notation verwenden wir

$$\sigma = (a_1, a_2, \dots, a_r).$$

Haben mehrere Zyklen disjunkte Trägermengen, so spricht man von **disjunkten Zykeln**.

Bemerkung 3.22. (1) Man beachte, daß die Elemente der Trägermenge im Zykel nicht der Größe nach geordnet sein müssen. So bildet der Zykel

$$(1, 4, 2) \in S_4$$

durch

$$1 \mapsto 4 \mapsto 2 \mapsto 1 \text{ und } 3 \mapsto 3$$

ab, während

$$(1, 2, 4) \in S_4$$

die folgende andere Abbildung darstellt:

$$1 \mapsto 2 \mapsto 4 \mapsto 1 \text{ und } 3 \mapsto 3.$$

- (2) Die Notation für einen Zykel ist nicht eindeutig. Für jedes $2 \leq i \leq r$ ist

$$(a_1, a_2, \dots, a_r) = (a_i, a_{i+1}, \dots, a_r, a_1, \dots, a_{i-1})$$

als Elemente der symmetrischen Gruppe. Die Reihenfolge der Elemente a_i ist wichtig! Aber bei zyklischer Vertauschung beschreiben wir dasselbe Element der S_n .

- (3) Nach unserer Definition gibt es keine Zykel der Länge 1. Übertragen wir die Definition sinngemäß auf Zykel der Länge 1, so beschreibt jeder solche die Identität.

Proposition 3.23. *Für Zykel in S_n gelten die folgenden Regeln:*

- (1) $(a_1, \dots, a_r)^{-1} = (a_r, \dots, a_1)$.
- (2) $(a_1, a_2, \dots, a_r) = (a_1, a_r) \dots (a_1, a_3)(a_1, a_2)$.
- (3) $\text{sign}((a_1, a_2, \dots, a_r)) = (-1)^{r-1}$.

Beweis. (1) ist klar. (2) beweisen wir per vollständiger Induktion nach $r \geq 2$. Für $r = 2$ ist nichts zu tun. Nehmen wir also an, daß für $r - 1$ die Formel bereits gilt. Dann rechnet man sofort

$$(a_1, a_r) \dots (a_1, a_3)(a_1, a_2) = (a_1, a_r)(a_1, a_2, \dots, a_{r-1}) = (a_1, a_2, \dots, a_r).$$

Aussage (3) folgt sofort aus (2) durch Zählen der Transpositionen im Produkt. □

Beispiel 3.24. In der S_6 betrachten wir die Permutation

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 6 & 3 & 2 & 1 & 5 & 4 \end{pmatrix}.$$

Diese bildet die Elemente $\{1, \dots, 6\}$ wie folgt ab:

$$1 \mapsto 6 \mapsto 4 \mapsto 1, \quad 2 \mapsto 3 \mapsto 2, \quad 5 \mapsto 5,$$

was zu den Zykeln $(1, 6, 4)$ und $(2, 3)$ führt. Man verifiziert sofort

$$\sigma = (1, 6, 4)(2, 3) = (2, 3)(1, 6, 4).$$

Proposition 3.25. *Für Zykel in S_n gelten die folgenden Regeln:*

- (1) *Disjunkte Zyklen kommutieren miteinander.*
- (2) *Ist $\sigma = z_1 \cdot \dots \cdot z_s$ ein Produkt paarweise disjunkter Zyklen z_i mit Trägermenge A_i , dann gilt für alle $i = 1, \dots, s$*

$$\sigma|_{A_i} = z_i|_{A_i}$$

und für alle $j \in \{1, \dots, n\} \setminus \bigcup_{i=1}^s A_i$ gilt $\sigma(j) = j$.

Beweis. (1) Das ist klar: ein Zykel macht nur etwas Nichttriviales auf seiner Trägermenge. Sind diese disjunkt, so kommutieren die entsprechenden zyklischen Permutationen. In Formeln sieht das so aus: seien $\sigma, \pi \in S_n$ Permutationen mit disjunkten Trägermenge $A, B \subseteq \{1, \dots, n\}$, das heißt σ ist auf dem Komplement von A die Identität (und folglich $\sigma(A) = A$) und π ist auf dem Komplement von B die Identität (und folglich $\pi(B) = B$). Dann gilt

$$\sigma\pi(i) = \sigma\left(\begin{cases} \pi(i) & i \in B \\ i & i \notin B \end{cases}\right) = \begin{cases} \sigma(i) & i \in A \\ \pi(i) & i \in B \\ i & i \notin A \cup B \end{cases}$$

und genauso für $\pi\sigma$. Damit gilt $\sigma\pi = \pi\sigma$ wie behauptet.

(2) Weil die Trägermengen disjunkt sind, gilt für alle $i \neq j$

$$z_j|_{A_i} = \text{id}_{A_i}.$$

Insbesondere bildet jeder der Zykel A_i auf A_i ab. Wir können daher rechnen

$$\sigma|_{A_i} = z_1|_{A_i} \cdot \dots \cdot z_s|_{A_i} = \text{id}_{A_i} \cdot \dots \cdot z_i|_{A_i} \cdot \dots \cdot \text{id}_{A_i} = z_i|_{A_i}. \quad \square$$

Beispiel 3.26. Die Elemente L und R aus der Rubik's Cube Gruppe \mathcal{R}_3 (bzw. analog die Paare U, O und V, H) bestehen aus Produkten von Zykeln deren Träger disjunkt sind: die von L sind in der linken Seitenfläche, die von R in der rechten Seitenfläche. Daher kommutieren L und R :

$$LR = RL.$$

Satz 3.27. *Jede Permutation $\sigma \in S_n$ ist ein Produkt $\sigma = z_1 \cdot \dots \cdot z_s$ von disjunkten Zykeln, und zwar eindeutig bis auf die Reihenfolge der Zykeln. Die Vereinigung der Träger der z_i ist das Komplement der Fixpunktmenge $\{j ; \sigma(j) = j\}$ von σ .*

Beweis. Das beweisen wir per Induktion nach $N(\sigma) = n - |\{j ; \sigma(j) = j\}|$. Wenn $N(\sigma) = 0$ ist, dann handelt es sich um $\sigma = \text{id}$, und es ist nichts zu tun.

Sei $N(\sigma) > 0$. Dann gibt es $a \in \{1, \dots, n\}$ mit $\sigma(a) \neq a$. Die Folge $a_k = \sigma^k(a)$

$$a, \sigma(a), \sigma^2(a), \dots$$

nimmt nur endlich viele Werte an, und mindestens 2. Daher gibt es $r > s \geq 0$ mit $\sigma^r(a) = \sigma^s(a)$. Wenden wir σ^{-s} darauf an, so finden wir $a = \sigma^{r-s}(a)$. Sind s, r minimal gewählt, dann folgt $s = 0$ und $r \geq 1$ und

$$A := \{a_0 = a, a_1, \dots, a_{r-1}\}$$

ist eine Teilmenge von $\{1, \dots, n\}$ der Mächtigkeit r . Sei z_1 der Zykel

$$z_1 = (a_0, a_1, \dots, a_{r-1}).$$

Dann ist per Konstruktion $\sigma|_A = z_1|_A$. Sei $B = \{i ; i \notin A\}$ das Komplement von A in $\{1, \dots, n\}$, und sei $\sigma_B \in S_n$ definiert durch

$$\sigma_B(i) = \begin{cases} \sigma(i) & i \in B, \\ i & i \in A. \end{cases}$$

Es gilt offensichtlich

$$\sigma = z_1 \sigma_B$$

und $N(\sigma_B) = N(\sigma) - r$, weil σ_B sich auf B wie σ , hingegen auf A wie die Identität verhält. Per Induktionsvoraussetzung gilt der Satz für σ_B . Es gibt also disjunkte Zykeln z_2, \dots, z_s mit

$$\sigma_B = z_2 \cdot \dots \cdot z_s,$$

und die Träger der z_i , $i \geq 2$ sind enthalten in B . Weil der Träger von z_1 in A liegt, haben die Zykeln z_1, \dots, z_s disjunkte Träger und

$$\sigma = z_1 \sigma_B = z_1 \cdot z_2 \cdot \dots \cdot z_s$$

ist die gesuchte Zerlegung von σ . Die Behauptung über die Träger folgt sofort aus der Konstruktion oder Proposition 3.25.

Seien $\sigma = z_1 \cdot \dots \cdot z_s$ und $\sigma = z'_1 \cdot \dots \cdot z'_t$ zwei Zerlegungen wie im Satz. Die Eindeutigkeit der Zerlegung in disjunkte Zykeln bis auf die Reihenfolge der Faktoren folgt aus Proposition 3.25 (2): demnach sind nämlich die Trägermengen der Zykeln die Äquivalenzklassen der Äquivalenzrelation

$$i \sim_\sigma j : \iff \text{es gibt } r \in \mathbb{Z} \text{ mit } \sigma^r(i) = j.$$

Sei A eine dieser Äquivalenzklassen und z bzw. z' der entsprechende Faktor in der Produktzerlegung von σ . Dann gilt weiter nach Proposition 3.25 (2):

$$z = \sigma|_A = z'. \quad \square$$

Proposition 3.28. *Die Ordnung eines Zyklus und eines Elements in Form eines Produkts disjunkter Zyklen berechnet sich wie folgt:*

- (1) Ein Zyklus der Länge r hat die Ordnung r .
- (2) Sei $\sigma \in S_n$ das Produkt von paarweise disjunkten Zykeln der Längen r_1, \dots, r_s . Dann gilt

$$\text{ord}(\sigma) = \text{kgV}\{r_1, r_2, \dots, r_s\}$$

Beweis. (1) Sei $\sigma = (a_1, a_2, \dots, a_r)$ ein r -Zyklus. Dann folgt für alle $m \in \mathbb{Z}$

$$\sigma^m(a_i) = a_{i+m},$$

wobei der Index in $\mathbb{Z}/r\mathbb{Z}$ zu lesen ist. Daher gilt $\sigma^r = 1$ und r ist minimal in \mathbb{N} mit dieser Eigenschaft.

(2) Sei $\sigma = z_1 \dots z_s$ die Zerlegung in Zykeln $z_i \in S_n$ der Länge r_i mit paarweise disjunkten Trägermengen A_i . Dann kommutieren z_i und z_j für alle i, j miteinander. Per vollständiger Induktion zeigt man (vgl. Aufgabe 1.4), daß

$$\sigma^d = z_1^d \dots z_s^d.$$

Die Potenz z_i^d wirkt höchstens auf A_i nichttrivial, während $\{1, \dots, n\} \setminus A_i$ punktweise fixiert wird. Es gilt daher $\sigma^d = \text{id}$ genau dann, wenn für alle $1 \leq i \leq s$ gilt $z_i^d = \text{id}$, und damit ist $r_i = \text{ord}(z_i)$ ein Teiler von d . Daraus folgt sofort die Behauptung. \square

Beispiel 3.29. Die Elemente L, R, V, H, O, U aus der Rubik's Cube Gruppe \mathcal{R}_3 haben jeweils eine Darstellung als Produkt von 5 disjunkten 4-Zykeln. Dazu beobachtet man schlicht und einfach, wie sich die Farbkacheln unter einer Vierteldrehung bewegen. Insbesondere gilt für alle $X \in \{L, R, V, H, O, U\}$

$$\text{sign}(X) = ((-1)^3)^5 = -1.$$

Satz 3.30. *Die symmetrische Gruppe S_n ist durch Transpositionen erzeugt: jede Permutation ist ein Produkt von Transpositionen.*

Beweis. Nach Satz 3.27 reicht es, einen beliebigen Zyklus (a_1, a_2, \dots, a_r) als Produkt von Transpositionen zu erzeugen. Dafür liefert Proposition 3.23(2) eine explizite Formel. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §3

Übungsaufgabe 3.1. Zeigen Sie: eine Gruppe in der jedes nichttriviale Element die Ordnung 2 hat, ist eine abelsche Gruppe.

Übungsaufgabe 3.2. Sei g ein Gruppenelement der Ordnung n und $m \in \mathbb{Z}$. Bestimmen Sie die Ordnung von g^m .

Übungsaufgabe 3.3. Wir betrachten das Quadrat im \mathbb{R}^2 mit den Ecken $\begin{pmatrix} \pm 1 \\ \pm 1 \end{pmatrix}$. Bestimmen Sie die Ordnung der Symmetriegruppe des Quadrats als Untergruppe von $\text{GL}_2(\mathbb{R})$.

Übungsaufgabe 3.4. Sei G eine Gruppe und $[n] : G \rightarrow G$ für $n \in \mathbb{Z}$ die Abbildung

$$[n](g) = g^n$$

für alle $g \in G$. Zeigen Sie, daß $[n]$ für alle $n \in \mathbb{Z}$ ein Gruppenhomomorphismus ist genau dann, wenn G abelsch ist.

Übungsaufgabe 3.5. Bestimmen Sie die Ordnung in der Rubik's Cube Gruppe \mathcal{R}_3 der Elemente

- (a) L, R, V, H, O, U ,
- (b) $V^{-1}R$,
- (c) $V^{-1}O^{-1}R^{-1}ORVO$.

Beachten Sie, daß \mathcal{R}_3 als Untergruppe von S_{54} definiert ist und daher die Verknüpfung als Komposition von Bijektionen von rechts nach links fortlaufend auszuführen ist.

Übungsaufgabe 3.6. Beschreiben Sie ein Gegenbeispiel zu folgender Aussage: In einer endlichen Gruppe G gibt es zu jedem Teiler $n \mid |G|$ der Gruppenordnung ein Element $g \in G$ der Ordnung $\text{ord}(g) = n$.

Übungsaufgabe 3.7. Sei $n \geq 1$. Die alternierende Gruppe A_n wird von der Menge der 3-Zykel aus S_n erzeugt.

4. DER SATZ VON LAGRANGE

Mittels des Begriffs der Nebenklasse beweisen wir den Satz von Lagrange als ein erstes Beispiel, daß sich gewisse Eigenschaften einer Gruppe G aus der entsprechenden Eigenschaft einer Untergruppe U und dem noch zu definierenden Quotienten G/U (das ist oft nur eine G -Menge, und manchmal selbst eine Gruppe) zusammensetzen lassen.

4.1. Nebenklassen. Nebenklassen einer Gruppe G in Bezug auf eine Untergruppe U sind das Analogon zu affinen Unterräumen in Vektorräumen.

Definition 4.1. Sei U eine Untergruppe der Gruppe G . Eine **Rechtsnebenklasse** ist eine Teilmenge von G der Form

$$Ug = \{h \in G ; \text{ es gibt ein } u \in U \text{ mit } h = ug\}.$$

Eine **Linksnebenklasse** ist eine Teilmenge der Form

$$gU = \{h \in G ; \text{ es gibt ein } u \in U \text{ mit } h = gu\}.$$

Oft bezeichnet man Rechts- bzw. Linksnebenklassen ungenau einfach als **Nebenklasse** in der Hoffnung, die Wahl von rechts bzw. links erschließt sich aus dem Kontext.

Proposition 4.2. Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus und $U = \ker(f)$ sein Kern. Dann sind die Nebenklassen in Bezug auf U genau die nichtleeren Urbilder $f^{-1}(h)$ zu $h \in \text{im}(f)$. Insbesondere gilt für alle $g \in G$

$$gU = f^{-1}(f(g)) = Ug,$$

d.h. Rechts- und Linksnebenklassen stimmen überein.

Beweis. Es ist $h \in f^{-1}(f(g))$ äquivalent zu $f(h) = f(g)$, und das wiederum ist äquivalent mit $x = g^{-1}h$ zu $f(x) = 1$ weil $f(x) = f(g)^{-1}f(h)$. Wegen $h = gx$ bestimmen sich h und x gegenseitig. Somit gilt

$$f^{-1}(f(g)) = \{gx ; f(x) = 1\} = gU.$$

Die Variante mit der Rechtsnebenklasse Ug folgt genauso. □

Beispiel 4.3. Hier sind nun ein paar Beispiele für Nebenklassen.

- (1) Die triviale Nebenklasse ist $U = Ue \subseteq G$, wobei $e \in G$ das neutrale Element ist. Es gilt $Ue = U = eU$ und daher ist die triviale Nebenklasse sowohl eine Rechts- wie eine Linksnebenklasse.
- (2) Sei $n \geq 2$. Es ist $A_n = \ker(\text{sign} : S_n \rightarrow \{\pm 1\})$ der Kern des Signumhomomorphismus. Nach Proposition 4.2 gibt es zwei Nebenklassen, nämlich A_n und $S_n \setminus A_n$ für $U = A_n$ in $G = S_n$.
- (3) Sei $U = \{\sigma \in S_n ; \sigma(1) = 1\} \simeq S_{n-1}$ in $G = S_n$. Dies ist eine Untergruppe, wie später aus der allgemeinen Beschreibung von Stabilisatoruntergruppen sofort folgt. Es gilt nun

$$gU = \{\sigma \in S_n ; \sigma(1) = g(1)\},$$

während

$$Ug = \{\sigma \in S_n ; \sigma^{-1}(1) = g^{-1}(1)\}.$$

Diese beiden Nebenklassen sind im Allgemeinen verschieden.

Proposition 4.4. Sei U eine Untergruppe der Gruppe G . Zwei Rechtsnebenklassen sind entweder gleich oder disjunkt: für alle $g, h \in G$ gilt

$$Ug \cap Uh \neq \emptyset \implies Ug = Uh.$$

Dieselbe Aussage gilt für Linksnebenklassen.

Beweis. Sei $t \in Ug \cap Uh$. Dann gibt es $u, v \in U$ mit $t = ug = vh$. Aus Symmetriegründen reicht es, die Inklusion $Ug \subseteq Uh$ zu zeigen. Sei daher $x \in Ug$ ein beliebiges Element. Dann gibt es $w \in U$ mit $x = wg$. Die Behauptung folgt nun aus

$$x = wg = w(u^{-1}u)g = wu^{-1}(ug) = wu^{-1}(vh) = (wu^{-1}v)h \in Uh. \quad \square$$

4.2. Der Index. Nach Proposition 4.4 unterteilt sich eine Gruppe in Bezug auf eine Untergruppe in eine disjunkte Vereinigung von Linksnebenklassen (oder analog Rechtsnebenklassen), indem wir in der Liste aller Linksnebenklassen die Doppelten aussortieren: $\{gU ; g \in G\}$. Dazu gehört die folgende Äquivalenzrelation.

Definition 4.5. Sei G eine Gruppe und U eine Untergruppe. Wir definieren für $x, y \in G$

$$x \sim_U^r y \quad : \iff \quad x \in yU,$$

und sagen dann, daß x zu y modulo U von rechts äquivalent ist. Analog definieren wir

$$x \sim_U^l y \quad : \iff \quad x \in Uy,$$

und sagen, daß x zu y modulo U von links äquivalent ist.

Proposition 4.6. Sei G eine Gruppe und U eine Untergruppe.

- (1) Die Relationen \sim_U^r und \sim_U^l sind Äquivalenzrelationen auf G .
- (2) Die Äquivalenzklasse von x in Bezug auf \sim_U^r ist xU ; die Äquivalenzklasse von x in Bezug auf \sim_U^l ist Ux .

Beweis. Die Relation \sim_U^r ist reflexiv, weil für alle $x \in G$ gilt: $x \in xU$. Sei nun $x \sim_U^r y$. Dann gibt es $u \in U$ mit $x = yu$. Dann ist $u^{-1} \in U$ und

$$y = (yu)u^{-1} = xu^{-1} \in xU,$$

und somit $y \sim_U^r x$. Dies zeigt die Symmetrie der Relation. Sei nun $x \sim_U^r y$ und $y \sim_U^r z$. Dann gibt es $u \in U$ und $v \in U$ mit $x = yu$ und $y = zv$. Weiter ist $uv \in U$ und daher

$$x = yu = (zv)u = z(vu) \in zU,$$

und somit $x \sim_U^r z$. Dies zeigt die Transitivität der Relation.

Der Beweis für \sim_U^l ist analog. Und die Beschreibung der Äquivalenzklassen ist trivial. □

Notation 4.7. Sei G eine Gruppe und U eine Untergruppe. Die Menge der Linksnebenklassen von G in Bezug auf U , also die Menge der Äquivalenzklassen von \sim_U^l bezeichnen wir mit G/U . Analog bezeichnen wir mit $U \setminus G$ die Menge der Äquivalenzklassen von \sim_U^r , also die Menge der Rechtsnebenklassen von G in Bezug auf U .

Satz–Definition 4.8. Sei U eine Untergruppe von G . Dann gibt es eine Bijektion

$$U \setminus G \xrightarrow{\sim} G/U$$

der Menge der Rechts- mit der Menge der Linksnebenklassen.

Wenn $|G/U|$ endlich ist, dann definieren wir den **Index** $(G : U)$ von U in G als

$$(G : U) = |U \setminus G| = |G/U|.$$

Beweis. Eine Bijektion $U \setminus G \rightarrow G/U$ ist gegeben durch $Ug \mapsto (Ug)^{-1} = g^{-1}U$ mit inverser Abbildung definiert durch $gU \mapsto (gU)^{-1} = Ug^{-1}$. □

Bemerkung 4.9. Den Index einer Untergruppe zu bestimmen ist nicht besonders leicht. Dabei hilft einem das Konzept der Gruppenoperation, sofern die betrachtete Untergruppe mit der untersuchten Operation etwas zu tun hat.

Proposition 4.10. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus mit Kern $U = \ker(f)$. Dann ist der Index des Kerns gleich der Ordnung des Bildes:*

$$(G : U) = |\operatorname{im}(f)|.$$

Beweis. Nach Proposition 4.2 steht die Menge der Nebenklassen in Bijektion mit den Elementen im Bild von f . \square

Beispiel 4.11. Einige Beispiele für den Index.

- (1) Sei $U = \{\sigma \in S_n ; \sigma(1) = 1\} \simeq S_{n-1}$ in $G = S_n$. Aus der Beschreibung der Nebenklassen in Beispiel 4.3 folgt, daß die Linksnebenklassen durch Elemente $i \in \{1, \dots, n\}$ parametrisiert werden mittels

$$U_i = \{\sigma \in S_n ; \sigma(1) = i\}.$$

Daher gilt $(S_n : U) = n$.

- (2) Sei $n \geq 2$. Die alternierende Gruppe A_n hat in S_n den Index 2, denn es gibt die beiden Nebenklassen der geraden und der ungeraden Permutationen. Dies ist ein Spezialfall von Proposition 4.10.

4.3. Dévissage für die Gruppenordnung. Jetzt bringen wir die Ordnung einer Gruppe, und die Ordnung einer Untergruppe sowie deren Index in Beziehung zueinander.

Satz 4.12 (Satz von Lagrange). *Sei U eine Untergruppe der Gruppe G . Dann ist G von endlicher Ordnung genau dann, wenn U von endlicher Ordnung ist und endlichen Index $(G : U)$ in G hat. In diesem Fall gilt*

$$|G| = (G : U) \cdot |U|.$$

Beweis. Wenn G endliche Ordnung hat, dann ist jede Untergruppe von endlicher Ordnung. Außerdem hat jede Äquivalenzrelation auf G nur endlich viele Äquivalenzklassen. Somit ist der Index endlich.

Wir nehmen nun an, daß U endliche Ordnung und endlichen Index hat. Wir zeigen die Formel und insbesondere dadurch, daß G endliche Ordnung hat. Für jede Linksnebenklasse gU ist die Abbildung

$$U \rightarrow gU \quad u \mapsto gu$$

bijektiv, denn $h \mapsto g^{-1}h$ ist die Umkehrabbildung. Daraus folgt, daß für alle Linksnebenklassen $V \in G/U$, also $V \subseteq G$ von der Form $V = gU$ für ein geeignetes $g \in G$ gilt:

$$|V| = |U|.$$

Die Abbildung $f : G \rightarrow G/U$ gegeben durch $f(g) = gU$ ist surjektiv, und die Faser $f^{-1}(V)$ für $V \in G/U$ ist gerade die Nebenklasse $V \subseteq G$. Damit gilt

$$|G| = \sum_{V \in G/U} |f^{-1}(V)| = \sum_{V \in G/U} |V| = \sum_{V \in G/U} |U| = |U| \cdot \sum_{V \in G/U} 1 = |U| \cdot (G : U). \quad \square$$

Bemerkung 4.13. Im endlichen Fall kann man die Formel aus dem Satz von Lagrange auch als

$$(G : U) = \frac{|G|}{|U|}$$

schreiben. Die Notation $(G : U)$ für den Index ist suggestiv für diesen Quotienten.

Korollar 4.14. *Sei G eine endliche Gruppe und U eine Untergruppe. Dann ist $|U|$ ein Teiler von $|G|$.*

Beweis. Das folgt sofort aus Satz 4.12. \square

Korollar 4.15. *Die Ordnung eines Elements einer endlichen Gruppe teilt die Gruppenordnung.*

Beweis. Sei G eine endliche Gruppe, $g \in G$ ein Element und $U = \langle g \rangle$. Die Behauptung folgt nun aus $\text{ord}(g) = |U|$, siehe Proposition 3.15, und Korollar 4.14. \square

Korollar 4.16 (Kleiner Fermat, abstrakte Form). *Sei G eine endliche Gruppe mit neutralem Element $e \in G$. Dann gilt für alle $g \in G$*

$$g^{|G|} = e.$$

Beweis. Dies folgt sofort aus Korollar 4.15 und Korollar 3.10. \square

Beispiel 4.17. Sei p eine Primzahl. Wir erinnern an den endlichen Körper \mathbb{F}_p mit p Elementen, die Restklassen von ganzen Zahlen modulo p , mit Addition wie $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ und Multiplikation ebenfalls durch Multiplikation der Repräsentanten:

$$[a] \cdot [b] = [ab].$$

Dies ist in der Tat ein Körper, weil erstens $[0] \neq [1]$ und zweitens jedes $[a] \neq 0$ invertierbar ist. Aus $[a] \cdot [x] = [a] \cdot [y]$ folgt $p \mid ax - ay = a(x - y)$. Weil p eine Primzahl ist und a nicht durch p teilbar ist, muß $x - y$ ein Vielfaches von p sein, ergo $[x] = [y]$. Damit ist die Abbildung $[x] \mapsto [a] \cdot [x]$ injektiv, damit bijektiv. Es existiert daher eine Restklasse $[x]$ mit $[a] \cdot [x] = [1]$. Dies ist das gesuchte Inverse.

Die multiplikative Gruppe des endlichen Körpers \mathbb{F}_p

$$\mathbb{F}_p^\times = \mathbb{F}_p \setminus \{0\}$$

hat $p - 1$ Elemente, die nicht durch p teilbaren Restklassen.

Satz 4.18 (Kleiner Fermat). *Sei p eine Primzahl. Sei $a \in \mathbb{Z}$ nicht durch p teilbar. Dann gilt*

$$a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p}.$$

Beweis. Die Behauptung besagt, daß die Ordnung von $[a]$ in $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^\times$ ein Teiler von $p-1$ ist, siehe Korollar 3.10. Weil $|(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^\times| = p - 1$ folgt dies aus Korollar 4.16 angewandt auf $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^\times$. \square

Definition 4.19. Der **Exponent** $\text{exp}(G)$ einer Gruppe G ist die kleinste natürliche Zahl $N \geq 1$, so daß

$$g^N = e$$

für alle $g \in G$ gilt (e ist wie üblich das neutrale Element in G), sofern so ein N existiert:

$$\text{exp}(G) = \text{kgV}_{g \in G} \text{ord}(g).$$

Bemerkung 4.20. Nach dem kleinen Fermat teilt $\text{exp}(G)$ die Gruppenordnung $|G|$. Aber Gleichheit muß hier nicht gelten. Als Beispiel dient die S_4 . Die Ordnungen von Elementen aus S_4 sind

$$1, 2, 3 \text{ oder } 4.$$

Somit gilt

$$\text{exp}(S_4) = 12 \neq 24 = |S_4|.$$

Satz 4.21. *Sei p eine Primzahl. Jede Gruppe der Ordnung p ist zyklisch. Es gibt bis auf Isomorphie genau eine Gruppe der Ordnung p , und zwar $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$.*

Beweis. Sei G eine Gruppe der Ordnung p und sei g ein Element in G , das nicht das neutrale Element ist. Insbesondere ist $\text{ord}(g) > 1$. Nach Korollar 4.15 ist $\text{ord}(g)$ ein Teiler von p , aber nicht 1. Da p Primzahl ist, muß $\text{ord}(g) = p$ sein. Die Untergruppe

$$\langle g \rangle \subseteq G$$

hat dann $\text{ord}(g) = p = |G|$ -viele Elemente, also ist $G = \langle g \rangle$ und G zyklisch.

Alle zyklischen Gruppen der Ordnung p sind isomorph zu $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$, siehe Satz 3.18. \square

Bemerkung 4.22. In der Linearen Algebra haben wir bereits gesehen, daß die Symmetrische Gruppe S_n die Ordnung

$$|S_n| = n!$$

hat. Dies kann man nun aus dem Satz von Lagrange erneut per Induktion bekommen. Für $n = 1$ ist $S_1 = \{1\}$ und damit $|S_1| = 1 = 1!$. Angenommen, die Formel für die Ordnung gilt für $n - 1$. Wir nutzen nun die Untergruppe

$$S_n \supseteq U = \{\sigma \in S_n ; \sigma(1) = 1\} \simeq S_{n-1},$$

deren Index wir bereits zu $(S_n : U) = n$ bestimmt haben. Nach dem Satz von Lagrange folgt

$$|S_n| = (S_n : U) \cdot |U| = n \cdot |S_{n-1}| = n \cdot (n - 1)! = n!.$$

Beispiel 4.23. Die Elemente der Rubik's Cube Gruppe \mathcal{R}_3 führen auf der Menge der Eckwürfel und auf der Menge der Kantenwürfel jeweils eine Permutation aus. Es gibt 8 Ecken und 12 Kanten. Nummerieren wir Ecken und Kanten, so definiert jedes $g \in \mathcal{R}_3$ eine Permutation $\sigma_E(g) \in S_8$ für den Effekt auf Ecken, und eine Permutation $\sigma_K(g) \in S_{12}$ für den Effekt auf Kanten. Die Zuordnung

$$\rho : \mathcal{R}_3 \rightarrow S_8 \times S_{12}, \quad \rho(g) = (\sigma_E(g), \sigma_K(g))$$

ist (offensichtlich) ein Gruppenhomomorphismus. Ein Element $g \in \ker(\rho)$ läßt jeden Teilwürfel an seiner Position, es werden allenfalls Ecken rotiert und Kanten umgeklappt. In Zykeldarstellung gehört dazu für jede Ecke höchstens ein 3-Zykel, also ein Element in $A_3 \simeq \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$, und für jede Kante eine Transposition in $S_2 \simeq \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$. Die Trägermengen der Zykelschreibweise für die Elemente in $\ker(\rho)$ entsprechend dabei (einem Teil) der Partition der 54 Farbkacheln nach der Geometrie der Eckwürfel und der Kantenwürfel. Die Seitenmitten spielen keine Rolle. Damit ist $\ker(\rho)$ eine kommutative Gruppe, eine Untergruppe von

$$\underbrace{A_3 \times \dots \times A_3}_{8\text{-mal}} \times \underbrace{S_2 \times \dots \times S_2}_{12\text{-mal}} \simeq (\mathbb{Z}/3\mathbb{Z})^8 \times (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^{12}.$$

Eine feinere Analyse zeigt die folgenden Formeln für die Indizes

$$\begin{aligned} (S_8 \times S_{12} : \rho(\mathcal{R}_3)) &= 2, \\ ((\mathbb{Z}/3\mathbb{Z})^8 \times (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^{12} : \ker(\rho)) &= 6. \end{aligned}$$

Nach (dreimal) dem Satz von Lagrange, Satz 4.12, und Proposition 4.10 folgt nun

$$\begin{aligned} |\mathcal{R}_3| &= (\mathcal{R}_3 : \ker(\rho)) \cdot |\ker(\rho)| = |\rho(\mathcal{R}_3)| \cdot |\ker(\rho)| \\ &= \frac{|S_8 \times S_{12}|}{(S_8 \times S_{12} : \rho(\mathcal{R}_3))} \cdot \frac{|(\mathbb{Z}/3\mathbb{Z})^8 \times (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^{12}|}{((\mathbb{Z}/3\mathbb{Z})^8 \times (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^{12} : \ker(\rho))} \\ &= \frac{8! \cdot 12!}{2} \cdot \frac{3^8 \cdot 2^{12}}{6} = 2^{10} \cdot 3^7 \cdot 8! \cdot 12! \\ &= 43.252.003.274.489.856.000 \approx 4,33 \cdot 10^{19}. \end{aligned}$$

Die Ordnung von \mathcal{R}_3 ist die Anzahl der möglichen Stellungen, die der Rubik's Cube durch legale Zugfolgen einnehmen kann. Man schätzt das Alter des Universums in Sekunden auf

$$4,35 \cdot 10^{17},$$

also etwa auf 1% von $|\mathcal{R}_3|$.

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §4

Übungsaufgabe 4.1. Sei G eine Gruppe und seien $U \subseteq G$ und $V \subseteq U$ Untergruppen. Zeigen Sie die folgenden Aussagen.

- (1) V ist eine Untergruppe von G .
- (2) Der Index $(G : V)$ ist endlich genau dann, wenn $(G : U)$ und $(U : V)$ endlich sind, und

(3) dann gilt:

$$(G : V) = (G : U) \cdot (U : V).$$

(4) Leiten Sie für eine spezielle Wahl von V erneut den Satz von Lagrange ab.

Tipp: Zerlegen Sie G in Linksnebenklassen bezüglich der Rechtstranslation mit U bzw. mit V und beobachten Sie, wieviele der gV man braucht, um eine Nebenklasse gU zu überdecken.

Übungsaufgabe 4.2. Sei $\rho : \mathcal{R}_3 \rightarrow S_8 \times S_{12}$ der Gruppenhomomorphismus aus Beispiel 4.23. Zeigen Sie

$$\rho(\mathcal{R}_3) = S_8 \times_{\{\pm 1\}} S_{12},$$

wobei das Faserprodukt bezüglich $\text{sign} : S_8 \rightarrow \{\pm 1\}$ und $\text{sign} : S_{12} \rightarrow \{\pm 1\}$ konstruiert ist (zum Faserprodukt siehe Aufgabe 2.7). Überlegen Sie sich dazu das Folgende:

- (a) Mit der Notation $\rho(g) = (\sigma_E(g), \sigma_K(g))$ aus Beispiel 4.23 ist für $X \in \{L, R, V, H, O, U\}$ stets $\sigma_E(X)$ ein 4-Zykel und $\sigma_K(X)$ ein 4-Zykel.
- (b) Für alle $X \in \{L, R, V, H, O, U\}$ gilt

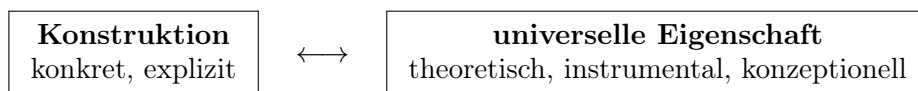
$$\text{sign}(\sigma_E(X)) = \text{sign}(\sigma_K(X)).$$

- (c) Für alle $g \in \mathcal{R}_3$ gilt $\text{sign}(\sigma_E(g)) = \text{sign}(\sigma_K(g))$.
- (d) Es gilt $\rho(\mathcal{R}_3) \subseteq S_8 \times_{\{\pm 1\}} S_{12}$.
- (e) Das Element $g = V^{-1}O^{-1}R^{-1}ORVO$ hat $\rho(g) = (\sigma, \tau)$ mit irgendeinem $\sigma \in S_8$ auf den Ecken, das uns nicht interessiert, und einer Transposition $\tau \in S_{12}$ auf den Kanten.
- (f) Für jedes $\pi \in S_{12}$ gibt es ein $\sigma \in S_8$, so daß $(\sigma, \pi) \in \rho(\mathcal{R}_3)$.
- (g) Es reicht nun zu zeigen, daß die Untergruppe $A_8 \times \{\text{id}\} \subseteq S_8 \times_{\{\pm 1\}} S_{12}$ im Bild $\rho(\mathcal{R}_3)$ enthalten ist.
- (h) Das Element $g = L^{-1}ORO^{-1}LOR^{-1}O^{-1}$ hat trivialen Effekt auf den Kanten: $\sigma_K(g) = \text{id}$, und $\sigma_E(g)$ ist ein 3-Zykel auf den Ecken.
- (i) Nutzen Sie die Argumente aus der Lösung von Aufgabe 3.7 um den Beweis abzuschließen.

Übungsaufgabe 4.3. Definieren sie eine Gruppe \mathcal{R}_2 für den Rubik's Cube mit Kantenlänge 2. Bestimmen Sie die Ordnung $|\mathcal{R}_2|$.

5. QUOTIENTEN UND ISOMORPHIESÄTZE

In diesem Kapitel behandeln wir die Faktorgruppe beruhend auf dem Prinzip der **universellen Eigenschaft**. Dies illustriert ein wiederkehrendes Motiv in der Mathematik: ein mathematischer Gegenstand wird nicht nur durch seine Konstruktion, sondern bereits durch seine Eigenschaften, bestens beschrieben.



Beide Standpunkte haben ihren Wert, Vorteile und Nachteile. Mehrwert entsteht, wenn man in der Lage ist, ein Objekt von beiden Seiten zu betrachten.

5.1. Normalteiler und Faktorgruppen. Kerne haben nach Proposition 4.2 die bemerkenswerte Eigenschaft, daß Rechts- und Linksnebenklassen dieselben Teilmengen beschreiben. Diese Eigenschaft bekommt einen Namen.

Definition 5.1. Ein **Normalteiler** ist eine Untergruppe N in einer Gruppe G , bezüglich derer Links- und Rechtsnebenklassen übereinstimmen: für alle $g \in G$ gilt

$$gN = Ng.$$

Notation 5.2. Eine Untergruppe $N \subseteq G$, die ein Normalteiler ist, wird auch mit $N \triangleleft G$ notiert.

Proposition 5.3. Der Kern eines Gruppenhomomorphismus ist ein Normalteiler.

Beweis. Das ist der Gehalt von Proposition 4.2. □

Beispiel 5.4. Hier sind einige Beispiele für Normalteiler und für eine Untergruppe, die kein Normalteiler ist.

- (1) $SL_n(K)$ ist ein Normalteiler in $GL_n(K)$.
- (2) In einer abelschen Gruppe ist jede Untergruppe ein Normalteiler.
- (3) Jede Gruppe G hat die trivialen Normalteiler G und 1 .
- (4) Seien K ein Körper und $B \subseteq GL_2(K)$ die Untergruppe der oberen Dreiecksmatrizen. Dann ist B kein Normalteiler. Linksnebenklassen bestehen aus Matrizen deren erste Spalte die gleiche Gerade aufspannen (das wird in [Beispiel 14.13](#) berechnet), während Rechtsnebenklassen aus Matrizen bestehen, deren untere Zeile Vielfache voneinander sind.

Wir beschreiben nun die fundamentale Konstruktion, die nur mit einem Normalteiler und nicht mit einer beliebigen Untergruppe funktioniert.

Satz 5.5 (Faktorgruppe). *Seien G eine Gruppe und $N \subseteq G$ ein Normalteiler.*

- (1) *Auf der Menge G/N der Nebenklassen definiert*

$$\begin{aligned} G/N \times G/N &\rightarrow G/N \\ (gN, hN) &\mapsto ghN \end{aligned}$$

eine Gruppenstruktur.

- (2) *Die Abbildung $p : G \rightarrow G/N$*

$$p(g) = gN$$

ist ein surjektiver Gruppenhomomorphismus mit Kern $\ker(p) = N$.

*Die Gruppe G/N heißt **Faktorgruppe von G nach N** .*

Beweis. (1) Die Abbildung ist wohldefiniert, denn die Verknüpfung auf G/N ist in der Tat das Produkt von Teilmengen von G :

$$(gN)(hN) = g(Nh)N = g(hN)N = ghN$$

und hängt damit nur von den Nebenklassen gN , hN und nicht von den Vertretern g , h ab.

Die Verknüpfung ist assoziativ, denn für $gN, hN, kN \in G/N$ gilt

$$(gNhN)kN = ghNkN = (gh)kN = g(hk)N = gNhkN = gN(hNkN).$$

Weiter gibt es ein neutrales Element $N \in G/N$ wegen $(gN)N = gN$ und

$$N(gN) = (Ng)N = (gN)N = gN.$$

Das inverse Element zu gN ist $g^{-1}N$, denn

$$gNg^{-1}N = (gg^{-1})N = N = (g^{-1}g)N = g^{-1}NgN.$$

- (2) Für alle $g, h \in G$ gilt

$$p(gh) = ghN = (gN)(hN) = p(g)p(h),$$

so daß p ein Gruppenhomomorphismus ist. Wegen $gN = p(g)$ liegt jedes beliebige Element $gN \in G/N$ im Bild von p , und p ist surjektiv. Ein Element $g \in G$ liegt im Kern von p genau dann, wenn

$$g \in \ker(p) \iff p(g) = 1 \iff gN = N \iff g \in N. \quad \square$$

Bemerkung 5.6. Satz 5.5 und Proposition 4.2 zeigen, daß Kerne von Gruppenhomomorphismen dasselbe sind wie Normalteiler.

Proposition 5.7. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus.*

- (1) *Sei $N \subseteq H$ ein Normalteiler. Dann ist $f^{-1}(N)$ ein Normalteiler in G .*
- (2) *Sei f surjektiv und $N \subseteq G$ ein Normalteiler. Dann ist $f(N)$ ein Normalteiler in H .*

Beweis. (1) Das Urbild $f^{-1}(N)$ ist der Kern der Komposition $G \rightarrow H \rightarrow H/N$ und als Kern wieder ein Normalteiler.

(2) Wir müssen zeigen, daß Links- und Rechtsnebenklassen von $f(N)$ übereinstimmen. Sei $h \in H$. Da f surjektiv ist, gibt es ein $g \in G$ mit $f(g) = h$. Dann gilt

$$hf(N) = f(g)f(N) = f(gN) = f(Ng) = f(N)f(g) = f(N)h,$$

weil $gN = Ng$ für den Normalteiler N gilt. □

Bemerkung 5.8. Man kann in Proposition 5.7 (2) nicht auf die Annahme verzichten, daß der Gruppenhomomorphismus $f : G \rightarrow H$ surjektiv ist. Hier ist ein generisches Beispiel. Sei U eine Untergruppe in G , aber kein Normalteiler. Dann ist U ein Normalteiler von U , aber das Bild unter der Inklusion $U \hookrightarrow G$, also wieder U ist kein Normalteiler mehr. Nicht jede Untergruppe ist ein Normalteiler.

Als konkretes Beispiel betrachten wir die oberen Dreiecksmatrizen

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} a & x \\ 0 & b \end{pmatrix} ; x \in K, a, b \in K^\times \right\}$$

und den durch die Inklusion gegebenen Gruppenhomomorphismus $i : B \hookrightarrow \text{GL}_2(K)$, also

$$i\left(\begin{pmatrix} a & x \\ 0 & b \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} a & x \\ 0 & b \end{pmatrix}.$$

Weiter sei N die Untergruppe der unipotenten oberen Dreiecksmatrizen

$$N = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & 1 \end{pmatrix} ; x \in K \right\}.$$

Die Abbildung $\chi : B \rightarrow K^\times \times K^\times$ definiert durch

$$\chi\left(\begin{pmatrix} a & x \\ 0 & b \end{pmatrix}\right) = (a, b)$$

ist ein Gruppenhomomorphismus:

$$\chi\left(\begin{pmatrix} a & x \\ 0 & b \end{pmatrix}\right)\chi\left(\begin{pmatrix} \alpha & \gamma \\ 0 & \beta \end{pmatrix}\right) = \chi\left(\begin{pmatrix} a\alpha & a\gamma + x\beta \\ 0 & b\beta \end{pmatrix}\right) = (a\alpha, b\beta) = \chi\left(\begin{pmatrix} a & x \\ 0 & b \end{pmatrix}\right)\chi\left(\begin{pmatrix} \alpha & \gamma \\ 0 & \beta \end{pmatrix}\right).$$

Damit ist $N = \ker(\chi)$ ein Normalteiler in B . Aber $N = i(N)$ ist kein Normalteiler von $\text{GL}_2(K)$, denn

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}N = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & x \end{pmatrix} ; x \in K \right\} \neq \left\{ \begin{pmatrix} x & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} ; x \in K \right\} = N \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

5.2. Quotienten. Hier kommt die versprochene universelle Eigenschaft.

Definition 5.9. Seien G eine Gruppe und $N \subseteq G$ ein Normalteiler. Ein **Quotient** für $N \subseteq G$ ist eine Gruppe Q zusammen mit einem Homomorphismus

$$q : G \rightarrow Q,$$

genannt **Quotientenabbildung** oder genauer **Quotientenhomomorphismus**, so daß

- (i) $N \subseteq \ker(q)$, und
- (ii) für jeden Gruppenhomomorphismus $f : G \rightarrow H$ mit $N \subseteq \ker(f)$ gibt es einen eindeutigen Gruppenhomomorphismus $\bar{f} : Q \rightarrow H$ mit $f = \bar{f} \circ q$, d.h. das Diagramm

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{f} & H \\ & \searrow q & \nearrow \bar{f} \\ & & Q \end{array}$$

kommutiert, und \bar{f} ist der einzige Homomorphismus $Q \rightarrow H$, für den das gilt.

Bevor wir einen Quotienten konstruieren, zeigen wir seine Eindeutigkeit! Dies illustriert, wie gut man mit den Eigenschaften umgehen kann, ohne zu wissen, ob es das Ding überhaupt gibt oder wie es konstruiert ist.

Proposition 5.10. *Seien G eine Gruppe und $N \subseteq G$ ein Normalteiler. Ein Quotient für $N \subseteq G$ ist eindeutig bis auf eindeutigen Isomorphismus.*

Das bedeutet genauer: sind $q : G \rightarrow Q$ und $p : G \rightarrow P$ Quotienten für $N \subseteq G$, dann gibt es eindeutige Isomorphismen

$$\varphi : Q \rightarrow P, \quad \psi : P \rightarrow Q,$$

so daß $p = \varphi \circ q$ und $q = \psi \circ p$. Es sind φ und ψ zueinander invers.

Beweis. Weil $N \subseteq \ker(p)$ und $q : G \rightarrow Q$ ein Quotient ist (bzw. weil $N \subseteq \ker(q)$ und $p : G \rightarrow P$ ein Quotient ist), schließen wir aus der universellen Eigenschaft auf eindeutige Homomorphismen φ (bzw. ψ) wie im kommutativen Diagramm:

$$\begin{array}{ccccc} & & G & & \\ & p \swarrow & \downarrow q & \searrow p & \\ P & \xrightarrow{\psi} & Q & \xrightarrow{\varphi} & P. \end{array}$$

Damit erfüllt $\varphi \circ \psi$ die von der universellen Eigenschaft gestellte Anforderung im Fall $f := p$, genauso wie $\text{id}_P : P \rightarrow P$. Die geforderte Eindeutigkeit erzwingt $\varphi \circ \psi = \text{id}_P$. Aus Symmetrie folgt $\psi \circ \varphi = \text{id}_Q$. Dies zeigt, daß φ und ψ sogar zueinander inverse Isomorphismen sind und weiter die Eindeutigkeit des Quotienten. \square

Nachdem die Eindeutigkeit geklärt ist, gilt es, einen Quotienten zu konstruieren.

Satz 5.11 (Existenz des Quotienten nach einem Normalteiler). *Seien G eine Gruppe und $N \subseteq G$ ein Normalteiler. Dann ist die Faktorgruppe G/N zusammen mit dem Gruppenhomomorphismus*

$$p : G \rightarrow G/N, \quad p(g) = gN$$

ein Quotient für $N \subseteq G$.

Beweis. Es gilt $N = \ker(p)$. Es gilt somit (i) aus Definition 5.9.

Sei nun $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus mit $N \subseteq \ker(f)$. Dann ist f konstant auf Nebenklassen von N , denn

$$f(gN) = f(g)f(N) = f(g).$$

Damit ist die Abbildung

$$\begin{aligned} \bar{f} : G/N &\rightarrow H \\ gN &\mapsto f(g) \end{aligned}$$

wohldefiniert. Außerdem ist \bar{f} ein Gruppenhomomorphismus:

$$\bar{f}(gN \cdot hN) = \bar{f}(ghN) = f(gh) = f(g) \cdot f(h) = \bar{f}(gN) \cdot \bar{f}(hN).$$

Es gilt offensichtlich $f = \bar{f} \circ p$

$$f(g) = \bar{f}(gN) = \bar{f}(p(g)).$$

Jeder Homomorphismus $\varphi : G/N \rightarrow H$ mit $f = \varphi \circ p$ stimmt mit \bar{f} überein, weil p surjektiv ist:

$$\varphi(gN) = \varphi(p(g)) = f(g) = \bar{f}(p(g)) = \bar{f}(gN).$$

Dies zeigt die Eindeutigkeit der geforderten Faktorisierung in (ii) aus Definition 5.9. \square

Bemerkung 5.12. Aus dem Beweis von Satz 5.11 folgt, daß Faktorgruppen G/N zusammen mit der natürlichen Abbildung $G \rightarrow G/N$ Quotienten sind. Wegen der Eindeutigkeit des Quotienten, Proposition 5.10, sind Quotientenabbildungen für Normalteiler $N \subseteq G$ immer surjektiv, und der Kern ist gleich N . Das folgt **nicht** aus der **definierenden universellen Eigenschaft** des Quotienten, sondern aus der **Konstruktion** mittels Faktorgruppe und der Eindeutigkeit.

Beispiel 5.13 (Quotienten von \mathbb{Z}). Die Gruppe \mathbb{Z} ist abelsch und daher jede Untergruppe auch Normalteiler. Für $N = \{0\}$ ist $\mathbb{Z}/N = \mathbb{Z}$ und die Quotientenabbildung die Identität. Sei $n > 0$ eine natürliche Zahl. Wir betrachten nun den Normalteiler $N = n\mathbb{Z}$. Dann ist

$$\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$$

die Gruppe bestehend aus den Nebenklassen

$$a + n\mathbb{Z} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}.$$

Die Addition in $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ wird mittels Addition in \mathbb{Z} von Vertretern definiert. Die Faktorgruppe $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ ist also nichts anderes als die Gruppe der Restklassen modulo n mit derselben Notation!

5.3. Die Isomorphiesätze. Wir kommen nun zu klassischen Isomorphiesätzen. Der erste, der Homomorphiesatz, beweist die anderen Isomorphiesätze als Spezialfall, und ist doch selbst im Grunde ein Spezialfall der Existenz und Eindeutigkeit von Quotienten nach Normalteilern.

Beispiel 5.14. Sei $n \geq 2$. Die alternierende Gruppe A_n ist der Kern des Signumhomomorphismus und daher ein Normalteiler von S_n . Die Nebenklassen sind die Mengen konstanten Signums, daher parametrisiert man S_n/A_n am besten mittels des Signums als $\{\pm 1\}$. Es fällt nicht schwer, dies als Isomorphismus

$$S_n/A_n \simeq \{\pm 1\}$$

zu erkennen. Dies ist ein Beispiel für den folgenden Satz, hier angewandt auf $\text{sign} : S_n \rightarrow \{\pm 1\}$.

Satz 5.15 (Homomorphiesatz). *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus. Dann gibt es einen Isomorphismus*

$$\varphi : G/\ker(f) \xrightarrow{\sim} \text{im}(f), \quad g \ker(f) \mapsto f(g).$$

Beweis. Der Kern $N = \ker(f)$ ist ein Normalteiler und $p : G \rightarrow G/N$ ein Quotient. Daher faktorisiert f eindeutig über einen Gruppenhomomorphismus

$$\tilde{\varphi} : G/N \rightarrow H$$

mit $f = \tilde{\varphi} \circ p$. Weil p surjektiv ist, nimmt $\tilde{\varphi}$ nur Werte

$$\tilde{\varphi}(gN) = f(g) \in \text{im}(f)$$

an. Man kann daher $\tilde{\varphi}$ eindeutig als Komposition eines Gruppenhomomorphismus

$$\varphi : G/N \rightarrow \text{im}(f)$$

und der Inklusion $i : \text{im}(f) \hookrightarrow H$ schreiben. Es ergibt sich das folgende kommutative Diagramm

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{f} & H \\ \downarrow p & \nearrow \tilde{\varphi} & \uparrow \subseteq \\ G/N & \xrightarrow{\varphi} & \text{im}(f) \end{array}$$

Zu zeigen bleibt, daß φ ein Isomorphismus ist.

Wir bestimmen den Kern von φ . Sei $gN \in G/N$ ein Element im Kern von φ . Dann ist

$$f(g) = \varphi(gN) = 1,$$

also $g \in N$. Damit ist $gN = N$ und $\ker(\varphi) = 1$. Somit ist φ injektiv nach Proposition 2.14.

Die Abbildung φ ist surjektiv, denn für jedes $h \in \text{im}(f)$ gibt es $g \in G$ mit $f(g) = h$ und

$$\varphi(gN) = f(g) = h.$$

Damit ist φ sogar bijektiv und ein Isomorphismus. \square

Korollar 5.16. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus. Dann hat $\ker(f)$ endlichen Index genau dann, wenn $\text{im}(f)$ endliche Ordnung hat. Es gilt dann:*

$$(G : \ker(f)) = |\text{im}(f)|.$$

Beweis. Das folgt aus dem Homomorphiesatz, Satz 5.15, oder bereits aus Proposition 4.10. \square

Korollar 5.17. *Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus. Wenn G eine endliche Gruppe ist, dann gilt*

$$|G| = |\ker(f)| \cdot |\text{im}(f)|.$$

Beweis. Das folgt sofort aus Korollar 5.16 und dem Satz von Lagrange, Satz 4.12,

$$|G| = |\ker(f)| \cdot (G : \ker(f)) = |\ker(f)| \cdot |\text{im}(f)|. \quad \square$$

Beispiel 5.18. Sei G eine Gruppe. In Satz 3.18 haben wir bereits eine Version des Homomorphiesatzes bewiesen, und zwar für die Exponentialabbildung $\varphi(a) = g^a$ zu einem Element $g \in G$. Der Gruppenhomomorphismus $\varphi : \mathbb{Z} \rightarrow G$ hat Kern $\ker(\varphi) = n\mathbb{Z}$ für

$$n = \begin{cases} \text{ord}(g) & \text{wenn } g \text{ endliche Ordnung hat,} \\ 0 & \text{falls } \text{ord}(g) = \infty. \end{cases}$$

und induziert einen Gruppenisomorphismus

$$\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \xrightarrow{\sim} \text{im}(\varphi) = \langle g \rangle.$$

Das ist nichts anderes als der Homomorphiesatz, Satz 5.15, angewandt auf φ .

Satz 5.19 (Erster Isomorphiesatz). *Seien G eine Gruppe, $H \subseteq G$ eine Untergruppe und $N \subseteq G$ ein Normalteiler. Dann ist*

$$\begin{aligned} H/(H \cap N) &\xrightarrow{\sim} HN/N \\ h(H \cap N) &\mapsto hN \end{aligned}$$

ein Gruppenisomorphismus. Insbesondere gilt:

(1) Das Produkt in G von Mengen

$$HN = \{hn ; h \in H, n \in N\} \subseteq G$$

ist eine Untergruppe in G , und

(2) $N \subseteq HN$ ist ein Normalteiler.

(3) $N \cap H$ ist ein Normalteiler in H .

Beweis. (1) Sei $i : H \hookrightarrow G$ die Inklusion und $p : G \rightarrow G/N$ die Quotientenabbildung. Die Abbildung

$$f = p \circ i : H \rightarrow G \rightarrow G/N$$

ist ein Gruppenhomomorphismus und

$$HN = p^{-1}(f(H))$$

ist eine Untergruppe als Urbild einer Untergruppe.

(2) Es gilt $N \subseteq HN$ und als Normalteiler in G ist N Normalteiler in jeder Untergruppe von G , in der N enthalten ist.

(3) Der Kern von f ist $f^{-1}(1) = i^{-1}(N) = H \cap N$ und als Kern ist $H \cap N$ ein Normalteiler von H .

Nun beweisen wir die Isomorphieaussage. Per Konstruktion ist $HN/N \subseteq G/N$ eine Untergruppe. Genauer ist HN/N das Bild von $f : H \rightarrow G/N$ wie oben. Der Homomorphiesatz, Satz 5.15, angewandt auf f liefert den gesuchten Isomorphismus

$$\varphi : H/(H \cap N) \xrightarrow{\sim} HN/N,$$

denn für alle $h \in H$ gilt $\varphi(h(H \cap N)) = f(h) = hN$ nach Konstruktion von φ wie in Satz 5.15. \square

Beispiel 5.20. (1) Sei $G = \mathbb{Z}$, $H = 5\mathbb{Z}$ und $N = 3\mathbb{Z}$. Dann ist $H \cap N = 15\mathbb{Z}$ und wegen $1 = 2 \cdot 3 - 5$ gilt $HN = \mathbb{Z}$. Nach dem ersten Isomorphiesatz gilt

$$5\mathbb{Z}/15\mathbb{Z} \simeq \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}.$$

(2) Sei K ein Körper und $n \in \mathbb{N}$. Sei $\mathbf{1} \in \text{GL}_n(K)$ die Einheitsmatrix. Die Gruppe $D \subseteq \text{GL}_n(K)$ der Diagonalmatrizen mit konstantem Eintrag auf der Diagonale aus K^\times ist isomorph zu K^\times vermöge

$$K^\times \rightarrow D$$

$$\lambda \mapsto \lambda \mathbf{1} = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

Ferner ist D ein Normalteiler in $\text{GL}_n(K)$, denn für $\lambda \in K^\times$ und $A \in \text{GL}_n(K)$ gilt

$$A(\lambda \mathbf{1})A^{-1} = \lambda(A\mathbf{1}A^{-1}) = \lambda(AA^{-1}) = \lambda \mathbf{1}.$$

Die Faktorgruppe ist

$$\text{PGL}_n(K) = \text{GL}_n(K)/D,$$

genannt die **projektive lineare Gruppe**.

(3) Wir betrachten nun $H = \text{SL}_n(K)$ als Untergruppe von $\text{GL}_n(K)$. Dann ist

$$\mu_n(K) := \{\lambda \in K^\times ; \lambda^n = 1\}$$

über die Einschränkung des Isomorphismus $K^\times \simeq D$ selbst isomorph zu

$$\mu_n(K) \simeq D_n := \text{SL}_n(K) \cap D.$$

Der erste Isomorphiesatz liefert dann den Isomorphismus

$$\text{SL}_n(K)/D_n \xrightarrow{\sim} \text{SL}_n(K)D/D$$

auf die Untergruppe

$$\text{PSL}_n(K) := \text{SL}_n(K)D/D \subseteq \text{GL}_n(K)/D = \text{PGL}_n(K).$$

Satz 5.21 (Zweiter Isomorphiesatz). *Sei G eine Gruppe und N und K seien Normalteiler in G mit $N \subseteq K \subseteq G$. Dann ist*

$$(G/N)/(K/N) \xrightarrow{\sim} G/K$$

$$gN(K/N) \mapsto gK$$

ein Gruppenisomorphismus. Insbesondere ist K/N ein Normalteiler in G/N .

Beweis. Die Quotientenabbildung $p : G \rightarrow G/K$ hat Kern K , daher gilt $p(N) = 1$. Die universelle Eigenschaft aus Satz 5.11 des Quotienten $q : G \rightarrow G/N$ liefert einen eindeutigen Gruppenhomomorphismus

$$f : G/N \rightarrow G/K$$

mit

$$f(gN) = f(q(g)) = p(g) = gK.$$

Die Abbildung f ist offensichtlich surjektiv und $\ker(f) = K/N$, denn $gK = K$ bedeutet $g \in K$. Der Homomorphiesatz, Satz 5.15, angewandt auf f liefert den gesuchten Isomorphismus

$$\varphi : (G/N)/(K/N) \xrightarrow{\sim} G/K$$

und $\varphi(gN(K/N)) = f(gN) = gK$ wie behauptet. \square

Beispiel 5.22. Seien $n, m \in \mathbb{N}$ natürliche Zahlen. Dann ist $mn\mathbb{Z} \subseteq m\mathbb{Z} \subseteq \mathbb{Z}$. Nach dem zweiten Isomorphiesatz gilt dann

$$(\mathbb{Z}/nm\mathbb{Z})/(m\mathbb{Z}/nm\mathbb{Z}) \simeq \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}.$$

5.4. Kommutatoren und abelsche Quotienten. Kommutatoren messen die Abweichung von Kommutativität.

Definition 5.23. Der **Kommutator** zweier Gruppenelemente $g, h \in G$ ist das Element

$$[g, h] = ghg^{-1}h^{-1} \in G.$$

Notation 5.24. Unter Gruppentheoretikern ist auch die Notation

$$(g, h) = g^{-1}h^{-1}gh = g^{-1}g^h$$

geläufig. Das ist im Sinne dieses Skripts nichts weiter als der Kommutator der inversen Elemente.

Lemma 5.25. Seien $g, h \in G$ Gruppenelemente. Dann kommutieren g und h genau dann, wenn gilt:

$$[g, h] = 1.$$

Beweis. Es gilt $gh = hg$ genau dann, wenn $[g, h] = ghg^{-1}h^{-1} = hg(g^{-1}h^{-1}) = 1$ gilt. \square

Lemma 5.26. Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus. Für alle $x, y \in G$ gilt

$$f([x, y]) = [f(x), f(y)].$$

Beweis. Das ist trivial. \square

Definition 5.27. Die **Kommutator(unter)gruppe** einer Gruppe G ist die Untergruppe

$$[G, G] = \langle [g, h] ; g, h \in G \rangle,$$

welche von allen Kommutatoren in G erzeugt wird.

Notation 5.28. Als Notation für die Kommutatorgruppe zu G findet man auch $G' = [G, G]$.

Lemma 5.29. Sei $f : G \rightarrow H$ ein Gruppenhomomorphismus. Dann gilt

$$f([G, G]) \subseteq [H, H].$$

Beweis. Das folgt aus Lemma 5.26 und Proposition 2.26. \square

Proposition 5.30 (Kommutatorfaktorgruppe). Sei G eine Gruppe. Dann ist die Kommutatorgruppe $[G, G]$ ein Normalteiler in G , und die Faktorgruppe $G/[G, G]$ ist abelsch.

Wir nennen die Gruppe $G/[G, G]$ die **Kommutatorfaktorgruppe** von G .

Beweis. Seien $g, x, y \in G$ beliebig und $a = gxg^{-1}$ und $b = gyg^{-1}$. Dann ist

$$g[x, y]g^{-1} = \varphi_g([x, y]) = \varphi_g(xy x^{-1} y^{-1}) = \varphi_g(x)\varphi_g(y)\varphi_g(x)^{-1}\varphi_g(y)^{-1} = [a, b].$$

Daher gilt

$$g[G, G]g^{-1} = \varphi_g(\langle [x, y] ; x, y \in G \rangle) = \langle \varphi_g([x, y]) ; x, y \in G \rangle \subseteq \langle [a, b] ; a, b \in G \rangle = [G, G].$$

Nach Proposition 14.31 ist damit $[G, G]$ ein Normalteiler in G .

Seien $\bar{a}, \bar{b} \in G/[G, G]$ beliebige Elemente und $a, b \in G$ mit $p(a) = \bar{a}$ und $p(b) = \bar{b}$. Dann:

$$[\bar{a}, \bar{b}] = p(a)p(b)p(a)^{-1}p(b)^{-1} = p(aba^{-1}b^{-1}) = p([a, b]) = 1.$$

Also ist $G/[G, G]$ kommutativ. \square

Definition 5.31. Die **Abelisierung** einer Gruppe G ist eine abelsche Gruppe G^{ab} zusammen mit einem Homomorphismus $p : G \rightarrow G^{\text{ab}}$, so daß es für alle Homomorphismen $f : G \rightarrow H$ mit Ziel in einer abelschen Gruppe H einen eindeutigen Homomorphismus

$$\varphi : G^{\text{ab}} \rightarrow H$$

gibt mit $f = \varphi \circ p$.

Die Eindeutigkeit der Abelisierung folgt dem gewohnten Muster bei universellen Eigenschaften. Wir beschränken uns deshalb darauf zu zeigen, daß die Kommutatorfaktorgruppe eine (die) Abelisierung ist.

Satz 5.32 (Abelisierung). *Sei G eine Gruppe. Dann hat die Quotientenabbildung*

$$p : G \rightarrow G/[G, G]$$

die universelle Eigenschaft der Abelisierung.

Beweis. Die Gruppe $G/[G, G]$ ist abelsch nach Proposition 5.30.

Sei $f : G \rightarrow H$ ein beliebiger Homomorphismus mit einer abelschen Gruppe H als Ziel. Dann gilt für beliebige Elemente $x, y \in G$:

$$f([x, y]) = [f(x), f(y)] = 1,$$

also gilt $[G, G] \subseteq \ker(f)$. Die Existenz und Eindeutigkeit der Faktorisierung folgt nun aus der universellen Eigenschaft des Quotienten nach Satz 5.11 zusammen damit, daß $p : G \rightarrow G/[G, G]$ eine Quotientenabbildung ist. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §5

Übungsaufgabe 5.1. (Die universelle Eigenschaft des Produkts) Sei I eine Menge und G_i eine Gruppe für jedes $i \in I$. Ein **Produkt** der Gruppen G_i besteht aus einer Gruppe P zusammen mit Homomorphismen für alle $i \in I$

$$p_i : P \rightarrow G_i,$$

so daß die **universelle Eigenschaft für Produkte** gilt: für jede Gruppe Γ und Gruppenhomomorphismen $f_i : \Gamma \rightarrow G_i$ für alle $i \in I$ existiert ein eindeutiger Gruppenhomomorphismus

$$f : \Gamma \rightarrow P$$

mit $p_i \circ f = f_i$.

Zeigen Sie, daß $\prod_{i \in I} G_i$ zusammen mit den Projektionen $\text{pr}_j : \prod_{i \in I} G_i \rightarrow G_j$ ein Produkt der Gruppen G_i ist. Zeigen Sie weiter, daß jedes Produkt P der G_i auf eindeutige Weise zu $\prod_{i \in I} G_i$ isomorph ist, d.h., es gibt einen eindeutigen Isomorphismus

$$\varphi : P \xrightarrow{\sim} \prod_{i \in I} G_i$$

mit $p_i = \text{pr}_i \circ \varphi$.

Übungsaufgabe 5.2. Sei \mathbb{F} ein endlicher Körper mit q Elementen. Berechnen Sie die Ordnung der Gruppe $\text{PGL}_n(\mathbb{F})$.

Übungsaufgabe 5.3. Zeigen Sie, daß die Operation von $\text{GL}_{n+1}(K)$ auf $\mathbb{P}^n(K)$ aus Aufgabe 13.5 eine Operation von $\text{PGL}_{n+1}(K)$ auf $\mathbb{P}^n(K)$ induziert.

Übungsaufgabe 5.4. Seien H und N Untergruppen von G . Dann ist das naive mengentheoretische Produkt

$$HN = \{hk ; h \in H, k \in N\}$$

in der Regel keine Untergruppe von G mehr. Geben Sie ein Beispiel.

Zeigen Sie, daß HN eine Untergruppe von G ist, sofern N ein Normalteiler von G ist.

Übungsaufgabe 5.5. Bestimmen Sie die Kommutatorfaktorgruppe von S_n .

Übungsaufgabe 5.6. Sei $G \twoheadrightarrow H$ ein surjektiver Gruppenhomomorphismus, und sei $U \subseteq G$ eine Untergruppe mit $\ker(f) \subseteq U$. Dann gilt

$$(G : U) = (H : f(U)).$$

Übungsaufgabe 5.7. Seien $f_i : G_i \twoheadrightarrow H$ für $i = 1, 2$ surjektive Gruppenhomomorphismen und $G_1 \times_H G_2$ das entsprechende Faserprodukt. Zeigen Sie

$$(G_1 \times G_2 : G_1 \times_H G_2) = |H|.$$

Tipp: benutzen sie den Gruppenhomomorphismus $(f_1, f_2) : G_1 \times G_2 \rightarrow H \times H$, Aufgabe 5.6, sowie

$$(H \times H : \Delta(H)) = |H|,$$

wobei Δ die Diagonale $\Delta : H \rightarrow H \times H$, $\Delta(h) = (h, h)$ ist.

Übungsaufgabe 5.8. Mit der Notation aus Beispiel 4.23 gilt

$$(S_8 \times S_{12} : \rho(\mathcal{R}_3)) = 2.$$

Teil 2. Ringe

6. RINGE

6.1. **Beispiele, elementare Regeln und Homomorphismen.** Ringe sind Strukturen mit Addition und Multiplikation.

Definition 6.1. (1) Ein **Ring (mit Eins)** ist eine Menge R zusammen mit Verknüpfungen **Addition**

$$+ : R \times R \rightarrow R$$

und **Multiplikation**

$$\cdot : R \times R \rightarrow R$$

mit den folgenden Eigenschaften.

- (i) $(R, +)$ ist eine abelsche Gruppe.
- (ii) Die Multiplikation ist **assoziativ**: für alle $a, b, c \in R$ gilt

$$a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c.$$

- (iii) Addition und Multiplikation sind **distributiv**: für alle $a, b, r \in R$ gilt

$$r \cdot (a + b) = (r \cdot a) + (r \cdot b),$$

$$(a + b) \cdot r = (a \cdot r) + (b \cdot r).$$

- (iv) Es gibt ein neutrales Element $1 \in R$ für die Multiplikation: für alle $a \in R$ gilt

$$1 \cdot a = a = a \cdot 1.$$

- (2) Ein **kommutativer Ring** ist ein Ring, so daß für alle $a, b \in R$ gilt

$$a \cdot b = b \cdot a.$$

Bemerkung 6.2. Der Name hat nichts mit der Geometrie eines ringförmigen Objekts zu tun. Es geht um den Zusammenschluß von Elementen zu einer Gesamtstruktur, ähnlich einer juristischen Person (Weißer Ring, etc.). Dabei steht (juristisch) Ring in Abgrenzung zu (juristisch) Körper(schaft) als eine Organisationsstruktur mit einer Regel weniger: es wird nicht gefordert, daß es für Elemente $a \neq 0$ ein Inverses a^{-1} bezüglich der Multiplikation gibt.

Notation 6.3. (1) Die Multiplikation kürzen wir ab durch

$$ab := a \cdot b.$$

Außerdem gilt ‘Punkt vor Strich’. Diese Festlegung spart Klammern.

- (2) Das neutrale Element der Addition wird mit 0 bezeichnet, das additive Inverse zu $a \in R$ hat die Notation

$$-a$$

also $a + (-a) = (-a) + a = 0$. Statt $a + (-b)$ schreiben wir wie gewöhnlich $a - b$.

- (3) Zu $a \in R$ und $n \in \mathbb{N}_0$ definieren wir rekursiv $a^0 = 1$ und

$$a^n := a \cdot a^{n-1}.$$

Damit ist $a^n = a \cdot \dots \cdot a$ mit n -Faktoren a . Es gelten die erwarteten Potenzgesetze

$$a^n a^m = a^{n+m},$$

$$(a^n)^m = a^{nm},$$

$$(ab)^n = a^n b^n.$$

(nur wenn $ab = ba$)

Beispiel 6.4. (1) Jeder Körper ist ein Ring: $\mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{F}_p, \mathbb{C}, \dots$

- (2) Die ganzen Zahlen \mathbb{Z} bilden einen Ring mit der üblichen Addition und Multiplikation.

- (3) Sei X eine Menge und R ein Ring. Dann ist die Menge

$$\text{Abb}(X, R) := \{f; f: X \rightarrow R \text{ Abbildung}\}$$

der Abbildungen von X nach R ein Ring, der **Ring der Funktionen** von X nach R , und zwar mit punktweiser Addition und Multiplikation: für $f_1, f_2 \in \text{Abb}(X, R)$ und $x \in X$ gilt

$$\begin{aligned}(f_1 + f_2)(x) &= f_1(x) + f_2(x), \\ (f_1 \cdot f_2)(x) &= f_1(x) \cdot f_2(x).\end{aligned}$$

Die Ringaxiome sind erfüllt, weil sie in R erfüllt sind. Man überlege sich dies!

- (4) Sei K ein Körper und $n \in \mathbb{N}$. Dann ist $M_n(K)$, der **Matrizenring (über K)**, ein Ring mit der üblichen Matrizenmultiplikation und Matrizenaddition.
- (5) Sei V ein K -Vektorraum. Dann ist $\text{End}_K(V)$ ein Ring bezüglich Addition und Komposition von linearen Abbildungen.
- (6) Sei R ein Ring und $n \in \mathbb{N}$. Matrizen mit Einträgen in R lassen sich genauso addieren und multiplizieren wie Matrizen mit Einträgen in einem Körper. Mit der üblichen Matrizenmultiplikation und Matrizenaddition ist $M_n(R)$, der **Matrizenring (über R)**, ein Ring.
- (7) Der **Nullring** ist der einzige Ring mit genau einem Element. Addition und Multiplikation ergeben sich von selbst.
- (8) Sei A eine Menge und zu $\alpha \in A$ ein Ring R_α gegeben. Dann definiert komponentenweise Addition und Multiplikation eine Ringstruktur auf dem Produkt

$$R := \prod_{\alpha \in A} R_\alpha.$$

Die Eins des Produkts R ist das Tupel $(1_{R_\alpha})_{\alpha \in A}$, das an jeder Stelle aus der jeweiligen Eins besteht.

Das Produkt von Ringen ist eine Konstruktion analog zum Produkt von Gruppen, vgl. Definition 1.9, oder zum Produkt von Mengen.

Beispiel 6.5. Sei G eine Gruppe und K ein Körper. Der **Gruppenring** mit Koeffizienten aus K ist der Ring

$$K[G] = \bigoplus_{g \in G} K \cdot g,$$

also als K -Vektorraum einfach die direkte Summe von 1-dimensionalen Vektorräumen mit Basis g für jedes Gruppenelement $g \in G$. Elemente von $K[G]$ sind daher endliche Summen

$$a = \sum_{g \in G} a(g)g$$

mit $a(g) \in K$ und alle bis auf endlich viele $a(g) = 0$. Dies kann man auch als Funktionen

$$a: G \rightarrow K$$

auffassen mit einem Wert $\neq 0$ an nur endlich vielen Stellen $g \in G$. Die Basisvektoren $g \in K \cdot g$ liefern Elemente $g \in K[G]$.

Die Addition von $K[G]$ ist die Addition als Vektorraum. Die Multiplikation wird definiert für $a, b \in K[G]$ durch (Faltung)

$$a \cdot b(g) = \sum_{x, y \in G, xy=g} a(x)b(y).$$

Dies ist wohldefiniert, weil nur endlich viele x und endlich viele y zu $a(x) \neq 0 \neq b(y)$ führen: die Summe ist eine endliche Summe. Diese Multiplikation setzt die Gruppenverknüpfung auf den Elementen $g \in K[G]$ für $g \in G$ linear fort: für alle $g, h \in G$ gilt

$$g \cdot h = gh.$$

Wir überlassen den Nachweis der Ringaxiome als Übungsaufgabe.

Bemerkung 6.6. Manchmal versteht man unter einem Ring einen Ring ohne Eins, also eine Menge R mit $+$ und \cdot , so daß (i)-(iii) der obigen Definition gelten. Dies tun wir hier nicht. Manchmal wird für Ringe mit Eins noch verlangt, daß $0 \neq 1$ gilt. Das tun wir hier auch nicht, um den Nullring nicht auszuschließen.

Die Eins in einem Ring ist eindeutig. Das geht wie beim neutralen Element einer Gruppe. Sind 1 und $1'$ Einsen, dann gilt

$$1 = 1 \cdot 1' = 1'.$$

Es gelten die üblichen Rechenregeln für $-$, insbesondere das Distributivgesetz mit $-$ statt $+$.

Lemma 6.7. *Sei R ein Ring. Dann gilt für alle $a, b, c \in R$*

- (1) $0 \cdot a = a \cdot 0 = 0$,
- (2) $(-a)b = a(-b) = -(ab)$,
- (3) $a(b - c) = ab - ac$ und $(a - b)c = ac - bc$.
- (4) $(-a)(-b) = ab$.
- (5) $-a = (-1)a = a(-1)$.

Beweis. (1) Aus $0a = (0 + 0)a = 0a + 0a$ folgt durch Addition mit $-(0a)$ schon $0 = 0a$. Die Gleichung $a0 = 0$ folgt analog.

(2) Wegen $ab + (-a)b = (a + (-a))b = 0b = 0$ folgt $(-a)b = -(ab)$. Die andere Gleichung folgt analog.

(3) Es gilt $a(b - c) = a(b + (-c)) = ab + a(-c) = ab + (-ac) = ab - ac$. Die andere Gleichung folgt analog.

(4) Wir verwenden zweimal (2) und rechnen: $(-a)(-b) = -(a)(-b) = -(-(ab)) = ab$.

(5) Aus (2) folgt $(-1)a = -(1a) = -a$. Die andere Gleichung folgt analog. □

Lemma 6.8. *Sei $0 = 1$ in einem Ring R , dann ist R der Nullring.*

Beweis. Sei $a \in R$ ein beliebiges Element. Dann gilt

$$a = a \cdot 1 = a \cdot 0 = 0$$

und R enthält nur ein einziges Element. □

Bemerkung 6.9. Jeder Ring ist ein Ring von geeigneten Funktionen auf einer Menge. Das Beispiel $\text{Abb}(X, R)$ ist also gut für die Intuition, aber trotzdem noch eine grobe Approximation, denn man muß akzeptieren, daß der Wertebereich der Funktionen von $x \in X$ abhängt. So ist beispielsweise \mathbb{Z} der Ring der algebraischen Funktionen auf $\text{Spec}(\mathbb{Z})$, einer Menge die im Wesentlichen aus den Primzahlen besteht. Der Wert von $n \in \mathbb{Z}$ an der Primzahl p ist die Restklasse $n \pmod p$ in $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$. Man kann zumindest sehen, daß diese Funktionswerte die ganzen Zahlen als Funktionen eindeutig festlegen. Denn falls für $n, m \in \mathbb{Z}$ und alle Primzahlen p gilt $n \equiv m \pmod p$, so wählen wir einfach eine Primzahl p , die größer als $2 \max\{|n|, |m|\}$ ist, und finden wegen

$$-p < n - m < p$$

und $p \mid n - m$, daß $n = m$ sein muß. Entscheidend geht hier ein, daß es unendlich viele Primzahlen in \mathbb{Z} gibt und damit die gewünschte Wahl von p auch durchgeführt werden kann. Wenn Sie nicht wissen, wie man beweist, daß es unendlich viele Primzahlen gibt, dann holen Sie das schnellstmöglich nach. Speziell Euklids Beweis hierfür sollte jede/r Mathematikstudierende kennen.

Beispiel 6.10. Die Menge der geraden ganzen Zahlen $2\mathbb{Z} \subseteq \mathbb{Z}$ ist für den allgemeineren Begriff des Rings, wo keine Eins gefordert wird, ein Unterring, und gleichzeitig ein Beispiel eines Rings ohne Eins.

Definition 6.11. Seien $n, k \in \mathbb{N}_0$. Der Binomialkoeffizient $\binom{n}{k}$ ist definiert als

$$\binom{n}{k} = |\{k\text{-elementige Teilmengen von } \{1, \dots, n\}\}|$$

und damit eine ganze Zahl ≥ 0 . Für $0 \leq k \leq n$ gilt $\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$ und sonst $\binom{n}{k} = 0$.

Proposition 6.12 (Binomischer Lehrsatz). Seien $a, b \in R$ kommutierende Elemente: $ab = ba$. Dann gilt für alle $n \in \mathbb{N}_0$:

$$(a + b)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^k b^{n-k}.$$

Beweis. Aus $ab = ba$ zeigt man zunächst per Induktion nach k , daß auch $ba^k = a^k b$ gilt.

Wir argumentieren nun per Induktion nach n . Der Anfang $n = 0$ ist klar. Im Schritt von n auf $n + 1$ muß man bei

$$(a + b)^{n+1} = (a + b) \cdot \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} a^k b^{n-k} = \sum_{k=0}^{n+1} \left(\binom{n}{k} + \binom{n}{k-1} \right) a^k b^{n+1-k}$$

das Element b an a^k „vorbeiziehen“. Nun folgt die Formel durch Koeffizientenvergleich mittels der Rekursionsformel für Binomialkoeffizienten

$$\binom{n+1}{k} = \binom{n}{k} + \binom{n}{k-1}.$$

Aus der $n + 1$ -elementigen Menge wählen wir einen Präsidenten. Die k -elementigen Teilmengen teilen sich auf in $\binom{n}{k}$ -viele ohne und $\binom{n}{k-1}$ -viele mit dem Präsidenten. \square

Wir wollen algebraische Strukturen stets zusammen mit den strukturerhaltenden Abbildungen untersuchen.

Definition 6.13. Ein **Ringhomomorphismus** (oder kürzer **Homomorphismus**) zwischen Ringen R und S ist eine Abbildung $f : R \rightarrow S$, so daß für alle $a, b \in R$ gilt:

- (i) $f(a + b) = f(a) + f(b)$,
- (ii) $f(ab) = f(a)f(b)$,
- (iii) $f(1) = 1$.

Ein **Ringisomorphismus** ist ein bijektiver Ringhomomorphismus.

Bemerkung 6.14. (1) Für jeden Ringhomomorphismus $f : R \rightarrow S$ ist f ein Gruppenhomomorphismus der zugrundeliegenden abelschen Gruppen. Insbesondere gilt für alle $a \in R$

$$f(-a) = -f(a).$$

- (2) Ein **Ringisomorphismus** zu sein ist äquivalent dazu, daß es einen inversen Ringhomomorphismus gibt: das Inverse ist aufgrund der Bijektivität automatisch ein Ringhomomorphismus.

Beispiel 6.15. (1) Sei R ein Ring und $\varphi : Y \rightarrow X$ eine Abbildung von Mengen. Der **Pullback** (oder **Rückzug**) ist der folgende Ringhomomorphismus:

$$\varphi^* : \text{Abb}(X, R) \rightarrow \text{Abb}(Y, R), \quad \varphi^*(f) = f \circ \varphi,$$

also $(\varphi^* f)(y) = f(\varphi(y))$ für alle $y \in Y$.

- (2) Ist $i : Y \hookrightarrow X$ die Inklusion einer Teilmenge, dann ist der Pullback die **Einschränkung**

$$i^*(f) = f|_Y.$$

- (3) Für eine einpunktige Menge $Y = \{y\}$ ist $\text{Abb}(Y, R) \simeq R$. Die Abbildung $f \mapsto f(y)$ ist bijektiv und ein Ringisomorphismus.

(4) Ein Spezialfall des Pullback: zu $x \in X$ und der Inklusion $i : Y = \{x\} \hookrightarrow X$ ist

$$i^* : \text{Abb}(X, R) \rightarrow \text{Abb}(\{x\}, R) \simeq R$$

$$f \mapsto i^* f = f(x).$$

Dies ist der **Auswertungshomomorphismus** im Punkt $x \in X$.

Beispiel 6.16. Die **komplexe Konjugation** $\mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ definiert durch

$$z = x + iy \mapsto \bar{z} = x - iy$$

ist ein Ringhomomorphismus, sogar ein Ringisomorphismus.

Beispiel 6.17. Sei K ein Körper. Dann ist

$$K \rightarrow M_2(K)$$

$$a \mapsto \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

kein Ringhomomorphismus. Wohl aber ist mit der Einheitsmatrix $\mathbf{1}_n \in M_n(K)$ die Abbildung

$$\lambda \mapsto \lambda \mathbf{1}_n = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

ein Ringhomomorphismus $K \rightarrow M_n(K)$.

Für einen K -Vektorraum V ist $\lambda \mapsto \lambda \cdot \text{id}_V$ ein Ringhomomorphismus. Dies ist die koordinatenfreie Version des Ringhomomorphismus $K \rightarrow M_n(K)$.

6.2. Potenzreihenringe und Polynomringe. Wir kommen zu zwei wichtigen Beispielen für Ringe.

Definition 6.18. Sei R ein Ring. Der **Potenzreihenring** mit Koeffizienten in R und der (formalen) Variablen X ist der Ring

$$R[[X]] = \left\{ \sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i ; a_i \in R \text{ für alle } i \right\}$$

der formalen Potenzreihen mit der folgenden Addition und Multiplikation:

$$\left(\sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i \right) + \left(\sum_{i=0}^{\infty} b_i X^i \right) = \sum_{i=0}^{\infty} (a_i + b_i) X^i,$$

$$\left(\sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i \right) \cdot \left(\sum_{i=0}^{\infty} b_i X^i \right) = \sum_{i=0}^{\infty} \left(\sum_{j+k=i} a_j b_k \right) X^i.$$

Die innere Summe geht hier über $0 \leq j \leq i$ mit $k = i - j$, aber in unserer Schreibweise ist es symmetrischer. Die Bedingung $j, k \geq 0$ nehmen wir stillschweigend dazu, denn a_j und b_k sind ja nur für $j, k \geq 0$ vorhanden. Insbesondere handelt es sich um eine **endliche Summe**, somit ist die Multiplikation in $R[[X]]$ wohldefiniert.

Die Ringaxiome verifiziert man leicht, etwa die Assoziativität:

$$\begin{aligned}
\left(\sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i \cdot \sum_{i=0}^{\infty} b_i X^i\right) \cdot \sum_{i=0}^{\infty} c_i X^i &= \sum_{i=0}^{\infty} \left(\sum_{j+k=i} a_j b_k\right) X^i \cdot \sum_{i=0}^{\infty} c_i X^i \\
&= \sum_{i=0}^{\infty} \left(\sum_{r+s=i} \left(\sum_{j+k=r} a_j b_k\right) c_s\right) X^i \\
&= \sum_{i=0}^{\infty} \left(\sum_{j+k+l=i} a_j b_k c_l\right) X^i \\
&= \sum_{i=0}^{\infty} \left(\sum_{r+s=i} a_r \left(\sum_{k+l=s} b_k c_l\right)\right) X^i \\
&= \sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i \cdot \sum_{i=0}^{\infty} \left(\sum_{k+l=i} b_k c_l\right) X^i = \sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i \cdot \left(\sum_{i=0}^{\infty} b_i X^i \cdot \sum_{i=0}^{\infty} c_i X^i\right).
\end{aligned}$$

Notation 6.19. (1) Wir schreiben suggestiv

$$\sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i = a_0 + a_1 X + a_2 X^2 + \dots$$

‘Formale Variable’ bedeutet, daß man nicht erwartet, hier etwas einsetzen zu können. Insbesondere wird auch kein analytischer Limes gebildet. Die formalen Potenzreihen sind einzig Symbole mit gewissen Rechenregeln, die an Polynome und Potenzreihen aus der Analysis erinnern.

(2) Das Element $X \in R[[X]]$ bezeichne die Potenzreihe

$$X = 0 + 1 \cdot X + 0 \cdot X^2 + \dots$$

Man rechnet leicht nach, daß X^i die folgende Potenzreihe ist:

$$X^i = 0 + \dots + 0 \cdot X^{i-1} + 1 \cdot X^i + 0 \cdot X^{i+1} + \dots$$

Definition 6.20. Sei R ein Ring. Eine **R -Linearkombinationen** von Elementen $x_1, \dots, x_n \in R$ ist eine Summe

$$a_1 x_1 + \dots + a_n x_n$$

mit $a_i \in R$ für $i = 1, \dots, n$. Für $n = 0$ handelt es sich um die leere Linearkombination mit dem Wert 0 per Konvention.

Bemerkung 6.21. Eine beliebige Potenzreihe ist keine R -Linearkombination von Potenzen X^i schlicht und einfach deshalb, weil man in diesem algebraischen Kontext keine unendlichen Summen bilden kann. Das ist nicht definiert, wohl aber das formale Symbol

$$\sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i.$$

Definition 6.22. Ein **Unterring** (oder **Teilring**) eines Rings R ist eine Teilmenge $S \subseteq R$, die 1 enthält und die bezüglich der Addition eine Untergruppe ist und bezüglich der Multiplikation abgeschlossen ist.

Beispiel 6.23. Sei $f : R \rightarrow S$ ein Ringhomomorphismus. Das **Bild** von f ist ein Unterring

$$\text{im}(f) = f(R) \subseteq S.$$

In der Tat: zu $x, y \in \text{im}(f)$ gibt es $a, b \in R$ mit $f(a) = x$ und $f(b) = y$. Dementsprechend gilt

$$x - y = f(a) - f(b) = f(a - b) \in \text{im}(f)$$

und $f(R)$ mit Addition ist eine Untergruppe von S mit Addition. Das folgt auch sofort aus der entsprechenden Aussage zu Untergruppen. Das Bild $\text{im}(f)$ ist nichts anderes als das Bild des zugrunde liegenden Gruppenhomomorphismus $f : (R, +) \rightarrow (S, +)$ der additiven Gruppen, damit eine Untergruppe. Weiter ist

$$1 = f(1) \in \text{im}(f)$$

und $xy = f(a)f(b) = f(ab) \in \text{im}(f)$.

Der Polynomring ist ein Unterring im formalen Potenzreihenring.

Definition 6.24. Sei R ein Ring.

(1) Der **Polynomring** mit Koeffizienten in R ist der Unterring

$$R[X] = \left\{ f = \sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i \in R[[X]] ; \text{ es gibt } n \geq 0 \text{ mit } a_i = 0 \text{ für alle } i > n \right\} \subseteq R[[X]].$$

Man schreibt dann (nicht notwendigerweise mit dem minimal möglichen n):

$$f = \sum_{i=0}^n a_i X^i = a_n X^n + \dots + a_1 X + a_0.$$

Die Addition und Multiplikation von $R[[X]]$ führen $R[X]$ in sich über und definieren Addition und Multiplikation für den Polynomring $R[X]$. Die Ringaxiome vererben sich automatisch.

(2) Für $f \in R[X]$, $f \neq 0$, gibt es eine eindeutige Darstellung

$$f = a_0 + a_1 X + a_2 X^2 + \dots + a_n X^n$$

mit $a_i \in R$ für $0 \leq i \leq n$ und $a_n \neq 0$. Dann ist $n = \text{deg}(f)$ der **Grad** von f , und der Koeffizient a_n heißt **Leitkoeffizient**. Außerdem heißt f **normiert**, wenn darüberhinaus $a_n = 1$ gilt.

Bemerkung 6.25. Der Unterring $R[X]$ von $R[[X]]$ ist genau der Unterring der R -Linearkombinationen von Potenzen X^i .

Bemerkung 6.26. Für $f, g \in R[X]$ gilt

$$\begin{aligned} \text{deg}(f + g) &\leq \max\{\text{deg}(f), \text{deg}(g)\}, \\ \text{deg}(fg) &\leq \text{deg}(f) + \text{deg}(g), \end{aligned}$$

wobei wir die Gradfunktion durch $\text{deg}(0) = -\infty$ mit entsprechender Interpretation der rechten Seite der Formeln. Haben f den Leitkoeffizient a und g den Leitkoeffizient b , und gelte $ab \neq 0$, dann gilt sogar

$$\text{deg}(fg) = \text{deg}(f) + \text{deg}(g).$$

Diese Bedingung ist insbesondere für den Fall $R = K$ ein Körper stets erfüllt.

Beispiel 6.27. Sei R ein Ring. Die Abbildung

$$\begin{aligned} R &\rightarrow R[X] \\ a &\mapsto a = a \cdot X^0 + 0 \cdot X^1 + 0 \cdot X^2 + \dots, \end{aligned}$$

die jedes Element auf das konstante Polynom a abbildet, ist ein injektiver Ringhomomorphismus. Wir identifizieren R mit dem Unterring von $R[X]$ der konstanten Polynome, der durch das Bild gegeben ist.

Satz 6.28 (Universelle Eigenschaft des Polynomrings). *Sei $f : R \rightarrow S$ ein Ringhomomorphismus. Sei $y \in S$ ein Element, das mit allen Elementen aus $f(R)$ kommutiert, d.h. für alle $a \in R$ gilt*

$$f(a)y = yf(a).$$

Dann gehört zu y ein Ringhomomorphismus $\text{ev}_y : R[X] \rightarrow S$, der Auswertungshomomorphismus in y :

$$\text{ev}_y : R[X] \rightarrow S$$

$$P(X) = \sum_{i=0}^n a_i X^i \mapsto \text{ev}_y(P(X)) := P(y) := \sum_{i=0}^n f(a_i) y^i,$$

der eindeutig durch die folgenden Eigenschaften charakterisiert ist:

- (i) $\text{ev}_y(a) = f(a)$ für jedes a in $R \subseteq R[X]$.
- (ii) $\text{ev}_y(X) = y$.

Beweis. Der Wert $P(y)$ ist wohldefiniert in S , denn erstens ist $\sum_{i=0}^n f(a_i) y^i$ eine Summe von Produkten von Elementen aus S und zweitens hängt $P(y)$ nicht von der Wahl einer Darstellung $\sum_{i=0}^n a_i X^i$ von $P(X)$ ab. Zwei Darstellungen unterscheiden sich um Terme der Form $0 \cdot X^i$, und der Beitrag in der Formel für $P(y)$ ist $f(0) \cdot y^i = 0$, also ignorierbar.

Die Auswertung $P(X) \mapsto P(y)$ ist ein Ringhomomorphismus, denn für

$$P(X) = \sum_{i=0}^n a_i X^i \quad \text{und} \quad Q(X) = \sum_{j=0}^m b_j X^j$$

gilt

$$\begin{aligned} P(y)Q(y) &= \left(\sum_{i=0}^n f(a_i) y^i \right) \cdot \left(\sum_{j=0}^m f(b_j) y^j \right) && \text{(ziehe } y^i \text{ an } f(b_j) \text{ vorbei)} \\ &= \sum_{0 \leq i \leq n, 0 \leq j \leq m} f(a_i) f(b_j) y^i y^j \\ &= \sum_{0 \leq i \leq n, 0 \leq j \leq m} f(a_i b_j) y^{i+j} \\ &= \sum_{k=0}^{n+m} \sum_{i+j=k} f(a_i b_j) y^k \\ &= \sum_{k=0}^{n+m} f\left(\sum_{i+j=k} a_i b_j \right) y^k = (PQ)(y). \end{aligned}$$

und für die Addition analog. Weiter wird die Eins, also das konstante Polynom 1 zu $f(1) = 1 \in R$ ausgewertet. Die Auswertung erfüllt die geforderten Eigenschaften.

Sei umgekehrt $F : R[X] \rightarrow S$ wie gefordert. Dann muß für $P(X) = \sum_{i=0}^n a_i X^i \in R[X]$ gelten

$$F(P) = F\left(\sum_{i=0}^n a_i X^i\right) = \sum_{i=0}^n F(a_i X^i) = \sum_{i=0}^n F(a_i) \cdot F(X)^i = \sum_{i=0}^n f(a_i) y^i = P(y) = \text{ev}_y(P).$$

Dies zeigt die Eindeutigkeit. □

Man überlege sich zur Übung, wo im Satz 6.28 der Unterschied zwischen $R[X]$ und $R[[X]]$ wichtig ist.

Beispiel 6.29. Wir beschreiben zwei Auswertungen mit im Allgemeinen nichtkommutativem Wertebereich.

- (1) Sei $A \in M_n(K)$ eine quadratische Matrix über dem Körper K . Dann ist

$$\text{ev}_A : K[X] \rightarrow M_n(K)$$

der Auswertungshomomorphismus in A eindeutig dadurch bestimmt, daß $X \mapsto A$ und $\lambda \in K$ auf $\lambda \mathbf{1}_n$ abgebildet wird. Dabei ist $\mathbf{1}_n \in M_n(K)$ die Einheitsmatrix, also die Eins des Matrizenrings. Konkret geht $P(X) = \sum_{i=0}^d a_i X^i$ auf

$$P(A) = a_0 \mathbf{1}_n \cdot A^0 + a_1 \mathbf{1}_n \cdot A^1 + \dots + a_d \mathbf{1}_n \cdot A^d = a_0 \mathbf{1}_n + a_1 A + \dots + a_d A^d.$$

(2) Sei V ein K -Vektorraum und $f : V \rightarrow V$ ein K -linearer Endomorphismus. Dann ist

$$\text{ev}_f : K[X] \rightarrow \text{End}_K(V)$$

der Auswertungshomomorphismus in f eindeutig dadurch bestimmt, daß $X \mapsto f$ und $\lambda \in K$ auf $\lambda \cdot \text{id}_V$ abgebildet wird. Konkret geht $P(X) = \sum_{i=0}^d a_i X^i$ auf

$$P(f) = a_0 \text{id} \circ f^0 + a_1 \text{id} \circ f^1 + \dots + a_d \text{id} \circ f^d = a_0 \text{id} + a_1 f + \dots + a_d f^d.$$

6.3. Polynomringe in mehreren Variablen.

Definition 6.30. Sei $n \in \mathbb{N}_0$. Der **Polynomring** $R[X_1, \dots, X_n]$ in n -Variablen mit Koeffizienten aus R ist induktiv definiert als R für $n = 0$ und als Polynomring

$$R[X_1, \dots, X_n] = (R[X_1, \dots, X_{n-1}])[X_n].$$

Ein **Monom** ist ein Element der Form

$$X_1^{k_1} \cdot \dots \cdot X_n^{k_n}$$

für $k_1, \dots, k_n \in \mathbb{N}_0$.

Lemma 6.31. Jedes Element $P \in R[X_1, \dots, X_n]$ ist eine eindeutige R -Linearkombination von paarweise verschiedenen Monomen: es gibt $d_1, \dots, d_n \in \mathbb{N}_0$ und eindeutige

$$a_{k_1, \dots, k_n} \in R \quad \text{für alle } 0 \leq k_\alpha \leq d_\alpha (1 \leq \alpha \leq n)$$

mit

$$P = \sum_{k_1=0}^{d_1} \dots \sum_{k_n=0}^{d_n} a_{k_1, \dots, k_n} X_1^{k_1} \cdot \dots \cdot X_n^{k_n}.$$

Die Eindeutigkeit ist dabei wie folgt gemeint: Darstellungen als Linearkombination, die sich nur in Koeffizienten $a_{k_1, \dots, k_n} = 0$ unterscheiden, werden nicht als verschiedene Linearkombination betrachtet.

Beweis. Per Induktion nach n . □

Notation 6.32. Eine vernünftige Notation für Polynome in mehreren Variablen benutzt Multiindizes. Ein Multiindex ist ein Tupel

$$\underline{k} = (k_1, \dots, k_n) \in (\mathbb{N}_0)^n,$$

zu dem wir das Monom wie folgt definieren:

$$X^{\underline{k}} := X_1^{k_1} \cdot \dots \cdot X_n^{k_n}.$$

Ein Element $P \in R[X_1, \dots, X_n]$ hat dann die Form

$$P(\underline{X}) = \sum_{\underline{k} \in (\mathbb{N}_0)^n} a_{\underline{k}} \underline{X}^{\underline{k}}$$

mit eindeutigen $a_{\underline{k}} \in R$, von denen nur endlich viele $\neq 0$ sind.

Zu einer Permutation $\sigma \in S_n$ definieren wir den Ringautomorphismus

$$T_\sigma : R[X_1, \dots, X_n] \rightarrow R[X_1, \dots, X_n]$$

durch $T_\sigma(a) = a$ für alle $a \in R$ und

$$T_\sigma(X_i) = X_{\sigma(i)}.$$

Konkret gilt für $P(X_1, \dots, X_n) \in R[X_1, \dots, X_n]$

$$T_\sigma(P) = P(X_{\sigma(1)}, \dots, X_{\sigma(n)}).$$

Lemma 6.33. Die Zuordnung $\sigma \mapsto T_\sigma$ definiert einen Gruppenhomomorphismus

$$S_n \rightarrow \text{Aut}(R[X_1, \dots, X_n]).$$

Beweis. Wir müssen für $\sigma, \tau \in S_n$ zeigen, daß

$$T_\sigma \circ T_\tau = T_{\sigma\tau}.$$

Hierfür reicht es, den Effekt auf den Variablen X_i nachzurechnen:

$$T_\sigma \circ T_\tau(X_i) = T_\sigma(X_{\tau(i)}) = X_{\sigma(\tau(i))} = X_{\sigma\tau(i)} = T_{\sigma\tau}(X_i). \quad \square$$

Definition 6.34. Ein **symmetrisches** Polynom ist ein Polynom $P \in R[X_1, \dots, X_n]$, das unter allen Symmetrien T_σ invariant ist: für alle $\sigma \in S_n$ gilt

$$P(X_1, \dots, X_n) = P(X_{\sigma(1)}, \dots, X_{\sigma(n)}).$$

Beispiel 6.35. Wir nutzen die Multiindexschreibweise. Für $1 \leq r \leq n$ ist das r -te **elementarsymmetrische Polynom** in n Variablen das Polynom

$$\sigma_r(\underline{X}) = \sum_{I \subseteq \{1, \dots, n\}, |I|=r} \underline{X}^I.$$

Man überlegt sich leicht, daß die elementarsymmetrischen Polynome symmetrisch sind. Konkret gilt

$$\sigma_1(\underline{X}) = X_1 + \dots + X_n \quad \text{und} \quad \sigma_n(\underline{X}) = X_1 X_2 \cdots X_n.$$

Wir definieren zusätzlich ad hoc

$$\sigma_0(\underline{X}) = 1.$$

Satz 6.36 (Vieta-Formel). Sei K ein Körper und $P(T) = T^n + a_1 T^{n-1} + \dots + a_n \in K[T]$ ein normiertes Polynom. Seien $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ die Nullstellen von $P(T)$ mit ihrer jeweiligen Vielfachheit. Dann gilt

$$a_r = (-1)^r \sigma_r(\alpha_1, \dots, \alpha_n).$$

Beweis. Wir betrachten das normierte Polynom mit den Nullstellen X_1, \dots, X_n über $R = K[X_1, \dots, X_n]$ und multiplizieren aus:

$$\prod_{i=1}^n (T - X_i) = \sum_{i=0}^n (-1)^i T^{n-i} \sigma_i(\underline{X}) \quad (6.1)$$

Die Nullstellen $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ definieren einen Auswertungshomomorphismus

$$f : K[X_1, \dots, X_n][T] \rightarrow K[T], \quad X_i \mapsto \alpha_i \quad \text{für } i = 1, \dots, n \text{ und } T \mapsto T.$$

Diesen wenden wir auf (6.1) an und erhalten

$$\begin{aligned} P(T) &= \prod_{i=1}^n (T - \alpha_i) = \prod_{i=1}^n (f(T) - f(X_i)) = f\left(\prod_{i=1}^n (T - X_i)\right) \\ &= f\left(\sum_{i=0}^n (-1)^i T^{n-i} \sigma_i(\underline{X})\right) = \sum_{i=0}^n (-1)^i T^{n-i} f(\sigma_i(\underline{X})) = \sum_{i=0}^n (-1)^i T^{n-i} \sigma_i(\alpha_1, \dots, \alpha_n). \end{aligned}$$

Per Koeffizientenvergleich erhalten wir die Aussage des Satzes. \square

Satz 6.37. Jedes symmetrische Polynom ist ein Polynom in den elementarsymmetrischen Polynomen.

Beweis. Per Induktion nach dem Grad des Polynoms und nach der Anzahl der Variablen. \square

6.4. **Einheiten.** Bezüglich der Addition ist ein Ring eine (abelsche) Gruppe. Dies gilt nicht für den Ring und die Multiplikation. Ein Inverses bezüglich der Multiplikation fehlt im Allgemeinen.

Definition 6.38. Eine **Einheit** ist ein Ringelement $a \in R$ mit multiplikativem Inversen in R : es gibt ein $b \in R$ mit

$$ab = ba = 1.$$

Satz 6.39. Für einen Ring R ist die Menge der Einheiten

$$R^\times = \{a \in R ; a \text{ ist Einheit}\}$$

eine Gruppe bezüglich Multiplikation in R . Insbesondere ist das multiplikative Inverse einer Einheit eindeutig. Diese Gruppe heißt **Einheitengruppe** von R .

Beweis. Die Multiplikation von R schränkt sich ein zu einer Verknüpfung

$$R^\times \times R^\times \rightarrow R^\times, \quad (a, b) \mapsto ab,$$

denn mit Inversen a^{-1} von a und Inversen b^{-1} von b ist $b^{-1}a^{-1}$ Inverses zu ab , und damit ist $ab \in R^\times$.

Offensichtlich ist $1 \in R^\times$, und 1 ist neutrales Element in R^\times . Die Existenz in R^\times eines Inversen zu $a \in R^\times$ folgt, weil es per Definition ein $b \in R$ gibt mit $ab = ba = 1$ und aus Symmetriegründen dann auch $b \in R^\times$.

Die Assoziativität der Multiplikation in R^\times folgt trivial aus der Assoziativität der Multiplikation in R . □

Beispiel 6.40. (1) Die Einheiten von \mathbb{Z} sind $\mathbb{Z}^\times = \{1, -1\}$ und als Gruppe isomorph zu $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

(2) Sei G eine Gruppe und K ein Körper. Dann definiert

$$G \rightarrow K[G]^\times, \quad g \mapsto g$$

einen injektiven Gruppenhomomorphismus.

(3) Die Einheiten des Matrizenrings $M_n(K)$ sind die Gruppe der invertierbaren Matrizen

$$M_n(K)^\times = GL_n(K).$$

(4) Sei K ein Körper und $f(X) = a_d X^d + a_{d-1} X^{d-1} + \dots$ und $g(X) = b_e X^e + b_{e-1} X^{e-1} + \dots$ Polynome vom Grad d und e , d.h., $a_d \neq 0$ und $b_e \neq 0$. Dann ist

$$(f \cdot g)(X) = a_d b_e X^{d+e} + \text{Terme kleineren Grades}$$

mit $a_d b_e \neq 0$, weil K ein Körper ist, und damit

$$\deg(fg) = \deg(f) + \deg(g).$$

Insbesondere sind daher die Einheiten genau die konstanten Polynome ungleich 0. Die Einbettung $K \hookrightarrow K[X]$ induziert einen Isomorphismus

$$K^\times \xrightarrow{\sim} (K[X])^\times.$$

Beispiel 6.41. (1) Der Potenzreihenring hat Möglichkeiten, die der Polynomring nicht hat.

Etwas hat das Polynom $1 - X \in R[X]$ kein multiplikatives Inverses, wohl aber die formale Potenzreihe $1 - X \in R[[X]]$ das multiplikative Inverse $\sum_{i=0}^{\infty} X^i$, es gilt nämlich in $R[[X]]$

$$(1 - X) \cdot \sum_{i=0}^{\infty} X^i = 1 + (X - X) + (X^2 - X^2) + \dots = 1.$$

Dies ist nichts anderes als die geometrische Reihe, die aus der Analysis bekannt ist. Spätestens hier sieht man, daß man mit formalen Potenzreihen *Analysis für Algebraiker* betreibt.

(2) Sei (a_n) die Fibonacci-Folge mit $a_0 = 0$, $a_1 = 1$ und für alle $n \geq 2$

$$a_n = a_{n-1} + a_{n-2}.$$

Wir betrachten die erzeugende Funktion

$$F(X) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n X^n \in \mathbb{R}[[X]].$$

Aufgrund der Rekursionsgleichung und $a_0 = 0$ finden wir

$$\begin{aligned} (X + X^2)F(X) &= \sum_{n=1}^{\infty} a_{n-1} X^n + \sum_{n=2}^{\infty} a_{n-2} X^n = \sum_{n=2}^{\infty} (a_{n-1} + a_{n-2}) X^n \\ &= \sum_{n=2}^{\infty} a_n X^n = F(X) - X, \end{aligned}$$

oder umgeformt

$$F(X) \cdot (1 - X - X^2) = X.$$

Nun sind die Lösungen der quadratischen Gleichung $T^2 - T - 1 = 0$ gegeben durch

$$\varphi = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \quad \bar{\varphi} = \frac{1 - \sqrt{5}}{2},$$

so daß nach Vieta $T^2 - T - 1 = (T - \varphi)(T - \bar{\varphi})$ beziehungsweise

$$1 - X - X^2 = (1 - \varphi X)(1 - \bar{\varphi} X).$$

Nun haben die Faktoren der Form $1 - \alpha X$ in $\mathbb{R}[[X]]$ das Inverse $\sum_{n=0}^{\infty} \alpha^n X^n$. Damit können wir weiter nach $F(X)$ auflösen:

$$F(X) = X \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} \varphi^n X^n \right) \cdot \left(\sum_{n=0}^{\infty} (\bar{\varphi})^n X^n \right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{r+s=n-1} \varphi^r \bar{\varphi}^s \right) \cdot X^n.$$

Koeffizientenvergleich liefert nun die geschlossene Formel für die Fibonacci-Folge

$$a_n = \sum_{r+s=n-1} \varphi^r \bar{\varphi}^s = \frac{\varphi^n - \bar{\varphi}^n}{\varphi - \bar{\varphi}} = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n - \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n \right).$$

Proposition 6.42. Sei $f : R \rightarrow S$ ein Ringhomomorphismus. Dann bildet f Einheiten auf Einheiten ab, und die erhaltene Einschränkung

$$f^\times := f|_{R^\times} : R^\times \rightarrow S^\times$$

ist ein Gruppenhomomorphismus.

Beweis. Sei $u \in R^\times$. Dann gibt es per Definition $v \in R$ mit $uv = vu = 1$. Dann gilt aber auch

$$f(u)f(v) = f(uv) = f(1) = 1 = f(vu) = f(v)f(u).$$

Somit ist $f(u) \in S^\times$ mit multiplikativem Inversen $f(v)$. Der Rest der Behauptung ist klar. \square

Definition 6.43. (1) Ein **Schiefkörper** ist ein Ring R mit $0 \neq 1$ und $R^\times = R \setminus \{0\}$.

(2) Ein **Körper** ist ein abelscher Schiefkörper.

Wegen $1 \in R^\times$ folgt aus $R^\times = R \setminus \{0\}$ bereits $0 \neq 1$. Die redundante Bedingung $0 \neq 1$ haben wir nur der Deutlichkeit halber aufgeführt.

Beispiel 6.44. Die Quaternionen \mathbb{H} , die man als Unterring

$$\mathbb{H} = \left\{ \begin{pmatrix} z & -\bar{w} \\ w & \bar{z} \end{pmatrix} ; z, w \in \mathbb{C} \right\} \subseteq M_2(\mathbb{C})$$

definieren kann, bilden einen nichtkommutativen Schiefkörper. Die Determinante auf $M_2(\mathbb{C})$ schränkt ein zu einer multiplikativen Abbildung, der (reduzierten) Norm

$$\text{Nrd} : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{R}, \quad \text{Nrd}\left(\begin{pmatrix} z & -\bar{w} \\ w & \bar{z} \end{pmatrix}\right) = |z|^2 + |w|^2.$$

Wenn $x = \begin{pmatrix} z & -\bar{w} \\ w & \bar{z} \end{pmatrix} \neq 0$, dann ist auch $\text{Nrd}(x) \neq 0$. Offensichtlich ist damit das Inverse zu x durch das folgende Quaternion gegeben:

$$\frac{1}{|z|^2 + |w|^2} \begin{pmatrix} \bar{z} & \bar{w} \\ -w & z \end{pmatrix}.$$

Die Quaternionen bilden einen \mathbb{R} -Untervektorraum von $M_2(\mathbb{C})$ und

$$\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{H} = 4.$$

Die übliche \mathbb{R} -Basis ist

$$1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad i = \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}, \quad j = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad k = \begin{pmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{pmatrix}.$$

Jedes Quaternion $x \in \mathbb{H}$ ist also von der Form

$$x = a + bi + cj + dk$$

mit eindeutigen $a, b, c, d \in \mathbb{R}$. Die Addition ist die des \mathbb{R} -Vektorraums

$$\mathbb{H} = \mathbb{R} \oplus \mathbb{R}i \oplus \mathbb{R}j \oplus \mathbb{R}k.$$

Die Multiplikation ist durch \mathbb{R} -lineare Fortsetzung bestimmt durch die Werte

$$i^2 = j^2 = k^2 = -1, \quad \text{und } ij = k = -ji.$$

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §6

Übungsaufgabe 6.1. Sei R ein Ring und X eine nichtleere Menge. Man überlege sich für den Ring $\text{Abb}(X, R)$ das Nullelement, die Eins und das inverse Element zu einem $f : X \rightarrow R$.

Übungsaufgabe 6.2. Sei R ein Ring und R^{op} die gleiche Menge R mit Addition von R und Multiplikation \cdot^{op} definiert durch

$$a \cdot^{\text{op}} b = ba$$

für alle $a, b \in R$. Zeigen Sie, daß R^{op} ein Ring ist.

Übungsaufgabe 6.3. Sei R ein Ring. Berechnen Sie in $R[[X]]$ das Produkt $(1 - X) \cdot \sum_{i=0}^{\infty} X^i$.

Übungsaufgabe 6.4. Sei A eine Menge und zu $\alpha \in A$ ein Ring R_α gegeben.

(1) Zeigen Sie, daß für jedes $\beta \in A$ die Projektion

$$\text{pr}_\beta : \prod_{\alpha \in A} R_\alpha \rightarrow R_\beta$$

definiert durch

$$\text{pr}_\beta((x_\alpha)_{\alpha \in A}) = x_\beta$$

ein Ringhomomorphismus ist.

(2) Zeigen Sie, daß zu Ringhomomorphismen $f_\alpha : S \rightarrow R_\alpha$ für alle $\alpha \in A$ genau ein Ringhomomorphismus

$$f : S \rightarrow \prod_{\alpha \in A} R_\alpha$$

existiert mit $\text{pr}_\alpha \circ f = f_\alpha$ für alle $\alpha \in A$.

Zeigen Sie, daß $\prod_{\alpha \in A} R_\alpha$ mit den pr_α bis auf eindeutige Isomorphie durch diese Eigenschaft bestimmt ist.

(3) Zeigen Sie, daß für alle $\beta \in A$ die Abbildung

$$i_\beta : R_\beta \rightarrow \prod_{\alpha \in A} R_\alpha$$

$$x \mapsto (0, \dots, 0, \underset{\uparrow \beta}{x}, 0, \dots, 0)$$

kein Ringhomomorphismus ist (es sei denn $A = \{\beta\}$).

Übungsaufgabe 6.5. Zeigen Sie, daß es für jeden Ring R genau einen Ringhomomorphismus $\mathbb{Z} \rightarrow R$ gibt.

Übungsaufgabe 6.6. Sei K ein Körper. Wir betrachten im Potenzreihenring $K[[X]]$ die Teilmenge

$$R = \left\{ f = \sum_{i=0}^{\infty} a_i X^i ; a_i \in K \text{ für alle } i \geq 0 \text{ und } a_1 = 0 \right\} \subseteq K[[X]]$$

der Potenzreihen ohne linearen Term. Zeigen Sie, daß R ein Unterring ist.

Übungsaufgabe 6.7. Welches sind die invertierbaren Elemente in $\text{Abb}(X, R)$ und wie sieht die Gruppenstruktur auf $\text{Abb}(X, R)^\times$ aus?

Übungsaufgabe 6.8. Bestimmen Sie die Einheitengruppe des Rings $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$: zeigen Sie

$$(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})^\times = \{d + n\mathbb{Z} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} ; d \text{ und } n \text{ sind teilerfremd}\}.$$

Wieviele Elemente hat sie?

Übungsaufgabe 6.9. Sei $\text{Aut}_{\text{Gruppe}}(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})$ die Gruppe der Automorphismen von $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ als Gruppe. Beschreiben Sie einen Isomorphismus.

$$\text{Aut}_{\text{Gruppe}}(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}) \simeq (\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})^\times.$$

Bestimmen Sie die Automorphismen von $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ als Ring.

Übungsaufgabe 6.10. Sei K ein Körper. Wir definieren $K[\varepsilon]$ als 2-dimensionalen K -Vektorraum mit Basis $1, \varepsilon$ und schreiben die Vektoren mit Koordinaten $a, b \in K$ bezüglich dieser Basis als $a + b\varepsilon$. Dann definieren wir eine Addition

$$(a + b\varepsilon) + (c + d\varepsilon) = (a + c) + (b + d)\varepsilon$$

und eine Multiplikation

$$(a + b\varepsilon)(c + d\varepsilon) = ac + (bc + ad)\varepsilon.$$

Zeigen Sie, daß $K[\varepsilon]$ ein Ring ist und $\varepsilon \neq 0$ mit $\varepsilon^2 = 0$.

Sei R ein Ring und $\varphi : R \rightarrow K[\varepsilon]$ ein Ringhomomorphismus. Wir schreiben φ in Koordinaten für $f \in R$ als

$$\varphi(f) = f(0) + \partial f \varepsilon$$

mit $f(0) \in K$ und $\partial f \in K$. Zeigen Sie, daß

$$f \mapsto f(0)$$

ein Ringhomomorphismus $R \rightarrow K$ ist und für $f, g \in R$ gilt

$$\partial(fg) = f(0)\partial g + g(0)\partial f.$$

Anmerkung: Die Notation f für ein Element ist suggestiv für einen Ring von Funktionen R . Die Notation $f(0)$ suggeriert eine Auswertung, ist aber rein formal nur eine Notation für die erste Komponente. Die Notation ∂f suggeriert eine Ableitung, ist aber rein formal nur eine Notation für die zweite Komponente. Das $\varepsilon \in K[\varepsilon]$ ist die algebraische Variante einer infinitesimal kleinen Zahl.

Übungsaufgabe 6.11. Seien $\underline{X} = (X_1, \dots, X_n)$ Variablen. Das k -te **Newton-Polynom** ist

$$N_k(\underline{X}) = \sum_{i=1}^n X_i^k.$$

Zeigen Sie die folgenden Aussagen.

- (a) $N_k(\underline{X})$ ist symmetrisch.
- (b) Für alle $m \geq n$ gilt die Rekursion

$$N_m(\underline{X}) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} \sigma_i(\underline{X}) N_{m-i}(\underline{X}).$$

- (c) Für alle $1 \leq m \leq n$ gilt:

$$N_m(\underline{X}) = \left(\sum_{i=1}^{m-1} (-1)^{i-1} \sigma_i(\underline{X}) N_{m-i}(\underline{X}) \right) + (-1)^{m-1} m \sigma_m(\underline{X}).$$

7. IDEALE UND QUOTIENTEN

Ab jetzt betrachten wir nur noch kommutative Ringe mit Eins!

7.1. **Ideale.** Das Bild eines Ringhomomorphismus $f : R \rightarrow S$ ist ein Unterring. Da wir Ringe mit 1 betrachten, gilt dasselbe **nicht** für den **Kern** von f

$$\ker(f) = \{a \in R ; f(a) = 0\}.$$

Was ist der Kern für eine Teilmenge? Die Antwort definieren wir jetzt: ein Ideal, siehe Proposition 7.4.

Definition 7.1. Ein **Ideal** ist eine Teilmenge I eines Rings R , die

- (i) eine Untergruppe bezüglich Addition ist,
- (ii) und für alle $x \in I$ und $a \in R$ gilt $ax \in I$.

Analog zum Untergruppenkriterium, Proposition 2.7, formulieren wir ein Kriterium für Ideale.

Lemma 7.2. Eine Teilmenge I eines Rings R ist ein Ideal genau dann, wenn

- (i) $I \neq \emptyset$,
- (ii) für alle $x, y \in I$ ist $x + y \in I$,
- (iii) und für alle $x \in I$ und $a \in R$ gilt $ax \in I$.

Beweis. Wir müssen nachweisen, daß ein $I \subseteq R$ wie im Lemma mit (i)–(iii) eine Untergruppe von $(R, +)$ ist. Aus dem Untergruppenkriterium fehlt nur die Existenz des Inversen. Zu $x \in I$ ist aber nach (iii) auch

$$-x = (-1)x \in I. \quad \square$$

Beispiel 7.3. Sei $x \in R$ ein Element. Dann ist die Menge $Rx = \{ax ; a \in R\}$ ein Ideal von R , wie man leicht mit dem Kriterium nach Lemma 7.2 nachrechnet.

- (i) Es ist $0 = 0 \cdot x \in Rx$.
- (ii) Für $ax, bx \in Rx$ ist $ax + bx = (a + b)x \in Rx$.
- (iii) Für $bx \in Rx$ und $a \in R$ ist $a(bx) = (ab)x \in Rx$.

Ideale von diesem Typ nennen wir **Hauptideale**, siehe Definition 8.3.

Proposition 7.4. Der Kern eines Ringhomomorphismus $f : R \rightarrow S$ ist ein Ideal.

Beweis. Seien $x, y \in \ker(f)$ und $a \in R$. Dann gilt

$$\begin{aligned} f(x + y) &= f(x) + f(y) = 0 \\ f(ax) &= f(a)f(x) = f(a)0 = 0. \end{aligned}$$

Damit ist auch $x + y, ax \in \ker(f)$. Außerdem ist $0 \in \ker(f) \neq \emptyset$. Lemma 7.2 zeigt, daß $\ker(f)$ ein Ideal ist. \square

Proposition 7.5. *Ein Ringhomomorphismus $f : R \rightarrow S$ ist injektiv $\iff \ker(f) = \{0\}$.*

Beweis. Ob f injektiv ist, hängt nicht von der Multiplikation ab. Es reicht, f als Gruppenhomomorphismus $f : (R, +) \rightarrow (S, +)$ zu betrachten. Dann folgt die Aussage sofort aus der Aussage für Gruppen, Proposition 2.14. \square

Definition 7.6. Sei R ein Ring, und sei $M \subseteq R$ eine Teilmenge. Das von M **erzeugte Ideal** ist die Menge

$$(M) = \{a_1x_1 + \dots + a_nx_n ; n \in \mathbb{N}_0, a_i \in R, x_i \in M \text{ für } 1 \leq i \leq n\}$$

der R -Linearkombinationen von Elementen aus M . Für eine endliche Menge $\{x_1, \dots, x_n\}$ schreiben wir ohne Mengenklammern

$$(x_1, \dots, x_n) := (\{x_1, \dots, x_n\}).$$

Bemerkung 7.7. Wir buchstabieren sorgfältig aus, warum (M) ein Ideal ist: Die Menge der R -Linearkombinationen ist abgeschlossen unter Addition (klar) und Multiplikation mit Elementen von R :

$$r(a_1x_1 + \dots + a_nx_n) = (ra_1)x_1 + \dots + (ra_n)x_n \in (M)$$

mit $a_i \in R$ und $x_i \in M$ für alle $1 \leq i \leq n$ und $r \in R$. Da überdies $0 \in (M)$ als Wert der R -Linearkombination aus 0 Summanden, ist (M) ein Ideal nach Lemma 7.2.

Lemma 7.8. *Sei A eine Menge und für jedes $\alpha \in A$ ein Ideal I_α im Ring R gegeben. Dann ist der Schnitt ein Ideal von R :*

$$I = \bigcap_{\alpha \in A} I_\alpha = \{x \in R ; \text{ für alle } \alpha \in A \text{ gilt } x \in I_\alpha\}.$$

Beweis. Das ist eine einfache Übungsaufgabe. \square

Offensichtlich ist (M) das kleinste Ideal in R bezüglich Inklusion, das die Menge M enthält:

$$(M) = \bigcap_{M \subseteq I, I \text{ Ideal in } R} I.$$

Wenn $(M) = I$ für ein Ideal $I \subseteq R$, dann nennen wir die Menge $M \subseteq R$ ein **Erzeugendensystem** von I , und die Elemente von M heißen **Erzeuger** von I .

Beispiel 7.9. (1) Im Ring \mathbb{Z} ist für jedes $n \in \mathbb{Z}$ die von n erzeugte Untergruppe ein Ideal

$$(n) = n\mathbb{Z} = \{na ; a \in \mathbb{Z}\} \subseteq \mathbb{Z}.$$

Dies sind demnach alle Ideale von \mathbb{Z} , denn es gibt ja schon keine anderen Untergruppen.

(2) In jedem Ring R sind $(0) = \{0\}$ und $(1) = R$ Ideale. Die Ideale $\neq (0), (1)$ von R heißen **echte Ideale** von R .

(3) Im Ring $\mathbb{Z}[X]$ haben wir das Ideal

$$(2, X) = \{f ; f \text{ der Form } \sum_{i=0}^d a_i X^i ; a_i \in \mathbb{Z} \text{ für alle } i > 0 \text{ und } a_0 \in 2\mathbb{Z}\}.$$

Lemma 7.10. Sei für jedes $n \in \mathbb{N}$ ein Ideal I_n im Ring R gegeben, so daß diese eine aufsteigende Kette

$$I_1 \subseteq I_2 \subseteq I_3 \subseteq \dots \subseteq I_n \subseteq I_{n+1} \subseteq \dots$$

bilden. Dann ist die Vereinigung ein Ideal von R :

$$I = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} I_n.$$

Beweis. Das ist eine einfache Übungsaufgabe. □

Bemerkung 7.11. In \mathbb{Z} sind Ideale sehr nahe an den Zahlen, also den Elementen. Ideale können nur nicht zwischen n und $-n$ unterscheiden: $(n) = (-n)$. Historisch entstanden Ideale aus dem Versuch, für Erweiterungen von \mathbb{Z} zu Zahlbereichen in \mathbb{C} die guten Eigenschaften von \mathbb{Z} zu erhalten (eindeutige Faktorisierung in Primfaktoren). Das Wort ‘Ideal’ erinnert dabei an ‘ideale Zahl’.

Die Vorstellung, Ideale seien ‘ideale Zahlen’, ist allerdings im allgemeinen Fall irreführend.

7.2. Faktorrings, Quotienten und Isomorphiesätze.

Satz 7.12 (Faktoring). Sei $I \subseteq R$ ein Ideal im Ring R . Dann existiert auf der Faktorgruppe R/I eine eindeutige Ringstruktur, so daß die Quotientenabbildung

$$p : R \rightarrow R/I$$

ein Ringhomomorphismus ist. Es gilt dann $I = \ker(p)$.

Der Ring R/I wird **Faktoring** von R nach I genannt, und $p : R \rightarrow R/I$ heißt **kanonische Projektion** oder **Quotientenabbildung**.

Beweis. Als Homomorphismus abelscher Gruppen gibt es $p : R \rightarrow R/I$ und $\ker(p) = I$. Es bleibt zu zeigen, daß wir auf R/I eine verträgliche Ringstruktur definieren können. Da p surjektiv ist und ein Ringhomomorphismus sein soll, haben wir keine Wahl, als für alle $a, b \in R$ zu definieren:

$$(a + I) \cdot (b + I) := ab + I.$$

Es ist nur zu zeigen, daß diese Multiplikation wohldefiniert ist. Alle anderen Ringaxiome gelten automatisch: sie werden via p von R geerbt. (Das überlege man sich!)

Aus Symmetriegründen reicht es, einen Faktor durch einen anderen Repräsentanten auszudrücken. Sei $a + I = a' + I$, also $x = a - a' \in I$. Dann gilt

$$ab = (a' + x)b = a'b + xb \in a'b + I,$$

und die Nebenklassen $ab + I$ und $a'b + I$ sind nicht disjunkt, also gleich. Dies zeigt, daß die Multiplikation auf R/I wohldefiniert ist. □

Korollar 7.13. Jedes Ideal ist der Kern eines geeigneten Ringhomomorphismus.

Beweis. Sofort aus Satz 7.12. □

Beispiel 7.14. Der Faktoring $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ von \mathbb{Z} nach dem Ideal $(n) = n\mathbb{Z}$ ist der Ring der Restklassen modulo n . Addiert und multipliziert wird in $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ durch Addition und Multiplikation von Vertretern. Daß dies alles wohldefiniert ist, dafür sorgt Satz 7.12.

Notation 7.15. Wir übertragen die Notation der Kongruenz von $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ auf beliebige Faktorrings R/I . Für $a, b \in R$ gilt dann

$$a \equiv b \pmod{I} \iff a + I = b + I \in R/I \iff a - b \in I.$$

Definition 7.16. Seien R ein Ring und $I \subseteq R$ ein Ideal. Ein **Quotient** für $I \subseteq R$ ist ein Ring Q zusammen mit einem Homomorphismus

$$q : R \rightarrow Q,$$

genannt **Quotientenabbildung** oder genauer **Quotientenhomomorphismus**, so daß

- (i) $I \subseteq \ker(q)$, und
(ii) für jeden Ringhomomorphismus $f : R \rightarrow S$ mit $I \subseteq \ker(f)$ gibt es einen eindeutigen Ringhomomorphismus $\bar{f} : Q \rightarrow S$ mit $f = \bar{f} \circ q$, d.h. das Diagramm

$$\begin{array}{ccc} R & \xrightarrow{f} & S \\ & \searrow q & \nearrow \bar{f} \\ & & Q \end{array}$$

kommutiert, und \bar{f} ist der einzige Homomorphismus $Q \rightarrow S$, für den das gilt.

Bemerkung 7.17. Wie in Proposition 5.10 im Fall von Gruppen zeigt man die Eindeutigkeit von Quotienten (sofern sie existieren!) bis auf Isomorphismus, der darüberhinaus selbst eindeutig ist, wenn er mit der Quotientenabbildung verträglich ist.

Satz 7.18 (Quotienten). *Seien R ein Ring und $I \subseteq R$ ein Ideal. Dann ist der Faktoring R/I zusammen mit der kanonischen Projektion $p : R \rightarrow R/I$ ein Quotient.*

Beweis. Das geht genauso wie im Satz 5.11 im Fall von Gruppen. \square

Bemerkung 7.19. Aus Satz 7.18 folgt, daß aufgrund der Eindeutigkeit des Quotienten, Bemerkung 7.17, die Quotientenabbildungen $q : R \rightarrow Q$ für Ideale $I \subseteq R$ immer surjektiv sind und $\ker(q) = I$ gilt. Das folgt **nicht** aus der **definierenden universellen Eigenschaft** des Quotienten, sondern aus der **Konstruktion** mittels Faktoring und der Eindeutigkeit.

Proposition 7.20. *Sei $f : R \rightarrow S$ ein Ringhomomorphismus.*

- (1) *Sei $I \subseteq S$ ein Ideal. Dann ist $f^{-1}(I)$ ein Ideal in R .*
(2) *Sei f surjektiv und $I \subseteq S$ ein Ideal. Dann ist $f(I)$ ein Ideal in S .*

Beweis. Das geht genauso wie in Proposition 5.7 im Fall von Gruppen:

- (1) Es gilt $f^{-1}(I) = \ker(R \rightarrow S \rightarrow S/I)$.
(2) Das Bild $f(I)$ ist eine Untergruppe von S . Für alle $b \in S$ gibt es ein $a \in R$ mit $b = f(a)$. Daher gilt auch $bf(I) = f(a)f(I) = f(aI) \subseteq f(I)$. \square

Satz 7.21 (Homomorphiesatz). *Sei $f : R \rightarrow S$ ein Ringhomomorphismus. Dann induziert f einen Isomorphismus*

$$\bar{f} : R/\ker(f) \xrightarrow{\sim} \text{im}(f), \quad \bar{f}(a + I) := f(a).$$

Beweis. Der Beweis folgt analog zum Homomorphiesatz für Gruppen, Satz 5.15, aus der Quotienteneigenschaft von R/I , siehe Satz 7.18.

Man kann auch sagen, daß \bar{f} als Abbildung der zugrundeliegenden Gruppen wegen Satz 5.15 existiert und ein Isomorphismus von Gruppen ist. Weiter ist die Multiplikation auf R/I aber genau so definiert, daß \bar{f} sogar ein Ringhomomorphismus und damit Ringisomorphismus ist. \square

Beispiel 7.22. Die Struktur eines Faktorrings R/I bestimmt man am besten, indem man einen Isomorphismus $S \simeq R/I$ rät, den entsprechenden surjektiven Homomorphismus $f : R \rightarrow S$ hinschreibt und dann $I = \ker(f)$ nachweist. Mit dieser Methode bestimmen wir

$$\mathbb{Z}[X]/(2, X) \simeq \mathbb{F}_2.$$

Der surjektive Homomorphismus $\mathbb{Z}[X] \rightarrow \mathbb{F}_2$ ist die Auswertung $X \mapsto 0 \in \mathbb{F}_2$ und auf Koeffizienten die kanonische Projektion $\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} = \mathbb{F}_2$. In der Tat sind 2 und X im Kern der Auswertung, und genauer $f(0) = 0 \pmod{2}$ genau dann, wenn der konstante Koeffizient von f gerade ist. Dies beschreibt das Ideal $(2, X)$.

Beispiel 7.23. Aus Satz 6.28 bekommen wir zu $\mathbb{R} \subseteq \mathbb{C}$ einen Ringhomomorphismus

$$\mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{C}, \quad X \mapsto i,$$

die Auswertung in $i \in \mathbb{C}$. Dieser Homomorphismus ist surjektiv mit Kern $(X^2 + 1)$, woraus sich nach dem Homomorphiesatz der folgende Isomorphismus ergibt:

$$\mathbb{R}[X]/(X^2 + 1) \simeq \mathbb{C}.$$

Es lassen sich auch die Isomorphiesätze übertragen. Die Beweise sind formal die gleichen wie bei Gruppen, basierend auf dem Homomorphiesatz bzw. der Quotienteneigenschaft der Faktorringe.

Satz 7.24 (Erster Isomorphiesatz). *Sei $U \subseteq R$ ein Unterring und $I \subseteq R$ ein Ideal.*

Dann ist $U \cap I$ ein Ideal in U und

$$\begin{aligned} U/(U \cap I) &\xrightarrow{\sim} (U + I)/I \\ u + (U \cap I) &\mapsto u + I \end{aligned}$$

ist ein Isomorphismus.

Beweis. Das ist der Homomorphiesatz für den Homomorphismus $U \rightarrow R \rightarrow R/I$. □

Satz 7.25 (Zweiter Isomorphiesatz). *Sei R ein Ring und seien $I \subseteq J$ Ideale in R . Dann ist*

$$\begin{aligned} (R/I)/(J/I) &\xrightarrow{\sim} R/J \\ (a + I) + J &\mapsto a + J \end{aligned}$$

ein Ringisomorphismus. Insbesondere ist J/I ein Ideal in R/I .

Beweis. Das ist der Homomorphiesatz für den Ringhomomorphismus $R/I \rightarrow R/J$, der durch die Quotienteneigenschaft von $R \rightarrow R/I$ induziert wird. □

Beispiel 7.26. Sei K ein Körper. Wir betrachten im Ring $K[X, Y]$ das Ideal $J = (X - Y^3, Y - 2)$. Zunächst liefert die Auswertung in $y = 2$ einen (offensichtlich surjektiven) Ringhomomorphismus

$$K[X, Y] \rightarrow K[X], \quad X \mapsto X, Y \mapsto 2,$$

also nach dem Homomorphiesatz einen Isomorphismus $K[X, Y]/(Y - 2) \simeq K[X]$. Es ist $I = (Y - 2) \subseteq J$ und J/I wird in $K[X]$ zum Ideal $(X - 8)$. Nach dem zweiten Isomorphiesatz ist dann

$$K[X, Y]/(X - Y^3, Y - 2) \simeq K[X]/(X - 8).$$

Eine erneute Anwendung des Homomorphiesatzes angewandt auf die Auswertung in $x = 8$ führt zu $K[X]/(X - 8) \simeq K$.

7.3. Algebraische Geometrie von Mengen. Algebraische Geometrie beschreibt die „Geometrie X “ durch die Algebra des Funktionenrings (algebraischer) Funktionen auf X . Wir skizzieren in diesem Abschnitt einen Babyfall hiervon.

Definition 7.27. Sei X eine Menge und K ein Körper.

- (1) Für eine Teilmenge $Y \subseteq X$ definieren wir das Ideal im Ring der K -wertigen Funktionen $\text{Abb}(X, K)$

$$I(Y) = \{f \in \text{Abb}(X, K) ; f(y) = 0 \text{ für alle } y \in Y\}.$$

Dies ist der Kern der Einschränkung

$$\text{Abb}(X, K) \rightarrow \text{Abb}(Y, K), \quad f \mapsto f|_Y$$

und daher ein Ideal.

- (2) Umgekehrt setzen wir für ein Ideal $I \subseteq \text{Abb}(X, K)$ die folgende Notation für die gemeinsame **Nullstellenmenge** (vanishing locus) fest:

$$V(I) = \{x \in X ; f(x) = 0 \quad \forall f \in I\}.$$

(3) Die **charakteristische Funktion** einer Teilmenge $Y \subseteq X$ ist die Funktion

$$\mathbf{1}_Y(x) = \begin{cases} 1 & x \in Y \\ 0 & x \notin Y. \end{cases}$$

Für einen Punkt (Element) $y \in Y$ setzen wir

$$\mathbf{1}_y = \mathbf{1}_{\{y\}},$$

also ist $\mathbf{1}_y : X \rightarrow K$ die Funktion mit

$$\mathbf{1}_y(x) = \begin{cases} 1 & y = x \\ 0 & y \neq x. \end{cases}$$

Algebraische Geometrie basiert auf den Eigenschaften der Übersetzung von Idealen in Teilmengen und umgekehrt.

Lemma 7.28. *Die Konstruktionen $I(-)$ und $V(-)$ haben die folgenden Eigenschaften:*

- (1) Für Ideale $I \subseteq J$ von $\text{Abb}(X, K)$ folgt $V(J) \subseteq V(I)$.
- (2) Für Teilmengen $Y \subseteq Z$ von X folgt $I(Z) \subseteq I(Y)$.
- (3) $V(\text{Abb}(X, K)) = \emptyset$ und $V((0)) = X$.
- (4) $I(X) = (0)$ und $I(\emptyset) = \text{Abb}(X, K)$.

Beweis. Sofort aus der Definition. □

Eine Babyversion des „Nullstellensatzes“ lautet für Mengen wie folgt.

Satz 7.29. *Sei X eine Menge und K ein Körper.*

(1) Sei $Y \subseteq X$ eine Teilmenge. Dann gilt $Y = V(I(Y))$. Die Zuordnung

$$V : \{Y ; Y \subseteq X \text{ Teilmenge}\} \rightarrow \{I ; I \subseteq \text{Abb}(X, K) \text{ Ideal}\}$$

ist ein Linksinverses zur Zuordnung

$$I : \{I ; I \subseteq \text{Abb}(X, K) \text{ Ideal}\} \rightarrow \{Y ; Y \subseteq X \text{ Teilmenge}\}.$$

- (2) Sei $\mathfrak{a} \subseteq \text{Abb}(X, K)$ ein Ideal. Dann gilt $\mathfrak{a} \subseteq I(V(\mathfrak{a}))$.
- (3) Wenn X eine endliche Menge ist, dann gilt für jedes Ideal $\mathfrak{a} \subseteq \text{Abb}(X, K)$ sogar

$$\mathfrak{a} = I(V(\mathfrak{a})).$$

Die Zuordnungen $\mathfrak{a} \mapsto V(\mathfrak{a})$ und $Y \mapsto I(Y)$ sind zueinander inverse Bijektionen

$$\{Y ; Y \subseteq X \text{ Teilmenge}\} \xleftrightarrow{\sim} \{\mathfrak{a} ; \mathfrak{a} \subseteq \text{Abb}(X, K) \text{ Ideal}\}.$$

Beweis. (1) Sei $Z = X \setminus Y$ das Komplement. Es ist $\mathbf{1}_Z \in I(Y)$ und daher

$$V(I(Y)) \subseteq \{x \in X ; \mathbf{1}_Z(x) = 0\} = Y.$$

Die andere Inklusion $Y \subseteq V(I(Y))$ gilt, weil $f(y) = 0$ für alle $y \in Y$ und $f \in I(Y)$.

(2) Die Inklusion $\mathfrak{a} \subseteq I(V(\mathfrak{a}))$ folgt, weil $f(y) = 0$ für alle $f \in \mathfrak{a}$ und $y \in V(\mathfrak{a})$.

(3) Sei $Y = V(\mathfrak{a})$. Dann gibt es für jedes $z \in Z = X \setminus Y$ ein $f \in \mathfrak{a}$ mit $f(z) \neq 0$. Mit $a = f(z)$ und a^{-1} als konstante Funktion auf X mit Wert a^{-1} ist dann

$$\mathbf{1}_z = a^{-1} \cdot \mathbf{1}_z \cdot f \in \mathfrak{a}.$$

Weil Z endlich ist (die Summe hat dann nur endlich viele Summanden und ist wohldefiniert), gilt für alle $f \in I(Y)$

$$f = \sum_{z \in Z} f(z) \cdot \mathbf{1}_z.$$

Dies zeigt mit (2)

$$\mathfrak{a} \subseteq I(V(\mathfrak{a})) = I(Y) \subseteq (\mathbf{1}_z ; z \in Z) \subseteq \mathfrak{a}. \quad \square$$

Korollar 7.30. Sei X eine endliche Menge und K ein Körper. Die Punkte $x \in X$ sind in Bijektion mittels $\mathfrak{a} \mapsto V(\mathfrak{a})$ und $Y \mapsto I(Y)$ zu den bezüglich Inklusion maximalen Idealen $\mathfrak{m} \subseteq \text{Abb}(X, K)$ mit $\mathfrak{m} \neq \text{Abb}(X, K)$.

Beweis. Dies folgt sofort aus der Bijektion von Satz 7.29 (3) und der Beschreibung in Lemma 7.28, wie diese Bijektionen mit der Inklusionsrelation umgehen. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §7

Übungsaufgabe 7.1. Sei K ein Körper. Sei $\mathfrak{a} \subseteq \text{Abb}(\mathbb{N}, K)$ die Teilmenge (der Funktionen mit endlichem Träger)

$$\mathfrak{a} = \{f : \mathbb{N} \rightarrow K ; \exists n \in \mathbb{N} : f(i) = 0 \text{ für alle } i > n\}.$$

Zeigen Sie, daß \mathfrak{a} ein Ideal im Ring $\text{Abb}(\mathbb{N}, K)$ ist und nicht $\mathfrak{a} = I(V(\mathfrak{a}))$ gilt.

Übungsaufgabe 7.2. Sei K ein Körper und sei $h : X \rightarrow Y$ eine Abbildung von Mengen. Sei $h^* : \text{Abb}(Y, K) \rightarrow \text{Abb}(X, K)$ der entsprechende Pullback-Homomorphismus $f \mapsto h^*(f) = f \circ h$.

(1) Zeigen Sie: Für $f \in \text{Abb}(Y, K)$ und $x \in X$ gilt mit $y = h(x)$ und $g = h^*(f)$:

$$g(x) = f(y).$$

(2) Sei $Z \subseteq Y$ eine Teilmenge. Bestimmen Sie $V(J) \subseteq X$ für das Ideal

$$J = (h^*)^{-1}I(Z) \subseteq \text{Abb}(Y, K).$$

8. HAUPTIDEALRINGE

8.1. Integritätsringe und Hauptidealringe. Den Körpern am nächsten kommen die Integritätsringe.

Lemma-Definition 8.1. Ein **Integritätsring** ist ein Ring mit $1 \neq 0$, in dem die folgenden äquivalenten Bedingungen gelten.

(a) Die Kürzungsregel gilt, d.h. für alle $a, x, y \in R$ mit $a \neq 0$ gilt

$$ax = ay \implies x = y.$$

(b) Der Ring ist **nullteilerfrei**, d.h. für alle $x, y \in R$ gilt

$$xy = 0 \implies x = 0 \text{ oder } y = 0.$$

Beweis. Es gelte die Kürzungsregel und sei $xy = 0$. Wenn $x = 0$ ist nichts zu tun. Ansonsten gilt $xy = 0 = x0$ und man kann wegen $x \neq 0$ zu $y = 0$ kürzen.

Umgekehrt sei R nun nullteilerfrei. Wenn $a \neq 0$, so folgt aus $ax = ay$, also $a(x - y) = 0$, schon $x - y = 0$ oder eben $x = y$. Das zeigt die Kürzungsregel. \square

Beispiel 8.2. (1) Ein Körper ist ein Integritätsring: Sei K ein Körper, $a, x, y \in K$ mit $ax = ay$ und $a \neq 0$. Dann gibt es $a^{-1} \in K$ und so

$$x = a^{-1}(ax) = a^{-1}(ay) = y.$$

Also erfüllt K die Kürzungsregel. Die weitere Bedingung $0 \neq 1$ erfüllt ein Körper ebenfalls per Definition.

(2) Jeder Unterring eines Integritätsrings erbt die Kürzungsregel, zum Beispiel jeder Unterring eines Körpers wie etwa $\mathbb{Z} \subseteq \mathbb{Q}$. Dies ist kein Zufall, wie Satz A.1 zeigt.

(3) Sei R ein Ring mit $1 \neq 0$, und es habe die Menge X mindestens 2 Elemente $x_1 \neq x_2$. Dann ist $\text{Abb}(X, R)$ kein Integritätsring. Sei dazu für $i = 1, 2$ die Funktion $f_i : X \rightarrow R$ mit

$$f_i(x) = \begin{cases} 1 & x = x_i \\ 0 & x \neq x_i \end{cases}$$

Dann gilt $f_1 \cdot f_2 = 0$, aber beide f_i sind von 0 verschieden.

Die nach den Körpern einfachsten Ringe sind die Hauptidealringe.

Definition 8.3. (1) Ein **Hauptideal** ist ein Ideal I in einem Ring R , das von einem Element erzeugt werden kann: es gibt $a \in R$ mit

$$I = (a) = \{ra ; r \in R\} = Ra.$$

(2) Ein **Hauptidealring** ist ein Integritätsring, in dem alle Ideale Hauptideale sind.

Beispiel 8.4. (1) Das typische Beispiel ist \mathbb{Z} . Ideale sind Untergruppen und damit von der Form (n) , also Hauptideale.

(2) Jeder Körper ist ein langweiliges Beispiel. Dort gibt es einfach keine nichttrivialen Ideale. Die trivialen Ideale sind stets Hauptideale.

(3) Sei K ein Körper. Der Polynomring $K[X]$ ist ein Hauptidealring. Dies ist aus der Linearen Algebra bekannt, und wird hier mit Korollar 8.12 nochmals bewiesen.

(4) Das Ideal $(2, X) \subseteq \mathbb{Z}[X]$ ist kein Hauptideal. Angenommen, $(2, X) = (f)$, dann gibt es $g, h \in \mathbb{Z}[X]$ mit $2 = gf$ und $X = hf$. Betrachtet man f als Polynom in $\mathbb{Q}[X]$, so muß es wegen $2 = gf$ konstant sein, und zwar $f = \pm 1$ wegen $X = hf$. Dann aber erzeugt f schon das triviale Ideal R , Widerspruch. Insbesondere ist $\mathbb{Z}[X]$ kein Hauptidealring.

(5) Sei R ein Ring. Das Ideal $I = (X, 1 - X)$ im Polynomring $R[X]$ ist ein Hauptideal, denn wegen

$$1 = X + (1 - X)$$

ist $1 \in I$, und damit $R[X] = (1) \subseteq I \subseteq R[X]$. Folglich gilt $I = (1)$.

Bemerkung 8.5. Es gibt einen Dimensionsbegriff für kommutative Ringe mit dem Folgendes gilt:

- Körper sind genau die Integritätsringe von Dimension 0.
- Hauptidealringe sind Integritätsringe von Dimension 1, und zwar genau die ohne Singularitäten und ohne nicht-triviale Geradenbündel und jedes Ideal ist endlich erzeugt.
- Der Ring $\mathbb{Z}[X]$ hat beispielsweise die Dimension 2.

8.2. Euklidische Ringe. Wir formalisieren den Beweis, daß \mathbb{Z} ein Hauptidealring ist, indem wir **Division mit Rest** abstrahieren.

Definition 8.6. Eine **euklidische Gradfunktion** auf einem Ring R ist eine Abbildung

$$\delta : R \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{N}_0,$$

so daß es für alle $a \in R$ und $0 \neq d \in R$ Elemente $q, r \in R$ gibt mit

- (i) $a = qd + r$,
- (ii) $r = 0$ oder $\delta(r) < \delta(d)$.

Ein **euklidischer Ring** ist ein Integritätsring, den man mit einer euklidischen Gradfunktion versehen kann.

Beispiel 8.7. Die ganzen Zahlen \mathbb{Z} sind ein euklidischer Ring mit der euklidischen Gradfunktion $\delta(n) = |n|$, dem reellen Absolutbetrag $|\cdot|$.

Satz 8.8. Sei K ein Körper.

(1) Für alle $f, g \in K[X] \setminus \{0\}$ gilt $fg \neq 0$ und

$$\deg(fg) = \deg(f) + \deg(g).$$

Insbesondere ist der Polynomring $K[X]$ ein Integritätsring.

(2) Die Einheiten des Polynomrings sind $K[X]^\times = K^\times$ als konstante Polynome $\neq 0$.

Beweis. (1) Sei $n = \deg(f)$ und $m = \deg(g)$. Dann ist $f = a_n X^n +$ Terme kleineren Grades und $g = b_m X^m +$ Terme kleiner Grades und $a_n, b_m \in K^\times$. Dann ist

$$fg = a_n b_m X^{n+m} + \text{Terme kleineren Grades.}$$

Weil $a_n b_m \neq 0$, folgt insbesondere $fg \neq 0$ und $\deg(fg) = n + m$.

(2) Wenn $f \in K[X]^\times$, dann gibt es $g \in K[X]$ mit $fg = 1$. Es folgt aus (1), daß $0 = \deg(fg) = \deg(f) + \deg(g)$, somit $\deg(f) = 0$ und f ist konstant. \square

Satz 8.9. Sei K ein Körper. Dann ist der Polynomring $K[X]$ mit dem Grad als euklidischer Gradfunktion ein euklidischer Ring.

Beweis. Mit $f, g \in K[X]$ verschieden von 0 ist $fg \neq 0$, weil nach Satz 8.8 ja $\deg(fg) = \deg(f) + \deg(g)$ gilt. Insbesondere ist $K[X]$ ein Integritätsring.

Der Nachweis der Division mit Rest basiert auf dem Algorithmus der Polynomdivision. Zu $0 \neq d \in K[X]$ und jedem $f \in K[X]$ müssen wir $q, r \in K[X]$ finden mit

$$f = qd + r$$

und $r = 0$ oder $\deg(r) < \deg(d)$. Für $f = 0$ wählen wir $q = r = 0$ und sind fertig. Wir nehmen daher im Folgenden $f \neq 0$ an.

Wir zeigen die Behauptung per Induktion nach $\deg(f)$. Falls $\deg(f) < \deg(d)$, so wählen wir $q = 0$ und $r = f$, fertig. Wenn $m = \deg(f) \geq n = \deg(d)$, so schreiben wir

$$\begin{aligned} f &= a_m X^m + \dots \text{ Terme kleineren Grades} \\ d &= b_n X^n + \dots \text{ Terme kleineren Grades} \end{aligned}$$

mit $a_m \neq 0 \neq b_n$. Dann ist

$$\begin{aligned} \tilde{f} &= f - \frac{a_m}{b_n} X^{m-n} d \\ &= a_m X^m - \frac{a_m}{b_n} X^{m-n} \cdot b_n X^n + \dots \text{ Terme vom Grad } < m \\ &= \text{Terme vom Grad } < m \end{aligned}$$

also

$$\deg(\tilde{f}) < \deg(f).$$

Per Induktionsannahme gibt es nun \tilde{q}, \tilde{r} mit $\tilde{f} = \tilde{q}d + \tilde{r}$ und $\tilde{r} = 0$ oder $\deg(\tilde{r}) < \deg(d)$. Wir setzen dann

$$\begin{aligned} q &= \tilde{q} + \frac{a_m}{b_n} X^{m-n} \\ r &= \tilde{r} \end{aligned}$$

und rechnen

$$f = \tilde{f} + \frac{a_m}{b_n} X^{m-n} d = \tilde{q}d + \tilde{r} + \frac{a_m}{b_n} X^{m-n} d = (\tilde{q} + \frac{a_m}{b_n} X^{m-n})d + \tilde{r} = qd + r.$$

Weiterhin erfüllt das Restglied r die geforderten Eigenschaften.

Jetzt kümmern wir uns um den Induktionsanfang: $\deg(f) = 0$. Wenn $\deg(f) < \deg(d)$, dann ist wie oben nichts zu tun. Es fehlt also nur der Fall $\deg(f) = \deg(d) = 0$. Da $d \neq 0$ gibt es also $d^{-1} \in K[X]$ und die Wahl $q = fd^{-1}$ mit $r = 0$ erfüllt die Anforderungen. \square

Beispiel 8.10. Das folgende Beispiel zeigt, wie man die Existenz von Nullstellen erzwingen kann.

(1) Sei K ein Körper und $f(X) = \sum_{i=0}^n a_i X^i \in K[X]$ ein Polynom positiven Grades $n = \deg(f)$. Mittels eines Faktorrings kann man eine Nullstelle von f erzwingen. Sei $I = (f(X))$ und $L = K[X]/I$. Die Inklusion der Konstanten gefolgt von der Quotientenabbildung

$$K \subseteq K[X] \rightarrow L = K[X]/I$$

ist injektiv, weil I keine konstanten Polynome enthält und damit der Kern der Komposition nur aus der 0 besteht. In L schreiben wir für das Bild von X

$$\alpha = X + I.$$

Dann ist α eine Nullstelle von $f(X)$ im folgenden Sinne: $f(\alpha) = \sum_{i=0}^n a_i \alpha^i$ wird repräsentiert von

$$f(X) = \sum_{i=0}^n a_i X^i \equiv 0 \pmod{I}.$$

Damit ist $f(\alpha) = 0$ in L .

Division mit Rest erlaubt eine übersichtliche Beschreibung der Elemente des Rings L . Darüberhinaus gibt Division mit Rest an, wie man Addition und vor allem Multiplikation in dieser Darstellung auszuführen hat.

Die Einschränkung der Multiplikation auf $K \times L \rightarrow L$ macht aus L einen K -Vektorraum. Wegen $n = \deg(f)$ sind die Restklassen von X^0, \dots, X^{n-1} modulo I eine K -Basis von L : jedes Element von L hat einen eindeutigen Repräsentanten, der ein Polynom vom Grad $< n$ ist. Die Existenz folgt sofort, indem man einen beliebigen Repräsentanten $P(X)$ durch den Rest $r(X)$ ersetzt, der bei Division mit Rest durch $f(X)$ übrigbleibt:

$$P(X) = q(X)f(X) + r(X) \equiv r(X) \pmod{I}.$$

Die Eindeutigkeit sieht man wie folgt. Wenn $P_1(X) \equiv P_2(X) \pmod{I}$ und beide Polynome haben Grad $\deg(P_i) < \deg(f) = n$, dann ist zum einen $P_1(X) - P_2(X) = f(X) \cdot Q(X)$ für ein geeignetes $Q(X)$, aber andererseits

$$n > \deg(P_1 - P_2) = \deg(fQ) = \deg(f) + \deg(Q) \geq n,$$

ein Widerspruch, es sei denn $Q = 0$ und $\deg(Q) = -\infty$.

Addition und Multiplikation in L berechnet man nun wie folgt. Zuerst addiert oder multipliziert man Repräsentanten in $K[X]$, und erst wenn man die Restklasse in L eindeutig darstellen will, dann berechnet man den Rest bei Division durch $f(X)$. Der erhaltene Rest ist der kanonische Repräsentant kleinsten Grades für das Ergebnis der Rechnung in L .

- (2) Im Faktorring $\mathbb{R}[X]/(X^2 + 1)$ hat das Polynom $X^2 + 1$ die Restklasse von X als Nullstelle. Wir haben bereits in Beispiel 7.23 die Isomorphie $\mathbb{R}[X]/(X^2 + 1) \simeq \mathbb{C}$ als Anwendung des Homomorphiesatzes gesehen. Dabei geht die Restklasse von X auf $i \in \mathbb{C}$. Wir finden daher nur die altbekannte komplexe Nullstelle wieder.

Theorem 8.11. *Jeder euklidische Ring ist ein Hauptidealring.*

Beweis. Sei R ein euklidischer Ring und $\delta : R \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{N}_0$ eine euklidische Gradfunktion. Sei $I \subseteq R$ ein Ideal. Für $I = (0)$ ist nichts zu tun. Sei also $I \neq (0)$

Da jede nichtleere Teilmenge von \mathbb{N}_0 ein minimales Element hat, gibt es $a \in I$ mit $a \neq 0$ und minimalem euklidischen Grad

$$\delta(a) = \min\{\delta(x) ; x \in I, x \neq 0\}.$$

Wir zeigen nun $I = (a)$. Sei dazu $x \in I$ beliebig. Dann gibt es $q, r \in R$ mit $x = qa + r$ und $r = 0$ oder $\deg(r) < \deg(a)$. Weil

$$r = x - qa \in I,$$

gilt aber $r = 0$ oder $\deg(r) \geq \deg(a)$ nach Wahl von a . Also muß $r = 0$ gelten. Damit ist $x = qa \in (a)$. Weil dies für jedes $x \in I$ gilt, folgt $I \subseteq (a)$. Die umgekehrte Inklusion gilt wegen $a \in I$. Also gilt $I = (a)$. \square

Korollar 8.12. *Der Polynomring $K[X]$ mit Koeffizienten aus einem Körper K ist ein Hauptidealring.*

Beweis. Dies folgt aus Theorem 8.11, da nach Satz 8.9 der Polynomring euklidisch ist. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §8

Übungsaufgabe 8.1. Sei R ein Integritätsring. Bestimmen Sie die Einheitengruppe im Polynomring $R[X]$ und im Potenzreihenring $R[[X]]$.

Übungsaufgabe 8.2. Sei K ein Körper. Zeigen Sie, daß $K[[X]]$ ein Hauptidealring ist. Gibt es eine euklidische Gradfunktion auf $K[[X]]$?

Übungsaufgabe 8.3. Wir betrachten den Unterring $R \subseteq K[[X]]$ aus Aufgabe 6.6 bestehend aus allen Potenzreihen f mit verschwindendem linearen Term. Zeigen Sie, daß das Ideal (X^2, X^3) von R kein Hauptideal in R ist.

9. ARITHMETIK IN HAUPTIDEALRINGEN

9.1. Teilbarkeit in Integritätsringen. Wir vergeben einen Namen für die Situation, in der sich zwei Ringelemente multiplikativ um eine Einheit unterscheiden.

Definition 9.1. Sei R ein Ring. Wir sagen Elemente $a, b \in R$ sind **assoziiert**, wenn

$$a \sim b : \iff \exists \varepsilon \in R^\times \text{ mit } a = \varepsilon b.$$

Lemma 9.2. *Assoziiert zu sein ist eine Äquivalenzrelation.*

Beweis. Das ist eine einfache Übungsaufgabe. □

Über den Unterschied zwischen Elementen und den davon erzeugten Hauptidealen gibt die folgende Proposition Auskunft.

Proposition 9.3. *Sei R ein Ring und $a, b \in R$.*

- (1) *Wenn $a \sim b$ (a assoziiert zu b), dann ist $(a) = (b)$.*
- (2) *$a \in R^\times \iff (a) = R$.*
- (3) *Sei R ein Integritätsring. Dann gilt $(a) = (b) \iff a \sim b$.*

Beweis. (1) Wenn $a \sim b$, dann gibt es $\varepsilon \in R^\times$ und $a = \varepsilon b$. Aber dann ist

$$(a) = Ra = R\varepsilon b \subseteq (b).$$

Da assoziiert zu sein symmetrisch ist, folgt auch $(b) \subseteq (a)$.

(2) Es gilt per Definition und nach (1)

$$a \in R^\times \iff a \sim 1 \iff (a) = (1) \iff (a) = R.$$

(3) Wegen (1) ist nur zu zeigen, daß mit $(a) = (b)$ die Elemente a, b assoziiert sind. Sei $(a) = (b)$. Dann gibt es $\varepsilon, \delta \in R$ mit $a = \varepsilon b$ und $b = \delta a$. Es folgt

$$a = \varepsilon b = \varepsilon(\delta a) = a(\varepsilon\delta).$$

Nach der Kürzungsregel gilt $\varepsilon\delta = 1$ und ε ist eine Einheit, oder $a = 0$. In letzterem Fall gilt dann aber auch $b = \delta a = 0$. In jedem Fall folgt $a \sim b$. □

Bemerkung 9.4. Nach Proposition 9.3 werden Äquivalenzklassen von Elementen bis auf Assoziiertheit gerade durch die zugehörigen Hauptideale beschrieben. Diesen Standpunkt nehmen wir im Folgenden häufiger unausgesprochen ein, und zwar immer wenn wir mit Hauptidealen statt Elementen argumentieren.

Definition 9.5. Sei R ein Integritätsring und $a, x \in R$. Dann sagt man x **teilt** a oder x **ist Teiler von** a und verwendet die Notation

$$x \mid a,$$

wenn eine (also alle) der folgenden offensichtlich äquivalenten Bedingungen erfüllt sind:

$$\exists y \in R : a = xy \iff a \in (x) \iff (a) \subseteq (x).$$

Ansonsten schreiben wir $x \nmid a$, wenn x kein Teiler von a ist.

Beispiel 9.6. Für den Ring $R = \mathbb{Z}$ beschreibt Definition 9.5 die wohlbekanntete Teilerrelation ganzer Zahlen.

Proposition 9.7 (Eigenschaften der Teilerrelation). *Seien a, a', b, c, x, x' Elemente eines Integritätsrings R . Dann gilt:*

- (1) $1 \mid a$.
- (2) $x \mid 0$.
- (3) $x \mid 1 \iff x \in R^\times$.
- (4) Wenn $x \mid a$, dann gilt $xb \mid ab$. Und wenn $b \neq 0$, dann folgt aus $xb \mid ab$ auch $x \mid a$.
- (5) $a \mid b$ und $b \mid c \implies a \mid c$.
- (6) Seien a_1, \dots, a_n Elemente von R . Dann folgt aus $x \mid a_i$ für alle i , daß für alle $b_i \in R$, für $1 \leq i \leq n$ auch

$$x \mid b_1 a_1 + \dots + b_n a_n.$$

- (7) Sind $a \sim a'$ und $x \sim x'$ jeweils assoziiert, dann gilt

$$x \mid a \iff x' \mid a'.$$

- (8) $(a \mid b \text{ und } b \mid a) \iff (a) = (b) \iff a \sim b$ sind assoziiert.

Beweis. (1) $a \in (1) = R$.

- (2) $0 \in (x)$.

- (3) Proposition 9.3 (2).

- (4) Wenn $x \mid a$, dann gibt es $y \in R$ mit $a = xy$. Dann auch $ab = xby$, somit $xb \mid ab$. Wenn $b \neq 0$, zeigt die Kürzungsregel auch die umgekehrte Implikation.

- (5) Nach Voraussetzung gibt es $x, y \in R$ mit $b = ax$ und $c = by$. Dann ist $c = a(xy)$ und $a \mid c$.

- (6) Es gibt y_i mit $a_i = xy_i$ für alle $1 \leq i \leq n$. Dann gilt

$$x \mid x(b_1 y_1 + \dots + b_n y_n) = b_1 a_1 + \dots + b_n a_n.$$

- (7) Nach Proposition 9.3 gilt $(a) = (a')$ und $(x) = (x')$. Dann folgt

$$x \mid a \iff (a) \subseteq (x) \iff (a') \subseteq (x') \iff x' \mid a'.$$

- (8) Es gilt $a \mid b$ und $b \mid a$ genau dann, wenn $(b) \subseteq (a)$ und $(a) \subseteq (b)$, was äquivalent ist zu $(a) = (b)$. Dies ist nach Proposition 9.3 dasselbe wie $a \sim b$. \square

9.2. Primelemente und irreduzible Elemente.

Definition 9.8. Ein Element $a \neq 0$ eines Rings R heißt **irreduzibel**, wenn

- (i) a keine Einheit ist und
- (ii) aus $a = xy$ für $x, y \in R$ folgt $x \in R^\times$ oder $y \in R^\times$.

Beispiel 9.9. (1) Die positiven irreduziblen Elemente von \mathbb{Z} sind genau die **Primzahlen** (per Definition).

- (2) Ein lineares Polynom $X - a \in K[X]$ ist irreduzibel, denn in einer Zerlegung $X - a = f(x)g(X)$ hat einer der Faktoren Grad 0 und ist daher eine Einheit.
- (3) Ein Polynom $f \in K[X]$ vom Grad $\deg(f) \geq 2$ mit Nullstelle $a \in K$ ist nicht irreduzibel. Polynomdivision von f durch $X - a$ liefert

$$f = q(X - a) + r$$

mit $r(a) = f(a) - q(a)(a - a) = 0$. Da $r = 0$ oder $\deg(r) < \deg(X - a) = 1$, ist r konstant und in jedem Fall 0. Damit hat f den Faktor $X - a$ und

$$\deg(q) = \deg(f) - \deg(X - a) = \deg(f) - 1 > 0$$

zeigt, daß $q \notin K[X]^\times$.

Definition 9.10. Ein **Primelement** ist ein Element $\pi \neq 0$ eines Rings R , das keine Einheit ist, und für alle $x, y \in R$

$$\pi \mid xy \implies \pi \mid x \quad \text{oder} \quad \pi \mid y.$$

Man sagt dann auch, π ist **prim**.

Bemerkung 9.11. Sind $p \sim q$ assoziierte Elemente in R , dann folgt aus Proposition 9.7 (7)

$$p \text{ ist Primelement} \iff q \text{ ist Primelement.}$$

Für ein Primelement $p \in R$ und eine Einheit $u \in R^\times$ ist damit auch $q = up$ ein Primelement.

Proposition 9.12. *Sei R ein Integritätsring. Dann ist jedes Primelement irreduzibel.*

Beweis. Sei π ein Primelement und $\pi = xy$ eine beliebige Zerlegung. Dann gilt $\pi \mid xy$ und oBdA $\pi \mid x$. Es gibt also $z \in R$ mit $\pi z = x$. Dann ist $\pi zy = xy = \pi = \pi \cdot 1$ und Kürzen von π zeigt $zy = 1$. Damit ist y eine Einheit. \square

Der folgende Satz und der Fall der Primelemente in \mathbb{Z} , nämlich der Primzahlen, rechtfertigt den Namen Primelement.

Satz 9.13. *Seien R ein Hauptidealring und $a \in R$, $a \neq 0$, $a \notin R^\times$. Dann sind äquivalent:*

- (i) a ist Primelement.
- (ii) a ist irreduzibel.
- (iii) $R/(a)$ ist ein Körper.
- (iv) $R/(a)$ ist ein Integritätsring.

Beweis. Wir zeigen (i) \implies (ii) \implies (iii) \implies (iv) \implies (i). Dabei ist (i) \implies (ii) die Aussage von Proposition 9.12, und (iii) \implies (iv) ist trivial.

(ii) \implies (iii): Es ist $0 \neq 1$ in $R/(a)$, weil sonst $R/(a) = 0$ nach Lemma 6.8, also $R = (a)$ und gleichbedeutend $a \in R^\times$ nach Proposition 9.3.

Sei $0 \neq \bar{x} = x + (a) \in R/(a)$. Wir müssen ein Inverses zu \bar{x} finden. Da $\bar{x} \neq 0$, gilt $x \notin (a)$, also ist (a, x) echt größer als (a) . Da R ein Hauptidealring ist, gibt es ein $b \in R$ mit

$$(b) = (a, x).$$

Damit gibt es ein $c \in R$ mit $a = bc$. Weil a irreduzibel ist, muß einer der beiden Faktoren b oder c eine Einheit sein. Wenn $c \in R^\times$, dann gibt es einen Widerspruch durch

$$(b) = (ac^{-1}) = (a) \subsetneq (a, x) = (b).$$

Also muß $b \in R^\times$ Einheit sein. Dann ist $R = (b) = (a, x)$ und es gibt $\alpha, y \in R$ mit

$$1 = \alpha a + yx.$$

Das bedeutet

$$xy \equiv 1 \pmod{(a)},$$

und damit gilt in $R/(a)$ (mit der Notation $\bar{y} = y + (a)$):

$$\bar{x}\bar{y} = 1 \in R/(a).$$

Damit ist \bar{y} das gesuchte Inverse zu \bar{x} .

(iv) \implies (i): Sei $R/(a)$ ein Integritätsring und $a \mid xy$. Wir setzen $\bar{x} = x + (a)$ und $\bar{y} = y + (a)$ für die Bilder in $R/(a)$. Dann ist in $R/(a)$

$$\bar{x} \cdot \bar{y} = (x + (a))(y + (a)) = xy + (a) = (a) = 0 \in R/(a).$$

Da $R/(a)$ nullteilerfrei ist, muß $\bar{x} = 0$ oder $\bar{y} = 0$ gelten. OBdA sei $\bar{x} = 0$, also $x \in (a)$, also $a \mid x$. Damit ist a ein Primelement. \square

Bemerkung 9.14. Wir brauchen Satz 9.13 im Beweis von Korollar 9.16, weil wir mit der traditionellen Definition einer Primzahl arbeiten, anstatt von Primelementen in \mathbb{Z} zu sprechen. Beides ist äquivalent, erfordert aber den Satz 9.13.

Die Äquivalenz (i) \iff (ii) in Satz 9.13 geht im Spezialfall $R = \mathbb{Z}$, also der Primzahlen, auf Euklid zurück.

Beispiel 9.15. Das Polynom $X^2+1 \in \mathbb{R}[X]$ ist irreduzibel nach Satz 9.13, weil $\mathbb{R}[X]/(X^2+1) \simeq \mathbb{C}$ ein Körper ist nach Beispiel 7.23.

Korollar 9.16. Sei $n > 0$ eine ganze Zahl. Der Ring $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ ist ein Körper genau dann, wenn n eine Primzahl ist.

Beweis. Das folgt sofort aus Satz 9.13 und der Definition einer Primzahl. \square

Notation 9.17. Für eine Primzahl p bezeichnen wir $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ der Deutlichkeit halber mit

$$\mathbb{F}_p,$$

wenn wir den **endlichen Körper** und nicht nur die zugrundeliegende additive zyklische Gruppe meinen.

Korollar 9.18. Sei K ein Körper und $f(X) \in K[X]$ ein irreduzibles Polynom. Dann ist

$$L = K[X]/(f(X))$$

ein Körper.

- (1) Genauer ist L ein **Oberkörper** von K über die Einbettung $K \subseteq L$ durch die Restklassen konstanter Polynome.
- (2) In L hat $f(X)$ die Nullstelle $\alpha \equiv X \pmod{f(X)}$.
- (3) Jede Restklasse $P + (f(X)) \in L = K[X]/(f(X))$ hat einen eindeutigen Repräsentanten $P \in K[X]$ vom Grad $\deg(P) < \deg(f)$ (mit der Konvention $\deg(0) = -\infty$.)
- (4) Die Einschränkung der Multiplikation auf $K \times L \rightarrow L$ macht aus L einen K -Vektorraum der Dimension $\dim_K(L) = \deg(f)$ mit den Restklassen zu

$$1, X, X^2, \dots, X^{\deg(f)-1}$$

als Basis.

Beweis. (1) Das folgt sofort aus Satz 9.13 (ii) \iff (iii) und (2) wurde in Beispiel 8.10 behandelt. (3) folgt aus Division mit Rest in $K[X]$ aus dem Beweis von Satz 8.9 und in (4) ist die Verifikation der Vektorraumaxiome eine Übungsaufgabe. Die Beschreibung der Basis folgt sofort aus (3). \square

Beispiel 9.19. Das Polynom $f(X) = X^2 + X + 1 \in \mathbb{F}_2[X]$ ist irreduzibel. Ansonsten hätte $X^2 + X + 1$ einen Linearfaktor in $\mathbb{F}_2[X]$ und folglich eine Nullstelle in \mathbb{F}_2 . Aber dies schließt man durch Ausprobieren aus: $f(0) = f(1) = 1$. Der Körper

$$\mathbb{F}_4 = \mathbb{F}_2[X]/(X^2 + X + 1)$$

hat 4 Elemente, denn Division mit Rest zeigt, daß jede Restklasse einen eindeutigen Vertreter in $\mathbb{F}_2[X]$ vom Grad ≤ 1 hat. Davon gibt es 4.

Man kann zu jeder Primzahl p und einer Potenz $q = p^d$ ein irreduzibles Polynom $f \in \mathbb{F}_p[X]$ vom Grad $d = \deg(f)$ finden, so daß

$$\mathbb{F}_q \simeq \mathbb{F}_p[X]/(f)$$

ein Körper mit q Elementen ist. Man kann weiter zeigen, daß \mathbb{F}_q bis auf Isomorphie eindeutig durch q gegeben ist und die Mächtigkeit eines endlichen Körpers stets eine Primzahlpotenz sein muß. Damit hat man einen vollständigen Überblick über die Klassifikation endlicher Körper. Mehr dazu in der Vorlesung Algebra.

9.3. Die Eindeutigkeit der Primzerlegung in Hauptidealringen. Wir zerlegen zuerst als Produkt von irreduziblen Elementen, obwohl nach Satz 9.13 irreduzibel und prim in Hauptidealringen äquivalent sind, weil der Existenzbeweis mit der Eigenschaft ‚irreduzibel‘ spielt.

Lemma 9.20. Sei R ein Integritätsring und $a, x, y \in R$ mit $a = yx \neq 0$. Wenn $(a) = (x)$, dann ist $y \in R^\times$.

Beweis. Wegen $(a) = (x)$ gibt es $z \in R$ mit $x = az$. Dann folgt $a = a(yz)$ und wegen $a \neq 0$ bereits $1 = yz$. Dies zeigt $y \in R^\times$. \square

Den nächsten Satz könnte man als die Bestätigung der „Atomhypothese“ in Hauptidealringen verstehen: jedes Element läßt sich multiplikativ in eine endliche Menge von unteilbaren (irreduziblen) Elementen zerlegen.

Satz 9.21. *Sei R ein Hauptidealring. Dann läßt sich jedes $0 \neq a \in R$ als Produkt einer Einheit und endlich vieler irreduzibler Elemente schreiben.*

Beweis. Schritt 1: Wir betrachten die Menge der Gegenbeispiele

$$\mathcal{M} = \{x \in R ; x \neq 0 \text{ nicht der Form } x = u \cdot \prod_{i=1}^n p_i \text{ mit } u \in R^\times, p_i \text{ irreduzibel in } R\}$$

und zeigen, daß \mathcal{M} leer ist. Wir führen einen Widerspruchsbeweis und nehmen $\mathcal{M} \neq \emptyset$ an.

Schritt 2: Angenommen, es gibt unter den Hauptidealen (x) zu $x \in \mathcal{M}$ kein bezüglich Inklusion maximales Ideal, dann gibt es echte unendlich aufsteigende Ketten

$$(x_1) \subsetneq (x_2) \subsetneq \dots \subsetneq (x_i) \subsetneq \dots$$

mit $x_i \in \mathcal{M}$ für alle $i \geq 1$. Da R Hauptidealring ist, gibt es $x \in R$ mit

$$(x) = \bigcup_{i \geq 1} (x_i),$$

denn die Vereinigung ist nach Lemma 7.10 ein Ideal. Für hinreichend großes j muß schon $x \in (x_j)$ gelten. Daraus folgt für $k > j$

$$\bigcup_{i \geq 1} (x_i) = (x) \subseteq (x_j) \subsetneq (x_k) \subseteq \bigcup_{i \geq 1} (x_i),$$

ein Widerspruch. Es gibt also bezüglich Inklusion der Hauptideale maximale Gegenbeispiele.

Schritt 3: Sei $a \in \mathcal{M}$ ein maximales Gegenbeispiel, d.h. für alle $(a) \subsetneq (y)$ gilt $y \notin \mathcal{M}$. Per Definition enthält \mathcal{M} weder Einheiten (Fall $n = 0$) noch irreduzible Elemente (Fall $n = 1$). Somit ist a weder Einheit noch irreduzibel. Dann ist a ein Produkt von Nichteinheiten.

Sei also $a = xy$ eine nichttriviale Zerlegung mit $x, y \notin R^\times$. Dann ist $(a) \subsetneq (x)$ eine echte Inklusion, da sonst y Einheit wäre nach Lemma 9.20. Entsprechend ist $(a) \subsetneq (y)$ eine echte Inklusion. Also sind $x, y \notin \mathcal{M}$. Es gibt daher Zerlegungen

$$\begin{aligned} x &= u \cdot p_1 \cdot \dots \cdot p_n \\ y &= v \cdot q_1 \cdot \dots \cdot q_m \end{aligned}$$

für irreduzible Elemente $p_1, \dots, p_n, q_1, \dots, q_m$ von R und $u, v \in R^\times$. Daraus folgt die Zerlegung

$$a = xy = (uv) \cdot p_1 \cdot \dots \cdot p_n \cdot q_1 \cdot \dots \cdot q_m$$

im Widerspruch zu $a \in \mathcal{M}$. Es kann keine Gegenbeispiele zur Aussage des Satzes geben. \square

Bemerkung 9.22. Sei K ein Körper. Im Polynomring $K[X]$ kann man Satz 9.21 leicht per Induktion über den Grad beweisen. Für $\deg(f) \leq 0$ handelt es sich um 0 oder eine Einheit. Für $\deg(f) > 0$ ist entweder f irreduzibel, dann ist nach Satz 9.13 f prim und nichts zu tun. Andernfalls ist f nicht irreduzibel und wir können $f = gh$ mit $g, h \notin K[X]^\times$ schreiben. Nach Satz 8.8 folgt $\deg(g), \deg(h) > 0$ und $\deg(f) = \deg(g) + \deg(h)$, also

$$\deg(g), \deg(h) < \deg(f),$$

und die Induktionsannahme findet auf g, h Anwendung. Eine Zerlegung für g und h als Produkt irreduzibler Polynome kann man zu einer Faktorzerlegung von f multiplizieren.

Der Satz über die Eindeutigkeit der Primfaktorzerlegung ist schon sehr alt (Euklid für $R = \mathbb{Z}$). In Hauptidealringen gilt der Satz allgemein. Nicht aber in beliebigen Ringen als Satz über eindeutige Faktorisierung in irreduzible Elemente, wie das klassische Beispiel in dem Unterring

$$\mathbb{Z}[\sqrt{-5}] = \{a + b\sqrt{-5} ; a, b \in \mathbb{Z}\} \subseteq \mathbb{C}$$

zeigt⁸ mit den zwei echt verschiedenen Faktorisierungen

$$6 = 2 \cdot 3 = (1 + \sqrt{-5})(1 - \sqrt{-5}).$$

Theorem 9.23 (Eindeutige Primfaktorzerlegung in Hauptidealringen). *Sei R ein Hauptidealring und $a \in R$, $a \neq 0$. Dann hat a eine Produktzerlegung*

$$a = u \cdot p_1 \cdot \dots \cdot p_n$$

in Primelemente p_i für $1 \leq i \leq n$ und eine Einheit u .

Die Zerlegung ist eindeutig bis auf Permutation und assoziierte Primelemente. Genauer, sei

$$a = v \cdot q_1 \cdot \dots \cdot q_m$$

eine zweite solche Faktorisierung mit $v \in R^\times$ und q_j prim für $1 \leq j \leq m$. Dann gilt $m = n$ und es gibt eine Permutation $\sigma \in S_n$, sowie Einheiten ε_i mit

$$q_{\sigma(i)} = \varepsilon_i p_i$$

für alle $1 \leq i \leq n$ und $u = v \cdot \prod_{i=1}^n \varepsilon_i$.

Beweis. Nach Satz 9.13 suchen wir eine Produktzerlegung in irreduzible Faktoren. Die Existenz der Zerlegung folgt aus Satz 9.21.

Wir zeigen die Eindeutigkeit per Induktion nach n . Für $n = 0$ ist $a = u \in R^\times$, somit muß für alle $1 \leq j \leq m$ in

$$R = (a) \subseteq (q_j) \subseteq R$$

Gleichheit gelten. Damit ist q_j eine Einheit und nicht prim, Widerspruch zu $m > 0$. Damit gilt die Aussage im Fall $n = 0$.

Sei der Satz für $n - 1$ bewiesen, und habe a zwei Zerlegungen wie im Satz. Da

$$p_n \mid a = v \cdot q_1 \cdot \dots \cdot q_m,$$

teilt p_n einen der Faktoren. Aus $p_n \mid v$ würde $1 \in R = (v) \subseteq (p_n)$ folgen, und p_n wäre Einheit. Also gilt $p_n \nmid v$, und es gibt ein $1 \leq j \leq m$ mit $p_n \mid q_j$. Nach Permutation⁹ der q_j dürfen wir annehmen, daß $j = m$. Dann gibt es $\varepsilon_n \in R$ mit $q_m = \varepsilon_n p_n$. Da q_m prim, also irreduzibel nach Satz 9.13, und $p_n \notin R^\times$ ist, muß ε_n eine Einheit sein. Wir betrachten

$$b = a/q_m = (u\varepsilon_n^{-1}) \cdot p_1 \cdot \dots \cdot p_{n-1}$$

mit der zweiten Faktorisierung

$$b = v \cdot q_1 \cdot \dots \cdot q_{m-1}.$$

Per Induktionsannahme gilt nun $n - 1 = m - 1$, also $n = m$, und es gibt eine Permutation $\sigma' \in S_{n-1}$ und Einheiten ε_i mit den geforderten Eigenschaften für die Faktorisierungen von b . Setzen wir σ' zu $\sigma \in S_n$ fort durch $\sigma(n) := n$, dann folgt damit die Behauptung. \square

Bemerkung 9.24. Sei R ein Hauptidealring. In der eindeutigen Primfaktorzerlegung nach Theorem 9.23 kann man Primelemente zu assoziierten Primelementen tauschen. Mit der Notation aus dem Theorem gilt für $\varepsilon \in R^\times$:

$$u \cdot p_1 \cdot \dots \cdot p_n = (u\varepsilon^{-1}) \cdot (\varepsilon p_1) \cdot \dots \cdot p_n.$$

Dabei sagt uns Bemerkung 9.11, dass mit p_1 auch εp_1 prim ist.

⁸Hier ist natürlich noch einiges zu zeigen: die Elemente 2, 3 und $1 \pm \sqrt{-5}$ sind irreduzibel in $\mathbb{Z}[\sqrt{-5}]$, insbesondere keine Einheiten.

⁹Diese praktische Annahme erleichtert die Notation, sorgt aber eventuell für die irrige Annahme, daß in der gesuchten Permutation $\sigma(n) = n$ gilt. Dies haben wir in diesem Moment so organisiert. In der Ausgangsfaktorisierung gilt dies nicht. Wir verwenden hier die Gruppenstruktur der Permutationsgruppe S_n , indem wir zwei Permutationen hintereinander ausführen. Oder, wir verwenden, daß die Behauptung offensichtlich nach beliebiger Permutation der Faktoren bewiesen werden darf.

Um die Primfaktorzerlegung zu standardisieren, wählt man aus jeder Äquivalenzklasse von Primelementen bis auf Assoziiertheit, also bis auf Multiplikation mit einer Einheit, einen Vertreter aus, und nutzt nur diese ausgezeichneten Primelemente in der Primfaktorzerlegung. Beispielsweise

- für $R = \mathbb{Z}$ kann man aus $\{\pm p\}$ jeweils das Primelement $p > 0$ wählen, also die positiven Primzahlen,
- für einen Körper K und den Polynomring $R = K[X]$ sind die Einheiten K^\times und ein natürlicher Vertreter ist durch das eindeutige normierte Polynom (Leitkoeffizient 1) in der Äquivalenzklasse gegeben (durch Skalieren mit dem Inversen des Leitkoeffizienten).

Mit diesen Wahlen hat jedes $a \in R$ eine eindeutige Primfaktorzerlegung bis auf die Reihenfolge der Primfaktoren der Form

$$a = u \cdot p_1^{e_1} \cdot \dots \cdot p_n^{e_n},$$

wobei $u \in R^\times$ eine Einheit, e_1, \dots, e_n ganze Zahlen ≥ 1 sind und die p_1, \dots, p_n aus der Liste der ausgezeichneten Primelemente stammen.

Definition 9.25. Ein **faktorieller Ring** ist ein Integritätsring R , in dem jedes $a \in R$, $a \neq 0$ eine eindeutige Primfaktorzerlegung im Sinne von Theorem 9.23 besitzt.

Korollar 9.26. *Es gilt für einen Integritätsring:*

$$R \text{ euklidisch} \implies R \text{ Hauptidealring} \implies R \text{ faktoriell.}$$

Beweis. Theorem 8.11 und Theorem 9.23. □

Bemerkung 9.27. Die umgekehrten Implikationen gelten nicht. Der Ring $\mathbb{R}[X, Y]/(X^2 + Y^2 + 1)$ ist ein Hauptidealring, aber nicht euklidisch. Der Ring $\mathbb{Z}[X]$ ist ein faktorieller Ring, aber kein Hauptidealring.

10. DER CHINESISCHE RESTSATZ

10.1. Größter gemeinsamer Teiler und kleinstes gemeinsames Vielfaches. In Hauptidealringen kann man größte gemeinsame Teiler und kleinste gemeinsame Vielfache definieren.

Bemerkung 10.1. In \mathbb{Z} bedeutet „groß“ vermutlich, daß der Absolutbetrag groß ist. Im Polynomring $K[X]$ über einem Körper bedeutet „groß“ vermutlich einen großen Grad. In allgemeinen Hauptidealringen gibt es eine solche Anschauung nicht. Aber es gibt die Teilbarkeitsrelation, und in dem Sinne wollen wir bei $x \mid a$ so tun als ob a größer ist als sein Teiler x . Allerdings ist zu beachten, daß Teilbarkeit nur eine partielle Ordnung liefert: nicht alle Elemente sind vergleichbar. Zum Beispiel ist in \mathbb{Z} in diesem Sinne nicht erklärt, ob 6 oder 10 größer ist.

Definition 10.2. Sei R ein Integritätsring und seien $a_1, \dots, a_r \in R$.

(1) Ein **größter gemeinsamer Teiler (ggT)** von a_1, \dots, a_r ist ein $d \in R$ mit

- (i) $d \mid a_i$ für alle $i = 1, \dots, r$, und
- (ii) für jedes $t \in R$ mit $t \mid a_i$ für alle $i = 1, \dots, r$ gilt $t \mid d$.

Wir notieren den ggT als

$$\text{ggT}(a_1, \dots, a_r).$$

(2) Ein **kleinstes gemeinsames Vielfaches (kgV)** von a_1, \dots, a_r ist ein $v \in R$ mit

- (i) $a_i \mid v$ für alle $i = 1, \dots, r$, und
- (ii) für jedes $w \in R$ mit $a_i \mid w$ für alle $i = 1, \dots, r$ gilt $v \mid w$.

Wir notieren das kgV als

$$\text{kgV}(a_1, \dots, a_r).$$

Proposition 10.3. *Sei R ein Integritätsring und seien $a_1, \dots, a_r \in R$.*

(1) *Wenn ein größter gemeinsamer Teiler d der a_1, \dots, a_r existiert, dann ist $d' \in R$ ein größter gemeinsamer Teiler $\iff d \sim d'$.*

- (2) Wenn ein kleinstes gemeinsames Vielfaches v der a_1, \dots, a_r existiert, dann ist $v' \in R$ ein kleinstes gemeinsames Vielfaches $\iff v \sim v'$.

Mit andern Worten: existierende ggT und kgV sind eindeutig bis auf Multiplikation mit einer Einheit.

Beweis. (1) Weil d' ein gemeinsamer Teiler ist, folgt $d \mid d'$. Analog gilt $d' \mid d$. Aus Proposition 9.7 (8) folgt dann $d \sim d'$.

Wenn umgekehrt $d \sim d'$, dann haben d und d' die gleichen Teilbarkeitseigenschaften nach Proposition 9.7 (7).

(2) beweist man genauso wie (1). \square

Proposition 10.4. In einem Hauptidealring R existieren zu beliebigen Elementen $a_1, \dots, a_r \in R$ der ggT und das kgV. Genauer gilt:

- (1) Ein $d \in R$ ist ein ggT von a_1, \dots, a_r genau dann, wenn

$$(d) = (a_1, \dots, a_r).$$

- (2) Ein $v \in R$ ist ein kgV von a_1, \dots, a_r genau dann, wenn

$$(v) = \bigcap_{i=1}^r (a_i).$$

Beweis. Weil R ein Hauptidealring ist, werden durch Erzeugnis und Schnitt Elemente $d, v \in R$ definiert, und zwar (wie zu erwarten) nur eindeutig bis auf assoziierte Elemente. Wir müssen zeigen, daß solche d ein ggT und solche v ein kgV sind. Aber das folgt sofort aus der Definition der Teilbarkeitsbeziehung:

- (1) Es gilt $(a_i) \subseteq (d)$ für alle $i = 1, \dots, r$, also $d \mid a_i$. Für jedes $t \in R$ mit $(a_i) \subseteq (t)$ für alle $i = 1, \dots, r$, also $t \mid a_i$, folgt

$$(d) = (a_1, \dots, a_r) \subseteq (t), \quad \text{also} \quad t \mid d.$$

- (2) Es gilt $(v) \subseteq (a_i)$ für alle $i = 1, \dots, r$, also $a_i \mid v$. Für jedes $w \in R$ mit $(w) \subseteq (a_i)$ für alle $i = 1, \dots, r$, also $a_i \mid w$, folgt

$$(w) \subseteq \bigcap_{i=1}^r (a_i) = (v), \quad \text{also} \quad v \mid w. \quad \square$$

Bemerkung 10.5. Man kann ggT und kgV als Ideale in jedem Ring durch die rechte Seite der Formeln aus Proposition 10.4 definieren. Die besser Definition betrachtet ggT und kgV nur als Ideale. Der Übergang zu Elementen bei Hauptidealringen führt zu Unbestimmtheit bis auf eine Einheit, siehe Proposition 9.3.

Korollar 10.6. Sei R ein Hauptidealring und $a_1, \dots, a_n \in R$. Für alle $1 \leq r \leq n$ gilt

$$\begin{aligned} \text{ggT}(a_1, \dots, a_n) &= \text{ggT}(\text{ggT}(a_1, \dots, a_r), a_{r+1}, \dots, a_n), \\ \text{kgV}(a_1, \dots, a_n) &= \text{kgV}(\text{kgV}(a_1, \dots, a_r), a_{r+1}, \dots, a_n). \end{aligned}$$

Beweis. Das folgt sofort aus den Formeln aus Proposition 10.4 wegen der Idealgleichungen

$$\begin{aligned} (a_1, \dots, a_n) &= ((a_1, \dots, a_r), a_{r+1}, \dots, a_n), \\ \bigcap_{i=1}^n (a_i) &= \bigcap_{i=1}^r (a_i) \cap (a_{r+1}) \cap \dots \cap (a_n). \end{aligned} \quad \square$$

Korollar 10.7 (Lemma von Bézout). Sei R ein Hauptidealring und $d = \text{ggT}(a_1, \dots, a_r)$. Dann ist d eine R -Linearkombination der a_i , d.h.

$$d = x_1 a_1 + \dots + x_r a_r$$

für geeignete Elemente $x_i \in R$ für $1 \leq i \leq r$.

Beweis. Das ist nach der Formel aus Proposition 10.4 (1) klar. □

Die Eindeutigkeit der Primfaktorzerlegung in einem Hauptidealring erlaubt es, den ggT und das kgV mit Hilfe der Primfaktorzerlegung auszudrücken.

Korollar 10.8. *Seien $p_i \in R$ für $1 \leq i \leq n$ paarweise nicht-assoziierte Primelemente eines Hauptidealrings R .*

(1) *Sei $a = u \cdot p_1^{e_1} \cdot \dots \cdot p_n^{e_n}$ mit $u \in R^\times$. Dann gilt für $b \in R$:*

$$b \mid a \iff \text{es gibt } 0 \leq f_i \leq e_i \text{ für } 1 \leq i \leq n \text{ und } v \in R^\times \text{ mit } b = v \cdot p_1^{f_1} \cdot \dots \cdot p_n^{f_n}.$$

(2) *Sei $a_j = u_j \cdot \prod_{i=1}^n p_i^{e_{ij}}$ mit $u_j \in R^\times$ und mit $e_{ij} \in \mathbb{N}_0$ für alle $1 \leq i \leq n$ und $1 \leq j \leq r$. Sei*

$$m_i = \min_{1 \leq j \leq r} \{e_{ij}\} \quad \text{und} \quad M_i = \max_{1 \leq j \leq r} \{e_{ij}\}.$$

Dann gilt:

$$\text{ggT}(a_1, \dots, a_r) = \prod_{i=1}^n p_i^{m_i}$$

$$\text{kgV}(a_1, \dots, a_r) = \prod_{i=1}^n p_i^{M_i}.$$

Beweis. (1) Wir schreiben $a = bc$. Die Primfaktorzerlegungen von b und c legen wegen der Eindeutigkeit die Primfaktorzerlegung von a fest: man multipliziert beide Zerlegungen. Aussage (2) folgt sofort aus Aussage (1). □

Korollar 10.9. *Sei R ein Hauptidealring und seien $a, b \in R$. Dann gilt*

$$(\text{ggT}(a, b) \cdot \text{kgV}(a, b)) = (ab).$$

Beweis. Das folgt wegen

$$m + M = \min\{m, M\} + \max\{m, M\}$$

somit aus den Formeln von Korollar 10.8. Der Übergang zu Hauptidealen ist nötig, weil ggT und kgV nur eindeutig bis auf assoziierte Elemente definiert sind. □

10.2. Der euklidische Algorithmus in euklidischen Ringen. Seien $a, b \in R$ Elemente eines Hauptidealrings und $d = \text{ggT}(a, b)$. Es ist besonders interessant, den ggT „algorithmisch“ als R -Linearkombination

$$d = s \cdot a + t \cdot b$$

bestimmen zu können. Dies funktioniert für euklidische Ringe, sofern die Division mit Rest algorithmisch ist, wie etwa bei \mathbb{Z} oder bei Polynomringen $K[X]$ über einem Körper K . Dies setzt natürlich voraus, daß auch das Rechnen in K algorithmisch ist.

Algorithmus 10.10. Sei δ eine euklidische Gradfunktion auf R . Wir berechnen für $a, b \in R$

$$d = \text{ggT}(a, b) \quad \text{und} \quad s, t \in R \text{ mit} \quad d = s \cdot a + t \cdot b.$$

Initialisierung: Wir nehmen ohne Einschränkung an, daß $\delta(a) \geq \delta(b)$. Wir setzen

$$r_0 = a, \quad r_1 = b \quad \text{und} \quad \begin{pmatrix} s_0 & t_0 \\ s_1 & t_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Wir starten mit $i = 1$.

Rekursion: Solange $r_i \neq 0$ gilt, berechnen wir per Division mit Rest q_i und r_{i+1} mit $\delta(r_{i+1}) < \delta(r_i)$ oder $r_{i+1} = 0$, so daß $r_{i-1} = q_i \cdot r_i + r_{i+1}$, also

$$r_{i+1} = r_{i-1} - q_i \cdot r_i,$$

und setzen dann:

$$\begin{aligned}s_{i+1} &:= s_{i-1} - q_i s_i \\ t_{i+1} &:= t_{i-1} - q_i t_i.\end{aligned}$$

Wenn wir zu einem Index n kommen mit $r_{n+1} = 0$, dann STOP:

$$d := r_n = s_n \cdot a + t_n \cdot b.$$

Zur Korrektheit des Algorithmus betrachten wir zunächst die Folge r_0, r_1, r_2, \dots . Die Folge $\delta(r_0), \delta(r_1), \delta(r_2), \dots$ ist streng monoton fallend in \mathbb{N}_0 und damit endlich. Wir erreichen daher nach endlich vielen Iterationen ein n mit $r_{n+1} = 0$. Wegen

$$(\text{ggT}(r_{i-1}, r_i)) = (r_{i-1}, r_i) = (r_{i-1} - q_i r_i, r_i) = (r_i, r_{i+1}) = (\text{ggT}(r_i, r_{i+1}))$$

berechnet der Algorithmus, was er vorgibt zu berechnen (eigentlich nur bis auf ‚assoziert‘):

$$\text{ggT}(a, b) = \text{ggT}(r_0, r_1) = \dots = \text{ggT}(r_{i-1}, r_i) = \dots = \text{ggT}(r_n, r_{n+1}) = \text{ggT}(d, 0) = d.$$

Nun beweisen wir per Induktion für alle i

$$\begin{pmatrix} r_{i-1} \\ r_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s_{i-1} & t_{i-1} \\ s_i & t_i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}. \quad (10.1)$$

Dies gilt für $i = 1$ aufgrund der Initialisierung des Algorithmus

$$\begin{pmatrix} r_0 \\ r_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s_0 & t_0 \\ s_1 & t_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}.$$

Wenn es für i gilt, dann auch für $i + 1$:

$$\begin{aligned}\begin{pmatrix} r_i \\ r_{i+1} \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} r_i \\ r_{i-1} - q_i r_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -q_i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_{i-1} \\ r_i \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -q_i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{i-1} & t_{i-1} \\ s_i & t_i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} s_i & t_i \\ s_{i-1} - q_i s_i & t_{i-1} - q_i t_i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} s_i & t_i \\ s_{i+1} & t_{i+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}\end{aligned}$$

Werten wir (10.1) für $i = n$ in der ersten Zeile aus, dann erhalten wir

$$d = r_n = s_n \cdot a + t_n \cdot b.$$

Zur konkreten Durchführung benutzt man am besten eine Tabelle der Form (aus den blau unterlegten Einträgen werden im Iterationsschritt die rot unterlegten berechnet):

i	r_i	q_i	s_i	t_i
0	a	—	1	0
1	b	q_1	0	1
2	r_2	q_2	s_2	t_2
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots
$i - 1$	r_{i-1}	\vdots	s_{i-1}	t_{i-1}
i	r_i	q_i	s_i	t_i
$i + 1$	r_{i+1}	\vdots	s_{i+1}	t_{i+1}
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots
n	d	q_n	s_n	t_n
$n + 1$	0	—	s_{n+1}	t_{n+1}

Beispiel 10.11. Wir rechnen in $R = \mathbb{Z}$ den ggT von $a = 2016$ und $b = 512$ aus.

i	r_i	q_i	s_i	t_i
0	2016	—	1	0
1	512	3	0	1
2	480	1	1	-3
3	32	15	-1	4
4	0	—	16	-63

In der Tat ist

$$512 = 2^9 = 32 \cdot 16, \quad 2016 = 32 \cdot 63, \quad 32 = -1 \cdot 2016 + 4 \cdot 512.$$

Bemerkung 10.12. Den ggT von mehr als zwei Elementen in einem euklidischen Ring bestimmt man rekursiv mit dem euklidischen Algorithmus für jeweils zwei Elemente und der Formel aus Korollar 10.6:

$$\text{ggT}(a_1, a_2, a_3, \dots, a_r) = \text{ggT}(\text{ggT}(a_1, a_2), a_3, \dots, a_r) = \dots$$

10.3. Simultane Kongruenzen und der Chinesische Restsatz.

Definition 10.13. Elemente a_1, \dots, a_r eines Hauptidealrings R heißen **teilerfremd**, wenn ihr ggT eine Einheit ist:

$$(1) = (a_1, \dots, a_r).$$

Sie heißen **paarweise teilerfremd**, wenn für alle $1 \leq i < j \leq r$ das Paar a_i, a_j teilerfremd ist.

Korollar 10.14. *Elemente a_1, \dots, a_r eines Hauptidealrings R sind teilerfremd genau dann, wenn*

$$1 = x_1 a_1 + \dots + x_r a_r$$

für geeignete Elemente $x_i \in R$ für $1 \leq i \leq r$. □

Lemma 10.15. *Sei R ein Hauptidealring und a, b teilerfremde Elemente von R . Dann gilt*

$$(ab) = (a) \cap (b).$$

Beweis. Nach Korollar 10.9 gilt wegen $\text{ggT}(a, b) = 1$

$$(a) \cap (b) = (\text{kgV}(a, b)) = (\text{kgV}(a, b) \cdot \text{ggT}(a, b)) = (ab). \quad \square$$

Das Produkt von Ringen wurde in Beispiel 6.4 (8) eingeführt.

Satz 10.16 (Chinesischer Restsatz). *Seien $a, b \in R$ teilerfremde Elemente des Hauptidealrings R . Dann definieren die kanonischen Projektionen $\text{pr}_a : R \rightarrow R/(a)$ und $\text{pr}_b : R \rightarrow R/(b)$ die Komponentenabbildungen eines Ringisomorphismus*

$$R/(ab) \simeq R/(a) \times R/(b), \quad x + (ab) \mapsto (x + (a), x + (b)).$$

Beweis. Die kanonischen Projektionen definieren einen Ringhomomorphismus

$$\begin{aligned} \text{pr} : R &\rightarrow R/(a) \times R/(b) \\ x &\mapsto (x + (a), x + (b)). \end{aligned}$$

Da a, b teilerfremd sind, gibt es nach Korollar 10.7 $s, t \in R$ mit

$$1 = sa + tb.$$

Seien $x, y \in R$ beliebig und $z = xt + ysa$. Damit gilt (mit leicht mißbräuchlicher Notation mit Vertretern statt Nebenklassen)

$$\text{pr}(z) = (z, z) = (x(1 - sa) + ysa, y(1 - tb) + xt) = (x + sa(y - x), y + tb(x - y)) = (x, y),$$

und somit ist pr surjektiv. Lemma 10.15 berechnet den Kern als

$$\ker(\text{pr}) = \ker(\text{pr}_a) \cap \ker(\text{pr}_b) = (a) \cap (b) = (ab).$$

Die Behauptung folgt nun aus dem Homomorphiesatz für Ringe, Satz 7.21. □

Korollar 10.17. Sei R ein Hauptidealring und a_1, \dots, a_n seien paarweise teilerfremde Elemente. Dann definieren die kanonischen Projektionen $\text{pr}_i : R \rightarrow R/(a_i)$ für $1 \leq i \leq n$ die Komponentenabbildungen eines Ringisomorphismus

$$R/\left(\prod_{i=1}^n a_i\right) \simeq \prod_{i=1}^n R/(a_i).$$

Beweis. Wir zeigen die Aussage per Induktion nach n . Für $n = 1$ ist dies trivial. Wir nehmen an, daß die Aussage bewiesen ist für $n - 1$ Elemente.

Die Elemente a_1 und $b = a_2 a_3 \dots a_n$ sind teilerfremd. Andernfalls hätte nach Satz 9.21 der ggT (a_1, b) einen Primteiler p . Aus $p \mid a_2 a_3 \dots a_n$ folgt (Induktion nach Anzahl der Faktoren), daß es ein $2 \leq i \leq n$ geben muß mit $p \mid a_i$. Dann ist p ein nicht-trivialer gemeinsamer Teiler von a_1 und a_i im Widerspruch zur Annahme der paarweisen Teilerfremdheit.

Nach Satz 10.16 und Induktionsvoraussetzung gilt dann

$$R/\left(\prod_{i=1}^n a_i\right) = R/(a_1 b) \simeq R/(a_1) \times R/(b) \simeq R/(a_1) \times \left(\prod_{i=2}^n R/(a_i)\right) = \prod_{i=1}^n R/(a_i).$$

Man verifiziert leicht, daß dieser Isomorphismus aus den kanonischen Projektionen zusammengesetzt ist und so die behauptete Form hat. \square

Bemerkung 10.18. Der Chinesische Restsatz kann als Aussage über das Lösen von **Systemen von Kongruenzen** verstanden werden. Sei R ein Hauptidealring, seien $m_i \in R$ paarweise teilerfremde Elemente und sei $m = \prod_i m_i$ das Produkt. Seien weiter $a_i \in R$ für $1 \leq i \leq r$ gegeben. Dann hat das System der Kongruenzen

$$x \equiv a_i \pmod{(m_i)} \quad \text{für alle } 1 \leq i \leq r$$

eine Lösung $x \in R$, die als Lösung $x \pmod{m}$ sogar eindeutig ist. Es ist $x \in R/mR$ Lösung genau dann, wenn $\varphi(x) = (a_1, \dots, a_r)$, wobei $\varphi : R/mR \rightarrow \prod_i R/m_i R$ der Isomorphismus aus dem Chinesischen Restsatz ist.

Beispiel 10.19. Sei $R = K[X]$ und $f = \prod_{i=1}^n p_i^{e_i}$ die Primfaktorisation in (paarweise verschiedene) normierte irreduzible Polynome p_i . Verschiedene normierte irreduzible Polynome sind automatisch auch nicht assoziiert, weil Einheiten $K[X]^\times = K^\times$ nur konstante Polynome sind. Dann ergibt der Chinesische Restsatz einen kanonischen Ringisomorphismus

$$K[X]/(f) \simeq \prod_{i=1}^n K[X]/(p_i^{e_i}).$$

Algorithmus 10.20. Für $R = \mathbb{Z}$ besagt Korollar 10.17 folgendes. Seien n_1, \dots, n_r paarweise teilerfremde positive natürliche Zahlen und $N = \prod_{i=1}^r n_i$ das Produkt. Dann ist die natürliche Abbildung

$$\varphi : \mathbb{Z}/N\mathbb{Z} \rightarrow \prod_{i=1}^r \mathbb{Z}/n_i\mathbb{Z}, \quad \varphi(a + N\mathbb{Z}) = (a + n_i\mathbb{Z})_{i=1, \dots, r}$$

ein Isomorphismus von Ringen. Diese Aussage ist auch für die Struktur der zugrundeliegenden abelschen Gruppen interessant. Ein Erzeuger des Produkts ist $\varphi(1) = (1, \dots, 1)$, wie man leicht durch Bestimmen der Ordnung herausfindet.

Übersetzt in ein Systemen von Kongruenzen: Für beliebige ganze Zahlen $a_i \in \mathbb{Z}$ für $1 \leq i \leq r$ besitzt das System von Kongruenzen

$$x \equiv a_i \pmod{n_i} \quad \text{für alle } 1 \leq i \leq r$$

eine Lösung $x \in \mathbb{Z}$, die als Lösung $x \pmod{N}$ sogar eindeutig ist. Es ist $x \in \mathbb{Z}/N\mathbb{Z}$ Lösung genau dann, wenn $\varphi(x) = (a_1, \dots, a_r)$.

Der folgende Algorithmus beschreibt, wie man die Lösung x findet. Wir formulieren den Algorithmus hier für $R = \mathbb{Z}$, er funktioniert aber genauso für beliebige euklidische Ringe, deren Division mit Rest algorithmisch ist.

Für jedes $1 \leq i \leq r$ sei $N_i = \prod_{j=1, j \neq i}^r n_j$. Dann ist $1 = \text{ggT}(n_i, N_i)$. Wir suchen ein $e_i \in \mathbb{Z}$ mit

$$e_i \equiv 1 \pmod{n_i} \quad \text{und} \quad e_i \equiv 0 \pmod{N_i}.$$

Das ist ein Spezialfall des zu behandelnden Problems mit nur zwei Kongruenzgleichungen und speziellen Inhomogenitäten.

Schritt 1: Mittels des euklidischen Algorithmus aus Abschnitt 10.2 finden wir $x_i, y_i \in \mathbb{Z}$ mit

$$x_i N_i + y_i n_i = 1.$$

Dann erfüllt $e_i = x_i N_i \pmod{N}$ die geforderten Kongruenzen.

Schritt 2: Die gesuchte Lösung ist

$$x = \sum_{i=1}^r a_i e_i \pmod{N},$$

$$\text{denn } x \equiv \sum_{i=1}^r a_i e_i \equiv a_i e_i \equiv a_i \pmod{n_i}.$$

Dieses Vorgehen hat den Vorteil, daß die hauptsächlichen Rechenkosten bei der Berechnung der e_i entstehen. Diese Rechnung ist von den spezifischen a_i unabhängig und kann bei variierenden a_i wiederverwendet werden. Es fällt dann nur noch der billige Schritt 2 an.

10.4. Jordan–Chevalley–Zerlegung. Sei K ein Körper und $A \in M_n(K)$ eine quadratische Matrix. Die Menge der Polynome in A

$$R_A := \{P(A) ; P(X) \in K[X]\}$$

ist das Bild des Auswertungshomomorphismus

$$\text{ev}_A : K[X] \rightarrow R_A \subseteq M_n(K).$$

Der Auswertungshomomorphismus ist definiert, weil $K \simeq K \cdot \mathbf{1} = Z(M_n(K))$ mit allen Matrizen kommutiert, siehe Satz 6.28. Als Bild ist $R_A = \text{ev}_A(K[X])$ ein Unterring von $M_n(K)$. Der Kern ist

$$\ker(\text{ev}_A) = (m_A(X))$$

vom Minimalpolynom von A erzeugt, und der Homomorphiesatz beschreibt R_A als

$$K[X]/(m_A(X)) \simeq R_A.$$

Damit ist R_A bereits ganz gut beschrieben. Sei gemäß Theorem 9.23

$$m_A(X) = \prod_{i=1}^r p_i(X)^{n_i}$$

die Primfaktorzerlegung von $m_A(X)$. Das Minimalpolynom von A ist per Definition normiert, und wir nehmen dasselbe von den paarweise verschiedenen (\iff nicht assoziierten, weil normiert) irreduziblen Polynomen $p_i(X)$ an. Nach dem Chinesischen Restsatz, genauer Korollar 10.17, folgt

$$R_A \simeq K[X]/(m_A(X)) \simeq \prod_{i=1}^r K[X]/(p_i(X)^{n_i}).$$

Verfolgt man die Definition der Isomorphismen, so findet man

$$A \leftrightarrow X \leftrightarrow (X, \dots, X).$$

Wir nehmen nun an, daß das charakteristische Polynom $\chi_A(X)$ und damit auch $m_A(X)$ vollständig in Linearfaktoren zerfällt:

$$p_i(X) = X - \lambda_i.$$

Wir übersetzen nun die additive Zerlegung

$$(X, \dots, X) = (\lambda_1, \dots, \lambda_r) + (X - \lambda_1, \dots, X - \lambda_r)$$

in den Ring R_A und finden $S, N \in K[X]$ mit entsprechend

$$A = S(A) + N(A)$$

also

$$S(A) \leftrightarrow (\lambda_1, \dots, \lambda_r) \quad \text{und} \quad N(A) \leftrightarrow (X - \lambda_1, \dots, X - \lambda_r).$$

Weil $A_{\text{ss}} := S(A)$ und $A_n := N(A)$ in R_A liegen, kommutieren A_{ss} und A_n mit allen Matrizen, die mit A kommutieren¹⁰ nach dem folgenden Lemma.

Lemma 10.21. *Sei B eine Matrix mit $AB = BA$. Dann gilt für alle $C \in R_A$*

$$BC = CB.$$

Beweis. Weil $C \in R_A$ liegt, gibt es ein $P(X) = \sum_{i=0}^n a_i X^i \in K[X]$ mit $C = P(A)$. Dann ist

$$BC = B \sum_{i=0}^n a_i A^i = \sum_{i=0}^n a_i B A^i = \sum_{i=0}^n a_i A^i B = \left(\sum_{i=0}^n a_i A^i \right) \cdot B = CB. \quad \square$$

Insbesondere kommutieren A_{ss} und A_n .

Lemma 10.22. *A_{ss} ist diagonalisierbar und A_n ist nilpotent.*

Beweis. Die Matrix A_{ss} ist Nullstelle von $P(T) = \prod_{i=1}^r T - \lambda_i$, hat daher ein Minimalpolynom ohne doppelte Nullstelle und ist demnach diagonalisierbar. Den Wert $P(A_{\text{ss}})$ können wir in R_A ausrechnen und genauer in

$$\prod_{i=1}^r K[X]/((X - \lambda_i)^{n_i}),$$

und dort auch komponentenweise. In der i -ten Komponente haben wir λ_i für A_{ss} und das annulliert $P(T)$ wegen $P(\lambda_i) = 0$.

Die Nilpotenz von A_n berechnen wir ebenfalls in den Komponenten $K[X]/((X - \lambda_i)^{n_i})$. Dort ist A_n gegeben durch $X - \lambda_i$, somit offensichtlich nilpotent. \square

Bevor wir die zwei Theoreme dieses Abschnitts beweisen können, müssen wir noch einen Satz über simultanes Diagonalisieren nachliefern.

Satz 10.23. *Seien $B, C \in M_n(K)$. Dann sind äquivalent:*

(a) *Die Matrizen B und C sind simultan diagonalisierbar: Es gibt $S \in \text{GL}_n(K)$ und Diagonalmatrizen D und E mit*

$$B = SDS^{-1} \quad \text{und} \quad C = SES^{-1}.$$

(b) *Es gibt eine Basis von K^n , deren Vektoren gleichzeitig Eigenvektoren von B und von C sind.*

(c) *B und C sind diagonalisierbar und*

$$CB = BC.$$

Wenn diese äquivalenten Bedingungen gelten, dann ist auch jede Linearkombination von B und C diagonalisierbar.

¹⁰Das ss steht für semisimple (halbeinfach) und n für nilpotent.

Beweis. (a) \implies (b): Die Spaltenvektoren von S sind eine Basis, weil $S \in \text{GL}_n(K)$. Außerdem sind diese Spalten Eigenvektoren zu B , der Eigenwert ist der entsprechende Diagonaleintrag von D , und zu C , der Eigenwert ist der entsprechende Diagonaleintrag von E .

(b) \implies (a): Aus einer Basis von Eigenvektoren zu B und gleichzeitig C machen wir eine Matrix S . Diese ist dann in $\text{GL}_n(K)$, weil wir eine Basis benutzt haben. Dann sind

$$D = S^{-1}BS \quad \text{und} \quad E = S^{-1}CS$$

Diagonalmatrizen, und (a) folgt.

(b) \implies (c): Sei $\mathcal{B} = (b_1, \dots, b_n)$ eine Basis aus Eigenvektoren zu B und C : mit $Bb_i = \lambda_i b_i$ und $Cb_i = \mu_i b_i$ für die Eigenwerte $\lambda_i, \mu_i \in K$. Dann gilt für alle $1 \leq i \leq n$

$$BCb_i = B(\mu_i b_i) = \mu_i Bb_i = \mu_i \lambda_i b_i = \lambda_i \mu_i b_i = \lambda_i Cb_i = C(\lambda_i b_i) = CBb_i.$$

Damit gilt $BC = CB$, denn es reicht, die zugehörige lineare Abbildung auf einer Basis zu vergleichen.

(c) \implies (b): Da B diagonalisierbar ist, gibt es eine Eigenraumzerlegung $K^n = \bigoplus_{\lambda} V_{\lambda}(B)$. Wenn $v \in V_{\lambda}(B)$ ein Eigenvektor zum Eigenwert λ ist, dann ist auch $w = Cv$ ein solcher:

$$Bw = BCv = CBv = C(\lambda v) = \lambda Cv = \lambda w.$$

Weil C diagonalisierbar ist, hat das Minimalpolynom $m_C(X)$ von C keine doppelten Nullstellen und zerfällt in Linearfaktoren. Das Minimalpolynom von C eingeschränkt zu einer linearen Abbildung $V_{\lambda}(B) \rightarrow V_{\lambda}(B)$ ist ein Teiler von $m_C(X)$. Damit hat auch dieses keine doppelten Nullstellen und zerfällt in Linearfaktoren. Daher ist auch jeder der Blöcke diagonalisierbar, der C in einer zur Zerlegung $K^n = \bigoplus_{\lambda} V_{\lambda}(B)$ angepaßten Basis beschreibt. Das heißt, der Raum $V_{\lambda}(B)$ hat eine Basis aus Eigenvektoren von C . Vereinigt über alle λ erhalten wir so eine Basis aus Eigenvektoren für gleichzeitig B und C .

Beweisen wir noch den Zusatz: für $x, y \in K$ und S, D und E wie in (a) gilt

$$xB + yC = S(xD + yE)S^{-1}. \quad \square$$

Lemma 10.24. *Seien $N, M \in \text{M}_n(K)$ kommutierende nilpotente Matrizen. Dann ist auch jede Linearkombination von N und M nilpotent.*

Beweis. Seien $x, y \in K$ und $n \in \mathbb{N}$ so groß, daß $N^n = M^n = 0$. Weil N und M kommutieren, gilt die binomische Formel. Dann ist

$$(xN + yM)^{2n} = \sum_{k=0}^{2n} \binom{2n}{k} x^k y^{2n-k} N^k M^{2n-k}.$$

In der Summe ist jeder Summand 0, weil jeweils N^k oder M^{2n-k} die Nullmatrix ist. \square

Theorem 10.25 (Additive Jordan–Chevalley–Zerlegung). *Sei $A \in \text{M}_n(K)$ mit zerfallendem charakterstischen Polynom. Dann gibt es eindeutige miteinander kommutierende Matrizen*

- $A_{\text{ss}} \in \text{M}_n(K)$ mit $AA_{\text{ss}} = A_{\text{ss}}A$ und A_{ss} diagonalisierbar,
- $A_n \in \text{M}_n(K)$ mit $AA_n = A_nA$ und A_n nilpotent und

$$A = A_{\text{ss}} + A_n.$$

Zusatz: es gibt Polynome $S(X), N(X) \in K[X]$ mit $A_{\text{ss}} = S(A)$ und $A_n = N(A)$.

Beweis. Die Existenz haben wir bereits gesehen, sogar mit dem Zusatz. Diese Zerlegung bezeichnen wir wie oben und im Theorem mit $A = A_{\text{ss}} + A_n$.

Sei also $A = S + N$ eine weitere solche Zerlegung. Aufgrund des Zusatzes kommutieren A_{ss} und S sowie A_n und N . Aus den beiden Summenzerlegungen erhalten wir

$$A_{\text{ss}} - S = N - A_n$$

Weil A_{ss} und S kommutieren und diagonalisierbar sind, sind sie sogar simultan diagonalisierbar, siehe Satz 10.23. Es gibt dann eine Basis aus Eigenvektoren für S und A_{ss} gleichzeitig. Deshalb ist $A_{ss} - S$ diagonalisierbar, durch dieselbe Basis, siehe Satz 10.23.

Weil A_n und N kommutieren und nilpotent sind, ist $N - A_n$ auch nilpotent, siehe Lemma 10.24. Damit ist nun $A_{ss} - S = N - A_n$ gleichzeitig diagonalisierbar und nilpotent. Nilpotente Matrizen haben nur den Eigenwert 0. Dieser Eigenwert steht auf der Diagonale beim Diagonalisieren, folglich ist

$$0 = A_{ss} - S = N - A_n.$$

Dies zeigt die Eindeutigkeit. \square

Sei nun $A \in \text{GL}_n(K)$. Dann sind alle Eigenwerte $\lambda_i \in K^\times$ und $A_{ss} \in \text{GL}_n(K)$. Sei $U(X)$ ein Polynom, das

$$U(A) \leftrightarrow (\lambda_1^{-1}X, \dots, \lambda_r^{-1}X) = \mathbf{1} + (\lambda_1^{-1}(X - \lambda_1), \dots, \lambda_r^{-1}(X - \lambda_r)) = \mathbf{1} + A_{ss}^{-1}A_n =: A_u$$

entspricht. Durch die Beschreibung in R_A komponentenweise ist klar, daß A_u eine unipotente Matrix ist. Außerdem gilt

$$A_{ss} \cdot A_u = A_{ss} + A_n = A.$$

Als Summe einer invertierbaren Matrix $\mathbf{1}$ und einer damit kommutierenden nilpotenten Matrix $A_{ss}^{-1}A_n$ ist A_u auch invertierbar.

Lemma 10.26. *Seien $U, V \in \text{GL}_n(K)$ kommutierende unipotente Matrizen. Dann ist auch UV unipotent.*

Beweis. Sei $U = \mathbf{1} + N$ und $V = \mathbf{1} + M$. Dann sind $N, M \in \text{M}_n(K)$ nilpotent per Definition von unipotent. Außerdem kommutieren N und M :

$$NM = (U - \mathbf{1})(V - \mathbf{1}) = UV - V - U + \mathbf{1} = VU - V - U + \mathbf{1} = (V - \mathbf{1})(U - \mathbf{1}) = MN.$$

Dann ist

$$UV = \mathbf{1} + N + M + NM.$$

Es bleibt zu zeigen, daß $N + M + NM$ nilpotent ist. Das folgt aus Lemma 10.24. \square

Theorem 10.27 (Multiplikative Jordan–Chevalley–Zerlegung). *Sei $A \in \text{GL}_n(K)$ mit zerfallendem charakteristischem Polynom. Dann gibt es eindeutige miteinander kommutierende Matrizen*

- $A_{ss} \in \text{GL}_n(K)$ mit $AA_{ss} = A_{ss}A$ und A_{ss} diagonalisierbar,
- $A_u \in \text{GL}_n(K)$ mit $AA_u = A_uA$ und A_u unipotent und

$$A = A_{ss} \cdot A_u.$$

Zusatz: es gibt Polynome $S(X), U(X) \in K[X]$ mit $A_{ss} = S(A)$ und $A_u = U(A)$.

Beweis. Die Existenz haben wir bereits gesehen, sogar mit dem Zusatz. Diese Zerlegung bezeichnen wir wie oben und im Theorem mit $A = A_{ss} \cdot A_u$.

Sei also $A = S \cdot U$ eine weitere solche Zerlegung. Aufgrund des Zusatzes kommutieren A_{ss} und S sowie A_u und U . Aus den beiden Produktzerlegungen erhalten wir

$$S^{-1}A_{ss} = UA_u^{-1}.$$

Weil A_{ss} und S kommutieren und diagonalisierbar sind, sind sie sogar simultan diagonalisierbar: es gibt eine Basis aus Eigenvektoren für S und A_{ss} gleichzeitig. Deshalb ist $S^{-1}A_{ss}$ diagonalisierbar (selbe Basis).

Weil A_u und U kommutieren und unipotent sind, ist UA_u^{-1} auch unipotent, siehe Lemma 10.26. Damit ist nun $S^{-1}A_{ss} = UA_u^{-1}$ gleichzeitig diagonalisierbar und unipotent. Unipotente Matrizen haben nur den Eigenwert 1. Dieser Eigenwert steht auf der Diagonale beim Diagonalisieren, folglich ist

$$\mathbf{1} = S^{-1}A_{ss} = UA_u^{-1}.$$

Dies zeigt die Eindeutigkeit. \square

Von den Jordan-Chevalley-Zerlegungen ist es nicht weit zum einen zu einer Verallgemeinerung für Matrizen ohne die Voraussetzung eines zerfallenden charakteristischen Polynoms, zum andern ist die Jordan-Normalform in Reichweite, und diese auch im allgemeinen Fall.

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §10

Übungsaufgabe 10.1. Seien a_1, \dots, a_n Elemente eines Hauptidealrings R . Zeigen Sie, daß das kgV der a_1, \dots, a_n das Produkt $a_1 \cdot \dots \cdot a_n$ teilt.

Übungsaufgabe 10.2. Seien p ein Primelement in einem Hauptidealring R und $a_1, \dots, a_n \in R$ Elemente. Zeigen Sie, daß aus

$$p \mid a_1 \cdot \dots \cdot a_n$$

folgt, daß für ein i mit $1 \leq i \leq n$ schon $p \mid a_i$.

Übungsaufgabe 10.3. Sei K ein Körper. Bestimmen Sie die primen Elemente in $K[[X]]$ bis auf Einheiten.

Übungsaufgabe 10.4. Ist $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/13\mathbb{Z}$ eine zyklische Gruppe? Was ist mit $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}$?

Übungsaufgabe 10.5. Sei K ein Körper, über dem jedes Polynom $f \in K[X]$ vom Grad $\deg(f) > 0$ eine Nullstelle hat (ein **algebraisch abgeschlossener Körper**). Zeigen Sie, daß jedes irreduzible Polynom in $K[X]$ linear, also vom Grad 1, ist.

Übungsaufgabe 10.6. Seien R ein Ring und $x, y, q, r \in R$ mit $x = qy + r$. Dann gilt

$$(x, y) = (r, y).$$

Teil 3. Moduln

11. GRUNDLAGEN ZU MODULN

11.1. **Die Jordannormalform.** Die Jordannormalform stellt für einen Endomorphismus

$$\varphi : V \rightarrow V$$

eines endlich-dimensionalen K -Vektorraums V eine angepaßte Basis zur Verfügung, bezüglich derer die Darstellungsmatrix eine spezielle Blockdiagonalgestalt annimmt.

Analog dazu besagt die Jordannormalform für eine Matrix $A \in M_n(K)$ die Existenz einer Basiswechsellmatrix $S \in GL_n(K)$, so daß $S^{-1}AS$ eine spezielle Blockdiagonalgestalt annimmt. Das ist dasselbe in grün: man studiert A mittels des Endomorphismus $K^n \rightarrow K^n$ *Matrixmultiplikation mit A* und S ist dann die Basiswechsellmatrix von der besonders angepaßten Basis in die Standardbasis des K^n .

Definition 11.1. Sei K ein Körper und sei $P(X) = X^d + \sum_{i=0}^{d-1} a_i X^i \in K[X]$ ein normiertes Polynom vom Grad $d = \deg(P) > 0$. Die **Begleitmatrix** von $P(X)$ ist die Matrix

$$\Lambda(P) := \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & 0 & -a_0 \\ 1 & \ddots & & 0 & -a_1 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & -a_{d-2} \\ 0 & \dots & 0 & 1 & -a_{d-1} \end{pmatrix} \in M_d(K).$$

Bemerkung 11.2. Wir behalten die Noatation aus Definition 11.1. Korollar 9.18 bestimmt den Faktoring $V = K[X]/(P)$ als einen K -Vektorraum mit Basis

$$\mathcal{B} = (1, X, X^2, \dots, X^{d-1}).$$

Die Multiplikation mit X auf $K[X]$ induziert einen K -linearen Endomorphismus $X \cdot : V \rightarrow V$. Die Darstellungsmatrix ist gegeben durch $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(X \cdot) = \Lambda(P)$ wegen

$$X \cdot X^i = X^{i+1}, \quad (\text{für alle } 0 \leq i < d-1)$$

$$X \cdot X^{d-1} = X^d = P(X) - \sum_{i=0}^{d-1} a_i X^i \equiv \sum_{i=0}^{d-1} (-a_i) X^i \pmod{(P)}.$$

Beispiel 11.3. Sei $\lambda \in K$ und $P(X) = X - \lambda$. Dann ist $\Lambda(X - \lambda) = (\lambda) \in M_1(K)$.

Definition 11.4. Sei $r \geq 1$ und $P(X) \in K[X]$ ein normiertes Polynom vom Grad $d > 0$. Das **Jordankästchen** zum Polynom $P(X)$ der **Stufe** (oder **Länge**) r ist die Matrix $J_r(P) \in M_{dr}(K)$ in $r \times r$ Blockform

$$J_r(P) = \begin{pmatrix} \boxed{\Lambda(P)} & & & & \\ & 1 & & & \\ & & \boxed{\Lambda(P)} & & \\ & & & 1 & \ddots \\ & & & & & 1 & \\ & & & & & & \boxed{\Lambda(P)} \end{pmatrix}$$

Alle fehlenden Einträge von $J_r(P)$ sind wie üblich mit 0 aufzufüllen¹¹.

Bemerkung 11.5. Der Faktorring $V = K[X]/(P^r)$ ist ein K -Vektorraum der Dimension dr . Für $0 \leq i < d$ und $0 \leq j < r$ durchläuft $k = i + dj$ die Werte $0 \leq k < dr$. Wir setzen

$$b_k = X^i P(X)^j \pmod{(P(X)^r)}.$$

Seien $v_i \in K^{dr}$ die Koordinatenvektoren von b_k bezüglich der Basis $(1, X, X^2, \dots, X^{dr-1})$. Weil $X^i P(X)^j$ normiert vom Grad $k = i + dj$ ist, handelt es sich bei der Matrix $S = [v_0, \dots, v_{dr-1}]$ um eine unipotente (nur 1 auf der Diagonalen) obere Dreiecksmatrix. Damit ist S invertierbar, und

$$\mathcal{B} = (b_0, \dots, b_{dr-1})$$

ist eine Basis von V . Die Multiplikation mit X auf $K[X]$ induziert einen K -linearen Endomorphismus $X \cdot : V \rightarrow V$. Die entscheidende Rechnung ist für $k = d - 1 + dj$

$$X \cdot b_k = X^d P(X)^j = (P(X) - \sum_{\ell=0}^{d-1} a_\ell X^\ell) P(X)^j = b_{k+1} + \sum_{\ell=0}^{d-1} (-a_\ell) b_{\ell+dj}.$$

Damit ist allgemein für $k = i + dj$:

$$X \cdot b_k = \begin{cases} b_{k+1} & \text{falls } i < d - 1, \\ b_{k+1} + \sum_{\ell=0}^{d-1} (-a_\ell) b_{\ell+dj} & \text{falls } i = d - 1 \text{ und } k < dr - 1, \\ \sum_{\ell=0}^{d-1} (-a_\ell) b_{\ell+dj} & \text{falls } k = dr - 1. \end{cases}$$

Somit ist die Darstellungsmatrix von $X \cdot$ gegeben durch

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(X \cdot) = J_r(P).$$

Beispiel 11.6. Sei $\lambda \in K$ und $P(X) = X - \lambda$. Dann ist $J_r(X - \lambda) \in M_r(K)$ die Matrix

$$J_r(P) = \begin{pmatrix} \lambda & & & & \\ 1 & \lambda & & & \\ & 1 & \ddots & & \\ & & \ddots & \lambda & \\ & & & 1 & \lambda \end{pmatrix}$$

Theorem 11.7 (Jordannormalform). *Sei K ein Körper.*

- (1) *Sei $\varphi : V \rightarrow V$ ein Endomorphismus eines endlich-dimensionalen K -Vektorraums. Dann gibt es eine Basis von V , bezüglich derer die Darstellungsmatrix von φ eine Blockdiagonalmatrix aus Jordanblöcken zu irreduziblen Polynomen ist.*
- (2) *Eine quadratische Matrix $A \in M_n(K)$ über K ist ähnlich zu einer Blockdiagonalmatrix aus Jordanblöcken zu irreduziblen Polynomen.*

Konkret behauptet (1) die Existenz einer Basis \mathcal{B} , bzw. (2) die Existenz einer invertierbaren Matrix $S \in GL_n(K)$, sowie nicht notwendigerweise paarweise verschiedene normierte irreduzible

¹¹Vorsicht: manchmal wird die Reihenfolge der Basis umgedreht. Dann sind die Begleitmatrizen entsprechend zu modifizieren (für Grad $d = 1$ passiert nichts) und die zusätzlichen Einträge 1 stehen dann oberhalb der Diagonalen.

Polynome $P_1(X), \dots, P_s(X)$ und Stufen $r_1, \dots, r_s \geq 1$ mit

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\varphi) \text{ bzw. } S^{-1}AS = \begin{pmatrix} \boxed{J_{r_1}(P_1)} & & & \\ & \ddots & & \\ & & & \boxed{J_{r_s}(P_s)} \end{pmatrix} \quad (\star)$$

Alle Einträge außerhalb der Blockdiagonale sind 0. Die Blockdiagonalmatrix (\star) aus Jordanblöcken nennt man die **Jordannormalform** (des Endomorphismus φ bzw. der Matrix A).

- (3) In (\star) hängt die Anzahl der Jordanblöcke der Form $J_r(P)$ für jedes feste r und jedes irreduzible normierte Polynom $P(X) \in K[X]$ nicht von den auftretenden Wahlen ab. Das heißt: jede Basis \mathcal{B} , bzw. jede invertierbare Matrix S , welche zu einer Jordannormalform führt, liefert bis auf Permutation der Jordanblöcke dieselbe Jordannormalform.
- (4) Das charakteristische Polynom von (\star) ist

$$\chi_{\varphi}(X) \text{ bzw. } \chi_A(X) = \prod_{i=1}^s P_i(X)^{r_i}.$$

- (5) Das Minimalpolynom von (\star) ist das Produkt

$$m_{\varphi}(X) \text{ bzw. } m_A(X) = \prod_P P^{m_P}.$$

wobei P alle normierten irreduziblen Polynome durchläuft und der Exponent

$$m_P = \max\{r_i ; P_i(X) = P(X), 1 \leq i \leq s\}$$

nur endlich oft von 0 verschieden ist, und daher das Produkt trotzdem ein endliches ist.

Der Zusammenhang zwischen den auftretenden Jordankästchen und den Invarianten charakteristisches Polynom und Minimalpolynom sind leicht zu bekommen.

Theorem 11.7 (4). Wir verwenden die Notation aus Theorem 11.7. Zunächst ist für ein Polynom $P(X)$ aus der linearen Algebra bekannt (Beweis des Satzes von Cayley-Hamilton), daß

$$\chi_{\Lambda(P)}(X) = P(X).$$

Weiter ist das charakteristische Polynom einer unteren Blockdiagonalmatrix das Produkt der charakteristischen Polynome der Diagonalblöcke. Wendet man dies auf die Jordannormalform (\star) und dann die Jordankästchen an, so folgt

$$\chi_{\varphi}(X) = \chi_A(X) = \prod_{i=1}^s \chi_{J_{r_i}(P_i)}(X) = \prod_{i=1}^s \chi_{\Lambda(P_i)}(X)^{r_i} = \prod_{i=1}^s P_i(X)^{r_i}. \quad \square$$

Lemma 11.8. Sei A eine Blockdiagonalmatrix mit Diagonalblöcken B_1, \dots, B_s . Dann ist das Minimalpolynom von A das kgV der Minimalpolynome der B_i

$$m_A(X) = \text{kgV}(m_{B_1}(X), \dots, m_{B_s}(X)).$$

Beweis. Wir schreiben als Kurzform $A = \text{diag}(B_1, \dots, B_s)$. Dann gilt für alle $P(X) \in K[X]$

$$P(A) = \text{diag}(P(B_1), \dots, P(B_s)).$$

Somit ist $P(A) = 0$ genau dann, wenn $P(B_i) = 0$ für alle $i = 1, \dots, s$. Aus der Definition des Minimalpolynoms und des kgV folgt die Behauptung. \square

Lemma 11.9. *Das Minimalpolynom des Jordankästchens $J_r(P)$ ist $P(X)^r$.*

Beweis. Als Modell eines Endomorphismus φ mit geeigneter Darstellungsmatrix $J_r(P)$ nehmen wir die Multiplikation mit $[X]$ auf $V = K[X]/(P^r)$, siehe Bemerkung 11.5. Damit ist für ein beliebiges Polynom $Q(X) \in K[X]$ auf V der Endomorphismus $Q(\varphi)$ die Multiplikation mit $Q([X])$. Auswertung auf der Restklasse von 1 liefert

$$Q(\varphi)([1]) = Q([X]) \cdot [1] = [Q(X)].$$

Angewandt auf das Minimalpolynom folgt $[m_\varphi] = 0$, also ist das Minimalpolynom ein Vielfaches von $P(X)^r$. Die Multiplikation mit $P(X)^r$ auf V ist allerdings bereits die Nullabbildung. Somit ist $m_{J_r(P)} = P(X)^r$ wie behauptet. \square

Theorem 11.7 (5). Wir verwenden die Notation aus Theorem 11.7. Aus Lemma 11.8 und Lemma 11.9 folgt

$$m_\varphi(X) = m_A(X) = \text{kgV}(m_{J_{r_1}(P_1)}(X), \dots, m_{J_{r_s}(P_s)}(X)) = \text{kgV}(P_1(X)^{r_1}, \dots, P_s(X)^{r_s}),$$

woraus die Behauptung aus der Formel für das kgV aus Korollar 10.8 folgt. \square

Den Beweis von Theorem 11.7 (1)-(3) führen wir endgültig in Abschnitt 12. Die Aussage für eine quadratische Matrix A entspricht derjenigen für $\varphi = L_A : K^n \rightarrow K^n$, der Linksmultiplikation mit A . Es reicht daher, die Jordannormalform für einen Endomorphismus zu beweisen.

Proposition 11.10. *Die Aussage (1) in Theorem 11.7 für einen Endomorphismus $\varphi : V \rightarrow V$ ist (mit der Notation von Theorem 11.7) äquivalent zur Existenz eines Vektorraumisomorphismus*

$$f : V \xrightarrow{\sim} \bigoplus_{i=1}^s K[X]/(P_i^{r_i}),$$

der φ in die Multiplikation mit X übersetzt, d.h. für alle $v \in V$ gilt

$$f(\varphi(v)) = Xf(v).$$

Beweis. Für die rechte Seite und den Endomorphismus $X \cdot$ haben wir in Bemerkung 11.5 eine Basis der direkten Summanden angegeben und die Darstellungsmatrix ausgerechnet. Das liefert genau die Jordannormalform für $X \cdot$ und per Strukturtransport mittels f die Jordannormalform für φ .

Haben wir umgekehrt eine Basis \mathcal{B} , bezüglich derer φ Jordannormalform annimmt, dann finden wir f , indem wir blockweise die Basisvektoren aus \mathcal{B} zu einem Jordankästchen auf die Basis aus Bemerkung 11.5 zum entsprechenden Modell des Jordankästchens abbilden. \square

Proposition 11.10 betont die Rolle der Quotienten $K[X]/(f)$. Allgemeiner diskutieren wir Quotienten R/I letztendlich für Hauptidealringe R . Der Endomorphismus φ macht aus dem Vektorraum V einen $R = K[X]$ -Modul, und allgemeiner R -Moduln für Hauptidealringe besitzen eine Strukturtheorie, welche sofort den Satz von der Jordannormalform im Sinne von Proposition 11.10 zeigt.

11.2. Moduln und Homomorphismen. Wenn man die Theorie der Ringe als eine nichtlineare Theorie betrachten will, dann muß man die Theorie der zugehörigen Moduln als eine Linearisierung ansehen. Aus der Perspektive der Linearen Algebra sind Moduln für Ringe was Vektorräume für Körper sind.

Definition 11.11. Sei R ein Ring. Ein **Modul**, genauer ein R -Modul, ist eine abelsche Gruppe $(M, +)$ zusammen mit einer Multiplikation

$$R \times M \rightarrow M,$$

so daß für alle $a, b \in R$ und $x, y \in M$ gilt:

- (i) unitär: $1x = x$,

- (ii) assoziativ: $(ab)x = a(bx)$,
- (iii) distributiv: $a(x + y) = ax + ay$ und $(a + b)x = ax + bx$.

Beispiel 11.12. Beispiele für Moduln in bekanntem Kontext.

- (1) Ist R ein Körper K , so entspricht ein R -Modul einem K -Vektorraum.
- (2) Abelsche Gruppen sind nichts anderes als \mathbb{Z} -Moduln.
- (3) Sei $R = K[X]$. Dann ist ein R -Modul M erst mal ein K -Vektorraum, dessen Skalarmultiplikation

$$K \times M \rightarrow M$$

über die Wirkung der konstanten Polynome durch Modulmultiplikation $K[X] \times M \rightarrow M$ erklärt wird. Sodann gibt es einen Endomorphismus

$$\varphi : M \rightarrow M, \quad \varphi(m) = Xm \text{ für alle } m \in M,$$

der zur Multiplikation mit X gehört. Aufgrund des Distributivgesetzes, und weil X und die Konstanten aus K kommutieren, muß φ eine K -lineare Abbildung sein: für alle $m_1, m_2 \in M$ und alle $\lambda \in K$ ist

$$\varphi(\lambda m_1 + m_2) = X(\lambda m_1 + m_2) = X\lambda m_1 + Xm_2 = \lambda Xm_1 + Xm_2 = \lambda\varphi(m_1) + \varphi(m_2).$$

Ein Polynom $P(X) \in K[X]$ operiert dann durch $P(\varphi)$ auf M : sei $P(X) = a_0 + \dots + a_d X^d$, dann gilt für alle $m \in M$

$$P(X)m = (a_0 + \dots + a_d X^d)m = a_0 m + \dots + a_d \varphi^d(m) = (a_0 + \dots + a_d \varphi^d)(m) = P(\varphi)(m).$$

Ein $K[X]$ -Modul ist somit nichts anderes als ein K -Vektorraum zusammen mit einem K -linearen Endomorphismus.

- (4) Die Menge R^n der Spaltentupel der Länge n mit Einträgen aus R ist ein R -Modul durch komponentenweise Addition und diagonale R -Multiplikation: für $a \in R$ und $x_1, \dots, x_n \in R$ gilt

$$a \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ax_1 \\ \vdots \\ ax_n \end{pmatrix}.$$

Definition 11.13. Ein **R -Modulhomomorphismus** von einem R -Modul M in einen R -Modul N ist eine Abbildung $f : M \rightarrow N$, die ein R -linearer Gruppenhomomorphismus ist: für alle $x, y \in M$ und $a \in R$ gilt

- (i) R -linear: $f(ax) = af(x)$,
- (ii) Gruppenhomomorphismus: $f(x + y) = f(x) + f(y)$.

Wie üblich ist ein **R -Modulisomorphismus** (oder **Isomorphismus von R -Moduln**) ein bijektiver R -Modulhomomorphismus (oder äquivalent ein solcher mit einem inversen R -Modulhomomorphismus).

Beispiel 11.14. In den Fällen von Beispiel 11.12 sind Modulhomomorphismen bekannt.

- (1) Für $R = K$ ein Körper sind Modulhomomorphismen dasselbe wie lineare Abbildungen.
- (2) Für $R = \mathbb{Z}$ sind Modulhomomorphismen dasselbe wie Gruppenhomomorphismen.
- (3) Für $R = K[X]$ sind Modulhomomorphismen dasselbe wie K -lineare Abbildungen, die mit dem durch $X \cdot$ gegebenen Endomorphismus vertauschen.

Beispiel 11.15. Ein R -Modul M wird **freier Modul vom Rang n** genannt, wenn er isomorph zu R^n als R -Modul ist.

Wenn $R = K$ ein Körper ist, dann folgt aus der Existenz einer Basis, daß alle endlich erzeugten K -Moduln frei sind. Der Rang entspricht dem Begriff der Dimension.

Definition 11.16. Ein **Unterm modul**, genauer ein **R -Unterm modul** eines R -Moduls M , ist eine Untergruppe $M' \subseteq M$, so daß für alle $a \in R$ und $x \in M'$ wieder $ax \in M'$.

Beispiel 11.17. Beispiele für Untermoduln.

- (1) Für $R = K$ ein Körper sind Untermoduln dasselbe wie Untervektorräume.
- (2) Für $R = \mathbb{Z}$ ist ein Untermodul dasselbe wie eine Untergruppe.
- (3) Sei M ein $K[X]$ -Modul, also ein K -Vektorraum M mit einem Endomorphismus φ . Ein $K[X]$ -Untermodul ist nichts anderes als ein φ -stabiler Untervektorraum von M .
- (4) Der Ring R selbst ist ein R -Modul vermöge der Ringmultiplikation: das ist R^n im Fall $n = 1$. Die Untermoduln von R sind nichts anderes als die Ideale von R .
- (5) Jeder Modul M enthält die beiden trivialen Untermoduln $0 = \{0\} \subseteq M$ und $M \subseteq M$.

Das Untergruppenkriterium, Proposition 2.7, und dem Kriterium für Ideale, Lemma 7.2, formulieren wir ein Kriterium für Untermoduln.

Proposition 11.18. *Sei R ein Ring. Eine Teilmenge N eines R -Moduls M ist ein Untermodul genau dann, wenn*

- (i) $0 \in N$,
- (ii) für alle $x, y \in N$ ist $x + y \in N$,
- (iii) und für alle $x \in N$ und $a \in R$ gilt $ax \in N$.

Beweis. Der Beweis geht genau wie der Beweis von Lemma 7.2. □

Definition 11.19. Sei $X \subseteq M$ eine Teilmenge eines R -Moduls M . Dann ist der **von X erzeugte Untermodul** $\langle X \rangle_R \subseteq M$ der kleinste R -Untermodul von M , der X enthält. Dieser wird offensichtlich gegeben durch

$$\langle X \rangle_R = \left\{ \sum_{i=1}^r a_i x_i ; a_i \in R \text{ und } x_i \in X \right\}.$$

Wenn $\langle X \rangle_R = M$, so nennt man X eine Menge von **Erzeugern** von M als R -Modul. Ein **endlich erzeugter R -Modul** ist ein R -Modul M , der von endlich vielen Elementen erzeugt werden kann.

Beispiel 11.20. Sei M ein R -Modul. Die R -Modulhomomorphismen $f : R^n \rightarrow M$ entsprechen n -Tupeln (x_1, \dots, x_n) von Elementen von M . Die zugehörige Abbildung ist

$$f\left(\begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}\right) = \sum_{i=1}^n a_i x_i.$$

Dieses f ist surjektiv genau dann, wenn die x_1, \dots, x_n Erzeuger von M sind. Somit ist M endlich erzeugt genau dann, wenn es ein n und einen surjektiven R -Modulhomomorphismus $R^n \twoheadrightarrow M$ gibt.

Beispiel 11.21. Sei $M' \subseteq M$ ein Untermodul des R -Moduls M . Dann ist die Faktorgruppe M/M' auf eindeutige Art und Weise ein R -Modul derart, daß die Quotientenabbildung $M \rightarrow M/M'$ ein R -Modulhomomorphismus ist. Das ist das übliche Verfahren: zu $x \in M$ und $a \in R$ definieren wir die Modulmultiplikation einfach auf Repräsentanten als

$$a(x + M') := ax + M' \in M/M'.$$

Diese R -Modulmultiplikation ist wohldefiniert: wenn $x, x' \in M$ Repräsentanten der gleichen Restklasse $[x] = [x'] \in M/M'$ sind, dann gibt es $y \in M'$ mit $x' = x + y$. Damit gilt dann

$$[ax'] = [a(x + y)] = [ax + ay] = [ax],$$

weil $ay \in aM' \subseteq M'$ gilt, denn M' ist ein Untermodul. Der Modul M/M' heißt **Faktormodul von M modulo M'** .

Bemerkung 11.22. Ist M ein endlich erzeugter R -Modul, dann ist jeder Faktormodul M/M' ebenfalls endlich erzeugt, nämlich von den Restklassen der Erzeuger von M .

Definition 11.23. Sei $f : M \rightarrow N$ ein R -Modulhomomorphismus.

- (1) Der **Kern** von f ist der Untermodul $\ker(f) = f^{-1}(0) = \{x \in M ; f(x) = 0\}$ von M .
- (2) Das **Bild** von f ist der Untermodul $\operatorname{im}(f) = f(M)$ von N .

Die Untermoduleigenschaft wird mit dem Untermodulkriterium Proposition 11.18 nachgewiesen.

Bemerkung 11.24. Im Gegensatz zu allgemeinen Gruppen, wo nur ausgezeichnete Untergruppen, nämlich Normalteiler, Kerne sind, gibt es diese Unterscheidung bei Moduln nicht: Kerne sind Untermoduln und jeder Untermodul $M' \subseteq M$ ist der Kern eines geeigneten R -Modulhomomorphismus: etwa $M \rightarrow M/M'$.

Lemma 11.25. Ein R -Modulhomomorphismus $f : M \rightarrow N$ ist injektiv genau dann, wenn $\ker(f) = \{0\}$.

Beweis. Das geht formal genauso wie bei Gruppen, und folgt sogar aus dem Gruppenfall angewandt auf den zugrundeliegenden Gruppenhomomorphismus $f : (M, +) \rightarrow (N, +)$. \square

Lemma 11.26. Sei M ein endlich erzeugter R -Modul und $f : M \rightarrow N$ ein R -Modulhomomorphismus. Dann ist das Bild $f(M)$ ein endlich erzeugter R -Untermodul von N , und zwar erzeugt durch die Bilder von Erzeugern von M .

Beweis. Sei $M = \langle x_1, \dots, x_n \rangle_R$. Dann ist ein beliebiges Element aus $f(M)$ von der Form

$$f(a_1x_1 + \dots + a_nx_n) = a_1f(x_1) + \dots + a_nf(x_n),$$

mit $a_1, \dots, a_n \in R$, demnach eine R -Linearkombination der $f(x_1), \dots, f(x_n)$. \square

11.3. Quotienten und Isomorphiesätze. Für Moduln gelten Homomorphiesatz und Isomorphiesätze wie für Gruppen. Auch hier folgen sie formal aus der Existenz von Quotienten.

Proposition 11.27. Sei R ein Ring, M ein R -Modul und M' ein Untermodul von M . Dann gibt es einen **Quotientenmodul** $p : M \rightarrow Q$ mit der universellen Eigenschaft:

- (i) $p(M') = 0$,
- (ii) für alle R -Moduln T und R -Modulhomomorphismen $f : M \rightarrow T$ mit $f(M') = 0$ faktorisiert f eindeutig durch einen R -Modulhomomorphismus $\varphi : Q \rightarrow T$, d.h. $f = \varphi \circ p$ bzw. das Diagramm

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{f} & T \\ & \searrow p & \nearrow \varphi \\ & & Q \end{array}$$

kommutiert.

Beweis. Wir zeigen zuerst die Eindeutigkeit bis auf eindeutigen Isomorphismus. Angenommen $p' : M \rightarrow Q'$ ist auch ein Quotientenmodul. Dann gilt $p'(M') = 0$ und somit gibt es eindeutig $\varphi : Q \rightarrow Q'$ mit $p' = \varphi \circ p$. Umgekehrt können wir genauso argumentieren und erhalten $\psi : Q' \rightarrow Q$ mit $p = \psi \circ p'$. Die Komposition $\psi \circ \varphi : Q \rightarrow Q$ erfüllt dann die geforderte Faktorisierungseigenschaft für $p : M \rightarrow Q$ bezüglich p . Da dies auch die Identität $\operatorname{id}_Q : Q \rightarrow Q$ erfüllt, folgt aus der Eindeutigkeit der Faktorisierung bereits $\psi \circ \varphi = \operatorname{id}_Q$. Umgekehrt schließt man genauso auf $\varphi \circ \psi = \operatorname{id}_{Q'}$, so daß φ und ψ zueinander inverse R -Modulhomomorphismen sind. Außerdem sind diese eindeutig, wenn man Verträglichkeit mit den Quotientenabbildungen fordert. Das war rein formal!

Zur Existenz eines Quotientenmoduls überlegen wir uns nur, daß die Projektion

$$p : M \rightarrow M/M'$$

ein Quotient ist. Das ist einfach: (1) Die Bedingung $p(M') = 0$ folgt aus der Konstruktion sofort, und ein $f : M \rightarrow T$ mit $f(M') = 0$ läßt die Definition von $\varphi : M/M' \rightarrow T$ mittels

$$\varphi(x + M') := f(x)$$

zu. Dies ist wohldefiniert, da $f(M') = 0$. Weiter ist φ ein R -Modulhomomorphismus, wie man leicht durch Wahl geeigneter Vertreter und der Homomorphie von f nachrechnet. Die Faktorisierungseigenschaft folgt sofort aus der Definition und ist gewissermaßen die Leitidee für die Definition. Auch die Eindeutigkeit ist offensichtlich. \square

Satz 11.28 (Homomorphiesatz). *Sei $f : M \rightarrow N$ ein R -Modulhomomorphismus. Dann definiert*

$$\begin{aligned} \varphi : M/\ker(f) &\rightarrow \text{im}(f) \\ x + \ker(f) &\mapsto f(x) \end{aligned}$$

einen Isomorphismus von R -Moduln.

Beweis. Die Quotienteneigenschaft von $M \rightarrow M/\ker(f)$ nach Proposition 11.27 führt bezüglich $f : M \rightarrow N$ zu einem R -Modulhomomorphismus $M/\ker(f) \rightarrow N$, dessen Bild weiter $f(M)$ ist. Schränken wir das Ziel auf $\text{im}(f)$ ein, so erhalten wir den behaupteten R -Modulhomomorphismus φ . Dieser ist offensichtlich surjektiv. Sei x ein Vertreter im Urbild von $\bar{x} \in M/\ker(f)$. Dann ist $\varphi(\bar{x}) = 0$ genau dann, wenn $x \in \ker(f)$, also wenn $\bar{x} = 0$. Damit ist φ auch injektiv. Als bijektiver R -Modulhomomorphismus ist φ ein Isomorphismus. \square

Bemerkung 11.29. Sei M ein R -Modul und seien M'_1 und M'_2 Untermoduln von M .

- (1) Schnitt $M'_1 \cap M'_2$, und
- (2) Summe $M'_1 + M'_2 = \{x_1 + x_2 ; x_i \in M'_i \text{ für } i = 1, 2\}$

sind ebenfalls R -Untermoduln von M . Schnitt und Summe lassen sich auch für beliebige Familien indiziert durch eine Menge A von Untermoduln $M'_\alpha \subseteq M$ mit $\alpha \in A$ definieren.

Korollar 11.30 (Erster Isomorphiesatz). *Sei M ein R -Modul mit Untermoduln $K, L \subseteq M$. Dann induziert die Identität einen R -Modulisomorphismus*

$$K/K \cap L \xrightarrow{\sim} K + L/L$$

Beweis. Das ist der Homomorphiesatz für Moduln angewandt auf $K \rightarrow M \rightarrow M/L$. \square

Korollar 11.31 (Zweiter Isomorphiesatz). *Sei M ein R -Modul mit Untermoduln $K \subseteq L \subseteq M$. Dann induziert die Identität einen R -Modulisomorphismus*

$$(M/K)/(L/K) \xrightarrow{\sim} M/L.$$

Beweis. Die Quotienteneigenschaft von $M \rightarrow M/K$ nach Proposition 11.27 führt bezüglich $M \rightarrow M/L$ zu einem R -Modulhomomorphismus $M/K \rightarrow M/L$. Der behauptete Isomorphismus folgt aus dem Homomorphiesatz angewandt auf $M/K \rightarrow M/L$. \square

11.4. Produkte und Summen von Moduln. Wir diskutieren nun Produkte und Summen für Moduln mit Blick auf ihre universelle Eigenschaft.

Definition 11.32. (1) Sei M ein R -Modul und seien M_1, \dots, M_s Untermoduln. Man sagt M ist die **innere direkte Summe** der M_i

$$M = \bigoplus_{i=1}^s M_i,$$

wenn es für alle $x \in M$ eindeutige $x_i \in M_i$ für $i = 1, \dots, s$ gibt mit

$$x = x_1 + \dots + x_s.$$

- (2) Sei I eine Menge und N_i ein R -Modul für alle $i \in I$. Die **direkte Summe** von R -Moduln N_i ist die Menge der Tupel

$$\bigoplus_{i \in I} N_i = \{(x_i)_{i \in I} ; x_i \in N_i \text{ für alle } i \in I \text{ und } x_i = 0 \text{ für fast alle } i\}$$

mit komponentenweiser Addition und R -Multiplikation. Bei endlicher Indexmenge I ist die Bedingung leer, daß fast alle $x_i = 0$ sind. Für $I = \{1, \dots, s\}$ schreibt man auch $\bigoplus_{i=1}^s N_i$.

- (3) Die (innere) direkte Summe von zwei R -Moduln M und N schreibt man auch $M \oplus N$.

Bemerkung 11.33. Sei M die innere direkte Summe der Untermoduln M_i für $i = 1, \dots, s$. Dann ist (mit der (abstrakten) direkten Summe) die Summenabbildung

$$\bigoplus_{i=1}^s M_i \rightarrow M, \quad (x_1, \dots, x_s) \mapsto \sum_{i=1}^s x_i$$

Ein Isomorphismus von R -Moduln. Eine innere direkte Summe ist also isomorph zu einer (abstrakten) direkten Summe.

Beispiel 11.34. Für jedes $j \in I$ ist die Inklusion

$$\iota_j : M_j \rightarrow \bigoplus_{i \in I} M_i$$

mit $\iota_j(x) = (0, \dots, x, \dots, 0)$, wobei x in der j -ten Koordinate sitzt, ein R -Modulhomomorphismus. Allgemeiner ist auch für eine Teilmenge $J \subseteq I$ die Inklusion

$$\iota_J : \bigoplus_{j \in J} M_j \rightarrow \bigoplus_{i \in I} M_i$$

mit der naheliegenden Definition der Fortsetzung eines Tupels durch 0 auf $I \setminus J$ ein R -Modulhomomorphismus.

Definition 11.35. Sei R ein Ring. Das **direkte Produkt** einer Familie von R -Moduln M_i für $i \in I$ ist der R -Modul

$$\prod_{i \in I} M_i = \{(x_i)_{i \in I} ; x_i \in M_i \text{ für alle } i \in I\}$$

mit komponentenweiser Addition und R -Multiplikation. Für jedes $j \in I$ ist die Projektion

$$\text{pr}_j : \prod_{i \in I} M_i \rightarrow M_j$$

mit $\text{pr}_j((x_i)) = x_j$ ein R -Modulhomomorphismus. Allgemeiner ist auch für eine Teilmenge $J \subseteq I$ die Projektion

$$\text{pr}_J : \prod_{i \in I} M_i \rightarrow \prod_{j \in J} M_j$$

mit $\text{pr}_J((x_i)_{i \in I}) = (x_j)_{j \in J}$ ein R -Modulhomomorphismus.

Das Produkt zweier Moduln M und N schreiben wir als $M \times N$.

Satz 11.36 (Existenz von Produkten bei Moduln). *Sei R ein Ring. Das direkte Produkt von R -Moduln M_i mit $i \in I$ zusammen mit den Projektionen $\text{pr}_j : \prod_{i \in I} M_i \rightarrow M_j$ erfüllt die universelle Eigenschaft des **Produkts** von R -Moduln:*

Zu jedem R -Modul T und R -Modulhomomorphismen $f_i : T \rightarrow M_i$ für alle $i \in I$ gibt es genau einen R -Modulhomomorphismus $f : T \rightarrow \prod_{i \in I} M_i$ mit $f_i = \text{pr}_i \circ f$ für alle $i \in I$.

Beweis. Übung. Wie bei Ringen. □

Satz 11.37 (Existenz von Summen bei Moduln). *Sei R ein Ring. Die direkte Summe von R -Moduln M_i mit $i \in I$ zusammen mit den Inklusionen $\iota_j : M_j \rightarrow \bigoplus_{i \in I} M_i$ erfüllt die universelle Eigenschaft der **Summe** von R -Moduln:*

Zu jedem R -Modul T und R -Modulhomomorphismen $f_i : M_i \rightarrow T$ für alle $i \in I$ gibt es genau einen R -Modulhomomorphismus $f : \bigoplus_{i \in I} M_i \rightarrow T$ mit $f_i = f \circ \iota_i$ für alle $i \in I$.

Beweis. Übung: $f((x_i)_{i \in I}) = \sum_i f_i(x_i)$ definiert f , denn die Summe ist endlich. □

11.5. Annulatorideale, zyklische Moduln.

Definition 11.38. Sei M ein R Modul.

(1) Das **Annulatorideal** von $x \in M$ ist das Ideal

$$\text{Ann}_R(x) = \{a \in R \mid ax = 0\}.$$

(2) Das **Annulatorideal** von M ist

$$\text{Ann}_R(M) = \{a \in R \mid \text{für alle } x \in M : ax = 0\} = \bigcap_{x \in M} \text{Ann}_R(x).$$

Es ist eine einfache Übung nachzurechnen, daß ein Annulatorideal wirklich ein Ideal ist. Zum Beispiel ist

$$\text{Ann}_R(x) = \ker(R \rightarrow M, \quad a \mapsto ax),$$

und $\text{Ann}_R(M)$ ist ein Ideal als Schnitt von Idealen.

Beispiel 11.39. (1) Es gilt $\text{Ann}_R(R/I) = I$, denn R/I wird von der Restklasse 1 modulo I erzeugt, und es gilt $a \cdot 1 = 0 \in R/I$ genau dann, wenn $a \in I$.

(2) Wenn $M = \langle x_1, \dots, x_n \rangle_R$, dann ist

$$\text{Ann}_R(M) = \{a \in R ; ax_i = 0 \text{ für alle } i = 1, \dots, n\} = \bigcap_{i=1}^n \text{Ann}_R(x_i),$$

weil ein a , das alle x_i annulliert, auch alle R -Linearkombinationen der x_i annulliert.

Definition 11.40. Ein **zyklischer R -Modul** ist ein R -Modul M , der von einem Element $x \in M$ erzeugt wird. Wir schreiben $M = \langle x \rangle_R =: Rx$.

Proposition 11.41. *Sei $Rx = \langle x \rangle_R \subseteq M$ der zyklische R -Untermodule mit Erzeuger $x \in M$. Dann ist*

$$R / \text{Ann}_R(x) \xrightarrow{\sim} Rx, \quad [a] \mapsto ax$$

ein R -Modulisomorphismus.

Beweis. Zu $x \in M$ gehört der R -Modulhomomorphismus $\cdot x : R \rightarrow M$ definiert durch $a \mapsto ax$. Der Annulator von x ist

$$\text{Ann}_R(x) = \ker(\cdot x : R \rightarrow M).$$

Das Bild von $\cdot x : R \rightarrow M$ ist der von x erzeugte R -Untermodule $\langle x \rangle_R = Rx$. Die Behauptung folgt nun sofort aus dem Homomorphiesatz, Satz 11.28. □

Beispiel 11.42. Sei $R = \mathbb{Z}$. Ein zyklischer \mathbb{Z} -Modul ist eine abelsche Gruppe, die von einem Element erzeugt wird. Das ist also nichts anderes als eine zyklische Gruppe, somit isomorph zu \mathbb{Z} oder zu $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ für ein $n \geq 1$.

Wir können nun den Satz über die Existenz der Jordannormalform nach Proposition 11.10 in der Sprache der Moduln formulieren.

Proposition 11.43. *Sei K ein Körper. Um die Existenz der Jordannormalform zu beweisen, reicht die folgenden Aussage:*

Sei V ein $K[X]$ -Modul, der als K -Vektorraum endlich-dimensional ist. Dann ist V eine endliche direkte Summe von zyklischen $K[X]$ -Moduln.

Beweis. Ein solcher zyklischer $K[X]$ -Modul hat nach Proposition 11.41 die Form $K[X]/I$ für ein Ideal I . Weil $K[X]$ ein Hauptidealring ist, muß $I = (P)$ sein für ein Polynom $P \in K[X]$. Dabei kann $P = 0$ nicht auftreten, weil sonst V einen K -Unterraum isomorph zu $K[X]$ enthielte, was der endlichen Dimension von V widerspräche.

Um die Existenz der Jordannormalform aus Proposition 11.10 zu bekommen, müssen wir aus einer Zerlegung in Summanden $K[X]/(P)$ eine Zerlegung in solche zyklische $K[X]$ -Moduln machen, bei denen P eine Potenz eines Primpolynoms ist. Wir zerlegen einfach die Summanden weiter nach dem Chinesischen Restsatz, Korollar 10.17. Denn wenn P die Zerlegung $\prod_{i=1}^s P_i^{r_i}$ hat, dann ist als Ringe

$$K[X]/(P) \simeq \prod_{i=1}^s K[X]/(P_i^{r_i}),$$

und man überzeugt sich sofort, daß der Ringisomorphismus, der im Beweis des Chinesischen Restsatzes angegeben wurde, auch ein $K[X]$ -Modulisomorphismus ist. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §11

Übungsaufgabe 11.1. Zeigen Sie, daß ein direkter Summand eines endlich erzeugten R -Moduls selbst endlich erzeugt ist, d.h. ist $M \simeq \bigoplus_{i=1}^s M_i$, und M ist endlich erzeugt, dann sind auch die M_i endlich erzeugt.

12. MODULN ÜBER HAUPTIDEALRINGEN

12.1. **Torsion.** In diesem Abschnitt sei zur Vereinfachung R ein Integritätsring. Für den allgemeinen Fall haben wir die Bedingung „ $a \neq 0$ “ durch „ a ist kein Nullteiler“ zu ersetzen.

Bemerkung 12.1. Sei M ein R -Modul, und sei $a \in R$. Die Abbildung $x \mapsto ax$, also die Multiplikation mit a , definiert einen R -Modulhomomorphismus

$$[a] : M \rightarrow M, \quad [a](x) = ax.$$

Der Kern $M[a] := \ker([a] : M \rightarrow M)$ ist damit offensichtlich ein R -Untermodul von M .

Definition 12.2. Sei R ein Integritätsring, und sei M ein R -Modul.

- (1) Ein $x \in M$ ist ein **Torsionselement**, wenn es ein $0 \neq a \in R$ gibt mit $ax = 0$.
- (2) Sei $a \in R$, $a \neq 0$. Wir bezeichnen den Kern $M[a] = \ker([a])$ der Multiplikation mit a , also

$$M[a] = \{x \in M ; ax = 0\},$$

als den R -Untermodul der **a -Torsion(selemente)** von M .

- (3) Der Modul M ist ein **Torsionsmodul**, wenn jedes $x \in M$, $x \neq 0$ ein Torsionselement ist.

Bemerkung 12.3. Sei M ein R -Modul. Sind $a, b \in R$ assoziiert, d.h. es gibt eine Einheit $\varepsilon \in R^\times$ mit $a = \varepsilon b$, dann ist für alle $x \in M$

$$ax = 0 \iff bx = 0,$$

weil man mit ε bzw. ε^{-1} multiplizieren kann. Daher ist dann

$$M[a] = M[b].$$

Beispiel 12.4. Sei $R = K[X]$ ein Polynomring über einem Körper K . Sei V ein endlich-dimensionaler K -Vektorraum mit Endomorphismus $\varphi : V \rightarrow V$, den wir durch $Xv = \varphi(v)$ für alle $v \in V$ als $K[X]$ -Modul auffassen.

- (1) Bezüglich des Polynoms $X - \lambda$ gilt: die $(X - \lambda)$ -Torsion

$$V[X - \lambda] = V_\lambda$$

ist der Eigenraum von φ zum Eigenwert λ .

- (2) Für $r \geq 1$ und $\lambda \in K$ bezeichnen wir als **verallgemeinerten Eigenraum (der Stufe r)** den Unterraum

$$V_{\lambda,r} := V[(X - \lambda)^r].$$

Die verallgemeinerten Eigenräume bilden eine bezüglich Inklusion aufsteigende Folge von K -Untervektorräumen von V :

$$\{0\} = V_{\lambda,0} \subseteq V_{\lambda,1} = V_{\lambda,1} \subseteq V_{\lambda,2} \subseteq \dots \subseteq V_{\lambda,r} \subseteq \dots,$$

deren Vereinigung der **verallgemeinerten Eigenraum** von φ zum Eigenwert λ ist.

- (3) Sei $m_\varphi(X)$ das Minimalpolynom von φ . Dann ist V ein Torsionsmodul, denn es gilt

$$V = V[m_\varphi(X)].$$

Proposition 12.5. *Sei R ein Integritätsring, und sei M ein endlich erzeugter R -Modul. Dann ist M ein Torsionsmodul genau dann, wenn es $0 \neq a \in R$ gibt mit $M = M[a]$.*

Beweis. Wenn für ein $0 \neq a \in R$ gilt $M = M[a]$, dann sind alle $x \in M$ Torsionselemente, nämlich a -Torsion. Daher ist M ein Torsionsmodul.

Sei umgekehrt M ein Torsionsmodul und von den Elementen x_1, \dots, x_n erzeugt als R -Modul. Weil M Torsion ist, gibt es a_1, \dots, a_n verschieden von 0 mit $a_i x_i = 0$ für alle $i = 1, \dots, n$. Dann ist $a = a_1 \cdot \dots \cdot a_n$ ebenfalls nicht 0, denn R ist ein Integritätsring. Weiter gilt für alle $i = 1, \dots, n$

$$a x_i = (a_1 \cdot \dots \cdot a_{i-1} \cdot a_{i+1} \cdot \dots \cdot a_n) \cdot (a_i x_i) = (a_1 \cdot \dots \cdot a_{i-1} \cdot a_{i+1} \cdot \dots \cdot a_n) \cdot 0 = 0.$$

Damit gilt $x_i \in M[a]$ für alle $i = 1, \dots, n$. Weil M von den Elementen x_i erzeugt wird, folgt

$$M = \langle x_1, \dots, x_n \rangle_R \subseteq M[a] \subseteq M,$$

also $M = M[a]$. □

12.2. Die Primärzerlegung von Torsionsmoduln. Ab jetzt bis zum Ende des Kapitels ist R ein Hauptidealring. Wir denken speziell an die Fälle $K[X]$ und \mathbb{Z} .

Definition 12.6. Sei R ein Hauptidealring, sei M ein R -Modul und sei $p \in R$ ein Primelement. Die Elemente von M , welche von einer Potenz von p annulliert werden, nennt man **p -primär**. Die p -primären Elemente von M bilden den Untermodul, eine Vereinigung

$$M[p^\infty] := \bigcup_{r \geq 0} M[p^r]$$

einer aufsteigenden Kette von Untermoduln

$$\{0\} = M[p^0] \subseteq M[p] \subseteq M[p^2] \subseteq \dots \subseteq M[p^r] \subseteq M[p^{r+1}] \subseteq \dots$$

Der Untermodul $M[p^\infty]$ wird die **p -primäre Komponente** von M genannt. Gilt $M = M[p^\infty]$, so nennt man M **p -primär**.

Der folgende Satz verallgemeinert die Eigenraumzerlegung eines diagonalisierbaren Endomorphismus. Hier hat überdies der Chinesische Restsatz seinen prominenten Auftritt.

Satz 12.7 (Primärzerlegung). *Seien R ein Hauptidealring und M ein endlich erzeugter Torsionsmodul. Dann gilt:*

- (1) M ist direkte Summe seiner p -Primärkomponenten:

$$M = \bigoplus_{p \text{ prim}} M[p^\infty],$$

wobei p durch ein Vertretersystem der Äquivalenzklassen von Primelementen von R bis auf Assoziiertheit läuft.

- (2) Für alle Primelemente $p \in R$ ist $M[p^\infty]$ ein endlich erzeugter R -Modul und für fast alle Klassen von Primelementen bis auf Assoziiertheit gilt $M[p^\infty] = 0$.

- (3) Sei $0 \neq a \in R$ mit $M = M[a]$, und sei $a = u \cdot \prod_{i=1}^s p_i^{\alpha_i}$ seine Zerlegung in Primfaktoren, und $u \in R^\times$. Dann ist $M[p_i^\infty] = M[p_i^{\alpha_i}]$ für $i = 1, \dots, s$ ein endlich erzeugter R -Modul, und es gilt genauer

$$M = \bigoplus_{i=1}^s M[p_i^{\alpha_i}].$$

Beweis. Wir zeigen zuerst die Behauptung (3), dann (2), und Aussage (1) folgt dann mittels Proposition 12.5.

Schritt 0: Modulo (a). Als Vorüberlegung betrachten wir $b, c \in R$ und folgern aus einer Kongruenz $b \equiv c \pmod{(a)}$, also wenn $[b] = [c]$ in $R/(a)$ gilt, daß dann die R -Multiplikation des Moduls mit einem beliebigen $x \in M$ gleich ausfällt: $bx = cx$. In der Tat gilt dann $c - b = \Delta \in (a)$, so daß

$$cx = (b + \Delta)x = bx + \Delta x = bx,$$

denn $\Delta \in (a) \subseteq \text{Ann}_R(M)$.

Schritt 1: Projektoren. Nach dem Chinesischen Restsatz, genauer Korollar 10.17, haben wir einen natürlichen Ringisomorphismus

$$R/(a) \simeq \prod_{i=1}^s R/(p_i^{\alpha_i}).$$

Sei $e_i \in R$ ein Element, das im Produkt geht auf $(0, \dots, 1, \dots, 0)$ mit der einzigen 1 an der i -ten Position. Dann gilt für alle i, j modulo (a)

$$\begin{aligned} e_i e_j &\equiv \delta_{i,j} e_i, \\ \sum_{i=1}^s e_i &\equiv 1. \end{aligned}$$

Weil $(a) \subseteq \text{Ann}_R(M)$, folgt für alle $x \in M$

$$\begin{aligned} e_i e_j x &= \delta_{i,j} e_j x, \\ \left(\sum_{i=1}^s e_i \right) x &= x. \end{aligned}$$

Schritt 2: Direkte Summe. Mit den Untermoduln $e_i M = \{e_i x \mid x \in M\}$ von M definieren wir zwei R -Modulhomomorphismen

$$S : \bigoplus_{i=1}^s e_i M \rightarrow M, \quad S(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^s x_i,$$

$$E : M \rightarrow \bigoplus_{i=1}^s e_i M, \quad E(x) = (e_1 x, \dots, e_n x).$$

Es sind S und E zueinander inverse Isomorphismen, denn zuerst einmal gilt

$$S(E(x)) = \sum_{i=1}^s e_i x = \left(\sum_{i=1}^s e_i \right) x = x.$$

Sodann gibt es für $x = (x_1, \dots, x_n) \in \bigoplus_{i=1}^n e_i M$ für $j = 1, \dots, s$ Elemente $y_j \in M$ mit $x_j = e_j y_j$, so daß

$$\begin{aligned} E(S(x)) &= E(S(x_1, \dots, x_n)) = E\left(\sum_{j=1}^s e_j y_j\right) \\ &= (e_i \sum_{j=1}^s e_j y_j)_{1 \leq i \leq s} = \left(\sum_{j=1}^s \delta_{i,j} e_j y_j\right)_{1 \leq i \leq s} = (x_1, \dots, x_n) = x. \end{aligned}$$

Damit haben wir gezeigt:

$$M = \bigoplus_{i=1}^s e_i M.$$

Schritt 3: Endlich erzeugt. Der direkte Summand $e_i M$ ist das Bild des R -Modulhomomorphismus $e_i \cdot : M \rightarrow M$. Weil M endlich erzeugt ist, ist damit das Bild $e_i M$ ebenfalls endlich erzeugt.

Schritt 4: Identifikation der Summanden. Wir haben nun $e_i M = M[p_i^{\alpha_i}] = M[p_i^\infty]$ nachzuweisen. Wieder gilt modulo (a)

$$p_i^{\alpha_i} e_i \equiv 0, \quad \text{also} \quad p_i^{\alpha_i} e_i \in (a).$$

Weil $(a) \subseteq \text{Ann}_R(M)$ gilt nach Voraussetzung, folgt für alle $x \in M$

$$p_i^{\alpha_i} e_i x = 0.$$

Das bedeutet

$$e_i M \subseteq M[p_i^{\alpha_i}] \subseteq M[p_i^\infty]. \tag{12.1}$$

Sei nun $x \in M[p_i^\infty]$ beliebig. Dann gibt es $\beta \geq 1$ mit $p_i^\beta x = 0$. Per Konstruktion ist $e_i \equiv 1$ modulo $p_i^{\alpha_i}$. Damit gibt es $z_i \in R$ mit

$$e_i = 1 + z_i p_i^{\alpha_i},$$

woraus

$$1 \in (e_i, p_i^{\alpha_i}) \subseteq (e_i, p_i)$$

folgt. Damit ist e_i teilerfremd zu p_i . Aufgrund der eindeutigen Primfaktorzerlegung in R nach Theorem 9.23 ist dann auch e_i teilerfremd zu p_i^β . Das Lemma von Bezout, Korollar 10.7, gibt Elemente $b_i, c_i \in R$ mit

$$1 = b_i e_i + c_i p_i^\beta.$$

Damit folgt

$$x = (b_i e_i + c_i p_i^\beta)x = e_i(b_i x) + c_i(p_i^\beta x) = e_i(b_i x) \in e_i M.$$

Dies zeigt

$$M[p_i^\infty] \subseteq e_i M.$$

und zusammen mit (12.1) folgt die behauptete Gleichheit

$$e_i M = M[p_i^{\alpha_i}] = M[p_i^\infty].$$

Schritt 5: Die anderen Primärkomponenten. Sei p ein Primelement, das teilerfremd zu a ist, also nicht zu einem der p_1, \dots, p_s assoziiert ist. Sei $x \in M[p^\infty]$, etwa mit $p^\beta x = 0$ für ein $\beta \geq 1$. Das Lemma von Bezout, Korollar 10.7, gibt Elemente $b, c \in R$ mit

$$1 = ba + cp^\beta.$$

Damit folgt

$$x = (ba + cp^\beta)x = b(ax) + c(p^\beta x) = 0,$$

weil $x \in M = M[a]$. Dies zeigt $M[p^\infty] = 0$. □

Bemerkung 12.8. Mit der Notation aus Satz 12.7 gilt $a \in \text{Ann}_R(M)$. Da R ein Hauptidealring ist, gibt es ein bezüglich Teilbarkeit kleinstes a mit dieser Eigenschaft, nämlich dann, wenn $\text{Ann}_R(M) = (a)$ ist.

Korollar 12.9 (Kernzerlegung). *Sei V ein endlich-dimensionaler K -Vektorraum mit einem Endomorphismus φ . Sei $\chi_\varphi(X) = \prod_{i=1}^s p_i(X)^{\alpha_i}$ die Primfaktorzerlegung des charakteristischen Polynoms in $K[X]$. Dann gilt:*

- (1) $V = \bigoplus_{i=1}^s V_{p_i}$ mit den **verallgemeinerten Eigenräumen** $V_{p_i} = \ker(p_i(\varphi)^{\alpha_i}) \subseteq V$.
- (2) Die Projektoren $E_i : V \rightarrow V_{p_i} \subseteq V$ der Zerlegung als direkte Summe in (1) sind gegeben durch Polynome in φ . Insbesondere kommutieren die Projektoren mit allen Endomorphismen von V , die mit φ vertauschen, die deshalb auch die Zerlegung $V = \bigoplus_{i=1}^s V_{p_i}$ respektieren.

Beweis. Wir fassen wie üblich V als $K[X]$ -Modul auf, indem wir X durch φ operieren lassen. Eine K -Basis von V erzeugt V erst recht auch als $K[X]$ -Modul. Damit ist V ein endlich erzeugter $K[X]$ -Modul. Nach dem Satz von Cayley–Hamilton gilt $\chi_\varphi(\varphi) = 0$, also

$$\chi_\varphi(X) \in \text{Ann}_{K[X]}(V).$$

Damit folgt das Korollar sofort aus Satz 12.7. Die Projektoren e_i im Beweis von Satz 12.7 sind nun Polynome $e_i(X) \in K[X]$, und deren Effekt auf V wird gegeben durch $E_i = e_i(\varphi)$.

Kommutiert ein $\psi : V \rightarrow V$ mit φ , dann gilt für alle Polynome $P(X) = \sum_{i=0}^d a_i X^i$

$$\psi \circ (P(\varphi)) = \psi \circ (a_0 + a_1\varphi + \dots + a_d\varphi^d) = (a_0 + a_1\varphi + \dots + a_d\varphi^d) \circ \psi = (P(\varphi)) \circ \psi.$$

Insbesondere gilt dann $\psi \circ E_i = E_i \circ \psi$, so daß ψ das Bild von E_i in sich abbildet. Damit ist die Zerlegung $V = \bigoplus_{i=1}^s V_{p_i}$ eine Zerlegung in ψ -stabile Unterräume. \square

Korollar 12.10. *Seien R ein Hauptidealring, p ein Primelement und M ein endlich erzeugter Torsionsmodul. Dann ist die p -primäre Komponente $M[p^\infty]$ ein endlich erzeugter Torsionsmodul.*

Beweis. In der Notation des Beweises zu Satz 12.7 ohne den Index i , haben wir $e \in R$ und $\alpha \in \mathbb{N}$ mit $M[p^\infty] = eM = M[p^\alpha]$. Als eM ist die p -primäre Komponente das Bild des R -Modulhomomorphismus $[e] : M \rightarrow M$, der Multiplikation mit e . Als Bild eines endlich erzeugten R -Moduls ist eM auch endlich erzeugt.

Die p -primäre Komponente besteht nur aus p -Potenz-Torsion, ist also insbesondere ein Torsionsmodul. \square

12.3. Die Struktur von Torsionsmoduln. In diesem Kapitel beweisen wir den folgenden Struktursatz.

Satz 12.11 (Struktursatz für endlich erzeugte Torsionsmoduln). *Sei R ein Hauptidealring und M ein endlich erzeugter Torsionsmodul. Dann gilt:*

- (1) M ist isomorph zu einer direkten Summe zyklischer Moduln.
- (2) Es gibt nicht notwendig verschiedene Primelemente $p_i, i = 1, \dots, s$ und natürliche Zahlen $\alpha_i, i = 1, \dots, s$, so daß

$$M \cong \bigoplus_{i=1}^s R/(p_i^{\alpha_i}).$$

Beweis. Offenbar ist (1) eine Folge der präziseren Strukturaussage (2). Um (2) zu beweisen, dürfen wir nach der Primärzerlegung, Satz 12.7, den Modul M durch seine p -Primärkomponente $M[p^\infty]$ zu einem Primelement p ersetzen. Die p -Primärkomponente erbt die Voraussetzung, endlich erzeugter Torsionsmodul zu sein, nach Korollar 12.10 von M .

Weil die p -Primärkomponente endlich erzeugt ist, reicht nach Proposition 12.5 bereits eine uniforme Potenz p^e , um alle Elemente zu annullieren. Es gibt also ein e mit $(p^e) \subseteq \text{Ann}_R(M)$. Weil R ein Hauptidealring ist, gilt $\text{Ann}_R(M) = (a)$ für ein $a \in R$ und $a \mid p^e$. Aufgrund der eindeutigen Primfaktorzerlegung, Theorem 9.23, ist daher der Annulator ebenfalls von einer Potenz von p erzeugt.

Sei also nun oBdA $\text{Ann}_R(M) = (p^e)$. Für alle $x \in M$ ist dann $(p^e) \subseteq \text{Ann}_R(x)$ und daher mit dem selben Argument wie eben $\text{Ann}_R(x) = (p^\alpha)$ für ein geeignetes $p^\alpha \mid p^e$, also ein $\alpha \leq e$. Es

reicht nun eine direkte Zerlegung $M = \bigoplus_i Rx_i$ mit endlich vielen Elementen $x_i \in M$ zu finden, denn dann ist $\text{Ann}_R(x_i) = (p^{\alpha_i})$ für geeignete $\alpha_i \leq e$, und nach Proposition 11.41 folgt

$$M = \bigoplus_{i=1}^s Rx_i = \bigoplus_{i=1}^s R/(p_i^{\alpha_i}).$$

Wir führen nun Induktion über die Anzahl n einer Erzeugermenge von M . Der Induktionsanfang $n = 0$ mit einer leeren Erzeugermenge führt zum Modul $M = 0$, der die leere direkte Summe zyklischer Moduln ist. (Wem das suspekt ist, der analysiere den Fall mit nur einem Erzeuger.)

Behandeln wir nun den Induktionsschritt. Es besitze M ein Erzeugendensystem aus n Elementen z_1, z_2, \dots, z_n . Unter diesen gibt es ein Element, oE $x_1 := z_1$, mit $\text{Ann}_R(x_1) = (p^e)$ und e maximal, denn sonst annullierte schon p^{e-1} den Modul M , siehe den Beweis von Proposition 12.5.

Der Quotient $\text{pr} : M \rightarrow \bar{M} = M/Rx_1$ kann mit den $n - 1$ Bildern $\bar{z}_i = \text{pr}(z_i)$ erzeugt werden. Per Induktionsvoraussetzung gibt es $\bar{y}_2, \dots, \bar{y}_s \in \bar{M}$ mit

$$\bar{M} = \bigoplus_{i=2}^s R\bar{y}_i.$$

Wir werden versuchen diese Zerlegung nach M zu liften. Dazu liften wir zunächst die \bar{y}_i beliebig zu $y_i \in M$ mit $\text{pr}(y_i) = \bar{y}_i$. Sei $\text{Ann}_R(y_i) = (p^{e_i})$. Dann gilt $e_i \leq e$ und $p^{e_i}y_i \in \ker(\text{pr}) = Rx_1$. Es gibt also $a_i \in R$ mit

$$p^{e_i}y_i = a_i x_1.$$

Jetzt verwenden wir die Extremalität von x_1 . Da $p^{e-e_i}a_i x_1 = p^e y_i = 0$ muß p^{e_i} ein Teiler von a_i sein. Wir setzen $a_i = p^{e_i}b_i$ und modifizieren y_i ohne sein Bild in \bar{M} zu ändern durch $x_i = y_i - b_i x_1$. Damit annulliert p^{e_i} den Lift x_i wegen

$$p^{e_i}x_i = p^{e_i}(y_i - b_i x_1) = p^{e_i}y_i - p^{e_i}b_i x_1 = p^{e_i}y_i - a_i x_1 = 0.$$

Wir zeigen nun, daß M die direkte Summe der Rx_i ist. Sei $x \in M$ beliebig. Dann gibt es $a_2, \dots, a_s \in R$ mit $\text{pr}(x) = \sum_{i=2}^s a_i \bar{y}_i$. Dann ist

$$\text{pr}\left(x - \sum_{i=2}^s a_i x_i\right) = \text{pr}(x) - \sum_{i=2}^s a_i \text{pr}(x_i) = \text{pr}(x) - \sum_{i=2}^s a_i \bar{y}_i = 0.$$

Damit ist $x - \sum_{i=2}^s a_i x_i \in \ker(\text{pr}) = Rx_1$, und damit wird M von den x_1, \dots, x_s erzeugt. Es bleibt zu zeigen, daß die Summe der Rx_i direkt ist, d.h. die Summenabbildung

$$\bigoplus_{i=1}^s Rx_i \rightarrow M$$

ist eine R -Modulisomorphismus.

Sei $a_i x_i \in Rx_i$ mit $\sum_{i=1}^s a_i x_i = 0$. Dann ist $0 = \text{pr}(\sum_{i=1}^s a_i x_i) = \sum_{i=2}^s a_i \bar{y}_i$. Weil \bar{M} die direkte Summe der $R\bar{y}_i$ ist, folgt $a_i \bar{y}_i = 0$. Weil $\text{Ann}_R(x_i) = (p^{e_i}) = \text{Ann}_R(\bar{y}_i)$ für alle $i = 2, \dots, s$ gilt, folgt auch $a_i x_i = 0$. Und schließlich folgt damit $a_1 x_1 = \sum_{i=1}^s a_i x_i = 0$. Damit sind alle Komponenten in den Rx_i Null, wenn ihre Summe 0 ergibt: die Summe der Untermoduln ist eine direkte Summe. \square

Wir kommen nun zur Jordannormalform zurück.

Beweis. Wir beweisen nun die Existenz der Jordannormalform aus Theorem 11.7 (1) für einen Endomorphismus $\varphi : V \rightarrow V$ eines endlich-dimensionalen K -Vektorraums. Dazu bedienen wir uns der Übersetzung in die Sprache der $K[X]$ -Moduln aus Proposition 11.10. Diese modultheoretische Aussage ist nichts anderes als der Struktursatz Satz 12.11 für den Hauptidealring $R = K[X]$, sofern wir einsehen, daß durch die Interpretation als $K[X]$ -Modul aus dem Vektorraum V ein endlich erzeugter Torsionsmodul wird. Letzteres haben wir uns zu Beginn des Beweises von Korollar 12.9 überlegt. \square

Wir bezeichnen zu einem Primelement p eines Hauptidealrings R den Restklassenring $R/(p)$ mit $\kappa(p)$. Der Ring $\kappa(p)$ ist nach Proposition 9.12 ein Körper. Sei M ein R -Modul. Die R -Modulstruktur auf den Quotienten $M[p^\alpha]/M[p^{\alpha-1}]$ ist wohldefiniert modulo (p) , weil

$$pM[p^\alpha] \subseteq M[p^{\alpha-1}].$$

Daher ist $M[p^\alpha]/M[p^{\alpha-1}]$ auf natürliche Weise durch die Multiplikation mit Repräsentanten ein $\kappa(p)$ -Vektorraum.

Satz 12.12 (Eindeutigkeit). *Sei R ein Hauptidealring, und sei M ein endlich erzeugter Torsionsmodul mit einer Zerlegung*

$$M \simeq \bigoplus_{i=1}^s R/(p_i^{\alpha_i})$$

wie in Satz 12.11. Sei p ein Primelement von R , und sei $\beta \geq 1$. Dann gilt:

(1) Die Anzahl der p -primären zyklischen Summanden ist

$$\#\{i; p_i \sim p \text{ assoziiert}\} = \dim_{\kappa(p)}(M/pM) = \dim_{\kappa(p)}(M[p]).$$

(2) Die Anzahl der p -primären zyklischen Summanden mit Exponent β ist

$$\#\{i; p_i \sim p \text{ assoziiert, und } \alpha_i = \beta\} = \dim_{\kappa(p)}(M[p^\beta]/M[p^{\beta-1}]) - \dim_{\kappa(p)}(M[p^{\beta+1}]/M[p^\beta]).$$

Insbesondere sind die Anzahl der Summanden und genauer die Anzahl der Summanden mit Annulator (p^β) unabhängig von der gewählten Zerlegung.

Beweis. Aus $M = M' \oplus M''$ folgt $pM = pM' \oplus pM''$ und $M[p^\beta] = M'[p^\beta] \oplus M''[p^\beta]$. Da Quotienten nehmen mit direkten Summen verträglich ist, und die Dimension eines Vektorraums additiv auf direkten Summen ist, gelten die Formeln in (1) und (2) für M genau dann, wenn sie für M' und M'' gelten. Wir haben also nur den Fall $M = R/(p^\beta)$ mit $\beta > 0$ zu analysieren (das entspricht einem einzelnen Jordankästchen). Diesen Fall überlassen wir als Übung. \square

Beispiel 12.13. Viel mehr an Eindeutigkeit läßt sich nicht erwarten. Wir betrachten zu $0 < e \in \mathbb{N}$ den R -Modul $M = R/(p) \oplus R/(p^e)$. Für $e = 1$ handelt es sich um einen $\kappa(p)$ -Vektorraum der Dimension 2. Eine Zerlegung wie im Struktursatz entspricht der Wahl einer Basis als $\kappa(p)$ -Vektorraum. Die Mehrdeutigkeit einer Basiswahl wird parametrisiert durch ein Element in $\text{GL}_2(\kappa(p))$, der Basiswechsellmatrix.

Sei $e > 1$. Der Beweis des Struktursatzes lehrt, daß jedes Element mit Annulator (p^e) ein direkter Summand von M ist. Diese sind gegeben durch $f \in \text{Hom}(R/(p^e), R/(p)) \cong \kappa(p)$ als

$$M_f := \{(f(x), x) ; x \in R/(p^e)\} \subset R/(p) \oplus R/(p^e).$$

Zu M_f kann man auf vielfache Weise ein Komplement finden. Man muß nur in $M[p] = R/(p) \oplus p^{e-1}R/(p^e)$ ein Komplement von $pM_f \cap M[p]$ finden. Diese Wahl wird ebenso von einem Element aus $\kappa(p)$ parametrisiert.

Wir spezialisieren nun den Struktursatz Satz 12.11 auf den Fall $R = \mathbb{Z}$. Moduln unter \mathbb{Z} sind nichts anderes als abelsche Gruppen. Wir behandeln also die Klassifikation endlich erzeugter abelscher Gruppen. Die Primelemente von \mathbb{Z} sind nichts anderes als die Primzahlen (bis auf das Vorzeichen, das einer Multiplikation mit einer Einheit entspricht).

Satz 12.14 (Struktursatz für endliche abelsche Gruppen). *Eine endliche abelsche Gruppe ist eine direkte Summe zyklischer Gruppen.*

Genauer: Sei A eine endliche abelsche Gruppe. Dann gibt es (nicht notwendigerweise verschiedene) Primzahlen p_i und Exponenten $\alpha_i \geq 1$ für $i = 1, \dots, s$ und einen Isomorphismus

$$A \simeq \bigoplus \mathbb{Z}/p_i^{\alpha_i} \mathbb{Z}.$$

Wie oft und mit welchem Exponent eine Primzahl auftritt ist unabhängig von der Zerlegung als direkte Summe.

Beweis. Die Existenz folgt aus Satz 12.11, und die Eindeutigkeit aus Satz 12.12 für den Hauptidealring $R = \mathbb{Z}$. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §12

Übungsaufgabe 12.1. Zeigen Sie, daß ein endlich erzeugter R -Modul M genau dann ein Torsionsmodul ist, wenn M von Torsionselementen erzeugt wird.

Übungsaufgabe 12.2. Sei $R = \mathbb{Z}$. Zeigen Sie, daß ein endlich erzeugter \mathbb{Z} -Torsionsmodul daselbe wie eine endliche abelsche Gruppe ist.

Übungsaufgabe 12.3. Zeigen Sie, daß der \mathbb{Z} -Modul $M = \mathbb{Q}/\mathbb{Z}$ ein Torsionsmodul ist, aber für kein Nichtnullteiler $a \in \mathbb{Z}$ von der Form $M[a]$ ist.

Übungsaufgabe 12.4. Sei $\dim_K(V) = 3$ und $\varphi : V \rightarrow V$ ein Endomorphismus. Zeigen Sie, daß in jedem Fall die Jordannormalform bereits durch charakteristisches Polynom $\chi_\varphi(X)$ und Minimalpolynom $m_\varphi(X)$ von φ bis auf Permutation der Jordanblöcke festgelegt ist.

Übungsaufgabe 12.5. Finden Sie einen K -Vektorraum V und zwei Endomorphismen $\varphi, \psi \in \text{End}_K(V)$, so daß $m_\psi(X) = m_\varphi(X)$ und $\chi_\varphi(X) = \chi_\psi(X)$ gilt, aber φ und ψ verschiedene Jordannormalform haben. Welches ist die kleinste Dimension $\dim_K(V)$, in der solche Beispiele konstruiert werden können?

Teil 4. Gruppenoperationen

13. GEOMETRIE VON GRUPPENOPERATIONEN

Gruppen werden am besten als **Gruppen von Symmetrietransformationen** verstanden. Dies ist die Menge der strukturerhaltenden bijektiven Selbstabbildungen einer Struktur. Der daraus abstrahierte Begriff ist derjenige der Gruppenoperation auf einer Menge.

13.1. Definition und erste Beispiele.

Definition 13.1. Eine **Gruppenoperation** (oder **Gruppenwirkung**, genauer **Linksoperationen** oder **Operation von links**) einer Gruppe G auf einer Menge X ist eine Abbildung

$$\begin{aligned} G \times X &\rightarrow X \\ (g, x) &\mapsto g.x \end{aligned}$$

mit den folgenden Eigenschaften.

- (i) Die Verknüpfung ist **assoziativ**: für alle $g, h \in G$ und $x \in X$ gilt:

$$g.(h.x) = (gh).x,$$

wobei die Klammerung die Reihenfolge der Verknüpfung festlegt.

- (ii) Das neutrale Element $e \in G$ operiert wie die Identität, d.h. für alle $x \in X$ gilt:

$$e.x = x.$$

Wir nennen X eine **G -Menge**.

Beispiel 13.2. Es folgen einige natürliche Beispiele.

- (1) Sei K ein Körper. Die Gruppe $GL_n(K)$ operiert auf K^n vermöge Matrixmultiplikation von Matrix und Vektor.
- (2) Die symmetrische Gruppe operiert auf $\{1, \dots, n\}$ qua Definition.
- (3) Die ganzen Zahlen \mathbb{Z} operieren auf \mathbb{R} durch Translation:

$$\begin{aligned} \mathbb{Z} \times \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R} \\ (n, x) &\mapsto n + x. \end{aligned}$$

- (4) Die Gruppe S^1 operiert auf $\mathbb{C} \simeq \mathbb{R}^2$ durch Multiplikation komplexer Zahlen.
- (5) Die 3-dimensionale Drehgruppe $SO(3)$ operiert auf der 2-Sphäre

$$S^2 = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} ; x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1 \right\} \subseteq \mathbb{R}^3.$$

Diese Operation wird genauer in der Vorlesung Geometrie behandelt.

- (6) Man vergleiche die formale Ähnlichkeit von Definition 13.1 mit der Definition einer Gruppe. Insbesondere operiert G auf $X = G$ vermöge der Gruppenmultiplikation.

Zum besseren Verständnis, wie man über eine Gruppenoperation denken soll, beweisen wir die folgende Proposition. Deren Gehalt besagt, daß die Operation einer Gruppe G auf einer Menge X bedeutet, daß jedes $g \in G$ zu einer Symmetrie von X gehört, die homomorph von g abhängt.

Proposition 13.3. *Sei G eine Gruppe und X eine Menge.*

- (1) *Sei $G \times X \rightarrow X$ eine Gruppenoperation. Dann ist zu jedem $g \in G$ die Abbildung*

$$\psi_g : X \rightarrow X, \quad \psi_g(x) = g.x$$

eine Bijektion. Die Zuordnung $g \mapsto \psi_g$ ist ein Gruppenhomomorphismus $G \rightarrow \text{Aut}(X)$, wobei $\text{Aut}(X)$ die Gruppe der bijektiven Abbildungen $X \rightarrow X$ bezeichnet.

(2) Sei $\rho : G \rightarrow \text{Aut}(X)$ ein Gruppenhomomorphismus. Durch

$$g.x := \rho(g)(x) \quad \text{für alle } g \in G \text{ und } x \in X$$

wird eine Gruppenoperation $G \times X \rightarrow X$ definiert.

Die Konstruktionen in (1) und (2) sind invers zueinander.

Beweis. (1) Die Assoziativität der Gruppenoperation besagt gerade, daß für alle $g, h \in G$ und $x \in X$ gilt

$$\psi_{gh}(x) = (gh).x = g.(h.x) = \psi_g(\psi_h(x)) = (\psi_g \circ \psi_h)(x).$$

Weil das neutrale Element $e \in G$ wie die Identität operiert, gilt für alle $x \in X$

$$\psi_e(x) = e.x = x,$$

also $\psi_e = \text{id}$. Aus beiden Überlegungen folgt, daß $\psi_{g^{-1}}$ das Inverse zu ψ_g ist, und auch, daß die Zuordnung $g \mapsto \psi_g$ ein Gruppenhomomorphismus ist.

(2) Die Homomorphie von ρ zeigt für alle $g, h \in G$ und $x \in X$

$$(gh).x = \rho(gh)(x) = (\rho(g) \circ \rho(h))(x) = \rho(g)(\rho(h)(x)) = g.(h.x).$$

Aus $\rho(e) = \text{id}$ folgt $e.x = \rho(e)(x) = \text{id}(x) = x$ für alle $x \in X$.

Offensichtlich sind die Konstruktionen in (1) und (2) zueinander invers. □

Definition 13.4. Sei G eine Gruppe. Eine G -äquivariante Abbildung von G -Mengen ist eine Abbildung $f : X \rightarrow Y$ von G -Mengen X und Y , so daß für alle $x \in X$ und $g \in G$ gilt

$$f(g.x) = g.f(x).$$

Beispiel 13.5. In diesem Beispiel ist G die Gruppe $\{\pm 1\}$ und die Operation ist auf einer Gruppe X : zu $\varepsilon \in \{\pm 1\}$ und $x \in X$ (eine Gruppe!) sei

$$\varepsilon.x = x^\varepsilon.$$

Damit ist jeder Gruppenhomomorphismus $f : X \rightarrow Y$ eine $\{\pm 1\}$ -äquivariante Abbildung, denn für alle $x \in X$ und $\varepsilon \in \{\pm 1\}$ gilt

$$f(x^\varepsilon) = f(x)^\varepsilon.$$

13.2. Stabilisator und Orbit. Die Begriffe Stabilisator und Orbit beschreiben das Verhalten eines Elements der Menge, auf der eine Gruppe operiert.

Satz–Definition 13.6. Sei $G \times X \rightarrow X$ eine Operation der Gruppe G auf der Menge X . Der **Stabilisator** eines Elements $x \in X$ ist die Untergruppe

$$G_x := \text{Stab}_G(x) := \{g \in G ; g.x = x\} \subseteq G.$$

Beweis. Wir müssen zeigen, daß G_x eine Untergruppe ist. Wegen $e.x = x$ ist $e \in G_x$ und somit G_x nicht leer. Mit $u, v \in G_x$ ist

$$(uv).x = u.(v.x) = u.x = x,$$

also auch $uv \in G_x$, und

$$u^{-1}.x = u^{-1}.(u.x) = (u^{-1}u).x = e.x = x,$$

also auch $u^{-1} \in G_x$. Wir schließen aus Proposition 2.7, daß $G_x \subseteq G$ eine Untergruppe ist. □

Beispiel 13.7. (1) Der Stabilisator von $e_1 \in K^n$ unter der Operation von $GL_n(K)$ besteht aus allen Matrizen $A \in GL_n(K)$ mit $Ae_1 = e_1$, also allen Matrizen der Blockform

$$A = \begin{pmatrix} 1 & * \\ 0 & B \end{pmatrix}$$

mit $B \in GL_{n-1}(K)$.

- (2) Der Stabilisator $\text{Stab}_{S_n}(x)$ des Elements x für die definierende Operation von S_n auf $X = \{1, \dots, n\}$ besteht aus den Permutationen $\sigma \in S_n$ mit $\sigma(x) = x$. Ein solches σ wird eindeutig durch seine Einschränkung auf $X \setminus \{x\}$ bestimmt. Wir benutzen eine Bijektion

$$\varphi : \{1, \dots, x-1, x+1, \dots, n\} \xrightarrow{\sim} \{1, 2, \dots, n-1\}$$

etwa

$$\varphi(i) = \begin{cases} i & \text{für } i < x, \\ i-1 & \text{für } i > x. \end{cases}$$

Als Übungsaufgabe überzeugen Sie sich, daß die Abbildung

$$\text{Stab}_{S_n}(x) \rightarrow S_{n-1}, \quad \sigma \mapsto \varphi \circ \sigma|_{X \setminus \{x\}} \circ \varphi^{-1}$$

wohldefiniert, ein Gruppenhomomorphismus und bijektiv, also ein Isomorphismus ist. Der Stabilisator ist isomorph zu S_{n-1} . Am einfachsten sieht man dies im Fall $x = n$: der Stabilisator von n besteht aus den Permutationen von $\{1, \dots, n-1\}$, also S_{n-1} . Diese Version des Beispiels haben wir bereits in Beispiel 4.3 benutzt.

- (3) Die Operation von $G = S^1$ auf \mathbb{C} hat für alle $z \in \mathbb{C}$ mit $z \neq 0$ trivialen Stabilisator, also $G_z = \{1\}$. Hingegen wird $z = 0$ von jedem Element von S^1 fixiert: $G_0 = S^1$.

Beispiel 13.8 (Obere Dreiecksmatrizen). Sei K ein Körper und $n \in \mathbb{N}$. Wir definieren¹²

$$B_n(K) \subseteq \text{GL}_n(K)$$

als die Menge der oberen Dreiecksmatrizen

$$\begin{pmatrix} * & \dots & \dots & * \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & * \end{pmatrix},$$

wobei die Einträge auf der Diagonalen aus K^\times und die übrigen *-Einträge beliebig aus K sind.

Am besten verifiziert man, daß $B_n(K)$ eine Untergruppe ist, indem man die folgende Charakterisierung verwendet. Man betrachte die vollständige Fahne in K^n , also die aufsteigende Folge von K -Untervektorräumen

$$0 = W_0 \subset W_1 \subset \dots \subset W_{n-1} \subset W_n = K^n,$$

wobei für $0 \leq i \leq n$

$$W_i = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} ; x_j = 0 \text{ für alle } j > i \right\} \subseteq K^n.$$

Dann gilt für $A \in \text{GL}_n(K)$ nämlich $A \in B_n(K)$ genau dann, wenn für alle $i = 0, \dots, n$ gilt

$$AW_i = W_i.$$

Sei $\text{VF}_n(K)$ die Menge der vollständigen Fahnen für K^n . Ein linearer Automorphismus von K^n transportiert eine vollständige Fahne in K^n wieder in eine vollständige Fahne (Inklusion und Dimension von Unterräumen bleiben erhalten). Klarerweise erhalten wir eine Operation

$$\text{GL}_n(K) \times \text{VF}_n(K) \rightarrow \text{VF}_n(K)$$

von $\text{GL}_n(K)$ auf der Menge der vollständigen Fahnen von K^n . Der Stabilisator der Fahne der W_i ist nichts anderes als $B_n(K)$, was damit eine Untergruppe ist.

¹²Die Notation $B_n(K)$ wurde gewählt, um dem Begriff der Borel'schen Untergruppe linearer algebraischer Gruppen Genüge zu tun, dessen prominentestes Beispiel $B(K)$ ist.

Der Fahnensatz der linearen Algebra (über die Existenz von vollständigen Fahnen bestehend aus invarianten Unterräumen) beschreibt die Vereinigung der Stabilisatoren aller vollständigen Fahnen als Menge der Matrizen $A \in \text{GL}_n(K)$ mit über K zerfallendem Minimalpolynom.

Definition 13.9. Sei $G \times X \rightarrow X$ eine Operation der Gruppe G auf der Menge X .

- (1) Die **Bahn** (oder **Orbit**, oder **G -Orbit**) eines Elements $x \in X$ ist die Teilmenge

$$G.x = \{y \in X ; \text{ es gibt } g \in G \text{ mit } y = g.x\}.$$

- (2) Der **Bahnenraum** (oder **Orbitraum**, oder **Raum der Orbits**) der Gruppenoperation ist die Menge

$$G \backslash X = \{B ; B \subseteq X \text{ und es gibt ein } x \in X \text{ mit } B = G.x\}$$

von Teilmengen von X .

Beispiel 13.10. (1) Die Bahnen der S^1 -Operation auf \mathbb{C} durch Multiplikation sind genau die Kreise

$$\{z \in \mathbb{C} ; |z| = r\}$$

für $r \in \mathbb{R}, r > 0$, und der ‚degenerierte Kreis‘ mit $r = 0$: die Menge $\{0\}$. Der Orbitraum ist durch den Parameter r bijektiv zur Menge $\mathbb{R}_{\geq 0}$ der reellen Zahlen ≥ 0 .

- (2) Die Bahnen der Translation von \mathbb{Z} auf \mathbb{R} werden durch den Nachkommaanteil parametrisiert, etwa durch ein Element des halboffenen Intervalls $[0, 1)$.
 (3) Sei K ein Körper und sei $n \in \mathbb{N}$. Die Operation von $\text{GL}_n(K)$ auf K^n durch Matrixmultiplikation hat zwei Bahnen, nämlich 0 und $K^n \setminus \{0\}$.

Für jedes $A \in \text{GL}_n(K)$ ist $A0 = 0$. Also besteht der Orbit des Nullvektors nur aus dem Nullvektor.

Wir berechnen nun die Bahn eines beliebigen $v \in K^n \setminus \{0\}$. Es gilt nie $Av = 0$, weil A invertierbar ist. Sei $w \in K^n \setminus \{0\}$ ein weiterer beliebiger Vektor. Nach dem Basisergänzungssatz gibt es Basen

$$(v_1 = v, v_2, \dots, v_n) \quad (w_1 = w, w_2, \dots, w_n)$$

von K^n . Die Lineare Abbildung $K^n \rightarrow K^n$, welche $v_i \mapsto w_i$ abbildet, wird durch Multiplikation mit einer invertierbaren Matrix A beschrieben. Es gilt dann

$$Av = w,$$

somit besteht die Bahn von v aus ganz $K^n \setminus \{0\}$.

Satz 13.11 (Bahnenzerlegung). *Sei G eine Gruppe, die auf der Menge X operiert.*

- (1) Die Relation

$$x \sim y \iff \text{ es gibt ein } g \in G \text{ mit } x = g.y$$

ist eine Äquivalenzrelation \sim auf X .

- (2) Die Äquivalenzklassen von \sim sind die Orbits der Operation von G auf X .
 (3) Je zwei G -Orbits in X sind entweder disjunkt oder identisch.

Beweis. (1) Wir müssen zeigen, daß \sim reflexiv, symmetrisch und transitiv ist.

- reflexiv: für alle $x \in X$ gilt $e.x = x$ mit dem neutralen Element $e \in G$.
- symmetrisch: wenn $x \sim y$ für $x, y \in X$, dann gibt es $g \in G$ mit $x = g.y$. Daraus folgt

$$g^{-1}.x = g^{-1}.(g.y) = (g^{-1}g).y = e.y = y,$$

und das zeigt $y \sim x$.

- transitiv: wenn $x \sim y$ und $y \sim z$ für $x, y, z \in X$, dann gibt es $g, h \in G$ mit $x = g.y$ und $y = h.z$. Daraus folgt $x = g.y = g.(h.z) = (gh).z$, also $x \sim z$.

Aussage (2) ist trivial, und (3) ist eine allgemeine Eigenschaft von Äquivalenzklassen. □

Beispiel 13.12. Sei $n \in \mathbb{N}$ und sei K ein Körper. Die multiplikative Gruppe $K^\times = K \setminus \{0\}$ operiert durch Skalarmultiplikation auf K^{n+1} . Die Bahn von $0 \neq v \in K^{n+1}$ ist

$$K^\times \cdot v = \{\lambda v ; \lambda \in K^\times\} = \langle v \rangle_K \setminus \{0\}$$

= die Vektoren auf der **Ursprungsgerade** durch v ohne 0.

Die Bahn von 0 besteht nur aus der 0. Die eingeschränkte Operation

$$K^\times \times (K^{n+1} \setminus \{0\}) \rightarrow K^{n+1} \setminus \{0\}$$

$$(\lambda, v) \mapsto \lambda v$$

ist wohldefiniert, denn $\lambda v = 0 \iff \lambda = 0$ oder $v = 0$, und alle Stabilisatoren sind trivial. Der zugehörige Bahnenraum

$$\mathbb{P}^n(K) = K^\times \backslash (K^{n+1} \setminus \{0\})$$

wird der **projektive Raum** der Dimension n über dem Körper K genannt. Die Punkte von $\mathbb{P}^n(K)$ interpretiert man als die eindimensionalen Unterräume von K^{n+1} , die Ursprungsgeraden. Die Bahn des Vektors

$$v = \begin{pmatrix} x_0 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

bezeichnet man mit

$$[x_0 : \dots : x_n]$$

und nennt die x_i **homogene Koordinaten** (die nur bis auf Skalieren mit λ bestimmt sind).

Für $n = 1$ hat man die folgende Parametrisierung von $\mathbb{P}^1(K)$:

$$K \cup \{\infty\} \xrightarrow{\sim} \mathbb{P}^1(K)$$

$$t \in K \mapsto [t : 1]$$

$$\infty \mapsto [1 : 0].$$

Definition 13.13. Sei $G \times X \rightarrow X$ eine Gruppenoperation auf einer Menge X , und sei $e \in G$ das neutrale Element.

- (1) Die Operation heißt **transitiv**, wenn es nur eine Bahn gibt: für alle $x, y \in X$ existiert $g \in G$ mit $g \cdot x = y$.
- (2) Die Operation heißt **frei**, wenn für alle $x \in X$ der Stabilisator $G_x = \{e\}$ die triviale Gruppe ist: aus $g \cdot x = x$ für ein $x \in X$ und $g \in G$ folgt $g = e$.
- (3) Die Operation heißt **treu**, wenn für alle $g \in G$, $g \neq e$ ein $x \in X$ existiert mit $g \cdot x \neq x$.

Bemerkung 13.14. Die Bahnen $B \subseteq X$ einer G -Operation auf der Menge X sind genau diejenigen Teilmengen, auf denen durch Einschränkung eine transitive G -Operation gegeben ist.

13.3. Die Bahnenformel und Anwendungen. Bahn und Stabilisator sind nicht unabhängig: wenn viele Gruppenelemente nichts tun, dann kann die Bahn nicht mehr so lang werden.

Satz 13.15 (Bahnenformel oder Orbit–Stabilisatorformel). *Sei G eine Gruppe und*

$$G \times X \rightarrow X$$

eine Operation auf einer Menge X .

- (1) *Sei $x \in X$ ein Element. Die Gruppe G hat endliche Ordnung $|G|$ genau dann, wenn $|G_x|$ und $|G \cdot x|$ endlich sind, und dann gilt die **Orbit–Stabilisatorformel***

$$|G| = |G_x| \cdot |G \cdot x|.$$

(2) Sind X und G endlich, so gilt die **Bilanzgleichung**

$$|X| = \sum_{B \in G \setminus X} \frac{|G|}{|G_{x(B)}|},$$

wobei die Summe über die Bahnen jeweils die Wahl eines Elements $x(B) \in B$ aus der Bahn B benötigt (aber der Summand $\frac{|G|}{|G_{x(B)}|}$ davon unabhängig ist).

Beweis. (1) Die Abbildung $f : G \rightarrow X$ definiert durch

$$f(g) = g.x$$

hat per Definition als Bild die Bahn $G.x$ von x . Die Faser (Urbild) von f in y ist

$$f^{-1}(y) = \{g \in G ; g.x = y\},$$

also speziell $f^{-1}(x) = G_x$ ist der Stabilisator von x .

Zu jedem $y \in f(G) = G.x$ gibt es ein $g \in f^{-1}(y)$ und mit diesem ist die Multiplikation mit g eine bijektive Abbildung

$$\begin{aligned} g \cdot : G_x &\rightarrow f^{-1}(y) \\ h &\mapsto gh. \end{aligned}$$

- In der Tat, für $h \in G_x$ ist $(gh).x = g.(h.x) = g.x = y$, also die Abbildung wohldefiniert.
- Wenn für $h, h' \in G_x$ gilt $gh = gh'$, dann folgt aus Multiplikation mit g^{-1} von links schon $h = h'$. Dies zeigt die Injektivität.
- Zur Surjektivität nehmen wir $k \in f^{-1}(y)$ und rechnen (e ist das neutrale Element in G)

$$(g^{-1}k).x = g^{-1}.(k.x) = g^{-1}.y = g^{-1}.(g.x) = (g^{-1}g).x = e.x = x.$$

Daher ist $h = g^{-1}k \in G_x$ und $gh = g(g^{-1}k) = k$.

Die Inklusion $G_x \subseteq G$ und die Surjektion $f : G \rightarrow G.x$ zeigen, daß mit $|G|$ auch $|G_x|$ und $|G.x|$ endlich sind.

Umgekehrt, wenn $|G_x|$ und $|G.x|$ endlich sind, dann ist G durch die endlich vielen $f^{-1}(y)$ mit $y \in G.x$ überdeckt, und jede dieser Mengen $f^{-1}(y)$ ist selbst endlich, da in Bijektion mit G_x . Daher ist G dann auch endlich. Genauer folgt dann

$$|G| = \sum_{y \in G.x} |f^{-1}(y)| = \sum_{y \in G.x} |G_x| = |G.x| \cdot |G_x|. \tag{13.1}$$

Für Aussage (2) zerlegen wir X nach Satz 13.11 disjunkt in Bahnen und berechnen nach (1) die Größe einer jeden Bahn:

$$|X| = \sum_{B \in G \setminus X} |B| = \sum_{B \in G \setminus X} \frac{|G|}{|G_{x(B)}|}.$$

Der Summand zu B ist von der Wahl des Elements $x(B) \in B$ unabhängig, weil der Quotient nach (1) gerade gleich $|B|$ ist. □

Korollar 13.16. Wenn eine endliche Gruppe G auf einer Menge X operiert, dann sind die Ordnungen der Stabilisatoren und die Länge der Orbits Teiler der Gruppenordnung.

Beweis. Das folgt sofort aus Satz 13.15. □

Anwendung 13.17. Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl und Δ_n ein regelmäßiges n -Eck. Die **Di-dergruppe** D_n ist definiert als die Automorphismengruppe von Δ_n , also derjenigen Selbstabbildungen, die Ecken auf Ecken und Kanten auf Kanten abbilden. Dies ist eine Gruppe mit Komposition von Abbildungen als Verknüpfung, siehe Abbildung 1.

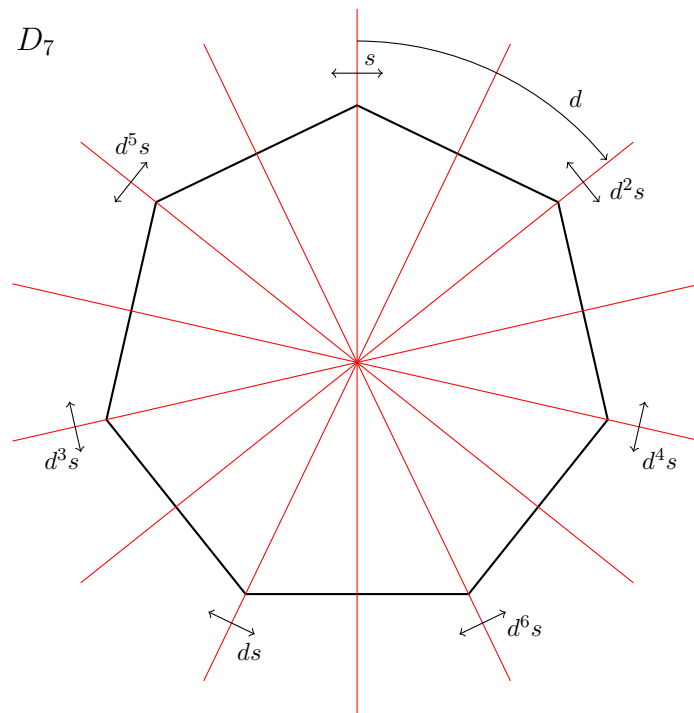


ABBILDUNG 1. Geometrie der Diedergruppe D_7 .

Die Gruppe D_n ist zusammen mit einer Operation auf Δ_n definiert. Dies induziert eine Operation auf den Ecken von Δ_n . Die Drehung um den Winkel $\frac{2\pi}{n}$ beschreibt ein Element

$$d \in D_n.$$

Durch Anwendung von Potenzen von d sehen wir, daß D_n transitiv auf der Menge der Ecken operiert. Der Stabilisator einer Ecke v (Vertex, daher v) besteht nur noch aus der Identität und der Spiegelung s an der Geraden durch den Mittelpunkt von Δ_n und der gegebenen Ecke v .

Aus der Bahnenformel folgt nun

$$|D_n| = |\text{alle Ecken}| \cdot |\text{Stabilisator einer Ecke}| = 2n.$$

Genauer kann man aus dieser Überlegung (und dem Beweis der Bahnenformel folgern), daß D_n aus den $2n$ -Elementen

$$D_n = \{1, d, d^2, \dots, d^{n-1}, s, ds, d^2s, \dots, d^{n-1}s\}$$

besteht. Damit wird D_n von d und s erzeugt.

Bemerkung 13.18. Für die folgenden Anwendungen sei \mathbb{F} ein endlicher Körper mit q Elementen. Solche gibt es, etwa für jede Primzahl p den Körper \mathbb{F}_p mit p Elementen, der aus den Restklassen $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ mit der von \mathbb{Z} geerbten Addition und Multiplikation besteht, vgl. Lineare Algebra 1. In der Vorlesung Algebra lernt man, daß q eine Primzahlpotenz sein muß und daß es für jede Primzahlpotenz q bis auf Isomorphie genau einen Körper mit q Elementen gibt.

Anwendung 13.19. Sei \mathbb{F} ein endlicher Körper aus q Elementen. Dann hat $\mathbb{P}^n(\mathbb{F})$ die Mächtigkeit

$$|\mathbb{P}^n(\mathbb{F})| = \frac{q^{n+1} - 1}{q - 1} = q^n + q^{n-1} + \dots + q + 1.$$

In der Tat handelt es sich um den Orbitraum der Gruppe \mathbb{F}^\times der Ordnung $q - 1$ auf der Menge $\mathbb{F}^{n+1} \setminus \{0\}$ der Mächtigkeit $q^{n+1} - 1$. Da alle Stabilisatoren trivial sind, folgt aus der Bahnenformel,

daß alle Orbits die gleiche Größe $q - 1$ haben und

$$|\mathbb{P}^n(\mathbb{F})| = |\mathbb{F}^\times \backslash (\mathbb{F}^{n+1} \setminus \{0\})| = \frac{|\mathbb{F}^{n+1} \setminus \{0\}|}{|\mathbb{F}^\times|} = \frac{q^{n+1} - 1}{q - 1}.$$

Anwendung 13.20. Sei \mathbb{F} ein endlicher Körper mit q Elementen. Wir bestimmen die Ordnung von $\mathrm{GL}_n(\mathbb{F})$ mittels der Operation auf der Menge der vollständigen Fahnen $\mathrm{VF}_n(\mathbb{F})$. Aus der Linearen Algebra 1 wissen wir, daß jede vollständige Fahne

$$W_\bullet : 0 = W_0 \subseteq W_1 \subseteq \dots \subseteq W_n = \mathbb{F}^n$$

mittels einer Basis (v_1, \dots, v_n) von \mathbb{F}^n durch

$$W_i = \langle v_1, \dots, v_i \rangle_{\mathbb{F}}$$

beschrieben werden kann. Sei $0 = V_0 \subseteq V_1 \subseteq \dots \subseteq V_n = \mathbb{F}^n$ mit

$$V_i = \langle e_1, \dots, e_i \rangle_{\mathbb{F}}$$

die Standardfahne. Die Matrix

$$A = [v_1, \dots, v_n]$$

mit den Basisvektoren v_i als Spalten ist in $\mathrm{GL}_n(\mathbb{F})$ und

$$AV_i = A \langle e_1, \dots, e_i \rangle_{\mathbb{F}} = \langle Ae_1, \dots, Ae_i \rangle_{\mathbb{F}} = \langle v_1, \dots, v_i \rangle_{\mathbb{F}} = W_i.$$

Dies zeigt, daß die Operation von $\mathrm{GL}_n(\mathbb{F})$ auf $\mathrm{VF}_n(\mathbb{F})$ transitiv ist. Aus Satz 13.15 folgt

$$|\mathrm{GL}_n(\mathbb{F})| = |B_n(\mathbb{F})| \cdot |\mathrm{VF}_n(\mathbb{F})|.$$

Die Borelsche Untergruppe $B_n(\mathbb{F})$ enthält alle invertierbaren oberen Dreiecksmatrizen. Die Diagonaleinträge sind beliebig aus \mathbb{F}^\times und die Einträge oberhalb der Diagonale beliebig aus \mathbb{F} . Daher gilt

$$|B_n(\mathbb{F})| = (q - 1)^n \cdot q^{n(n-1)/2}.$$

Es bleibt, die Anzahl der vollständigen Fahnen in \mathbb{F}^n zu bestimmen. Dies gelingt induktiv nach n . Der eindimensionale Raum W_1 einer Fahne W_\bullet in \mathbb{F}^n ist ein Punkt

$$W_1 \in \mathbb{P}^{n-1}(\mathbb{F}).$$

Jeder solche Unterraum W_1 kann genau durch die Urbilder von vollständigen Fahnen im Faktorraum $\mathbb{F}^n/W_1 \simeq \mathbb{F}^{n-1}$ zu einer vollständigen Fahne von \mathbb{F}^n ergänzt werden. Daher gilt

$$|\mathrm{VF}_n(\mathbb{F})| = |\mathbb{P}^{n-1}(\mathbb{F})| \cdot |\mathrm{VF}_{n-1}(\mathbb{F})|,$$

und somit per Induktion, Anwendung 13.19 und $|\mathrm{VF}_1(\mathbb{F})| = 1$

$$|\mathrm{VF}_n(\mathbb{F})| = |\mathrm{VF}_1(\mathbb{F})| \cdot \prod_{m=1}^{n-1} |\mathbb{P}^m(\mathbb{F})| = \prod_{m=1}^{n-1} \frac{q^{m+1} - 1}{q - 1} = \prod_{m=1}^n \frac{q^m - 1}{q - 1}.$$

Daraus resultiert die folgende Formel für die Ordnung von $\mathrm{GL}_n(\mathbb{F})$:

$$\begin{aligned} |\mathrm{GL}_n(\mathbb{F})| &= (q - 1)^n \cdot q^{n(n-1)/2} \cdot \prod_{m=1}^n \frac{q^m - 1}{q - 1} \\ &= q^{\sum_{m=1}^n (n-m)} \cdot \prod_{m=1}^n (q^m - 1) = \prod_{m=1}^n q^{n-m} (q^m - 1) = \prod_{m=0}^{n-1} (q^n - q^m). \end{aligned}$$

13.4. Operationen und die symmetrische Gruppe. Die symmetrische Gruppe ist aus der Linearen Algebra bekannt, wo sie eine Rolle bei der Theorie der Determinante spielt.

Definition 13.21. Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl. Die **symmetrische Gruppe** S_n auf n Elementen ist die Gruppe der Automorphismen der Menge $\{1, \dots, n\}$:

$$S_n = \{\sigma : \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\} ; \sigma \text{ ist eine Bijektion}\}.$$

Die Gruppenverknüpfung von S_n ist die Komposition von Bijektionen.

Bemerkung 13.22. Ein $\sigma \in S_n$ kann durch eine Wertetabelle

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n-1 & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \sigma(3) & \dots & \sigma(n-1) & \sigma(n) \end{pmatrix}$$

notiert werden. Wenn wir nur die Zeile der Werte betrachten, dann beschreiben wir σ als Permutation der Menge von n Elementen $\{1, \dots, n\}$

$$\sigma(1), \sigma(2), \sigma(3), \dots, \sigma(n-1), \sigma(n).$$

Als **Permutation** bezeichnen wir dabei eine Anordnung einer geordneten Menge, hier $1, \dots, n$. Die Gruppe S_n wird daher auch als Gruppe der Permutationen von $1, \dots, n$ angesprochen.

Bemerkung 13.23. Sei $G \times X \rightarrow X$ eine Gruppenoperation. Für jedes $g \in G$ definiert

$$x \mapsto g.x$$

eine Abbildung $X \rightarrow X$. Dies ist eine Permutation der Elemente von X , denn $x \mapsto g^{-1}.x$ ist die Umkehrabbildung. Mit dieser Konstruktion haben wir in Proposition 13.3 aus einer Gruppenoperation einen Gruppenhomomorphismus

$$\rho : G \rightarrow \text{Aut}(X)$$

übersetzt. Im Spezialfall $X = \{x_1, \dots, x_n\}$ einer Menge von n Elementen beschreiben wir Automorphismen von X durch die entsprechende Permutation der Indexmenge, d.h., $\rho : G \rightarrow S_n$ mit

$$g.x_i = x_{\rho(g)(i)} \tag{13.2}$$

für alle $1 \leq i \leq n$ und $g \in G$. Proposition 13.3 besagt in diesem Fall, daß die Formel (13.2) zu einer Bijektion führt:

$$\{\rho : G \rightarrow S_n ; \text{Gruppenhomomorphismus}\} \xrightarrow{\sim} \{\text{Operation von } G \text{ auf } \{1, \dots, n\}\}.$$

Beispiel 13.24. Die 3er-Würfelgruppe \mathcal{R}_3 operiert natürlich auf der Menge der Eckwürfel des Rubik's Cube. In Beispiel 4.23 haben wir daraus auf einen Gruppenhomomorphismus $\sigma_E : \mathcal{R}_3 \rightarrow S_8$ geschlossen. Analog operiert \mathcal{R}_3 natürlich auf der Menge der Kantenwürfel des Rubik's Cube, woraus wir einen Gruppenhomomorphismus $\sigma_K : \mathcal{R}_3 \rightarrow S_{12}$ erhalten haben. Beide Gruppenhomomorphismen sind Beispiele für die Konstruktion aus Bemerkung 13.23.

Beispiel 13.25. Sei T die Gruppe der Symmetrien eines Tetraeders, die **volle Tetraedergruppe**. Per Definition operiert T auf der Menge der Ecken des Tetraeders. Wir beschriften die Ecken mit 1, 2, 3 und 4. Jede Symmetrie induziert eine Permutation der Ecken. Die dadurch definierte Abbildung

$$\rho : T \rightarrow S_4$$

ist ein konkretes Beispiel für die Konstruktion aus Bemerkung 13.23, also ein Gruppenhomomorphismus. Wir zeigen, daß ρ ein Isomorphismus der Tetraedergruppe T mit S_4 ist.

Die Symmetrien des Tetraeders sind durch ihre Wirkung auf den Ecken eindeutig bestimmt: wenn $\rho(g) = \text{id}$, dann ist $g = \text{id}$. Damit ist $\ker(\rho) = \{\text{id}\}$, und ρ ist injektiv nach Proposition 2.14.

Andererseits gibt es die folgenden Elemente: Für jedes Paar von Ecken

$$P, Q \in \{1, \dots, 4\}$$

betrachten wir die Spiegelung $s_{P,Q}$ an der Ebene E durch die anderen beiden Ecken und den Mittelpunkt der Kante zwischen P und Q . Diese Spiegelung induziert die Transposition

$$\rho(s_{P,Q}) = (P, Q).$$

Damit enthält $\text{im}(\rho)$ alle Transpositionen von S_4 . Die Transpositionen erzeugen S_4 , und damit ist ρ surjektiv, also sogar ein Isomorphismus.

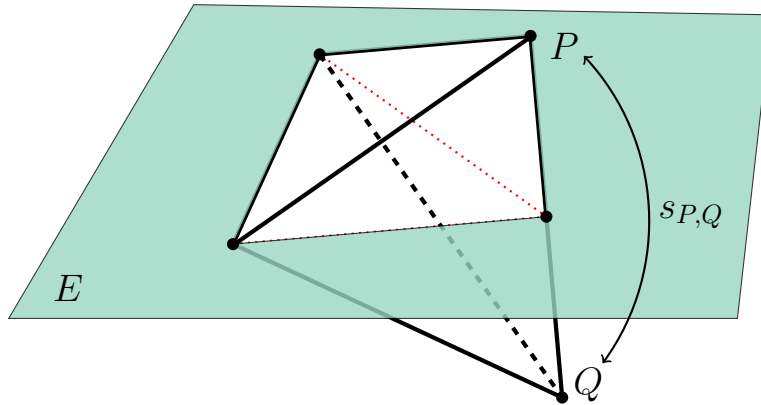


ABBILDUNG 2. Transposition in der Tetraedergruppe.

Die Untergruppen von \mathbb{Z} haben wir in Satz 2.8 mit einer übersichtlichen Antwort bestimmt. Die entsprechende Frage für S_n mit $n \in \mathbb{N}$ beliebig hat keine einfache Antwort, wie der folgende Satz von Cayley zeigt.

Satz 13.26 (Satz von Cayley). *Jede Gruppe der Ordnung n ist isomorph zu einer Untergruppe der symmetrischen Gruppe S_n .*

Beweis. Wir nummerieren die Elemente von G als $G = \{g_1, \dots, g_n\}$. Die Translationsoperation von G auf sich selbst übersetzt Bemerkung 13.23 in einen Gruppenhomomorphismus

$$\rho : G \rightarrow S_n.$$

Wir müssen zeigen, daß ρ injektiv ist. Dann ist ρ ein Isomorphismus auf das Bild $\text{im}(\rho) \subseteq S_n$.

Es gilt $g \in \ker(\rho)$ genau dann, wenn für alle $x \in G$ gilt $gx = x$. Speziell für $x = 1$ folgt $g = 1$. Nach Proposition 2.14 ist daher ρ injektiv. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §13

Übungsaufgabe 13.1. Sei G eine Gruppe und X eine Menge mit einer G -Operation auf X .

Zeigen Sie, daß die Bahnen $B \subseteq X$ genau diejenigen Teilmengen von X sind, auf denen die G -Operation zu einer transitiven G -Operation $G \times B \rightarrow B$ einschränkt.

Übungsaufgabe 13.2. Sei G eine endliche Gruppe der Ordnung $|G| = 2n$ mit $n \in \mathbb{Z}$. Zeigen Sie die folgenden Aussagen:

- (1) Es gibt ein $g \in G$ verschieden von 1 mit $g^2 = 1$.
- (2) Für alle $g \in G$ gibt es ein $h \neq g^{-1}$ mit $hgh = g^{-1}$.

Tipp: Verwenden Sie die Bahnenformel für die Abbildung $g \mapsto g^{-1}$, die man als Operation der Gruppe $\{\pm 1\}$ auf G verstehen kann. Formulieren Sie, was es für ein Element bedeutet, wenn sein Orbit die Länge 1 hat.

Übungsaufgabe 13.3. Bestimmen Sie die Orbits der Operation von $\text{GL}_n(K)$ auf K^n durch Matrixmultiplikation.

Übungsaufgabe 13.4. Sei M eine Menge und $f : M \rightarrow M$ eine Involution, d.h. es gilt $f \circ f = \text{id}_M$.

- (1) Konstruieren Sie eine Gruppenoperation von $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ auf M , bei der für alle $x \in M$ gilt: $[1].x = f(x)$.
- (2) Sei nun M eine endliche Menge und f habe genau einen Fixpunkt. Zeigen Sie, daß M ungerade viele Elemente hat.
- (3) Gilt auch die Umkehrung von (b)? Was kann man über die Fixpunkte von f sagen, wenn $\#M$ ungerade ist?

Übungsaufgabe 13.5. Die Elemente von $\mathbb{P}^n(K)$ sind Geraden $L = Kv \subseteq K^{n+1}$ für $0 \neq v \in K^{n+1}$. Für eine Matrix $A \in \text{GL}_{n+1}(K)$ ist

$$AL = \{Aw ; w \in L\}$$

ebenfalls eine Gerade in K^{n+1} . Zeigen Sie, daß

$$\begin{aligned} \text{GL}_{n+1}(K) \times \mathbb{P}^n(K) &\rightarrow \mathbb{P}^n(K) \\ (A, L) &\mapsto AL \end{aligned}$$

eine Operation von $\text{GL}_{n+1}(K)$ auf $\mathbb{P}^n(K)$ definiert.

Übungsaufgabe 13.6. In dieser Aufgabe analysieren wir die Operation von $G = \text{GL}_2(K)$ auf $\mathbb{P}^1(K)$ aus Aufgabe 13.5.

- (1) Beschreiben Sie den Stabilisator G_x eines geschickt gewählten Punktes $x \in \mathbb{P}^1(K)$.
- (2) Bestimmen Sie für zwei verschiedene (geschickt gewählte) Punkte $x, y \in \mathbb{P}^1(K)$ den Stabilisator des Paares (x, y) :

$$G_{x,y} = \{g \in G ; g.x = x \text{ und } g.y = y\}.$$

Zeigen Sie, daß $G_{x,y} = G_x \cap G_y$ gilt.

- (3) Bestimmen Sie den Stabilisator des ungeordneten Paares $\{x, y\}$, also

$$G_{\{x,y\}} = \{g \in G ; \{g.x, g.y\} = \{x, y\}\},$$

für die in (2) gewählten Punkte x, y .

Übungsaufgabe 13.7. Sei G eine Gruppe, $G \neq 1$. Zeigen Sie, daß die Abbildung $\mathbb{Z} \times G \rightarrow G$ gegeben für $n \in \mathbb{Z}$ und $g \in G$ durch $(n, g) \mapsto g^n$ keine Gruppenoperation ist.

Übungsaufgabe 13.8. Sei G eine Gruppe und X eine G -Menge. Wir definieren durch

$$(x, g) \mapsto g^{-1}.x$$

eine Abbildung $X \times G \rightarrow X$. Zeigen Sie, daß dies eine Rechtsoperation von G auf X definiert, und zeigen Sie so, daß man jede Linksoperation in eine Rechtsoperation übersetzen kann (und analog umgekehrt).

Übungsaufgabe 13.9. Seien $U_i < G$ für $i = 1, \dots, r$ Untergruppen von endlichem Index in der Gruppe G . Zeigen Sie, daß die Untergruppe $U = \bigcap_{i=1}^r U_i$ auch von endlichem Index ist, genauer

$$(G : U) \leq \prod_{i=1}^r (G : U_i).$$

Übungsaufgabe 13.10. Sei G eine Gruppe. Zeigen Sie durch konkrete Rechnung die Axiome einer Äquivalenzrelation für die Konjugationsrelation

$$a \sim b \iff \text{es gibt ein } g \in G \text{ mit } b = gag^{-1}.$$

Übungsaufgabe 13.11. Beschreiben Sie analog zum Beispiel 14.13 die Rechtsnebenklassen

$$B \backslash \text{GL}_2(K),$$

wobei B die Untergruppe der oberen Dreiecksmatrizen ist:

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & x \\ 0 & \mu \end{pmatrix} ; \lambda, \mu, x \in K, \lambda, \mu \neq 0 \right\}.$$

Übungsaufgabe 13.12. Sei G (bzw. H) eine Gruppe, die auf einer Menge X von links (bzw. von rechts) operiert. Die Operation von H sei frei und transitiv, und beide Operationen ‘kommutieren’ (sagt man, sind assoziativ wäre besser): für alle $g \in G$, $x \in X$ und $h \in H$ gilt

$$g.(x.h) = (g.x).h.$$

Nach Wahl von $y \in X$ gibt es einen eindeutigen Gruppenhomomorphismus

$$\varphi : G \rightarrow H$$

mit der Eigenschaft

$$g.y = y.(\varphi(g)).$$

Wie ändert sich φ , wenn man ein anderes Element $y \in X$ wählt?

Übungsaufgabe 13.13. Sei $\varphi : G \rightarrow \text{Aut}(G)$ der Gruppenhomomorphismus mit

$$\varphi(g) = \varphi_g = (h \mapsto ghg^{-1}).$$

Zeigen Sie, daß das Bild von φ ein Normalteiler in $\text{Aut}(G)$ ist.

Übungsaufgabe 13.14. Zeigen Sie, daß die Diedergruppe D_3 und die symmetrische Gruppe S_3 isomorph sind.

Tipp: finden Sie eine Operation von D_3 auf einer 3-elementigen Menge.

Übungsaufgabe 13.15. Wir lassen die Gruppe S_6 mittels Permutationsmatrizen auf $V = (\mathbb{F}_2)^6$ operieren und erhalten einen Gruppenhomomorphismus $S_6 \rightarrow \text{GL}_6(\mathbb{F}_2)$. Wir setzen $v = (1, \dots, 1)$ und definieren v^\perp als Orthogonalraum bezüglich der Standardbilinearform auf V . Zeigen Sie:

(1) Es gilt

$$(0) \subset \langle v \rangle \subset v^\perp \subset V.$$

(2) Die Unterräume $\langle v \rangle$ und v^\perp werden von S_6 jeweils in sich überführt.

(3) In einer geeigneten Basis unabhängig von $\sigma \in S_6$ haben die Permutationsmatrizen in $\text{GL}_6(\mathbb{F}_2)$ die Blockform

$$\begin{pmatrix} 1 & * & * \\ 0 & A(\sigma) & * \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

mit $A(\sigma) \in \text{GL}_4(\mathbb{F}_2)$.

(4) Die Zuordnung $\rho : S_6 \rightarrow \text{GL}_4(\mathbb{F}_2)$ gegeben durch $\sigma \mapsto A(\sigma)$ ist ein Gruppenhomomorphismus.

14. OPERATIONEN VON GRUPPEN AUF GRUPPEN

Bemerkung 14.1. Man kann auch analog eine **Operation von rechts** definieren als eine Abbildung

$$\begin{aligned} X \times G &\rightarrow X, \\ (x, g) &\mapsto x.g \end{aligned}$$

mit den entsprechenden Eigenschaften. Man kann zwischen Links- und Rechtsoperationen übersetzen, indem man ein ‚Vorzeichen spendiert‘ siehe Aufgabe 13.8.

14.1. Translation. Im Folgenden verwenden wir Gruppenoperationen zum abstrakten Studium von Gruppen. Das erste gruppentheoretische Beispiel einer Operationen ist die Translationsoperation einer Untergruppe.

Definition 14.2. Sei $U \subseteq G$ eine Untergruppe.

- (1) Die Untergruppe U operiert auf G von links durch **Translation (von links, oder Linkstranslation)** wie folgt:

$$\begin{aligned} U \times G &\rightarrow G \\ (u, g) &\mapsto ug. \end{aligned}$$

- (2) Die Untergruppe U operiert auf G von rechts durch **Translation** wie folgt:

$$\begin{aligned} G \times U &\rightarrow G \\ (g, u) &\mapsto gu. \end{aligned}$$

Die Eigenschaften einer Operation erfüllen die Translationsoperationen offensichtlich.

Bemerkung 14.3. Die Orbits der Translationsoperation von links sind genau die **Rechtsnebenklassen** in G in Bezug auf U

$$Ug = \{h \in G ; \text{ es gibt ein } u \in U \text{ mit } h = ug\}.$$

Die Orbits der Translationsoperation von rechts sind genau die **Linksnebenklassen** in G in Bezug auf U

$$gU = \{h \in G ; \text{ es gibt ein } u \in U \text{ mit } h = gu\}.$$

Beispiel 14.4. Die Bahn des neutralen Elements $e \in G$ unter der Translation mit der Untergruppe U (von links oder rechts!) ist gerade U selbst.

Lemma 14.5. *Die Translationsoperation einer Untergruppe ist frei.*

Beweis. Sei $u \in U$ im Stabilisator von $g \in G$ bezüglich der Operation durch Linkstranslation der Untergruppe U der Gruppe G (für die Rechtstranslation geht der Beweis analog). Dann gilt

$$ug = g,$$

und nach Multiplikation mit g^{-1} von rechts wird daraus $u = e$, das neutrale Element in G . \square

Bemerkung 14.6. Jetzt erhalten wir einen natürlichen Beweis des Satzes von Lagrange, Satz 4.12.

Sei G eine Gruppe und U eine Untergruppe. Da die Translationsoperation von U auf G frei ist, haben alle Bahnen $B \in U \backslash G$ nach Satz 13.15 (1) die Mächtigkeit $|B| = |U|$. Die Bilanzgleichung aus Satz 13.15 (2) liefert nun

$$|G| = \sum_{B \in U \backslash G} |B| = |U \backslash G| \cdot |U| = (G : U) \cdot |U|.$$

Beispiel 14.7. Wir betrachten als Beispiel die Diedergruppe D_n erzeugt von einer Drehung d um $2\pi/n$ und einer Spiegelung s . Als Untergruppe nehmen wir zunächst $U = \langle d \rangle$. Dann gibt es die zwei Rechtsnebenklassen

$$\begin{aligned} U &= Ue = \{1, d, d^2, \dots, d^{n-1}\}, \\ Us &= \{s, ds, d^2s, \dots, d^{n-1}s\}. \end{aligned}$$

Man mache sich klar, daß jedes Element in Us eine Spiegelung des regelmäßigen n -Ecks ist, und damit die Ordnung 2 hat. Dazu berechnet man, daß in D_n

$$sds = d^{-1}$$

gilt. Damit ist für alle $i \geq 0$ (und dann auch für alle $i \in \mathbb{Z}$)

$$sd^i = \underbrace{(sds) \dots (sds)}_{i\text{-mal}} s = d^{-i}s = d^{n-i}s.$$

Daraus folgt

$$(sd^i)^2 = sd^i(sd^i) = sd^i d^{-i} s = ss = 1.$$

Bezüglich der Untergruppe $V = \langle s \rangle$ gibt es n Rechtsnebenklassen, für jedes $0 \leq i \leq n - 1$ eine:

$$Vd^i = \{d^i, sd^i\} = \{d^i, d^{n-i}s\}.$$

Wir beobachten, daß zwar

$$Us = sU,$$

aber für $i \in \mathbb{Z}$ im Allgemeinen gilt:

$$\{d^i, sd^i = d^{n-i}s\} = Vd^i \neq d^iV = \{d^i, d^i s\}.$$

Beispiel 14.8. (1) In der Notation von Beispiel 14.7 hat die Untergruppe $\langle d \rangle \subseteq D_n$ den Index 2 und $\langle s \rangle \subseteq D_n$ den Index n .

(2) Die alternierende Gruppe A_n der geraden Permutationen ist eine Untergruppe der symmetrischen Gruppe S_n vom Index 2. Die Bahnen σA_n für $\sigma \in S_n$ sind die Teilmengen von S_n mit konstantem Signum.

Beispiel 14.9. Sei U eine Untergruppe von G . Auf dem Raum der Linksnebenklassen von U operiert G durch Translation von links:

$$\begin{aligned} G \times G/U &\rightarrow G/U \\ (g, xU) &\mapsto gxU. \end{aligned}$$

Nur für die Wohldefiniertheit muß man kurz überlegen: wenn $xU = yU$ für $x, y \in G$, dann ist für alle $g \in G$:

$$g.(xU) = gxU = g(xU) = g(yU) = g.(yU).$$

Diese Operation ist offensichtlich transitiv und der Stabilisator der Nebenklasse $1U = U$ ist

$$\{g \in G ; gU = U\} = U.$$

Satz 14.10. Sei U eine Untergruppe der Gruppe G . Wenn G transitiv auf einer Menge X operiert und $U = G_x$ der Stabilisator eines Elements $x \in X$ ist, dann gibt es eine Bijektion von G -Mengen

$$G/U \xrightarrow{\sim} X,$$

die den Bahnenraum der (Rechts-)Translationsoperation durch U mit X identifiziert. Insbesondere gilt:

$$(G : U) = |X|,$$

sofern eine der beiden Größen endlich ist.

Beweis. Wir betrachten die Abbildung $f : G/U \rightarrow X$ definiert durch

$$f(gU) = g.x$$

Die Abbildung f ist wohldefiniert: zu $g, h \in G$ mit $gU = hU$ gibt es $u \in U$ mit $g = hu$ und

$$f(hU) = h.x = h.(u.x) = (hu).x = g.x = f(gU).$$

Die Abbildung ist surjektiv, weil die Operation auf X transitiv ist. Und die Abbildung ist injektiv, weil aus $g.x = h.x$ bereits (e ist das neutrale Element in G)

$$(h^{-1}g).x = h^{-1}.(g.x) = h^{-1}.(h.x) = (h^{-1}h).x = e.x = x,$$

also $h^{-1}g \in U$ und damit (nach Multiplikation mit h) auch $g \in hU$ also $gU = hU$ folgt.

Außerdem ist f mit den G -Operationen auf beiden Seiten verträglich: für alle $g, h \in G$ gilt

$$f(g.(hU)) = f(ghU) = (gh).x = g.(h.x) = g.f(hU). \quad \square$$

Bemerkung 14.11. Die Beweise von Satz 14.10 und der Bahnenformel aus Satz 13.15 sind sehr ähnlich. Die Abbildung $G \rightarrow X$ aus dem Beweis von Satz 13.15 ist die Komposition von $G \rightarrow G/U$, $g \mapsto gU$ mit der Abbildung $f : G/U \rightarrow X$ aus dem Beweis von Satz 14.10. Im Gegensatz zur Bahnenformel braucht man aber für Satz 14.10 nicht, daß G eine endliche Gruppe ist. Nur X und $(G : U)$ sollten endlich sein, damit ein nützlicher Anzahlvergleich besteht.

Ist darüberhinaus $|G|$ endlich, so zeigt die Bahnenformel Satz 13.15 (1) angewandt auf die Linkstranslation von G auf G/U , daß

$$(G : U) = |G/U| = |G|/|U|.$$

Dies liefert einen weiteren natürlichen Beweis des Satzes von Lagrange, Satz 4.12.

Beispiel 14.12. Die Zerlegung als Produkt disjunkter Zykeln für Elemente in S_n kann man aus Eigenschaften von Gruppenoperationen beweisen. Sei $\sigma \in S_n$. Wir definieren die folgende Operation der Gruppe \mathbb{Z} durch Potenzen von σ :

$$\begin{aligned} \mathbb{Z} \times \{1, \dots, n\} &\rightarrow \{1, \dots, n\} \\ (m, i) &\mapsto \sigma^m(i). \end{aligned}$$

Dies ist im Prinzip die Einschränkung auf die Untergruppe $\langle \sigma \rangle \subseteq S_n$ der definierenden Operation von S_n auf $\{1, \dots, n\}$.

Nun schreiben wir $\sigma = z_1 \cdot \dots \cdot z_s$ als Produkt disjunkter Zykeln, und sei A_i der Träger A_i von z_i für $i = 1, \dots, s$. Dann sind die Orbits von $\langle \sigma \rangle$ in seiner natürlichen Operation auf $\{1, \dots, n\}$ gerade die Mengen A_i , sowie alle $\{j\}$ für $j \notin \bigcup_{i=1}^s A_i$.

Jetzt drehen wir die Argumentation um. Aus Satz 13.11 folgt, daß die Operation durch Potenzen von σ die Menge $\{1, \dots, n\}$ in disjunkte Bahnen zerlegt. Sei A eine solche Bahn der Länge $r = |A|$. Bahnen der Länge $r = 1$ sind Fixpunkte von σ und führen nicht zu Zykeln.

Sei also $r > 1$ und $a \in A$ beliebig. Der Stabilisator G_a von a ist eine Untergruppe von $G = \mathbb{Z}$, und Satz 14.10 liefert

$$(\mathbb{Z} : G_a) = |A| = r.$$

Weil wir nach Satz 2.8 alle Untergruppen von \mathbb{Z} kennen, schließen wir $G_a = r\mathbb{Z}$. Satz 14.10 liefert nun genauer eine Bijektion

$$\mathbb{Z}/r\mathbb{Z} \xrightarrow{\sim} A, \quad [i] \mapsto \sigma^i(a).$$

Wir setzen für alle $1 \leq i \leq r$

$$a_i = \sigma^i(a).$$

Die Bijektion zeigt, daß $A = \{a_1, \dots, a_r\}$ und außerdem für alle $m \in \mathbb{Z}$

$$\sigma^m(a_i) = \sigma^m(\sigma^i(a)) = \sigma^{m+i}(a) = a_{i+m},$$

wobei wir die Indizes modulo r betrachten. Daher ist

$$\sigma|_A = (a_1, \dots, a_r)$$

ein r -Zykel mit Träger A . Der disjunkten Zerlegung von $\{1, \dots, n\}$ in Orbits entspricht nun die Produktzerlegung in disjunkte Zykeln.

Beispiel 14.13. Sei K ein Körper. Die Gruppe $\mathrm{GL}_2(K)$ operiert auf dem projektiven Raum $\mathbb{P}^1(K)$ durch **Möbiustransformationen**

$$\begin{aligned} \mathrm{GL}_2(K) \times \mathbb{P}^1(K) &\rightarrow \mathbb{P}^1(K) \\ \left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, [x : y] \right) &\mapsto [ax + by : cx + dy] \end{aligned}$$

Klassisch schreibt man diese Operation mit einem Parameter $t = \frac{x}{y}$, der die Werte $K \cup \{\infty\}$ durchläuft ($[t : 1] = [x : y]$ außer für $y = 0$ bzw. $t = \infty$, das $[1 : 0]$ entspricht) als

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot t = \frac{at + b}{ct + d}.$$

Dies ist wirklich eine Operation, weil

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \cdot \left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot [x : y] \right) &= \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \cdot [ax + by : cx + dy] \\ &= [\alpha(ax + by) + \beta(cx + dy) : \gamma(ax + by) + \delta(cx + dy)] \\ &= [(\alpha a + \beta c)x + (\alpha b + \beta d)y : (\gamma a + \delta c)x + (\gamma b + \delta d)y] \\ &= \begin{pmatrix} \alpha a + \beta c & \alpha b + \beta d \\ \gamma a + \delta c & \gamma b + \delta d \end{pmatrix} \cdot [x : y] \\ &= \left(\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \right) \cdot [x : y]. \end{aligned}$$

Der Stabilisator des Punktes $[1 : 0]$ besteht aus allen $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ mit

$$[1 : 0] = [a : c],$$

also mit $c = 0$. Dies ist die Untergruppe der oberen Dreiecksmatrizen

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & x \\ 0 & \mu \end{pmatrix} ; \lambda, \mu, x \in K, \lambda, \mu \neq 0 \right\}.$$

Wie in Satz 14.10 sind die Linksnebenklassen gB die Fasern der Abbildung

$$\begin{aligned} f : \mathrm{GL}_2(K) &\rightarrow \mathbb{P}^1(K) \\ f\left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}\right) &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot [1 : 0] = [a : c]. \end{aligned}$$

Die Abbildung f ist surjektiv, weil jedes $\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} \neq 0$ zu einer Basis von K^2 ergänzt werden kann und damit als erste Spalte einer Matrix aus $\mathrm{GL}_2(K)$ auftritt.

Die Linksnebenklasse gB für $g = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathrm{GL}_2(K)$ hat demnach die Form

$$gB = \left\{ \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \in \mathrm{GL}_2(K) ; \begin{pmatrix} \alpha \\ \gamma \end{pmatrix} \text{ und } \begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix} \text{ } K\text{-linear abhängig} \right\} \quad (14.1)$$

und besteht aus allen Elementen von $\mathrm{GL}_2(K)$, deren erste Spalte die gleiche Gerade in K^2 aufspannen. Der Raum der Linksnebenklassen entspricht also bijektiv über die von der ersten Spalte aufgespannten Gerade dem projektiven Raum $\mathbb{P}^1(K)$ der Dimension 1 über K . In homogenen Koordinaten erhalten wir eine Bijektion

$$\begin{aligned} \mathrm{GL}_2(K)/B &\xrightarrow{\sim} \mathbb{P}^1(K) \\ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} B &\mapsto [a : c] \end{aligned}$$

Beispiel 14.14. Sei \mathbb{F} ein endlicher Körper mit q Elementen. Dann hat die Gruppe der oberen Dreiecksmatrizen $B_2(\mathbb{F})$, also der Matrizen

$$\begin{pmatrix} \lambda & x \\ 0 & \mu \end{pmatrix}$$

mit $x \in \mathbb{F}$ und $\lambda, \mu \in \mathbb{F}^\times$ genau $q(q-1)^2$ Elemente. Da der Raum der Linksnebenklassen bijektiv (siehe Beispiel 14.13) ist zu $\mathbb{P}^1(\mathbb{F})$ mit $|\mathbb{P}^1(\mathbb{F})| = q+1$ Elementen (siehe Anwendung 13.19), folgt aus dem Satz von Lagrange erneut

$$|\mathrm{GL}_2(\mathbb{F})| = |B| \cdot |\mathbb{P}^1(\mathbb{F})| = q(q-1)^2 \cdot (q+1) = (q^2-1)(q^2-q).$$

Beispielsweise ist die Ordnung von $\mathrm{GL}_2(\mathbb{F}_7)$ gleich $48 \cdot 42 = 2016$.

14.2. **Konjugation.** Wir lernen nun eine zweite gruppentheoretische Operation kennen.

Lemma–Definition 14.15. Sei G eine Gruppe. Die Abbildung

$$\begin{aligned} G \times G &\rightarrow G \\ (g, h) &\mapsto ghg^{-1} \end{aligned}$$

beschreibt die **Operation durch Konjugation** (oder **Konjugationsoperation**) von G auf G .

Beweis. Das neutrale Element $e \in G$ operiert wie die Identität, denn $ehe^{-1} = h$ für alle $h \in G$. Und für $a, b \in G$ und $h \in G$ gilt Assoziativität:

$$(ab) \cdot h = (ab)h(ab)^{-1} = abhb^{-1}a^{-1} = a(bhb^{-1})a^{-1} = a \cdot (b \cdot h). \quad \square$$

Definition 14.16. Sei G eine Gruppe und $g, h \in G$ Gruppenelemente. Man nennt

$$ghg^{-1}$$

das zu h (mittels g) **konjugierte Element**. Unter Gruppentheoretikern wird auch oft die Notation und Definition

$$x^g = g^{-1}xg$$

für das mittels $g \in G$ zu $x \in G$ konjugierte Elemente benutzt. Im Sinne dieses Skripts ist x^g dann das mittels g^{-1} zu x konjugierte Element.

Proposition 14.17. Sei G eine Gruppe. Die Relation auf G definiert durch: für alle $a, b \in G$

$$a \sim b \iff a \text{ ist konjugiert zu } b$$

ist eine Äquivalenzrelation, d.h. für alle $a, b, c \in G$ gilt:

- (i) für alle a ist a konjugiert zu a ,
- (ii) wenn a konjugiert zu b ist, dann ist auch b konjugiert zu a ,
- (iii) wenn a konjugiert zu b und b konjugiert zu c sind, dann ist a konjugiert zu c .

Beweis. Die Bahn von $g \in G$ unter der Konjugationsoperation besteht aus allen zu g konjugierten Elementen. Aus Satz 13.11 folgt, daß „konjugiert zu“ auf G eine Äquivalenzrelation ist. \square

Proposition 14.18. Die **Konjugation mit $g \in G$** ist ein Gruppenautomorphismus

$$\varphi_g : G \rightarrow G, \quad \varphi_g(h) = ghg^{-1}.$$

Beweis. Für $a, b \in G$ gilt

$$\varphi_g(ab) = g(ab)g^{-1} = ga(g^{-1}g)bg^{-1} = (gag^{-1})(gbg^{-1}) = \varphi_g(a)\varphi_g(b).$$

Damit ist φ_g ein Gruppenhomomorphismus.

Mit $g, h \in G$ gilt $\varphi_g \circ \varphi_h = \varphi_{gh}$, denn für alle $a \in G$ gilt

$$\varphi_{gh}(a) = (gh)a(gh)^{-1} = g(h(a)h^{-1})g^{-1} = \varphi_g(\varphi_h(a)) = \varphi_g \circ \varphi_h(a).$$

Sei $e \in G$ das neutrale Element. Da $\varphi_e(a) = eae^{-1} = a$, also $\varphi_e = \text{id}_G$, ist das Inverse zu φ_g gerade $\varphi_{g^{-1}}$. Daraus folgt, daß für alle $g \in G$ der Gruppenhomomorphismus φ_g bijektiv, also ein Automorphismus ist. \square

Bemerkung 14.19. Die Rechnung in Proposition 14.18 zeigt einen Gruppenhomomorphismus

$$\begin{aligned} G &\rightarrow \text{Aut}(G) \\ g &\mapsto \varphi_g = (x \mapsto gxg^{-1}). \end{aligned}$$

Automorphismen der Form φ_g werden **innere Automorphismen** genannt.

Korollar 14.20. Konjugierte Elemente haben die gleiche Ordnung.

Beweis. Seien $g, h \in G$, und bezeichne $1 \in G$ das neutrale Element. Dann gilt für alle $n \in \mathbb{Z}$

$$h^n = 1 \iff \varphi_g(h^n) = \varphi_g(1) \iff \varphi_g(h)^n = 1 \iff (ghg^{-1})^n = 1. \quad \square$$

Definition 14.21. Sei G eine Gruppe.

- (1) Die Bahnen der Konjugationsoperation heißen **Konjugationsklassen** von G . Die Konjugationsklasse von $x \in G$ bezeichnen wir mit

$$C_x := \{g x g^{-1} ; g \in G\}.$$

Dies sind die Äquivalenzklassen der Äquivalenzrelation „konjugiert“ auf G .

- (2) Die **Ordnung** einer Konjugationsklasse C_x ist die Ordnung $\text{ord}(g)$ für jedes $g \in C_x$. Dies ist nach Korollar 14.20 wohldefiniert.
 (3) Der **Zentralisator** eines Gruppenelements $x \in G$ ist der Stabilisator der Konjugationsoperation

$$Z_G(x) := \{g \in G ; g x g^{-1} = x\}.$$

Beispiel 14.22. (1) Der Zentralisator von $x \in G$ ist die Untergruppe von G bestehend aus allen Elementen $g \in G$, die mit x kommutieren, denn $g x g^{-1} = x$ ist äquivalent zu $g x = x g$. Insbesondere gilt stets

$$\langle x \rangle \subseteq Z_G(x).$$

- (2) Die Mächtigkeit der Konjugationsklasse von $x \in G$ ist nach dem Bahnsatz, Satz 13.15,

$$|C_x| = (G : Z_G(x))$$

der Index des Zentralisators. Ist G eine endliche Gruppe, so folgt weiter aus dem Satz von Lagrange, Satz 4.12,

$$|G| = |Z_G(x)| \cdot |C_x|.$$

Insbesondere sind bei einer endlichen Gruppe G die $|C_x|$ für alle $x \in G$ ein Teiler der Gruppenordnung.

Die Bilanzgleichung der Bahnenformel angewandt auf die Konjugationsoperation einer Gruppe G auf sich selbst nennt man die **Klassengleichung**:

Korollar 14.23 (Klassengleichung). Sei G eine endliche Gruppe und $X \subseteq G$ ein Vertretersystem für die Konjugationsklassen der Elemente von G . Dann gilt die Gleichung

$$|G| = \sum_{x \in X} |C_x| = \sum_{x \in X} \frac{|G|}{|Z_G(x)|}.$$

Beweis. Satz 13.15 angewandt auf die Konjugationsoperation. □

Beispiel 14.24. (1) Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl. Sei D_n die Diedergruppe mit einer Drehung $d \in D_n$ um den Winkel $2\pi/n$ und einer Spiegelung $s \in D_n$. Wir bestimmen den Zentralisator von d . Es gilt $\text{ord}(d) = n$, also

$$\langle d \rangle = \{1, d, d^2, \dots, d^{n-1}\} \subseteq Z_{D_n}(d).$$

Der Zentralisator hat also Index 1 oder 2 in D_n :

$$(D_n : Z_{D_n}(d)) = |D_n|/|Z_{D_n}(d)| \leq |D_n|/|\langle d \rangle| = 2n/n = 2.$$

Dementsprechend bestehen die Konjugationsklassen aus einem oder zwei Elementen. Die Elemente von D_n haben die Form d^i oder $s d^i$ mit $0 \leq i < n$. Wegen

$$\begin{aligned} d^i(d)d^{-i} &= d \\ (s d^i)d(s d^i)^{-1} &= s(d^i d d^{-i})s^{-1} = s d s^{-1} = d^{-1} \end{aligned}$$

besteht die Konjugationsklasse von d aus

$$C_d = \{d, d^{-1}\}.$$

Dies ist 2-elementig, es sei denn $d = d^{-1}$, also $n = 1$ oder $n = 2$.

Für die Konjugationsklasse von s berechnen wir

$$d s d^{-1} = d s (s d s) = d s^2 d s = d^2 s$$

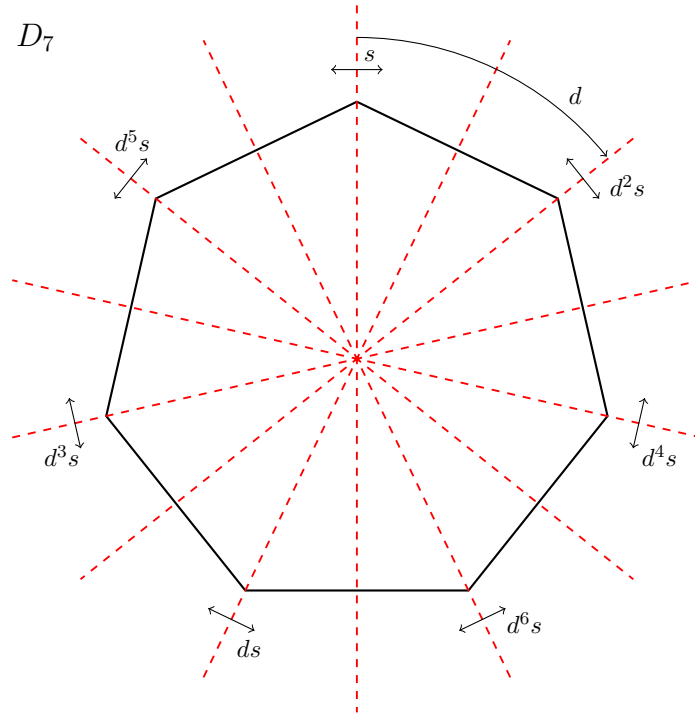


ABBILDUNG 3. Eine Konjugationsklasse von Spiegelungen in D_7 .

und damit

$$d(d^j s)d^{-1} = \varphi_d(d^j s) = \varphi_d(d^j)\varphi_d(s) = d^j(d^2 s) = d^{j+2} s.$$

Konjugation mit d permutiert die Spiegelungen

$$\{s, ds, d^2 s, \dots, d^{n-1} s\}$$

zyklisch um 2 Positionen.

- Sei n ungerade. Damit sind alle $d^j s$ konjugiert (durch iteriertes Anwenden von d) und

$$|C_s| \geq n.$$

Andererseits enthält $Z_{D_n}(s)$ mindestens die zwei Elemente $1, s$, so daß die Konjugationsklasse C_s höchstens n Elemente haben kann. Folglich gilt

$$C_s = \{s, ds, d^2 s, \dots, d^{n-1} s\}$$

und $Z_{D_n}(s) = \langle s \rangle$.

- Sei $n = 2m$ gerade. Die Menge der Spiegelungen spaltet sich in zwei Konjugationsklassen auf: je nach Parität von j in $d^j s$, etwa

$$C_s = \{s, d^2 s, d^4 s, \dots, d^{n-2} s\}.$$

Es gilt $|C_s| = n/2$. In diesem Fall ist die Punktspiegelung $d^m \in D_n$ ein weiteres Element im Zentralisator, der daher mit

$$Z_{D_n}(s) = \{1, s, d^m, d^m s\}$$

aus 4 Elementen besteht.

Geometrisch unterscheidet man die Konjugationsklassen von Spiegelungen wie folgt: die eine Konjugationsklasse besteht aus Spiegelungen an Achsen durch zwei Eckpunkte, die andere Konjugationsklasse besteht aus Spiegelungen an Achsen durch zwei Seitenmitten.

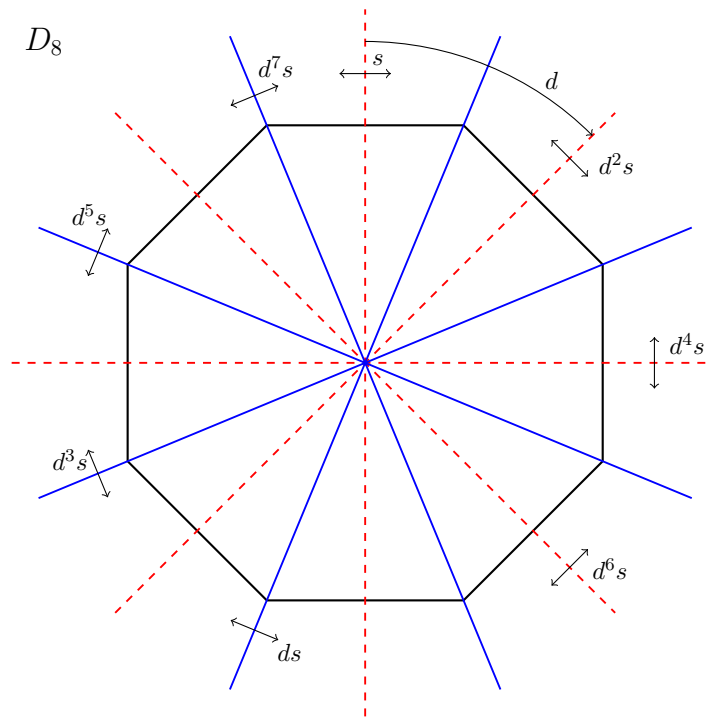


ABBILDUNG 4. Zwei Konjugationsklassen von Spiegelungen in D_8 .

14.3. Konjugation von Untergruppen.

Definition 14.25. Konjugierte Untergruppen sind Untergruppen $U, V \subseteq G$ einer Gruppe G , so daß es ein Element $g \in G$ gibt mit $gUg^{-1} = V$.

Proposition 14.26. *Konjugierte Untergruppen sind isomorph zueinander.*

Beweis. Sind U und V konjugierte Untergruppen von G , dann gibt es $g \in G$ mit $V = gUg^{-1}$. Es gilt dann auch $U = g^{-1}Vg$. Die Einschränkung $\varphi_g|_U$ des inneren Automorphismus $\varphi_g = g(-)g^{-1}$ auf U ist ein Gruppenhomomorphismus $U \rightarrow V$, und sogar ein Isomorphismus, denn $\varphi_{g^{-1}}|_V : V \rightarrow U$ ist sein Inverses. □

Bemerkung 14.27. Eine Gruppe G operiert auf der Menge ihrer Untergruppen

$$\mathcal{U}_G = \{V \subseteq G ; \text{ Untergruppe}\}$$

vermöge Konjugation:

$$G \times \mathcal{U}_G \rightarrow \mathcal{U}_G, \quad g.V = gVg^{-1}.$$

In der Tat ist mit $g \in G$ für die Untergruppe $U \subseteq G$ die mit g konjugierte Untergruppe gerade $\varphi_g(U)$, das Bild unter einem Automorphismus, also nach Proposition 2.11 wieder eine Untergruppe. Die zu U konjugierten Untergruppen bilden die Bahn von U bezüglich dieser Operation. Damit ist ‘konjugierte Untergruppe’ eine Äquivalenzrelation auf der Menge der Untergruppen von G .

Definition 14.28. Sei U eine Untergruppe von G .

- (1) Der Zentralisator von U in G ist die Untergruppe

$$Z_G(U) = \{g \in G ; gx = xg \text{ für alle } x \in U\}.$$

- (2) Der Normalisator von U in G ist die Untergruppe

$$N_G(U) = \{g \in G ; gUg^{-1} = U\}.$$

Bemerkung 14.29. Der Zentralisator von U in G ist als Schnitt

$$Z_G(U) = \bigcap_{x \in U} Z_G(x)$$

von Untergruppen selbst eine Untergruppe. Der Normalisator von U in G ist der Stabilisator von U aufgefaßt als Element der Menge der Untergruppen \mathcal{U}_G bezüglich der Operation von G durch Konjugation. Dies zeigt ohne Nachrechnen, daß der Normalisator eine Untergruppe ist.

Es gilt stets

$$Z(G) \subseteq Z_G(U) \subseteq N_G(U)$$

und $U \subseteq N_G(U)$.

Die Anzahl der zu U konjugierten Untergruppen ist nach dem Bahnsatz, Satz 13.15,

$$|\{V ; \exists g \in G : V = gUg^{-1}\}| = (G : N_G(U))$$

der Index des Normalisators. Ist G eine endliche Gruppe, so folgt weiter aus dem Satz von Lagrange, Satz 4.12,

$$|G| = |N_G(U)| \cdot |\{V ; \exists g \in G : V = gUg^{-1}\}|.$$

Konjugierte Untergruppen treten bei Gruppenoperationen in natürlicher Weise auf.

Satz 14.30. *Sei X eine Menge mit G -Operation und sei $B \subseteq X$ ein Orbit. Dann sind die Stabilisatoren G_x, G_y für $x, y \in B$ konjugiert zueinander.*

Beweis. Nach Voraussetzung gibt es ein $g \in G$ mit $g.x = y$. Dann gilt $gG_xg^{-1} = G_y$, denn

$$(gG_xg^{-1}).y = (gG_xg^{-1}).g.x = (gG_x).x = g.x = y$$

zeigt $gG_xg^{-1} \subseteq G_y$. Weiter folgt aus $g^{-1}.y = x$ wie eben $g^{-1}G_yg \subseteq G_x$. Darauf wenden wir φ_g an und erhalten die umgekehrte Inklusion $G_y \subseteq gG_xg^{-1}$. \square

Normalteiler haben die bemerkenswerte Eigenschaft, als Untergruppe nur zu sich selbst konjugiert zu sein.

Proposition 14.31. *Sei $N \subseteq G$ eine Untergruppe. Die folgenden Aussagen sind äquivalent:*

(a) Für alle $g \in G$ gilt

$$gNg^{-1} = N.$$

(b) Für alle $g \in G$ gilt

$$gNg^{-1} \subseteq N.$$

(c) Für alle $g \in G$ gilt

$$N \subseteq gNg^{-1}.$$

(d) N ist Normalteiler, d.h. für alle $g \in G$ stimmen die von g repräsentierten Links- und Rechtsnebenklassen überein:

$$gN = Ng.$$

Beweis. (a) \implies (b): trivial.

(b) \implies (c): Wendet man auf $g^{-1}Ng \subseteq N$, das ist (b) für g^{-1} , den inneren Automorphismus $\varphi_g(x) = gxg^{-1}$ an, so entsteht $N \subseteq gNg^{-1}$.

(c) \implies (d): Wir multiplizieren (c) für g mit g von rechts und erhalten

$$Ng \subseteq (gNg^{-1})g = gN(g^{-1}g) = gN.$$

Für die umgekehrte Inklusion nutzen wir (c) für g^{-1} und multiplizieren von links mit g :

$$gN \subseteq g(g^{-1}N(g^{-1})^{-1}) = (gg^{-1})N = Ng.$$

Dies zeigt (d), denn $g \in G$ war beliebig.

(d) \implies (a): aus $gN = Ng$ wird $gNg^{-1} = (gN)g^{-1} = (Ng)g^{-1} = N$. \square

Proposition 14.32. Sei $U \subseteq G$ eine Untergruppe.

- (1) U ist Normalteiler in $N_G(U)$.
- (2) Der Normalisator $N_G(U)$ ist die bezüglich Inklusion größte Untergruppe von G , die U enthält und in der U ein Normalteiler ist.

Beweis. (1) Daß U in $N_G(U)$ ein Normalteiler ist, folgt aus der Definition.

(2) Sei $g \in V$ in einer Untergruppe $U \subseteq V \subseteq G$ mit U Normalteiler in V . Dann ist $gUg^{-1} = U$, also $g \in N_G(U)$. Folglich ist $V \subseteq N_G(U)$. Da überdies der Normalisator selbst bereits eine Untergruppe der geforderten Art ist, folgt die Aussage. \square

Proposition 14.33. Das Zentrum einer Gruppe ist ein Normalteiler und besteht genau aus den Fixpunkten der Konjugationsoperation.

Beweis. Offenbar ist $g \in Z(G)$ genau dann, wenn für alle $h \in G$ gilt

$$ghg^{-1} = h,$$

also wenn der innere Automorphismus $\varphi_g \in \text{Aut}(G)$ trivial ist. Das Zentrum $Z(G)$ ist also der Kern des Gruppenhomomorphismus $G \rightarrow \text{Aut}(G)$ durch Konjugation. Daraus folgt alles. \square

Proposition 14.34. Eine Untergruppe vom Index 2 ist ein Normalteiler.

Beweis. Sei U eine Untergruppe vom Index $(G : U) = 2$ in der Gruppe G . Wir müssen zeigen, daß Rechtsnebenklassen gU mit Linksnebenklassen Ug als Teilmengen von G übereinstimmen. Die Nebenklasse, welche das neutrale Element enthält, ist in beiden Fällen U .

Nach Voraussetzung an den Index gibt es genau eine weitere Nebenklasse. Diese ist in beiden Fällen das Komplement $G \setminus U$. \square

Beispiel 14.35. Sei D_n die Diedergruppe, $d \in D_n$ eine Drehung um $2\pi/n$ und s eine Spiegelung. Dann ist $\langle d \rangle$ vom Index 2 und damit ein Normalteiler; aber für $n \geq 3$ ist die Untergruppe $\langle s \rangle$ kein Normalteiler.

14.4. Konjugation in der symmetrischen und der alternierenden Gruppe. Die Konjugation von Elementen in S_n wird in der Zykelschreibweise besonders einfach.

Lemma 14.36 („Kochtopflemma“). Seien $\sigma \in S_n$ beliebig und $\pi \in S_n$ geschrieben als Produkt disjunkter Zyklen

$$\pi = (a_{11}, \dots, a_{1r_1}) \cdot \dots \cdot (a_{s1}, \dots, a_{sr_s}).$$

Dann ist als Produkt disjunkter Zyklen:

$$\sigma\pi\sigma^{-1} = (\sigma(a_{11}), \dots, \sigma(a_{1r_1})) \cdot \dots \cdot (\sigma(a_{s1}), \dots, \sigma(a_{sr_s})).$$

Beweis. Weil $\sigma(-)\sigma^{-1}$ ein Homomorphismus ist, gilt

$$\sigma\pi\sigma^{-1} = \left(\sigma(a_{11}, \dots, a_{1r_1})\sigma^{-1}\right) \cdot \dots \cdot \left(\sigma(a_{s1}, \dots, a_{sr_s})\sigma^{-1}\right).$$

Somit reicht es, den Fall $\pi = (a_1, \dots, a_r)$ zu betrachten, bei dem π nur aus einem Zykel besteht.

Zum einen gilt für $b \notin \{\sigma(a_1), \dots, \sigma(a_r)\}$, daß $\sigma^{-1}(b) \notin \{a_1, \dots, a_r\}$ und daher

$$\pi(\sigma^{-1}(b)) = \sigma^{-1}(b),$$

woraus

$$\sigma\pi\sigma^{-1}(b) = \sigma(\pi(\sigma^{-1}(b))) = \sigma(\sigma^{-1}(b)) = b$$

folgt. Weiter rechnen wir für $1 \leq i \leq r$ (mit Indizes modulo r)

$$\sigma\pi\sigma^{-1}(\sigma(a_i)) = \sigma\pi(a_i) = \sigma(a_{i+1}). \quad \square$$

Definition 14.37. Eine **Partition** einer natürlichen Zahl $n \in \mathbb{N}$ ist eine monoton fallende Folge

$$n_1 \geq n_2 \geq \dots \geq n_r \geq 1$$

mit

$$n = n_1 + \dots + n_r.$$

Beispiel 14.38. (1) Die Partitionen von 4 sind

$$4, 3 + 1, 2 + 2, 2 + 1 + 1, 1 + 1 + 1 + 1.$$

(2) Die Partitionen von 5 sind

$$5, 4 + 1, 3 + 2, 3 + 1 + 1, 2 + 2 + 1, 2 + 1 + 1 + 1, 1 + 1 + 1 + 1 + 1.$$

(3) Zu einem $\sigma \in S_n$ gehört die Partition von n durch die Längen der Zykel in der eindeutigen Darstellung als Produkt disjunkter Zykel und dann aufgefüllt durch 1 für die Fixpunkte von σ . Dies ist die Partition von n durch die Längen der Bahnen der Operation von \mathbb{Z} durch Potenzen von σ auf $\{1, \dots, n\}$.

Korollar 14.39. Die Konjugationsklassen von S_n sind durch Partitionen von n parametrisiert: $\sigma, \pi \in S_n$ sind konjugiert genau dann, wenn die zugehörigen Partitionen von n übereinstimmen.

Beweis. Das folgt sofort aus Lemma 14.36. □

Beispiel 14.40. Zu den Konjugationsklassen von S_5 haben wir die folgenden Informationen.

Partition	Beispiel σ	ord(σ)	$ C_\sigma $	$ Z_{S_5}(\sigma) $	$Z_{S_5}(\sigma)$
5	(1, 2, 3, 4, 5)	5	$5!/5 = 24$	5	$\langle \sigma \rangle$
4 + 1	(1, 2, 3, 4)	4	$5 \cdot 4!/4 = 30$	4	$\langle \sigma \rangle$
3 + 2	(1, 2, 3)(4, 5)	6	$10 \cdot 3!/3 = 20$	6	$A_3 \times S_2$
3 + 1 + 1	(1, 2, 3)	3	$10 \cdot 3!/3 = 20$	6	$A_3 \times S_2$
2 + 2 + 1	(1, 2)(3, 4)	2	$5 \cdot 3 = 15$	8	$\simeq D_4$
2 + 1 + 1 + 1	(1, 2)	2	10	12	$S_2 \times S_3$
1 + 1 + 1 + 1 + 1	id	1	1	120	S_5

Die Klassengleichung für S_5 verifizieren wir zum Test, ob wir in der Tabelle alle Konjugationsklassen richtig berechnet haben:

$$|S_5| = 120 = 24 + 30 + 20 + 20 + 15 + 10 + 1 = \sum |C_\sigma|,$$

wobei über alle Konjugationsklassen von S_5 summiert wird.

Für die folgende Proposition benutzen wir für eine Untergruppe $H \subseteq G$ und ein $x \in H$ für die Konjugationsklassen in H bzw. G die Notation $C_x(H)$ und $C_x(G)$. Offensichtlich gilt

$$C_x(H) \subseteq C_x(G).$$

Proposition 14.41. Sei $n \in \mathbb{N}$ und $\sigma \in A_n$. Die Konjugationsklasse $C_\sigma(S_n)$ von σ als Element von S_n zerlegt sich bezüglich A_n in

- (1) eine Konjugationsklassen, wenn $Z_{S_n}(\sigma) \not\subseteq A_n$,
- (2) und in zwei Konjugationsklassen, wenn $Z_{S_n}(\sigma) \subseteq A_n$.

Im Fall der Zerlegung in zwei Konjugationsklassen haben beide die gleiche Mächtigkeit.

Beweis. Sei $\tau \in S_n \setminus A_n$. Dann gilt $S_n = A_n \cup A_n\tau$ und daher

$$C_\sigma(S_n) = C_\sigma(A_n) \cup C_{\tau\sigma\tau^{-1}}(A_n).$$

Ferner ist Konjugation mit τ wegen $\tau A_n = A_n\tau$ eine Bijektion

$$\tau(-)\tau^{-1} : C_\sigma(A_n) \xrightarrow{\sim} C_{\tau\sigma\tau^{-1}}(A_n).$$

Es geht also nur noch darum zu sehen, unter welchen Bedingungen die beiden Konjugationsklassen zusammenfallen. Weil Bahnen entweder disjunkt oder gleich sind, ist äquivalent dazu $\tau\sigma\tau^{-1} \in C_\sigma(A_n)$. Und das bedeutet: es gibt $\pi \in A_n$ mit

$$\sigma = \pi(\tau(\sigma)\tau^{-1})\pi^{-1},$$

also gibt es $\pi\tau \in Z_{S_n}(\sigma)$. Weil $\pi \in A_n$ beliebig und $\tau \in S_n \setminus A_n$ beliebig sind, bedeutet dies gerade die Existenz eines Elements in $Z_{S_n}(\sigma) \setminus A_n$. \square

Beispiel 14.42. Zu den Konjugationsklassen von A_5 haben wir die folgenden Informationen. Von den Elementen aus A_5 betrachtet als Elemente von S_5 hat nur der 5-Zykel seinen Zentralisator $Z_{S_5}(\sigma) \subseteq A_5$. Damit spaltet nur diese Konjugationsklasse in 2 auf:

Partition	Beispiel σ	ord(σ)	$ C_\sigma $	$ Z_{A_5}(\sigma) $	$Z_{A_5}(\sigma)$
5 Fall I	(1, 2, 3, 4, 5)	5	12	5	$\langle \sigma \rangle$
5 Fall II	(1, 2, 3, 5, 4)	5	12	5	$\langle \sigma \rangle$
3 + 1 + 1	(1, 2, 3)	3	20	3	A_3
2 + 2 + 1	(1, 2)(3, 4)	2	15	4	$\simeq V_4$
1 + 1 + 1 + 1 + 1	id	1	1	60	A_5

Die Klassengleichung für S_5 verifizieren wir zum Test, ob wir in der Tabelle alle Konjugationsklassen richtig berechnet haben:

$$|A_5| = 60 = 12 + 12 + 20 + 15 + 1 = \sum |C_\sigma|,$$

wobei über alle Konjugationsklassen von A_5 summiert wird.

Satz 14.43. *Die Gruppe A_5 hat keinen nichttrivialen Normalteiler.*

Beweis. Sei $N \subseteq A_5$ ein Normalteiler. Dann ist N eine Vereinigung von Konjugationsklassen und $|N|$ teilt $60 = |A_5|$. Aus der Tabelle entnimmt man, daß das nicht nichttrivial geht.

- Es ist sicher $1 \in N$ und mit einer weiteren Konjugationsklasse hat man schon $|N| \geq 13$.
- Dann bleiben als Teiler von 60 nur noch

$$|N| \in \{15, 20, 30, 60\}.$$

- Für $|N| = 15$ kommen nur die Konjugationsklasse mit 1 und die beiden mit 12 Elementen in Frage (1 muß ja dabei sein). Diese kombinieren nicht zu 15 Elementen. Bleibt $|N| = 20, 30$ oder 60.
- Nun ist $|N|$ gerade, also brauchen wir neben der Konjugationsklasse der 1 auch die einzige andere Konjugationsklasse mit einer ungeraden Anzahl. Das macht bereits 16 Elemente. Damit scheidet $|N| = 20$ aus und $|N| = 30$ kann man auch nicht kombinieren. \square

Definition 14.44. Eine **einfache** Gruppe ist eine Gruppe ohne nichttriviale Normalteiler.

Satz 14.45. *Die Gruppen A_n ist einfach für $n \geq 5$.*

Beweis. Sei $1 \neq N \subseteq A_n$ ein Normalteiler. Dann gibt es $1 \neq \sigma \in N$ und für alle 3-Zykel (a, b, c) gilt

$$N \ni \sigma((a, b, c)\sigma^{-1}(a, b, c)^{-1}) = (\sigma(a, b, c)\sigma^{-1})(c, b, a) = (\sigma(a), \sigma(b), \sigma(c))(c, b, a) =: \pi.$$

Wir wählen nun a, b, c geschickt, so daß

- (i) $\pi \neq \text{id}$, und
- (ii) $|\{a, b, c, \sigma(a), \sigma(b), \sigma(c)\}| \leq 5$.

Weil $\sigma \neq \text{id}$, gibt es $1 \leq a \leq n$ mit $b = \sigma(a) \neq a$. Zu vermeiden ist

$$\pi = 1 \iff (\sigma(a), \sigma(b), \sigma(c)) = (a, b, c) \iff (\sigma(a), \sigma(b), \sigma(c)) = (b, c, a),$$

also $c \neq \sigma(b)$. Wir wählen daher $c \neq a, b, \sigma(b)$ beliebig (das geht wegen $n \geq 5$) und erhalten nach eventuellem Umnummerieren (das ist eine Konjugation in S_n)

$$\{a, b, c, \sigma(a), \sigma(b), \sigma(c)\} \subseteq \{1, 2, 3, 4, 5\},$$

also $1 \neq \pi \in N \cap A_5$.

Der Schnitt $N \cap A_5$ ist ein Normalteiler in A_5 , also nach Satz 14.43 gilt $N \cap A_5 = A_5$, denn $N \cap A_5 = 1$ verbietet π . Dann enthält $N \cap A_5$ und damit N einen 3-Zykel.

Weil $n \geq 5$, enthält der Zentralisator eines 3-Zykles in S_n eine Transposition, nämlich eine mit zum 3-Zykel disjunkter Trägermenge. Nach Proposition 14.41 ist die Konjugationsklasse des 3-Zykels in A_n gleich der Konjugationsklasse in S_n . Nach Korollar 14.39 sind also alle 3-Zykel in A_n konjugiert. Mit einem 3-Zykel enthält N damit alle 3-Zykel.

Die 3-Zykel erzeugen A_n nach dem folgenden Satz 14.46 (2), also ist $N = A_n$. \square

Satz 14.46. Die alternierende Gruppe A_n hat die folgenden zwei Erzeugendensysteme:

(1) die Menge der Produkte von zwei Transpositionen

$$A_n = \langle (a, b)(c, d) ; 1 \leq a, b, c, d \leq n, a \neq b, c \neq d \rangle,$$

(2) die Menge der 3-Zykel

$$A_n = \langle (a, b, c) ; 1 \leq a, b, c \leq n \text{ paarweise verschieden} \rangle.$$

Beweis. Man überlege sich zuerst, daß die angegebenen Elemente $(a, b)(c, d)$ bei $a \neq b$ und $c \neq d$, sowie (a, b, c) gerade Permutationen sind, also Elemente von A_n . Es bleibt zu zeigen, daß jedes Element von A_n sich als Produkt solcher Produkte von zwei Transpositionen (bzw. von 3-Zykeln) schreiben läßt.

(1) Für jede Transposition (a, b) gilt $\text{sign}(a, b) = -1$. Nach Satz 3.30 ist jedes $\sigma \in S_n$ das Produkt von Transpositionen. Wenn σ das Produkt von r Transpositionen ist, dann gilt $\text{sign}(\sigma) = (-1)^r$, also ist

$$\sigma \in A_n \iff \text{sign}(\sigma) = 1 \iff r \text{ gerade.}$$

In diesem Fall kann man die Faktoren zu Paaren zusammenfassen und erhält die erste Aussage.

(2) Nach (1) reicht es, die Elemente $(a, b)(c, d)$ mit $a \neq b$ und $c \neq d$ als Produkte von 3-Zykeln zu schreiben. Wir unterscheiden die Fälle nach $N = |\{a, b, c, d\}|$.

- Fall $N = 4$: dann sind (a, b, c) und (c, a, d) 3-Zykel und

$$(a, b)(c, d) = (c, a, d)(a, b, c).$$

- Fall $N = 3$: dann ist $(a, b)(c, d)$ eine gerade Permutation in der Permutationsgruppe auf 3 Elementen. In A_3 sind aber die geraden Elemente gerade die 3-Zykel und die Identität.
- Fall $N = 2$: dann ist $\{a, b\} = \{c, d\}$ und das fragliche Element $(a, b)(c, d) = \text{id}$. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §14

Übungsaufgabe 14.1. Sei G eine endliche Gruppe, p der kleinste Primteiler von $|G|$ und $U \subseteq G$ eine Untergruppe vom Index $p = (G : U)$. Zeigen Sie, daß U ein Normalteiler ist.

Tipp: Lassen Sie G auf G/U durch Translation operieren. Das führt zu einem Gruppenhomomorphismus $\rho : G \rightarrow S_p$, indem $g \in G$ auf die Permutation der Nebenklassen abgebildet wird, die es induziert. Bestimmen Sie die Ordnung des Bildes mithilfe des Satzes von Lagrange. Der Kern von ρ ist ein Normalteiler, den Sie mit U identifizieren müssen.

Übungsaufgabe 14.2 (Lineare Darstellung der Diedergruppe). Sei $n \geq 3$ eine natürliche Zahl und D_n die n -te Diedergruppe mit einer Drehung d und einer Spiegelung s als Erzeugern. Zeigen Sie, daß durch

$$\begin{aligned} D_n &\rightarrow \text{GL}_2(\mathbb{R}) \\ d &\mapsto \begin{pmatrix} \cos(2\pi/n) & -\sin(2\pi/n) \\ \sin(2\pi/n) & \cos(2\pi/n) \end{pmatrix} \\ s &\mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

ein injektiver Gruppenhomomorphismus definiert wird.

Übungsaufgabe 14.3. Sei G eine endliche Gruppe der Ordnung n , die wir wie im Satz von Cayley als Untergruppe von S_n auffassen. Zeigen Sie, daß

$$Z_{S_n}(G) = G.$$

Übungsaufgabe 14.4. Eine Doppeltransposition ist ein Produkt zweier disjunkter Transpositionen. Zeigen Sie, daß die Doppeltranspositionen in S_n eine Konjugationsklasse sind.

Übungsaufgabe 14.5. Sei $M = \{\text{alle Doppeltranspositionen} \in S_4\}$. Zeigen Sie, daß die Menge

$$V_4 = \{1\} \cup M \subseteq S_4$$

ein Normalteiler ist (genannt: **Kleinsche Vierergruppe**).

Die Operation durch Konjugation $S_4 \times M \rightarrow M$ definiert einen Homomorphismus $S_4 \rightarrow S_3$. Bestimmen Sie Kern und Bild.

Übungsaufgabe 14.6. Bestimmen Sie alle Untergruppen von S_4 bis auf Konjugation. Bestimmen Sie weiter alle Normalteiler von S_4 .

Übungsaufgabe 14.7. Beschreiben Sie einen surjektiven Gruppenhomomorphismus $S_4 \rightarrow S_3$ durch die Konjugationsoperation auf einer geeigneten Menge von Untergruppen von S_4 .

Übungsaufgabe 14.8. Sei $n \geq 1$ eine natürliche Zahl. Bestimmen Sie das Zentrum von S_n .

Übungsaufgabe 14.9. Bestimmen Sie die Anzahl der Konjugationsklassen in S_6 .

Übungsaufgabe 14.10. Zeigen Sie, daß für $n \neq 6$ jeder Automorphismus von S_n ein innerer Automorphismus ist.

Tipp: Jeder 3-Zykel geht auf einen 3-Zykel.

Übungsaufgabe 14.11. Zeigen Sie, daß $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ genau dann eine einfache Gruppe ist, wenn n eine Primzahl ist.

Übungsaufgabe 14.12. Sei $n \geq 5$. Zeigen Sie, daß S_n nur den einen nichttrivialen Normalteiler A_n hat.

15. FIXPUNKTE

15.1. Das Lemma von Burnside. Das Lemma von Burnside ist gar nicht von Burnside, sondern von Cauchy.

Definition 15.1. Sei $G \times X \rightarrow X$ eine Gruppenoperation. Ein Element $x \in X$ heißt **Fixpunkt** der Operation, wenn $G_x = G$, also $g.x = x$ für alle $g \in G$ gilt. Die Menge aller Fixpunkte bezeichnen wir mit

$$X^G = \text{Fix}(G, X).$$

Die Fixpunkte eines $g \in G$ sind die $x \in X$ mit $g.x = x$. Ihre Menge wird mit

$$X^g = \text{Fix}(g, X)$$

bezeichnet.

Bemerkung 15.2. Es gilt $X^g = X^{\langle g \rangle}$ und

$$X^G = \bigcap_{g \in G} X^g.$$

Satz 15.3 (Burnside–Lemma). *Sei G eine endliche Gruppe, die auf einer endlichen Menge X operiert. Dann gilt für die Anzahl der Bahnen die Formel*

$$|G \backslash X| = \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} |X^g|.$$

Beweis. Wir zählen die Menge der Lösungen der Fixpunktgleichung

$$F = \{(g, x) \in G \times X ; g.x = x\}$$

auf zwei Weisen. Wir summieren entweder zuerst über jedes g die Anzahl $|X^g|$ der passenden x oder aber zuerst über jedes x die Anzahl $|G_x|$ der passenden g :

$$\sum_{g \in G} |X^g| = |F| = \sum_{x \in X} |G_x|.$$

Nach der Bahnenformel gilt $|G_x| = |G|/|G.x|$. Daraus folgt

$$\frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} |X^g| = \frac{1}{|G|} \sum_{x \in X} |G_x| = \sum_{x \in X} \frac{1}{|G.x|}.$$

Zählen wir nun zuerst über den Bahnenraum und dann über die Elemente einer Bahn, so folgt

$$\frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} |X^g| = \sum_{x \in X} \frac{1}{|G.x|} = \sum_{B \in G \setminus X} \sum_{x \in B} \frac{1}{|B|} = \sum_{B \in G \setminus X} 1 = |G \setminus X|. \quad \square$$

15.2. Der Fixpunktsatz.

Definition 15.4. Sei p eine Primzahl. Eine p -**Gruppe** ist eine endliche Gruppe, deren Ordnung eine Potenz von p ist.

Satz 15.5 (Fixpunktsatz). *Sei G eine endliche p -Gruppe, die auf einer endlichen Menge X operiert. Dann gilt*

$$|X| \equiv |\text{Fix}(G, X)| \pmod{p}.$$

Beweis. Die Bahnen der Länge 1 bestehen genau aus den Fixpunkten. Die Bahnen der Länge > 1 haben nach der Orbit–Stabilisator–Formel eine Länge, die durch p teilbar ist. Aus der Bahnenformel folgt daher.

$$|X| = \sum_{B \in G \setminus X} |B| = |\text{Fix}(G, X)| + \sum_{B \in G \setminus X, |B| > 1} |B| \equiv |\text{Fix}(G, X)| \pmod{p}. \quad \square$$

Um die Kraft der Gruppenoperationen für die Strukturanalyse zu demonstrieren, beweisen wir den Satz von Cauchy¹³.

Satz 15.6 (Satz von Cauchy 1845). *Sei G eine endliche Gruppe und p eine Primzahl, welche die Ordnung von G teilt. Dann existiert ein $g \in G$ mit der Ordnung $\text{ord}(g) = p$.*

Beweis. Sei $Z = \langle \sigma \rangle \subseteq S_p$ die vom p -Zykel $\sigma = (1, 2, 3, \dots, p)$ erzeugte Untergruppe in der symmetrischen Gruppe S_p . Nach Proposition 3.28 hat σ die Ordnung p und Z besteht aus den verschiedenen Elementen

$$\text{id}, \sigma, \sigma^2, \dots, \sigma^{p-1},$$

hat also auch die Ordnung $|Z| = p$.

Wir lassen die Gruppe Z auf der Menge

$$X = \{(g_1, \dots, g_p) \in G^p ; g_1 g_2 \dots g_p = 1\}$$

in natürlicher Weise durch zyklische Vertauschung operieren:

$$\begin{aligned} Z \times X &\rightarrow X \\ (\sigma^n, (g_1, \dots, g_p)) &\mapsto (g_{\sigma^n(1)}, \dots, g_{\sigma^n(p)}), \end{aligned}$$

dabei ist für $0 \leq n < p$ explizit

$$(g_{\sigma^n(1)}, \dots, g_{\sigma^n(p)}) = (g_{1+n}, g_{2+n}, \dots, g_p, g_1, \dots, g_n).$$

¹³Augustin-Louis Cauchy, 1789–1857, französischer Mathematiker.

Klar ist, daß wir so eine Operation von Z auf X definieren, sofern die Abbildung wohldefiniert ist, also Werte wieder in X angenommen werden. Dazu müssen wir zeigen, daß aus $g_1 g_2 \dots g_p = 1$ auch $g_{r+1} \dots g_p g_1 \dots g_r = 1$ folgt. Mit $a = g_1 \dots g_r$ und $b = g_{r+1} \dots g_p$ müssen wir

$$ab = 1 \implies ba = 1$$

zeigen. Das ist gerade die Behauptung, daß das Rechtsinverse von a , nämlich b , auch ein Linksinverse ist, also längst bekannt.

Nach dem Bahnnensatz haben die Bahnen von Z auf X eine Länge, welche die Ordnung $p = |Z|$ teilt. Da p eine Primzahl ist, sind die Bahnen entweder der Länge p oder der Länge 1. Bahnen der Länge 1, also Fixpunkte, sind von der Form

$$(g, \dots, g)$$

mit $g \in G$ und $g^p = 1$. Wir müssen also zeigen, daß es Bahnen der Länge 1 gibt, die von $(1, \dots, 1)$ verschieden sind. Dann nämlich hat $g \neq 1$ mit $g^p = 1$ die Ordnung p , weil p eine Primzahl ist: wegen $g \neq 1$ ist $\text{ord}(g) > 1$ und wegen $g^p = 1$ gilt $\text{ord}(g) \mid p$.

Jetzt zählen wir auf zwei Arten. Die Menge X hat $|G|^{p-1}$ Elemente, denn man kann die ersten g_1, \dots, g_{p-1} frei wählen und

$$g_p = (g_1 \dots g_{p-1})^{-1}$$

ist dann eindeutig festgelegt und existiert. Damit ist $|X|$ durch p teilbar. Satz 15.5 besagt dann

$$|\text{Fix}(Z, X)| \equiv |X| \equiv 0 \pmod{p}.$$

Jetzt kommt die Pointe. Aus dem unbrauchbaren Fixpunkt $(1, \dots, 1)$ folgt, daß

$$|\text{Fix}(Z, X)| \geq 1$$

und da $|\text{Fix}(Z, X)|$ durch p teilbar ist, folgt sogar $|\text{Fix}(Z, X)| \geq p > 1$. Es muß also mindestens einen anderen Fixpunkt

$$(g, \dots, g) \in \text{Fix}(Z, X)$$

mit $g \neq 1$ geben! Dieses g ist das gesuchte Element der Ordnung p . □

Bemerkung 15.7. Der Satz von Lagrange, Satz 4.12, spricht eine Bedingung aus, die Untergruppen erfüllen müssen, wodurch die möglichen Untergruppen stark eingeschränkt werden. In Form des Korollars 4.15 wird daraus eine Bedingung an die Ordnung der Gruppenelemente. So gibt es in der S_6 beispielsweise kein Element der Ordnung 7, weil die davon erzeugte Untergruppe 7 Elemente hätte und $7 \nmid 6!$.

Der Satz von Cauchy, siehe Satz 15.6 spricht umgekehrt aus, daß zumindest für die Existenz von Gruppenelementen von Primzahlordnung die Bedingung aus dem Satz von Lagrange die einzige ist.

Beispiel 15.8. Satz 15.6 gilt nicht für Teiler der Gruppenordnung, die keine Primzahl sind. Das einfachste Gegenbeispiel ist die kleinsche Vierergruppe $V_4 = \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$. Diese hat die Ordnung 4, aber kein Element der Ordnung 4. Für alle $g \in V_4$ gilt $2g = 0$, somit ist die Ordnung 1 oder 2, aber niemals 4.

Satz 15.9. *Jede p -Gruppe hat nichttriviales Zentrum.*

Beweis. Das Zentrum ist die Menge der Fixpunkte der Konjugationsoperation. Satz 15.5 besagt dann

$$|Z(G)| \equiv |G| \equiv 0 \pmod{p}.$$

Jetzt kommt dieselbe Pointe wie im Beweis des Satzes von Cauchy, Satz 15.6. Das neutrale Element gehört zum Zentrum $Z(G)$, also ist $|Z(G)| \geq 1$. Da es sich um ein Vielfaches von p handelt, gilt sogar $|Z(G)| \geq p > 1$, und somit ist das Zentrum nicht trivial. □

15.3. Gruppen der Ordnung p^2 . In Satz 4.21 haben wir alle Gruppen von Primzahlordnung bis auf Isomorphie bestimmt. Das sind genau die zyklischen Gruppen, also $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ bis auf Isomorphie.

Proposition 15.10. *Sei G eine Gruppe, so daß $G/Z(G)$ eine zyklische Gruppe ist. Dann ist G abelsch.*

Beweis. Sei g ein Vertreter der erzeugenden Nebenklasse von $G/Z(G)$. Dann erzeugen $Z(G)$ und g die Gruppe G . Allerdings kommutieren $Z(G)$ und g , so daß G abelsch sein muß:

Zwei beliebige Elemente von G haben die Form $x = g^n a$ und $y = g^m b$ mit $n, m \in \mathbb{Z}$ und $a, b \in Z(G)$. Dann gilt

$$xy = (g^n a)(g^m b) = g^n g^m ab = g^m g^n ba = g^m b g^n a = yx. \quad \square$$

Korollar 15.11. *Sei p eine Primzahl. Eine Gruppe G der Ordnung p^2 ist abelsch.*

Beweis. Als p -Gruppe hat G nach Satz 15.9 nichttriviales Zentrum $Z(G) \neq 1$. Wenn $Z(G) = G$ sind wir fertig. Nach dem Satz von Lagrange, Satz 4.12, kann andernfalls nur noch $|Z(G)| = p$ sein. Aber dann hat $G/Z(G)$ auch p Elemente und ist somit zyklisch wegen Satz 4.21. Das ist ein Widerspruch zu Proposition 15.10. \square

Korollar 15.12. *Sei p eine Primzahl. Eine Gruppe G der Ordnung p^2 ist isomorph zu entweder*

$$\mathbb{Z}/p^2\mathbb{Z} \quad \text{oder} \quad \mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}.$$

Beweis. Korollar 15.11 besagt, daß G abelsch ist. Wir verwenden daher additive Notation. Die Elemente $g \in G$, $g \neq 0$ haben Ordnung p oder p^2 nach Korollar 4.15. Wenn $g \in G$ die Ordnung p^2 hat, dann ist

$$\mathbb{Z}/p^2\mathbb{Z} \simeq \langle g \rangle = G,$$

nach Satz 3.18.

Wir nehmen nun an, daß alle $x \in G$, $x \neq 0$ die Ordnung p haben. Sei $x \in G$, $x \neq 0$. Dann ist $\langle x \rangle$ eine zyklische Untergruppe der Ordnung p , und es gibt $y \in G \setminus \langle x \rangle$. Dann gilt

$$\langle x \rangle \subsetneq \langle x, y \rangle \subseteq G$$

und nach dem Satz von Lagrange, Satz 4.12, ist $|\langle x, y \rangle|$ ein Teiler von p^2 , aber $> p = |\langle x \rangle|$. Daher ist $G = \langle x, y \rangle$. Die Abbildung

$$f : \mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \rightarrow G, \quad f(n, m) = nx + my$$

ist ein Gruppenhomomorphismus, weil G abelsch ist. Das Bild enthält x, y , also $\langle x, y \rangle = G$ und f ist surjektiv. Da $|\mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}| = |G|$ gilt, muß f bijektiv sein. Daher ist f ein Gruppenisomorphismus. \square

Beispiel 15.13. Gruppen der Ordnung p^3 sind nicht zwingend abelsch. Die Gruppe der unipotenten oberen Dreiecksmatrizen in $\text{GL}_3(\mathbb{F}_p)$

$$G = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & x & y \\ 0 & 1 & z \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} ; x, y, z \in \mathbb{F}_p \right\} \subseteq \text{GL}_3(\mathbb{F}_p)$$

hat Ordnung p^3 und ist nicht kommutativ:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

führt zu

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = BA.$$

16. SYLOW-SÄTZE

Fundamental für die Strukturtheorie endlicher Gruppen sind die Sylow-Sätze¹⁴. Wir folgen den Beweisen von Wielandt¹⁵ aus dem Jahr 1959 (Publikationsdatum), deren zentrales Hilfsmittel Gruppenoperationen sind.

Definition 16.1. Eine **Sylow-(Unter)gruppe** ist eine Untergruppe $P \subseteq G$ einer endlichen Gruppe G , deren Ordnung eine Primzahlpotenz $|P| = p^r$ ist, so daß $|G| = p^r m$ mit $p \nmid m$, also eine maximale p -Untergruppe von G . Wenn man die Primzahl betonen möchte, spricht man von einer **p -Sylow-(Unter)gruppe** von G .

Theorem 16.2 (Sylow-Sätze, 1872). *Sei G eine endliche Gruppe der Ordnung N und p ein Primteiler von N . Sei $N = p^r m$ mit $p \nmid m$.*

- (1) *Es gibt eine p -Sylow-Untergruppe in G .*
- (2) *Jede p -Untergruppe von G ist in einer p -Sylow-Untergruppe enthalten.*
- (3) *Je zwei p -Sylow-Untergruppen von G sind konjugiert.*
- (4) *Sei $a_p = a_p(G)$ die Anzahl der p -Sylow-Untergruppen von G . Dann gilt*
 - (i) $a_p \mid |G|$,
 - (ii) $a_p \equiv 1 \pmod{p}$.

Bevor wir in den Beweis einsteigen, benötigen wir ein paar Lemmata.

Lemma 16.3. *Sei R ein Ring mit $p \cdot 1 = 0$. Dann ist für alle $a, b \in R$*

$$(a + b)^p = a^p + b^p.$$

Beweis. Nach dem binomischen Lehrsatz reicht es, für alle $1 \leq k \leq p - 1$ zu zeigen, daß

$$p \mid \binom{p}{k}.$$

Dies folgt aber auch aus dem Spezialfall für $a = X$ und $b = 1$ im Polynomring $\mathbb{F}_p[X]$ wieder aus dem binomischen Lehrsatz: zu zeigen ist also in $\mathbb{F}_p[X]$

$$(X + 1)^p = X^p + 1.$$

Wir schreiben $f(X) = (X + 1)^p - X^p - 1$, ein Polynom vom Grad $\leq p - 1$. Nach dem kleinen Fermat gilt für alle $n \in \mathbb{Z}$

$$(n + 1)^p \equiv n + 1 \equiv n^p + 1 \pmod{p}.$$

Daher hat $f(X)$ die p -vielen verschiedenen Nullstellen der Reste $0, 1, \dots, p - 1$ modulo p . Das geht für ein Polynom vom Grad $< p$ nur, wenn es das Nullpolynom $f(X) = 0$ ist. \square

Proposition 16.4. *Sei $n = p^r \cdot m$ mit $p \nmid m$. Dann gilt*

$$\binom{n}{p^r} \equiv m \pmod{p}.$$

Beweis. Wir müssen den Koeffizienten von X^{p^r} in $(X + 1)^n \in \mathbb{F}_p[X]$ ausrechnen. Das geht mit Lemma 16.3 so:

$$(X + 1)^n = ((X + 1)^{p^r})^m = (X^{p^r} + 1)^m = 1 + \binom{m}{1} X^{p^r} + \binom{m}{2} X^{2p^r} + \dots = 1 + m X^{p^r} + \dots \quad \square$$

¹⁴Peter Ludwig Mejdell Sylow, 1832–1918, norwegischer Mathematiker.

¹⁵Helmut Wielandt, 1910–2001, deutscher Mathematiker.

16.1. Der Beweis der Sylow-Sätze.

Beweis von Theorem 16.2. (1) Wir zeigen nun die Existenz einer p -Sylow-Untergruppe. Sei G eine endliche Gruppe der Ordnung N , sei p eine Primzahl und $N = p^r m$ mit $p \nmid m$. Wenn $r = 0$ ist, so ist nichts zu tun. Sei daher $r \geq 1$. Sei

$$X = \{M ; M \subseteq G \text{ und } |M| = p^r\}$$

die Menge der p^r -elementigen Teilmengen. Da Translation eine freie Operation ist, gilt für jedes $g \in G$ und $M \in X$, daß

$$|gM| = |M|.$$

Daher operiert G auf X durch (Links-)Translation:

$$\begin{aligned} G \times X &\rightarrow X \\ (g, M) &\mapsto gM. \end{aligned}$$

Behauptung: Sei $M \in X$ beliebig. Der Stabilisator G_M hat höchstens p^r Elemente.

Wir fixieren ein $x \in M$. Ein $g \in G_M$ ist dann eindeutig durch $gx \in M$ festgelegt als $g = (gx)x^{-1}$. Daher ist

$$|G_M| \leq |M| = p^r.$$

Wir suchen also ein $M \in X$ mit maximal möglichem Stabilisator. Wir arbeiten durch Widerspruch und nehmen an, daß alle Stabilisatoren G_M weniger als p^r Elemente haben. Es gilt nach dem Bahnsatz

$$p^r \mid |G| = |G_M| \cdot |G.M|.$$

Da $|G_M| < p^r$, gilt $p^r \nmid |G_M|$ und daher $p \mid |G.M|$. Es sind also alle Bahnenlängen durch p teilbar. Damit gilt

$$p \mid |X| = \binom{N}{p^r}$$

im Widerspruch zu Proposition 16.4. Also gibt es einen Stabilisator $P = G_M$ der Ordnung p^r . Dies ist die gesuchte p -Sylow-Untergruppe.

(2) Sei P eine p -Sylow-Untergruppe von G , die es nach (1) gibt. Sei Q eine beliebige p -Untergruppe. Wir lassen Q auf G/P durch Linkstranslation operieren. Nach Satz 15.5 gilt

$$|\text{Fix}(Q, G/P)| \equiv |G/P| = |G|/|P| = m \not\equiv 0 \pmod{p}$$

und $|\text{Fix}(Q, G/P)|$ ist daher nicht durch p teilbar. Es muß also einen Fixpunkt geben. Wenn gP von Q fixiert wird, dann ist

$$QgP = gP$$

oder äquivalent (Satz 14.30 bestimmt den Stabilisator von gP als Konjugierten des Stabilisators von P , also P)

$$Q \subseteq gPg^{-1}.$$

Mit P hat auch gPg^{-1} genau p^r Elemente und ist eine p -Sylow-Untergruppe. Damit ist Q in einer p -Sylow-Untergruppe enthalten.

(3) Sei P eine p -Sylow-Untergruppe von G , die es nach (1) gibt. Sei Q eine beliebige p -Sylow-Untergruppe. Der Beweis von (2) liefert ein $g \in G$ mit

$$Q \subseteq gPg^{-1}.$$

Da $|Q| = p^r = |gPg^{-1}|$, folgt Gleichheit. Je zwei p -Sylow-Untergruppen sind also konjugiert.

(4) Wir lassen nun G durch Konjugation auf der Menge der p -Sylow-Untergruppen

$$\mathfrak{S} = \{P ; P \text{ ist } p\text{-Sylow-Untergruppe von } G\}$$

operieren. Diese Operation ist wohldefiniert, denn konjugierte Untergruppen haben die gleiche Ordnung. Nach (2) ist diese Operation transitiv. Sei $P \in \mathfrak{P}$ und $N_G(P)$ der Stabilisator von P unter Konjugation mit G . Nach dem Satz von Lagrange, Satz 4.12,

$$a_p = |\mathfrak{P}| = (G : N_G(P) \mid |G|.$$

Dies zeigt (i).

Nun sei Q eine beliebige p -Sylow-Untergruppe. Wir lassen Q auf \mathfrak{P} durch Konjugation operieren. Dann gilt nach Satz 15.5

$$a_p \equiv |\text{Fix}(Q, \mathfrak{P})| = |\{P \in \mathfrak{P} ; Q \subseteq N_G(P)\}|.$$

Der Stabilisator $N_G(P)$ von P enthält P als normale Untergruppe. Eine p -Sylow-Untergruppe Q von G mit $Q \subseteq N_G(P)$ ist auch p -Sylow-Untergruppe von $N_G(P)$, denn $|N_G(P)|$ teilt $|G|$ und wird daher nicht durch mehr p -Faktoren geteilt als $|G|$. Daher sind nach (3) angewandt auf $N_G(P)$ die Gruppen P und Q durch ein $g \in N_G(P)$ konjugiert! Dann gilt

$$Q = gPg^{-1} = P.$$

Die p -Sylow-Untergruppe Q ist also der einzige Fixpunkt, somit zeigt Satz 15.5 die Kongruenz

$$a_p \equiv 1 \pmod{p},$$

und das ist Aussage (ii). □

16.2. Anwendungen der Sylow-Sätze.

Korollar 16.5. *Je zwei p -Sylow-Gruppen von G sind zueinander isomorph.*

Beweis: Aus Theorem 16.2 (3) folgt: sind S_1 und S_2 zwei p -Sylow-Gruppen von G , dann gibt es ein $g \in G$ so daß

$$S_2 = gS_1g^{-1}. \tag{16.1}$$

Somit definiert die Abbildung

$$\begin{aligned} g(-)g^{-1} : S_1 &\rightarrow S_2 \\ h &\mapsto ghg^{-1} \end{aligned}$$

einen Isomorphismus von S_1 mit S_2 . In der Tat ist $g(-)g^{-1}$ als Einschränkung eines inneren Automorphismus von G injektiv und wegen (16.1) auch surjektiv. □

Korollar 16.6. *Eine p -Sylow-Gruppe von G ist ein Normalteiler von G genau dann, wenn $a_p(G) = 1$.*

Beweis: Ganz allgemein ist eine Untergruppe $H \leq G$ ein Normalteiler genau dann, wenn für alle $g \in G$ gilt

$$gHg^{-1} = H,$$

also wenn die Menge der zu H konjugierten Untergruppen nur aus H selbst besteht. Für eine p -Sylow-Gruppe $S \leq G$ besteht diese Menge nach Theorem 16.2 (3) genau aus der Menge aller p -Sylow-Gruppen von G . Somit ist S Normalteiler genau dann, wenn $a_p(G) = 1$. □

Als Anwendung der Sylow-Sätze beweisen wir den folgenden Struktursatz. Für den Begriff des semi-direkten Produkts verweisen wir auf [MK13] Beispiel 4.8 und auf Anhang D.

Satz 16.7. *Seien $p \neq q$ Primzahlen und G eine Gruppe der Ordnung $|G| = p^2q$.*

- (1) *Eine p -Sylowuntergruppe oder eine q -Sylowuntergruppe ist ein Normalteiler.*
- (2) *Sei N eine normale Sylowuntergruppe und H eine Sylowuntergruppe zum anderen Primteiler. Dann ist*

$$G = N \rtimes H$$

ein semi-direktes Produkt bezüglich der Gruppenwirkung

$$\alpha : H \subseteq G \xrightarrow{g \mapsto g(-)g^{-1}|_N} \text{Aut}(N).$$

Beweis. (1) Wenn es nur eine p -Sylowuntergruppe gibt, ist diese Normalteiler und (1) gilt. Ansonsten folgt aus den Sylow-Sätzen für die Anzahl der p -Sylowuntergruppen $a_p(G) = q$ und $q \equiv 1 \pmod{p}$. Insbesondere ist dann $q > p$.

Die Anzahl $a_q(G)$ der q -Sylowuntergruppen ist $\equiv 1 \pmod{q}$ und als Teiler von p^2 eine der Möglichkeiten $1, p, p^2$. Weil $q > p$, kommt $a_q(G) = p$ nicht in Frage. Bei $a_q(G) = 1$ ist die q -Sylowuntergruppe normal. Es bleibt, $a_q(G) = p^2$ zu behandeln.

Die q -Sylowuntergruppe hat q Elemente und ist daher zyklisch nach Satz 4.21. Zwei verschiedene q -Sylowuntergruppen schneiden sich daher nur in 1: der Schnitt ist eine Untergruppe und hat nach dem Satz von Lagrange entweder 1 oder q Elemente, da q eine Primzahl ist.

Wir zählen nun die Elemente von Ordnung q in G . Diese Elemente erzeugen jeweils eine zyklische Gruppe der Ordnung q , eine q -Sylowuntergruppe. Daher

$$|\{g \in G ; \text{ord}(g) = q\}| = \left| \bigcup_{U \subseteq G, q\text{-Sylow}} U \setminus \{0\} \right| = a_q(G) \cdot (q - 1) = p^2(q - 1) = |G| - p^2.$$

Jede p -Sylowuntergruppe von G ist enthalten im Komplement aller q -Sylowuntergruppen. Da ist nur Platz für genau p^2 -viele Elemente, also eine p -Sylowuntergruppe. Folglich ist $a_p(G) = 1$ im Widerspruch zur anfänglichen Annahme.

(2) Seien N und H wie im Satz. Die induzierte Abbildung $f : H \rightarrow G/N$ ist injektiv, weil $\ker(f) = N \cap H$ als Schnitt von Gruppen teilerfremder Ordnung $= 1$ ist und weil $|H| = |G/N|$. Daher ist

$$NH = G.$$

Die Abbildung

$$\varphi : N \rtimes_{\alpha} H \rightarrow G, \quad \varphi(n, h) = nh$$

liefert einen Gruppenhomomorphismus, wie man leicht aus der Definition von α und dem semi-direkten Produkt nachrechnet:

$$\varphi(n, h)\varphi(m, g) = nhmg = n(hmh^{-1})hg = n\alpha_h(m)hg = \varphi(n\alpha_h(m), hg) = \varphi((n, h)(m, g)).$$

Wegen $NH = G$ ist φ surjektiv und ein Isomorphismus wegen $|N \rtimes_{\alpha} H| = |N| \cdot |H| = |G|$. \square

ÜBUNGSAUFGABEN ZU §16

Übungsaufgabe 16.1. Zeigen Sie, daß jede Gruppe der Ordnung 15 zyklisch ist.

Übungsaufgabe 16.2. Seien p, q zwei verschiedene Primzahlen. Zeigen Sie, daß jede Gruppe der Ordnung pq einen Normalteiler hat.

Übungsaufgabe 16.3. Seien $p < q$ zwei Primzahlen mit $p \nmid q - 1$. Zeigen Sie, daß jede Gruppe der Ordnung pq zyklisch ist.

Übungsaufgabe 16.4. Welche $n \leq 100$ haben die Eigenschaft: alle Gruppen der Ordnung n sind zyklisch?

Teil 5. Appendix

ANHANG A. DER QUOTIENTENKÖRPER

Satz A.1. *Ein Ring R ist ein Integritätsring genau dann, wenn es einen Körper K gibt, so daß R isomorph ist zu einem Unterring von K .*

Beweis. Offensichtlich erbt ein Ring, der isomorph zu einem Teilring eines Körpers ist, von diesem die Kürzungsregel und ist demnach auch ein Integritätsring.

Sei also umgekehrt R ein Integritätsring. Wir müssen einen Körper konstruieren, der einen zu R isomorphen Teilring enthält. Dies ist die gleiche Konstruktion wie die von \mathbb{Q} aus \mathbb{Z} . Auf der Menge

$$R \times (R \setminus \{0\})$$

definieren wir eine Äquivalenzrelation durch

$$(a, b) \sim (c, d) \iff ad - bc = 0.$$

Diese Relation ist offensichtlich symmetrisch und reflexiv. Zur Transitivität nehmen wir $(a, b) \sim (c, d)$ und $(c, d) \sim (e, f)$, also $ad = bc$ und $cf = de$. Dann folgt

$$d(af) = (ad)f = (bc)f = b(cf) = b(de) = d(be).$$

Aufgrund der Kürzungsregel folgt dann $af = be$, also $(a, b) \sim (e, f)$. Wir schreiben für die Äquivalenzklasse von (a, b) suggestiv

$$\frac{a}{b},$$

denn die Äquivalenzrelation entspricht dann durch Erweitern und Kürzen sich entsprechenden Brüchen: für $(a, b) \sim (c, d)$

$$\frac{a}{b} = \frac{ac}{bc} = \frac{ac}{ad} = \frac{c}{d}.$$

Die Menge der Äquivalenzklassen bezeichnen wir als **Quotientenkörper** von R

$$\text{Quot}(R) = \left\{ \frac{a}{b} ; a, b \in R, b \neq 0 \right\}.$$

Diese Terminologie rechtfertigen wir dadurch, daß wir auf $\text{Quot}(R)$ eine Ringstruktur definieren, die ein Körper ist und die einen zu R isomorphen Teilring hat.

Die Addition auf $\text{Quot}(R)$ ist definiert durch

$$\frac{a}{b} + \frac{c}{d} := \frac{ad + bc}{bd}.$$

Die Multiplikation auf $\text{Quot}(R)$ ist definiert durch

$$\frac{a}{b} \cdot \frac{c}{d} := \frac{ac}{bd}.$$

Wohldefiniertheit und Ringaxiome werden mit einfachen, aber umfangreichen Rechnungen bewiesen. Diese lassen wir zur Übung. Der Ring $\text{Quot}(R)$ ist ein Körper, da $\frac{a}{b} = 0 = \frac{0}{1}$ genau wenn $a = 0$, und für $a, b \in R \setminus \{0\}$ folgt

$$\left(\frac{a}{b}\right)^{-1} = \frac{b}{a}.$$

Die Abbildung

$$R \rightarrow \text{Quot}(R), \quad a \mapsto \frac{a}{1}$$

ist ein Ringhomomorphismus. Dieser ist injektiv und damit R isomorph zum Bild (Homomorphiesatz), einem Teilring im Körper $\text{Quot}(R)$. \square

ANHANG B. EUKLIDISCHE UND NICHT-EUKLIDISCHE HAUPTIDEALRINGE

Beispiel B.1. Der Unterring von \mathbb{C}

$$\mathbb{Z}[i] = \{a + bi \ ; \ a, b \in \mathbb{Z}\} \subset \mathbb{C}$$

ist ein euklidischer Ring, insbesondere ein Hauptidealring. Als euklidische Gradfunktion dient

$$N(a + bi) = a^2 + b^2 = (a + bi)(a - bi).$$

Diese **Norm** ist multiplikativ:

$$N(zw) = zw \cdot \overline{zw} = z\bar{z} \cdot w\bar{w} = N(z)N(w).$$

Beim Nachweis der Division mit Rest bezüglich $N(-)$ hilft die geometrische Vorstellung: \mathbb{C} als Ebene \mathbb{R}^2 und $\mathbb{Z}[i] \subseteq \mathbb{C}$ als Menge der Gitterpunkte mit ganzzahligen Koeffizienten $\mathbb{Z}^2 \subseteq \mathbb{R}^2$. Die Norm $N(z)$ ist dann nichts anderes als das Quadrat des komplexen Absolutbetrags, also das Quadrat der euklidischen Länge von z : des Abstands von z und 0.

Sei $x \in \mathbb{Z}[i]$ und $0 \neq d \in \mathbb{Z}[i]$. In \mathbb{C} können wir x/d betrachten. Dazu gibt es einen „nächsten Nachbarn“ $q \in \mathbb{Z}[i]$ mit $|x/d - q|^2 \leq 1/2$, das Quadrat der Länge der halben Diagonale eines Einheitsquadrats. Nach Multiplikation mit d ergibt sich für $r = d(x/d - q) = x - dq \in \mathbb{Z}[i]$

$$N(r) = |x - dq|^2 = |d|^2 \cdot |x/d - q|^2 \leq N(d)/2 < N(d),$$

bei $x = dq + r$. Dies etabliert Division mit Rest bezüglich der euklidischen Gradfunktion $N(-)$.

Beispiel B.2. Sei R ein euklidischer Ring mit euklidischer Gradfunktion $\delta : R \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{N}_0$. Sei n_0 der kleinste Wert im Bild von δ . Dann ist

$$\delta^{-1}(n_0) \subseteq R^\times,$$

denn bei Division mit Rest von 1 durch u mit $\delta(u) = n_0$

$$1 = qu + r$$

gilt $\delta(u) > \delta(r) \geq n_0 = \delta(u)$, falls $r \neq 0$. Dies geht nicht, also muß $r = 0$ sein. Damit ist $1 = qu$ und u eine Einheit.

Sei R kein Körper und $x \in R \setminus R^\times$, $x \neq 0$ mit $\delta(x)$ minimal unter den Werten von δ auf Nichteinheiten. So ein x gibt es, da R kein Körper ist und weil jede nichtleere Teilmenge von \mathbb{N}_0 ein minimales Element hat.

Für dieses x ist $(x) \subseteq R$ ein echtes Ideal. Wir betrachten den Faktorring $R/(x)$. Jedes Element $\alpha \in R/(x)$ darin hat einen Repräsentanten aus $R^\times \cup \{0\}$. In der Tat, für $\alpha = a + (x)$ macht man Division mit Rest

$$a = qx + r$$

und erhält

$$a + (x) = r + (x).$$

Wegen $r = 0$ oder $\delta(r) < \delta(x) =: n_1$ ist $\alpha = 0$ oder mit Repräsentant r , einer Einheit nach Wahl von n_1 . Damit gilt

$$|R^\times| + 1 \geq |R/(x)|. \tag{B.1}$$

Wir suchen nun einen Hauptidealring, der nicht euklidisch ist. Sei

$$R = \left\{ a + b \frac{1 + \sqrt{-19}}{2} \ ; \ a, b \in \mathbb{Z} \right\} \subseteq \mathbb{C}.$$

Man rechnet leicht nach, daß dies ein Unterring von \mathbb{C} ist. Schwieriger sind die restlichen Behauptungen, für die wir auf eine Zahlentheorievorlesung verweisen:

- (a) R ist ein Hauptidealring.
- (b) $R^\times = \{\pm 1\}$.

Wir führen nun die Annahme zu einem Widerspruch, R sei euklidisch. Dazu reicht es nach (B.1) aus nachzuweisen, daß R keinen Faktorring $R/(x)$ mit ≤ 3 Elementen hat. Ein Ring mit 2 Elementen ist notwendigerweise isomorph zu $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ und einer mit 3 Elementen notwendigerweise isomorph zu $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$. Im ersten Fall ist $2 \in (x)$ und damit

$$R/(2) \rightarrow R/(x).$$

Aber $R/(2)$ ist ein Körper mit 4 Elementen und hat demnach keinen Faktorring mit 2 Elementen. Genauso folgt im zweiten Fall $3 \in (x)$ und

$$R/(3) \rightarrow R/(x).$$

Aber $R/(3)$ ist ein Körper mit 9 Elementen und hat demnach keinen Faktorring mit 3 Elementen. Dies ist der gesuchte Widerspruch zur Existenz einer euklidischen Gradfunktion.

ANHANG C. DER ELEMENTARTEILERSATZ

C.1. Größter gemeinsamer Teiler und Matrixmultiplikation. Bevor wir den Elementarteilersatz aussprechen und beweisen können, brauchen wir ein paar Vorarbeiten.

Definition C.1. Sei A eine Matrix mit Einträgen aus einem Hauptidealring. Es bezeichne $\text{ggT}(A)$ den größten gemeinsamen Teiler der Einträge der Matrix A .

Lemma C.2. Sei R ein Hauptidealring und $A \in M_{m \times n}(R)$, $S \in M_m(R)$ und $T \in M_n(R)$. Dann gilt:

- (1) $\text{ggT}(A)$ teilt $\text{ggT}(SA)$ und $\text{ggT}(AT)$.
- (2) Sind S, T invertierbar, so gilt $\text{ggT}(A) = \text{ggT}(SA) = \text{ggT}(AT)$.

Beweis. (1) Die Einträge von SA und AT sind Linearkombinationen der Einträge von A , daher Vielfache von $\text{ggT}(A)$.

(2) Wir wenden (1) auf Multiplikation mit S und mit S^{-1} an. Es folgt

$$\text{ggT}(A) \mid \text{ggT}(SA) \mid \text{ggT}(S^{-1}SA) = \text{ggT}(A)$$

und daher die gewünschte Gleichheit $\text{ggT}(A) = \text{ggT}(SA)$. Die Aussage für AT folgt analog. \square

Lemma C.3. (1) Sei $w = (a_1, \dots, a_m) \in M_{1 \times m}(R)$ ein Zeilenvektor und $d = \text{ggT}(w)$. Dann gibt es eine invertierbare Matrix $T \in \text{GL}_m(R)$ mit $wT = (d, 0, \dots, 0)$.

(2) Analog gibt es für einen Spaltenvektor v der Länge n eine invertierbare Matrix $S \in \text{GL}_n(R)$ so, daß in Sv die erste Zeile d ist und alle anderen Einträge verschwinden.

Beweis. Offenbar sind die Aussagen (1) und (2) durch Transponieren zueinander äquivalent. Daher beweisen wir nur (2). Wir verwenden Induktion nach der Größe n des Vektors. Für $n = 1$ ist nichts zu zeigen. Des weiteren ist die Behauptung des Lemmas für Vektoren v und Bv äquivalent, wenn B eine invertierbare Matrix ist, denn nach Lemma C.2 gilt $\text{ggT}(v) = \text{ggT}(Bv)$.

Sei $v = \begin{pmatrix} a_1 \\ v' \end{pmatrix}$ mit einem Spaltenvektor v' der Länge $n - 1$. Per Induktionsvoraussetzung gibt es eine Matrix $S' \in \text{GL}_{n-1}(R)$ so daß $S'v'$ nur noch einen nichtverschwindenden Eintrag d' in der ersten Zeile hat. Dann ist die Blockmatrix

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & S' \end{pmatrix}$$

invertierbar, und es hat Bv nur noch nichtverschwindende Einträge in den ersten beiden Zeilen. Jetzt reicht es offenbar, den Fall $n = 2$ zu beherrschen.

Sei $n = 2$ und $v = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$. Nach dem Satz von Bézout gibt es in R eine Relation

$$x_1 a_1 + x_2 a_2 = d.$$

Damit erfüllt die Matrix

$$S = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ -a_2/d & a_1/d \end{pmatrix}$$

das Gewünschte: $Sv = \begin{pmatrix} d \\ 0 \end{pmatrix}$. Es ist $d = \text{ggT}(Sv) = \text{ggT}(v)$ nach Lemma C.2. \square

C.2. Fitting-Ideale. Die Eindeutigkeitsaussage im Elementarteilersatz folgt schnell aus der Theorie der Fittingideale, von der wir nur das nötigste beweisen.

Definition C.4. Sei $A \in M_{n \times m}(R)$ eine Matrix mit Einträgen in einem beliebigen kommutativen Ring R . Für $\nu \geq 0$ ist das ν -te **Fittingideal** von A dasjenige Ideal

$$\text{Fitt}_\nu(A) \subseteq R,$$

welches von den Minoren der Größe $n - \nu$ der Matrix A , also den Determinanten von quadratischen $(n - \nu) \times (n - \nu)$ -Untermatrizen von A , erzeugt wird. Wir setzen

$$\text{Fitt}_n(A) = R$$

(Minoren der Größe 0 sind per Konvention alle 1), und

$$\text{Fitt}_\nu(A) = (0),$$

sobald $n - \nu > \min\{n, m\}$ und damit keine quadratischen Untermatrizen der Größe $n - \nu$ in A Platz finden.

Bemerkung C.5. (1) Da ein $(r + 1)$ -Minor eine Linearkombination von r -Minoren ist, bilden die Fittingideale einer Matrix $A \in M_{n \times m}(R)$ eine aufsteigende Kette von Idealen

$$(0) \subseteq \text{Fitt}_0(A) \subseteq \text{Fitt}_1(A) \subseteq \dots \subseteq \text{Fitt}_{n-1}(A) \subseteq \text{Fitt}_n(A) = R$$

von R . Dabei ist $\text{Fitt}_{n-1}(A)$ gerade das von den Einträgen von A erzeugte Ideal.

(2) Die Nummerierung der Fittingideale ist auf den ersten Blick merkwürdig, hat aber einen tieferen geometrischen Sinn. Es geht um die Struktur des Quotientenmoduls

$$M = R^n / AR^m.$$

Der Quotient $R \rightarrow R / \text{Fitt}_\nu(A)$ beschreibt den Ort in $\text{Spec}(R)$, an dem M einen Rang $> \nu$ hat.

Lemma C.6 (Fitting's Lemma). Sei R ein Ring, $A \in M_{n \times m}(R)$ und $S \in \text{GL}_n(R)$ und $T \in \text{GL}_m(R)$. Dann gilt

$$\text{Fitt}_\nu(A) = \text{Fitt}_\nu(SA) = \text{Fitt}_\nu(AT).$$

Beweis. Man hat nur

$$\text{Fitt}_\nu(SA) \subseteq \text{Fitt}_\nu(A)$$

nachzuweisen, denn dann gilt

$$\text{Fitt}_\nu(A) = \text{Fitt}_\nu(S^{-1}SA) \subseteq \text{Fitt}_\nu(SA) \subseteq \text{Fitt}_\nu(A).$$

Die Aussage für AT erhält man analog durch Transposition.

Berechnen wir den Minor derjenigen Untermatrix $(SA)_{IJ}$ von SA deren Zeilenindizes nur $i \in I$ und Spaltenindizes nur $j \in J$ durchlaufen ($\#I = \#J$). Wir stellen zunächst fest, daß die Zeilenvektoren von $(SA)_{IJ}$ Linearkombinationen der auf den Indexbereich $j \in J$ eingeschränkten Zeilenvektoren von A (alle Zeilen, nicht nur $i \in I$) sind. Dies folgt unmittelbar aus der Definition der Matrizenmultiplikation. Die Koeffizienten der Linearkombination stehen in der entsprechenden Zeile von S . Sodann berechnen wir die Determinante von $(SA)_{IJ}$ vermöge der Multilinearität in jeder Zeile als eine Linearkombination von Determinanten von auf den Bereich $j \in J$ eingeschränkten Zeilenvektoren von A , also entsprechende Minoren von A . Terme, in denen eine Zeile doppelt auftritt, verschwinden. Damit liegt $\det(SA)_{IJ}$ im entsprechenden Fittingideal von A . \square

C.3. Struktursatz für Matrizen über Hauptidealringen.

Satz C.7 (Elementarteilersatz). *Sei R ein Hauptidealring und $A \in M_{n \times m}(R)$.*

Dann gibt es invertierbare Matrizen $S \in GL_n(R)$ und $T \in GL_m(R)$, so daß

$$SAT = \begin{pmatrix} d_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & d_s & \\ & & & \end{pmatrix}$$

mit $s \leq \min\{n, m\}$ und sich steigend teilenden Elementen $d_1 \mid d_2 \mid \dots \mid d_s$ des Rings R . (Alle restlichen Einträge der Matrix sind 0.)

Die natürliche Zahl s und die d_i bis auf Assoziiertheit sind eindeutig bestimmt, d.h., sie hängen nicht von den Matrizen S, T ab.

Beweis. Wir werden versuchen, durch Multiplikation mit invertierbaren Matrizen von links und rechts die Matrix A auf die Blockform

$$\left(\begin{array}{c|ccc} d & 0 & \cdots & 0 \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A' \end{array} \right) \tag{C.1}$$

zu bringen, wobei $d = \text{ggT}(A)$ gelten soll. Somit teilt d jeden Eintrag der Matrix A' . Wir schließen dann per Induktion nach der Größe $n + m$ der Matrix indem wir den Induktionsschritt auf die Matrix $\frac{1}{d}A' \in M_{(n-1) \times (m-1)}(R)$ anwenden. Dabei ist wichtig, daß durch Multiplikation mit invertierbaren Matrizen von links und rechts sich der ggT nicht ändert, siehe Lemma C.2, nichts ändert.

Der Induktionsanfang ($n = 1$ oder $m = 1$) wurde bereits in Lemma C.3 bewiesen. Zum Induktionsschritt wenden wir Lemma C.3 auf die erste Spalte von $A_0 = A$ an. Wir finden ein $S \in GL_m(R)$, so daß

$$A_1 = SA_0 = \left(\begin{array}{c|ccc} a_1 & * & \cdots & * \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A'_1 \end{array} \right) \tag{C.2}$$

Dabei ist a_1 als ggT der ersten Spalte ein Teiler des Eintrags von A_0 an derselben Stelle. Nun wenden wir Lemma C.3 auf die erste Zeile von A_1 an, und finden $T \in GL_n(R)$, so daß

$$A_2 = A_1T = \left(\begin{array}{c|ccc} a_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \hline * & & & \\ \vdots & & & \\ * & & & A'_2 \end{array} \right) \tag{C.3}$$

Diesmal ist a_2 der ggT der ersten Zeile und damit ein Teiler von a_1 . Allerdings kontrollieren wir nicht, ob die Nullen in der ersten Spalte aus dem ersten Schritt erhalten bleiben.

Wir iterieren diese beiden Schritte alternierend und erhalten eine Folge von Matrizen A_i mit erstem Eintrag a_i oben links und

$$a_{i+1} \mid a_i.$$

Da in einem Hauptidealring kein Element beliebig oft Teiler mit weniger Primfaktoren haben kann, muß nach einer Weile a_{i+1} sich nur noch um eine Einheit von a_i unterscheiden. Das bedeutet, daß dann a_i schon der entsprechende ggT ist. In diesem Moment können wir die Nullen in der ersten Spalte und ersten Zeile durch elementare Spalten- (bzw. Zeilen-)transformationen

erhalten, nämlich durch Addition eines Vielfachen der ersten Spalte (bzw. Zeile), die dann die bereits vorhandenen Nullen nicht wieder zerstören. Wir erhalten so eine Matrix der Gestalt

$$\left(\begin{array}{c|ccc} \delta & 0 & \cdots & 0 \\ \hline 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A' \end{array} \right) \quad (\text{C.4})$$

Damit sind wir fast am Ziel. Wir kontrollieren nur noch nicht, daß δ alle Einträge von A' teilt. Dieses Problem ignorieren wir zunächst und schließen per Induktion nach $n + m$ auf eine Diagonalgestalt

$$\left(\begin{array}{cccc} \delta_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \delta_s & \\ & & & \end{array} \right) \quad (\text{C.5})$$

Nun gehen wir einen Schritt rückwärts und Addieren per Zeilenoperation die $2 \leq i \leq s$ -te Zeile zur ersten Zeile dazu. In der Matrix

$$\left(\begin{array}{ccc} \delta_1 & \cdots & \delta_s \\ & \ddots & \\ & & \delta_s \end{array} \right) \quad (\text{C.6})$$

ist nun der ggT der ersten Zeile gleich $\text{ggT}(A)$. Starten wir mit dieser Matrix das Verfahren erneut, wird die in (C.4) erreichte Matrix sogar die Eigenschaft haben, daß $\delta = \text{ggT}(A)$ ein Teiler der Matrix A' ist, also das Ziel (C.1) erreicht ist. Wieder per Induktion nach $n + m$ folgt die Existenz der gewünschten Diagonalform.

Jetzt kümmern wir uns um die Eindeutigkeit der Elemente

$$d_1 \mid d_2 \mid \dots \mid d_s$$

und der Zahl s . Nach Lemma C.6 sind die Fittingideale von A und der erreichten Diagonalform SAT die gleichen. Wir berechnen mittels der diagonalen Form (in der nur sehr wenige Minoren von 0 verschieden sind!)

$$\text{Fitt}_\nu(A) = \begin{cases} \left(\prod_{i=1}^{n-\nu} d_i \right) & \text{falls } n - \nu \leq s, \\ (0) & \text{falls } n - \nu > s. \end{cases}$$

Da dies Invarianten der Matrix A und nicht nur der diagonalen Form SAT sind, schließen wir, daß sich s und die Elemente d_i bis auf Assoziiertheit eindeutig aus den Fittingidealen von A und damit der Matrix A rekonstruieren lassen. Dies zeigt die Eindeutigkeit der Parameter der diagonalen Form. \square

Lemma C.8. *Sei R ein Ring und sei M ein R -Modul mit einem Untermodul M' und $M'' = M/M'$. Wenn M' und M'' endlich erzeugte R -Moduln sind, dann ist auch M endlich erzeugt.*

Beweis. Sei $\text{pr} : M \rightarrow M'' = M/M'$ die Quotientenabbildung. Seien $x_1, \dots, x_r \in M$ Erzeuger von M' und seien $y_1, \dots, y_s \in M$ Elemente, deren Bilder $\text{pr}(y_1), \dots, \text{pr}(y_s)$ Erzeuger von M'' sind. Dann erzeugen $x_1, \dots, x_r, y_1, \dots, y_s$ den Modul M .

Sei dazu $x \in M$ beliebig. Dann gibt es $b_1, \dots, b_s \in R$ mit

$$\text{pr}(x) = \sum_{i=1}^s b_i \text{pr}(y_i).$$

Folglich ist $x - \sum_{I=1}^s b_i y_i$ im Kern $M' = \ker(\text{pr})$. Daher gibt es $a_1, \dots, a_r \in R$ mit

$$x - \sum_{I=1}^s b_i y_i = \sum_{i=1}^r a_i x_i. \quad \square$$

Lemma C.9. *Sei R ein Hauptidealring, und sei M ein endlich erzeugter R -Modul. Dann ist jeder Untermodul $N \subseteq M$ ebenfalls endlich erzeugt.*

Beweis. Sei $M' \subseteq M$ ein Untermodul. Wir setzen $N' = N \cap M'$ und $N'' = \text{im}(N \rightarrow M'' := M/M')$. Nach dem Isomorphiesatz folgt $N'' = N/N'$.

Wenn das Lemma für M' und M'' gilt, dann sind N' und N'' endlich erzeugt und dann auch N nach Lemma:devissageendlicherzeugt.

Jetzt beweisen wir das Lemma per Induktion nach der Anzahl der Erzeuger von M . Seien x_1, \dots, x_r Erzeuger von M . Dann setzen wir $M' = \langle x_2, \dots, x_r \rangle_R$, woraufhin M'' vom Bild von x_1 erzeugt wird. Damit können M' und M'' von weniger Elementen erzeugt werden, und das Lemma gilt per Induktion für M' , M'' und dann auch wie eben für M .

Es bleibt der Fall $r = 1$. Dann ist $M = Rx_1 = R/I$ ein zyklischer Modul. Ein Untermodul $N \subseteq M$ hat die Form $N = J/I$ für ein Ideal mit $I \subseteq J \subseteq R$. Weil R ein Hauptidealring ist, ist J und damit $N = J/I$ von einem Element erzeugt. \square

Theorem C.10 (Struktursatz für endlich erzeugte Moduln über Hauptidealringen). *Sei R ein Hauptidealring und sei M ein endlich erzeugter R -Modul.*

- (1) M ist direkte Summe endlich vieler zyklischer R -Moduln.
- (2) Es gibt $r \in \mathbb{N}_0$ und sich steigend teilenden Elementen $d_1 \mid d_2 \mid \dots \mid d_s$ des Rings R , die keine Einheiten sind, und einen R -Modulhomomorphismus

$$M \simeq R^r \oplus \bigoplus_{i=1}^s R/(d_i).$$

Die Anzahl r der Summanden R und die Anzahl s der Torsionssummanden $R/(d_i)$ sowie die $d_1 \mid d_2 \mid \dots \mid d_s$ bis auf Assoziiertheit sind eindeutig, d.h. unabhängig von der Wahl der Zerlegung als direkte Summe.

Beweis. Da M als R -Modul endlich erzeugt ist, gibt es einen surjektiven R -Modulhomomorphismus

$$f : R^n \rightarrow M.$$

Der Kern $N = \ker(f)$ ist als Untermodul von R^n nach Lemma C.9 auch endlich erzeugt. Es gibt daher einen R -Modulhomomorphismus

$$g : R^m \rightarrow N \subseteq R^n$$

mit Bild N . Als R -Modulhomomorphismus zwischen freien Moduln ist g durch Matrixmultiplikation mit einer Matrix $A \in M_{n \times m}(R)$ beschrieben.

Der Elementarteilersatz C.7 liefert uns invertierbare Matrizen $S \in GL_n(R)$ und $T \in GL_m(R)$, so daß $D = SAT$ diagonal mit Einträgen $d_1 \mid d_2 \mid \dots \mid d_s$ und sonst Nullen hat. Sei $r = n - s$. Es gilt nun

$$M = R^n/A \cdot R^m \simeq SR^n/SAT(T^{-1}R^m) = R^n/DR^m = \left(\bigoplus_{i=1}^s R/(d_i) \right) \oplus R^r.$$

Sollten unter diesen d_i Einheiten sein, dann ist der entsprechende Summand 0 und kann weglassen werden.

Die Eindeutigkeitsaussage beweisen wir nicht. \square

ANHANG D. DAS SEMI-DIREKTE PRODUKT

Wir verallgemeinern die Konstruktion des Produkts. Die Grundlegende Idee kann man in einer Gruppe G bezüglich einem Normalteiler N von G und einer Untergruppe $H \subseteq G$ beobachten, wenn man im Produkt hx mit $x \in N$ und $h \in H$ die Faktoren vertauschen möchte:

$$hx = h(x)h^{-1}h = yh$$

mit $y = h x h^{-1} \in N$. Um an einem Element vorbeizukommen, muß man konjugieren. Aufgrund der Normalteilereigenschaft bleibt der Faktor wenigstens im Normalteiler N . Dabei wirkt h über die Konjugation $h(-)h^{-1}$ auf dem Normalteiler N :

$$H \rightarrow \text{Aut}(N), \quad h \mapsto h(-)h^{-1}|_N.$$

Dies ist wohldefiniert, weil N ein Normalteiler ist.

Lemma–Definition D.1. *Das **semi-direkte Produkt** einer Gruppe N mit einer Gruppe H bezüglich des Gruppenhomomorphismus $\alpha : H \rightarrow \text{Aut}(N)$ ist die Gruppe $G = N \rtimes_{\alpha} H$ definiert als Menge durch*

$$G = N \times H$$

und mit der Verknüpfung definiert für $x, y \in N$ und $g, h \in H$ durch

$$(x, g)(y, h) := (x\alpha_g(y), gh),$$

wobei $\alpha_g(y)$ die Abkürzung für $\alpha(g)(y) \in N$ ist.

Beweis. Wir müssen zeigen, daß es in $N \rtimes_{\alpha} H$ ein neutrales Element gibt. Dies ist $e = (1, 1)$, denn für $x \in N$ und $h \in H$ gilt

$$(x, h)(1, 1) = (x\alpha_h(1), h) = (x, h) = (\alpha_1(x), h) = (1, 1)(x, h).$$

Weiter müssen wir zeigen, daß die Komposition ein Inverses besitzt. Für $x \in N$ und $h \in H$ ist

$$(x, h)(\alpha_{h^{-1}}(x^{-1}), h^{-1}) = (x\alpha_h(\alpha_{h^{-1}}(x^{-1})), hh^{-1}) = (x\alpha_1(x^{-1}), 1) = (xx^{-1}, 1) = (1, 1)$$

und

$$(\alpha_{h^{-1}}(x^{-1}), h^{-1})(x, h) = (\alpha_{h^{-1}}(x^{-1})\alpha_{h^{-1}}(x), h^{-1}h) = (\alpha_{h^{-1}}(x^{-1}x), 1) = (\alpha_{h^{-1}}(1), 1) = (1, 1).$$

Daher ist $(\alpha_{h^{-1}}(x^{-1}), h^{-1})$ ein Inverses zu (x, h) .

Jetzt fehlt noch die Assoziativität: für $x, y, z \in N$ und $g, h, k \in H$ ist

$$\begin{aligned} ((x, g)(y, h))(z, k) &= (x\alpha_g(y), gh)(z, k) = (x\alpha_g(y)\alpha_{gh}(z), (gh)k) \\ &= (x\alpha_g(y\alpha_h(z)), g(hk)) = (x, g)(y\alpha_h(z), hk) = (x, g)((y, h)(z, k)). \quad \square \end{aligned}$$

Notation D.2. Wenn die Operation aus dem Kontext klar ist, wird das semi-direkte Produkt auch gerne als $N \rtimes H := N \rtimes_{\alpha} H$ notiert. Für die Verknüpfung bietet sich dann die Schreibweise

$$(x, g)(y, h) = (x\alpha_g(y), gh) = (x \cdot^g y, gh)$$

an, die auch ohne α auskommt: $\alpha_g(y) = \cdot^g y$.

Außerdem findet man auch die Notation $H \ltimes N$, wobei dann die Multiplikation als

$$(h, x)(g, y) = (hg, \alpha_{g^{-1}}(x)y)$$

definiert werden muß.

Bemerkung D.3. Produkte $H \times K$ sind spezielle Beispiele von semi-direkten Produkten, nämlich für den trivialen Gruppenhomomorphismus $\alpha : K \rightarrow \text{Aut}(H)$, also $\alpha(k) = \text{id}_H$ für alle $k \in K$.

Beispiel D.4. Sei $n \in \mathbb{N}$. Die Gruppe $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} = \{\pm 1\}$ operiert durch

$$\varepsilon.[a] = [\varepsilon a]$$

für alle $[a] \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$. Das semi-direkte Produkt mit dieser Operation ist isomorph zur Diedergruppe:

$$D_n \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \rtimes \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}.$$

Ein Isomorphismus ist gegeben durch $d \mapsto [1] \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ und $s \mapsto -1 \in \{\pm 1\} = \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

Beispiel D.5. Als Beispiel konstruieren wir das **Kranzprodukt** zweier Gruppen H und Γ als die Gruppe

$$G = H \wr \Gamma := \left(\prod_{\gamma \in \Gamma} H \right) \rtimes_{\alpha} \Gamma,$$

wobei die Operation $\alpha : \Gamma \rightarrow \text{Aut}(N)$ auf $N = \prod_{\gamma \in \Gamma} H$ durch die folgende Permutation der Komponenten operiert. Für $g \in \Gamma$ und $x = (h_{\gamma})_{\gamma \in \Gamma} \in N$ gilt

$$\alpha(g)(x) = (h_{\gamma g})_{\gamma \in \Gamma}.$$

In der Tat handelt es sich bei $\alpha(g) : N \rightarrow N$ um einen Automorphismus von N . Und die Zuordnung $g \mapsto \alpha_g := \alpha(g)$ ist ein Gruppenhomomorphismus, denn für $g_1, g_2 \in G$ und $x = (h_{\gamma})_{\gamma \in \Gamma} \in N$ gilt

$$\alpha_{g_1}(\alpha_{g_2}(x)) = \alpha_{g_1}((h_{\gamma g_2})_{\gamma \in \Gamma}) = (h_{\gamma g_1 g_2})_{\gamma \in \Gamma} = \alpha_{g_1 g_2}(x).$$

Man beachte die Reihenfolge der g_i . Es wird γ zu γg substituiert, also im zweiten Schritt γg_2 zu $(\gamma g_1) g_2$.

Beispiel D.6. Wir definieren die Blockpermutationsgruppe zu einer disjunkten Zerlegung $\mathcal{B} = (B_1, \dots, B_r)$

$$\{1, \dots, n\} = B_1 \amalg \dots \amalg B_r$$

in **Blöcke** B_i . Die Blockpermutationsgruppe ist in S_n die Untergruppe derjenigen Permutationen, welche Blöcke als ganzes in Blöcke permutieren:

$$S_{\mathcal{B}} = \{ \sigma \in S_n ; \text{ es gibt } \tau \in S_r \text{ mit } \sigma(B_i) = B_{\tau(i)} \text{ für alle } 1 \leq i \leq r \}.$$

Wenn $n = kr$ und $|B_i| = k$ für alle $1 \leq i \leq r$, dann ist $S_{\mathcal{B}} = (S_k)^r \rtimes S_r$. Diese Gruppe kann man mit einer Verallgemeinerung des Kranzprodukts beschreiben.

Proposition D.7. Sei $G = N \rtimes_{\alpha} H$ ein semi-direktes Produkt bezüglich der Operation von H auf N gegeben durch $\alpha : H \rightarrow \text{Aut}(N)$.

(1) Die Projektion auf die erste Koordinate ist ein Isomorphismus

$$\{(x, 1) ; x \in N\} \xrightarrow{\sim} N.$$

Wir betrachten dadurch im Folgenden N als Untergruppe von G .

(2) Die Projektion auf die zweite Koordinate ist ein Isomorphismus

$$\{(1, h) ; h \in H\} \xrightarrow{\sim} H.$$

Wir betrachten dadurch im Folgenden H als Untergruppe von G .

(3) N ist ein Normalteiler in G .

(4) Als Untergruppen von G gilt $N \cap H = \{1\}$.

(5) Jedes $g \in G$ besitzt eine eindeutige Darstellung als $g = xh$ mit $x \in N$ und $h \in H$.

(6) Die Operation von H auf N mittels α entspricht der Konjugation in G .

Beweis. Die Aussagen (1) und (2) sind klar: für $x, y \in N$ und $h, k \in H$ gelten

$$(x, 1)(y, 1) = (x\alpha_1(y), 1) = (xy, 1) \quad \text{und} \quad (1, h)(1, k) = (1, \alpha_h(1), hk) = (1, hk).$$

(3) Die Projektion $\text{pr}_2 : G \rightarrow H$ definiert durch $\text{pr}_2(x, h) = h$ für alle $(x, h) \in G$ ist ein Gruppenhomomorphismus. Als $N = \ker(\text{pr}_2)$ ist N ein Normalteiler.

- (4) Per Definition ist nur $(1, 1) \in N \cap H$, und das ist das neutrale Element in G .
 (5) Sei $g = (x, h)$ in G beliebig. Dann ist

$$g = (x, h) = (x\alpha_1(1), h) = (x, 1)(1, h)$$

eine gesuchte Zerlegung. Wenn $g = (y, 1)(1, k)$ eine weiter solche Zerlegung ist, dann gilt

$$(x, h) = (y, 1)(1, k) = (y, k).$$

Dies zeigt die Eindeutigkeit.

- (6) Wir lassen $h = (1, h) \in H \subseteq G$ auf $x = (x, 1) \in N \subseteq G$ durch Konjugation wirken:

$$\begin{aligned} h x h^{-1} &= (1, h)(x, 1)(1, h)^{-1} = (1\alpha_h(x), h)(1, h^{-1}) \\ &= (\alpha_h(x)\alpha_h(1), h h^{-1}) = (\alpha_h(x), 1) = \alpha_h(x). \end{aligned} \quad \square$$

Beispiel D.8. Sei K ein Körper. Die Gruppe

$\text{Aff}^n(K) = \{f : K^n \rightarrow K^n ; \text{ es gibt } A \in \text{GL}_n(K), b \in K^n \text{ mit } f(x) = Ax + b \text{ für alle } x \in K^n\}$
 der invertierbaren affin-linearen Abbildungen des K^n mit Komposition als Verknüpfung ist isomorph zum semi-direkten Produkt

$$K^n \rtimes \text{GL}_n(K),$$

wobei $A \in \text{GL}_n(K)$ auf $b \in K^n$ durch Matrixmultiplikation $b \mapsto Ab$ operiert. Dazu betrachten wir zu $(b, A) \in K^n \rtimes \text{GL}_n(K)$ die affin-lineare Abbildung

$$f_{(b,A)}(x) = Ax + b.$$

Die Zuordnung $f : K^n \rtimes \text{GL}_n(K) \rightarrow \text{Aff}^n(K)$ definiert durch $(b, A) \mapsto f_{(b,A)}$ ist ein Gruppenhomomorphismus wegen

$$\begin{aligned} (f_{(b,A)} \circ f_{(d,C)})(x) &= A(Cx + d) + b = ACx + (Ad + b) \\ &= f_{(Ad+b, AC)}(x) = f_{(b,A)(d,C)}(x) \end{aligned}$$

und außerdem klarerweise bijektiv.

Der Normalteiler K^n im semi-direkten Produkt $K^n \rtimes \text{GL}_n(K)$ entspricht den Translationen $x \mapsto x + b$, und die Untergruppe $\text{GL}_n(K)$ entspricht den linearen Abbildungen $K^n \rightarrow K^n$ durch Matrixmultiplikation, also den affin-linearen Abbildungen, welche den Ursprung fixieren.

Beispiel D.9. Die Gruppe der Bewegungen des \mathbb{R} -Vektorraums \mathbb{R}^n als euklidischem Vektorraum bezüglich des Standardskalarprodukts ist die Untergruppe von $\text{Aff}^n(\mathbb{R})$ gegeben durch

$$\mathbb{R}^n \rtimes \text{O}_n(\mathbb{R}).$$

Dies sind die affin-linearen Abbildungen mit orthogonalem Matrixanteil.